Introducció als Ordinadors

PRÀCTICA 5

Mario Vilar

17 de maig de 2022

Índex

I	Intr	oducció	1																					2
	I.I	Object	ius							 					•									2
2	Cos	del treb	all																					2
	2. I	Teorico	5-p 1	ràct	ica					 														2
	2.2	Pràctic	a							 														8
		2.2.I	Pa	art :	Ι.					 														8
		2.2.2	Pa	art :	2.	•				 	•													13
3	Con	clusions	S																					16

1 Introducció

El 8085 és un processador de 8 bits que consta d'un format d'adreçament de 16 bits. Per tal de fer això, el que fa és agrupar els registres en parelles.

1.1 Objectius

Conèixer els modes d'adreçament del 8085 i familiaritzar-se amb les seves instruccions. Per altra banda, un altre objectiu és solidificar els coneixements adquirits per part de l'alumne en les pràctiques anteriors.

2 Cos del treball

2.1 Teorico-práctica

Exercici 1. Indiqueu quines són les entrades que ha de tenir la U.C. i quines són les sortides per executar aquesta instrucció. (Primera instrucció.)

Demostració. La primera instrucció s'encarrega de sumar l'immediat de 20 bits, 0x10000000 (els 20 bits més significatius de la posició de memòria de xx i el contingut del descodificador de l'immediat), al pc, en aquell moment 0x00000000, i escriu el resultat en el registre a0, associat al nom x10. Es consulta el contingut de la posició 0x00000000 a la memòria d'instruccions, que resulta ser 0x10000517 i això arriba al pas de descodificació.

Les sortides de la unitat de control serveixen per modular el funcionament del nostre processador a través de senyals específiques en els seus components i ja han estat especificades en l'enunciat de pràctica (en la seva majoria). Són les següents:

```
    I. WrEn PC <= 1,</li>
    WrEn REG <= 1,</li>
    WrEn MEM <= 0,</li>
    Branch <= 0,</li>
    ALU <= ADD,</li>
    MUX0 <= 0,</li>
    MUX1 <= 0,</li>
    MUX2 <= 1,</li>
    MUX3 <= 01,</li>
    DEC_REG <= AUIPC.</li>
```

Per definició, l'*op-code* és una de les entrades de la nostra unitat de control (en aquest cas, serà 0010111) i les altres dues seran funct3=x i funct7=x, ja que la instrucció auipc és U-type.

Teorico-pràctica 2.1

Exercici 2. Indiqueu quines són les entrades que ha de tenir la U.C. i quines són les sortides per executar aquesta instrucció. (Segona instrucció.)

Demostració. La segona instrucció s'encarrega de sumar l'immediat de 12 bits, 0x00000000 (un zero), al registre x10, que ja contenia 0x10000000, de manera que obtenim el 0x10000000 de 32 bits que emmagatzema la posició de memòria d'xx. Es consulta el contingut de la posició 0x00000004 a la memòria d'instruccions, que resulta ser 0x00050013 i això passa al pas de descodificació.

Les sortides de la unitat de control serveixen per modular el funcionament del nostre processador a través de senyals específiques en els seus components i ja han estat especificades en l'enunciat de pràctica (en la seva majoria). Són les següents:

```
    I. WrEn PC <= 1,</li>
    WrEn REG <= 1,</li>
    WrEn MEM <= 0,</li>
    Branch <= 0,</li>
    ALU <= ADD,</li>
    MUXO <= 0,</li>
    MUX1 <= 1,</li>
    MUX2 <= 1,</li>
    MUX3 <= 01,</li>
    DEC_REG <= ADDI.</li>
```

Per definició, l'op-code és una de les entrades de la nostra unitat de control (en aquest cas, serà 0010011) i les altres dues seran funct3=000 i funct7=x, ja que la instrucció addi és I-type.

Exercici 3. Indiqueu quines són les entrades que ha de tenir la U.C. i quines són les sortides per executar aquesta instrucció. (Tercera instrucció.)

Demostració. La tercera instrucció carrega el contingut de la direcció apuntada per a0 en a1. Fixemnos: es consulta el contingut de la posició 0x00000008 a la memòria d'instruccions, que resulta ser 0x00052583 i això passa al pas de descodificació.

La descodificació ens dona l'índex del registre a llegir, i es llegeix el banc de registres, obtenint el contingut de a0: la direcció de memòria esmentada en els passos anteriors, 0x10000000. Passa asíncronament per la ALU i es llegeix, també asíncronament, la memòria, obtenint 0x00000004. S'escriu, ara de manera síncrona, al banc de registres, a l'índex 11 (x11).

Les sortides de la unitat de control serveixen per modular el funcionament del nostre processador a través de senyals específiques en els seus components i ja han estat especificades en l'enunciat de pràctica (en la seva majoria). Són les següents:

```
    WrEn PC <= 1,</li>
    WrEn REG <= 1,</li>
    WrEn MEM <= 0,</li>
    Branch <= 0,</li>
    ALU <= ADD,</li>
    MUX0 <= 0,</li>
    MUX1 <= 1,</li>
    MUX2 <= 1,</li>
    MUX3 <= 10,</li>
```

10. DEC_REG <= LW.</pre>

Per definició, l'*op-code* és una de les entrades de la nostra unitat de control (en aquest cas, serà 0000011) i les altres dues seran funct3=010 i funct7=x, ja que la instrucció lw és I-type.

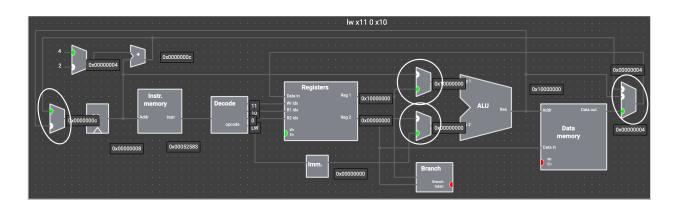


Figura 1: Esquema de la tercera instrucció.

Exercici 4. Indiqueu quines són les entrades que ha de tenir la U.C. i quines són les sortides per executar aquesta instrucció. (Quarta instrucció.)

Demostració. La quarta instrucció carrega el contingut de la direcció apuntada per [a0] +4 en a2. Fixemnos: es consulta el contingut de la posició 0x0000000 a la memòria d'instruccions, que resulta ser 0x000452603 i això passa al pas de descodificació.

La descodificació ens dona l'índex del registre a llegir (x10), i es llegeix el banc de registres, obtenint el contingut de a0: la direcció de memòria esmentada en els passos anteriors, 0x10000000. Passa asíncronament per la ALU juntament amb l'immediat, l'offset, que és 0x00000004. El resultat 0x10000004 es llegeix, també asíncronament, la memòria, obtenint 0x00000005. S'escriu, ara de manera síncrona, al banc de registres, a l'índex x12.

Les sortides de la unitat de control serveixen per modular el funcionament del nostre processador a través de senyals específiques en els seus components i ja han estat especificades en l'enunciat de pràctica

Teorico-pràctica 2.1

(en la seva majoria). Són les següents:

```
    WrEn PC <= 1,</li>
    WrEn REG <= 1,</li>
    WrEn MEM <= 0,</li>
    Branch <= 0,</li>
    ALU <= ADD,</li>
    MUX0 <= 0,</li>
    MUX1 <= 1,</li>
    MUX2 <= 1,</li>
    MUX3 <= 10,</li>
    DEC_REG <= LW.</li>
```

Per definició, l'op-code és una de les entrades de la nostra unitat de control (en aquest cas, serà 0000011) i les altres dues seran funct3=010 i funct7=x, ja que la instrucció lw és I-type.

⊲

Exercici 5. Indiqueu quines són les entrades que ha de tenir la U.C. i quines són les sortides per executar aquesta instrucció. (Cinquena instrucció.)

Demostració. La cinquena instrucció s'encarrega de sumar els registres a2 i a1 per emmagatzemar-ho en a1. Fixem-nos: es consulta el contingut de la posició 0x00000010 a la memòria d'instruccions, que resulta ser 0x00b606b3 i això passa al pas de descodificació.

La descodificació ens dona l'índex del registre a llegir (x12 i x11), i es llegeix el banc de registres, obtenint el contingut d'a2 (0x00000005) i a1 (0x00000004). El contingut dels dos registres passen asíncronament a la ALU i se sumen, obtenint 0x00000009. Amb la sel·lecció del multiplexor, aquest resultat passa com a dada d'entrada al registre i s'escriu síncronament en l'índex d'escriptura, x13 (a3).

Les sortides de la unitat de control serveixen per modular el funcionament del nostre processador a través de senyals específiques en els seus components i ja han estat especificades en l'enunciat de pràctica (en la seva majoria). Són les següents:

```
I. WrEn PC <= 1,
2. WrEn REG <= 1,
3. WrEn MEM <= 0,
4. Branch <= 0,
5. ALU <= ADD,
6. MUXO <= 0,
7. MUX1 <= 1,
8. MUX2 <= 0,
9. MUX3 <= 01,</pre>
```

```
IO. DEC_REG <= ADD.</pre>
```

Per definició, l'*op-code* és una de les entrades de la nostra unitat de control (en aquest cas, serà 0110011) i les altres dues seran funct3=000 i funct7=0000000, ja que la instrucció ADD és R-type.

Exercici 6. Indiqueu quines són les entrades que ha de tenir la U.C. i quines són les sortides per executar aquesta instrucció. (Setena instrucció.)

Demostració. La setena instrucció s'encarrega de sumar l'immediat de 12 bits, 0xffffffec (un -20), al registre x14, que ja contenia 0x10000014, de manera que obtenim el 0x10000000 de 32 bits que emmagatzema la posició de memòria d'xx. Es consulta el contingut de la posició 0x00000018 a la memòria d'instruccions, que resulta ser 0xfec70713 i això passa al pas de descodificació.

Les sortides de la unitat de control serveixen per modular el funcionament del nostre processador a través de senyals específiques en els seus components i ja han estat especificades en l'enunciat de pràctica (en la seva majoria). Són les següents:

```
    I. WrEn PC <= 1,</li>
    WrEn REG <= 1,</li>
    WrEn MEM <= 0,</li>
    Branch <= 0,</li>
    ALU <= ADD,</li>
    MUX0 <= 0,</li>
    MUX1 <= 1,</li>
    MUX2 <= 1,</li>
    MUX3 <= 01,</li>
    DEC_REG <= ADDI</li>
```

Per definició, l'*op-code* és una de les entrades de la nostra unitat de control (en aquest cas, serà 0010011) i les altres dues seran funct3=000 i funct7=x, ja que la instrucció addi és I-type.

Exercici 7. Indiqueu quines són les entrades que ha de tenir la U.C. i quines són les sortides per executar aquesta instrucció. (Vuitena instrucció.)

Demostració. La vuitena instrucció guarda el contingut de a3 en [a2]+8. Fixem-nos: es consulta el contingut de la posició 0x0000001c a la memòria d'instruccions, que resulta ser 0x00d52423 i això passa al pas de descodificació.

La descodificació ens dona l'índex del registre a llegir (x10 i x13), i es llegeix el banc de registres, obtenint el contingut d'a0 i a3: la direcció de memòria esmentada en els passos anteriors, 0x10000000 i el contingut d'a3, 0x00000009. El contingut del primer registre passa asíncronament per la ALU jun-

Teorico-pràctica 2.1

tament amb l'immediat, l'offset, que és 0x00000008. Finalment, a la memòria de dades hi entra el resultat de l'ALU com a camp d'adreça i el contingut d'a3 com a dada a escriure.

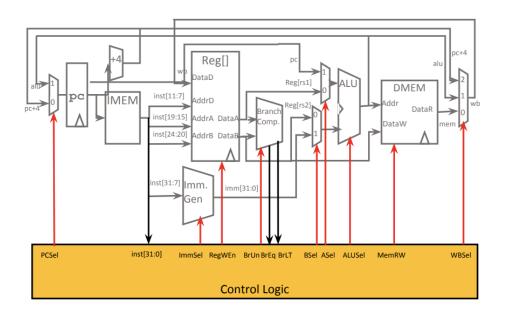
Les sortides de la unitat de control serveixen per modular el funcionament del nostre processador a través de senyals específiques en els seus components i ja han estat especificades en l'enunciat de pràctica (en la seva majoria). Són les següents:

- I. WrEn PC <= 1,</pre>
- 2. WrEn REG <= 0,
- 3. WrEn MEM <= 1,
- 4. Branch <= 0,
- s. ALU <= ADD,
- 6. MUXO <= 0,
- 7. MUX1 <= 1,
- 8. MUX2 <= 1,
- g. MUX3 <= 01,</pre>
- 10. DEC_REG <= SW</pre>

Per definició, l'op-code és una de les entrades de la nostra unitat de control (en aquest cas, serà 0100011) i les altres dues seran funct3=010 i funct7=x, ja que la instrucció lw és S-type.

Exercici 8. Com seria la UC necessària per executar aquest programa?

Demostració. He triat la següent representació del processador, ja que il·lustra perfectament el que necessitem en la Unitat de Control. De fet, és molt similar als senyals que ja havíem establert:



2.2 Pràctica

2.2.1 Part 1

Escriviu dos programes diferents per sumar dues matrius de 5x1 i desar el resultat en una tercera, podeu fer servir adreçament indirecte, per parella de registres o per registres. Penseu en dues hipòtesi, primera, les matrius d'entrada s'han de conservar, és a dir, el resultat s'emmagatzema sobre mat3 i segona, desem el resultat sobre una de les dues matrius d'entrada, mat3 és irrellevant. El programa hauria d'utilitzar un comptador, instruccions d'increment, comparació i salt condicional. Feu la suma de números hexadecimals i sense tenir en compte números que pugui donar overflow.

Exercici 9. Calculeu les mides del codi del vostre programa i el nombre de cicles per a la seva execució.

Demostració.

Primerament, el programa proposat és el següent:

```
.data 50h
mat1: db
   1,2,3,4,5
mat2: db
   6,7,8,9,0
mat3: db
   0,0,0,0
.org 100h
lxi d, mat1
lxi h, mat2
lxi b, mat3
loop:
ldax d
add m
stax b
inr c
inr e
inr 1
mvi a, mat2
cmp e
jnz loop
hlt
```

- I. Carreguem la posició de memòria de mat1 (0050h) en els registres
 DE mitjançant un direccionament immediat; HL per mat2 (0055h)
 i BC per mat3 (005Ah) de manera totalment anàloga.
- 2. Entrem en el 100p. Carreguem el contingut que hi hagi a la posició de memòria de DE a l'acumulador (és a dir, l'adreça 0050h, que conté el primer nombre de mat1, un 1) amb lxi.
- 3. Sumem el contingut de l'acumulador amb allò que hi hagi al contingut de la posició de memòria especificada per HL amb add m. Com que HL tenia com a posició de memòria el primer nombre de mat2, sumem el primer nombre de mat1 i el primer nombre de mat2. Aquest resultat queda en l'acumulador.
- Copiem el resultat de l'operació anterior a la direcció de memòria que emmagatzema BC (005Ah), és a dir, sobre el primer nombre de mat3.
- 5. Incrementem els valors dels registres C, E i L per a poder operar amb els següents dos nombres de la matriu i guardar en la posició corresponent. En altres paraules, a la propera iteració estarem treballant en les posicions: 0051h, 0056h, 005Bh, respectivament.
- 6. Carreguem a l'acumulador l'immediat mat2 (la posició de memòria on comença mat2, 0055h).
- 7. Comparem si aquest valor és igual al que trobem al registre E. Recordem que al registre E teníem 51h. Per tant, si aquests dos valors coincidissin, tindríem que ja hem arribat al final de la matriu mat1 (o, en altres paraules, a la primera posició de mat3 en termes de posicionament de memòria) i hem d'aturar la iteració. En qualsevol cas, el resultat es veurà reflectit en el bit d'estat de zero Z.
- 8. Si el bit de *zero* resulta activat podrem acabar el bucle i, per tant, acabar el programa. Si no, saltarem a loop i tornarem a fer tot el procés, amb el següent nombre que correspongui dels vectors.

Les operacions que més temps triguen en executar-se són les de lxi i també les de inr. En particular,

aquesta última serveix per incrementar en 1 el valor del contingut del registre que conté la instrucció. Com ho fem tres vegades, estem parlant de tres registres, i no només d'un registre.

Pel que fa a la pregunta de quant ocupa el nostre codi, s'entén quantes posicions de memòria ocupa la part executable del nostre codi. D'aquesta manera, cal distingir entre les dades i la memòria: la part de codi de programa que ens interessa va des de la posició 0100h fins a la posició 0115h, ocupant en total 21 posicions de memòria.

I tenint en compte les posicions que usem per guardar dades, que van des de la 50h fins a la 64h, en total 15 posicions de memòria.

Calculem els cicles de rellotge que triga el programa en executar-se. Tenim 3 operacions 1xi fora del 100p, això són 30 cicles (10 per operació). El 100p ocupa 72 cicles de rellotge quan es produeix el salt i 69 quan no. Tenim 5 iteracions, 4 amb salt i una sense salt, per tant, $4 \cdot 72 + 69 = 357$ cicles de rellotge. Sumem els 30 que havíem deixat fora del 100p i fan un total de 387 cicles de rellotge. Si tenim en compte el hlt (4 cicles) tindrem, finalment, 391 cicles de rellotge.

Instrucció	Cicles de rellotge								
lxi RP,DA16	IO								
lxi RP,DA16	IO								
lxi RP,DA16	IO								
loop	Ø								
ldax RP	7								
add M	7								
stax RP	7								
inr reg	IO								
inr reg	IO								
inr reg	IO								
mvi reg,DAT	7								
cmp reg	4								
jnz label	<i>7</i> /10								
acaba loop	Ø								
hlt	4								

Figura 2: Representació dels cicles de rellotge que necessita el programa.

Finalment, la mitjana de cicles per instrucció de tota l'execució del programa és:

$$\frac{391 \text{ cicles}}{3 + 5 \cdot 9 + 1 \text{ instruccions}} = 7.97959 \approx 8 \text{ cicles/instrucció}$$
 (2.1)

I si no tenim en compte l'execució i simplement ens mirem les instruccions que es llisten en codi, el total és el següent:

Com veiem, tant d'una manera com l'altra estem parlant, aproximadament, de 8 cicles per instrucció. Sigui com sigui, la diferència numèrica entre els resultats no és negligible.

A la pàgina següent, el codi sense la matriu auxiliar.

IO MV

Pel que fa al programa sense mat3, és el següent:

```
.data 50h
mat1: db
   1,2,3,4,5
mat2: db
   6,7,8,9,0
.org 100h
lxi d, mat1
lxi h, mat2
loop:
ldax d
add m
mov m,a
inr e
inr 1
mvi a, mat2
cmp e
jnz loop
hlt
```

 Carreguem les posicions de memòria en els registres DE per mat1 (0050h); HL per mat2 (0055h).

- 2. Entrem al bucle. Carreguem el que hi hagi a la posició de memòria emmagatzemada en el registre DE a l'acumulador (és a dir, el primer nombre de mat1, un 1).
- 3. Sumem el contingut de l'acumulador amb el valor obtingut a partir del direccionament d'HL. Com que HL referenciava la posició de memòria on hi ha el primer nombre de mat2, sumem el primer nombre de mat1 i el primer nombre de mat2. El resultat es guarda, un altre cop, en acumulador.
- 4. Ens interessa guardar el resultat de l'operació anterior en la posició de memòria corresponent de mat2 (si hem sumat el primer valor d'ambdues matrius, per exemple, en 0055h). Copiem l'acumulador, el registre especificat per A, en la posició de memòria direccionada pels registres HL, és a dir, sobre el primer nombre de mat2, mitjançant la instrucció MOV.
- 5. Incrementem en 1 els valors dels registres E i L per a poder operar amb els següents dos nombres i posicions de la matriu.
- 6. Ara volem assegurar-nos quan aturar la iteració, això és, quan s'ha arribat al final de la matriu.
 - Carreguem a l'acumulador la posició en 8 bits en què comença mat2 (55h) i comparem si aquest valor és igual al que trobem al registre E.
 - Recordem que al registre E teníem el valor de la posició de memòria de l'últim nombre que havíem sumat més una unitat (51h).
 - Per tant, si aquests dos valors coincidissin, tindríem que ja hem arribat al final de tots els nombres que hem de sumar i s'activaria el bit de *zero*.
- 7. Si s'activa el bit de *zero* podrem acabar el programa. Si no, saltarem a 100p i tornarem a fer tot el procés, amb el següent nombre que correspongui dels vectors.

Pel que fa a la pregunta de quant ocupa el nostre codi, s'entén quantes posicions de memòria ocupa la part executable del nostre codi. D'aquesta manera, cal distingir entre les dades i la memòria: la part de codi de programa que ens interessa va des de la posició 0100h fins a la posició 0111h, ocupant en total 17 posicions de memòria.

I tenint en compte les posicions que usem per guardar dades, que van des de la 50h fins a la 59h, en total 10 posicions de memòria.

Altre cop, les operacions que més temps triguen són les de lxi i també les de inr. En particular, aquesta última serveix per incrementar en 1 el valor del contingut del registre que conté la instrucció. Com ho fem dues vegades, estem parlant de dos registres, i no només d'un registre.

Hem de calcular els cicles que triga el nostre programa en executar-se. Seguirem un comptat anàleg

al que hem fet per 2. Fora del 100p tenim 20 cicles (10 cicles per cada crida a 1xi). El 100p ocupa 62 cicles si saltem a 100p i 59 cicles si no hi saltem, ja que la instrucció jnz depèn de l'etiqueta en el cas que la iteració no continuï. Tenim 5 iteracions, 4 amb salt i una sense, per tant $62 \cdot 4 + 59 = 307$. Més els 20 cicles de fora del loop fan un total de 327 cicles de rellotge. Si comptem també el hlt (4 cicles), fan 331 cicles.

Observació 10. Podríem haver estalviat 4 cicles per instrucció d'increment si en lloc d'haver utilitzat inr ens haguéssim servit de inx, ja que el primer són 10 i el segon, 6. Sigui com sigui, no ho tindrem en consideració en aquest exercici, però és un detall a recordar en pròximes ocasions; augmenta l'eficiència.

Exercici 11. Quants cicles de rellotge triga en executar-se una instrucció aritmètic–lògica qualsevol? Feu servir el fitxer adjunt on especifica el ISA del 8085. Indica quina és la mida mitjana de les teves instruccions. Calcula els cicles per instrucció mitjà per aquests codis.

Demostració. Les instruccions aritmètic-lògiques s'han de dividir en aquelles que involucren un registre (op REG) o bé la memòria (op M). En el primer tipus, tota operació aritmètica necessita de 4 cicles i en el segon, 7. Posarem el cas particular en què op és una suma ADD:

```
[ACC] <= [ACC]+[REG] (4 cicles de rellotge)
[ACC] <= [ACC]+M[HL] (7 cicles de rellotge)
```

En altres paraules, el direccionament indirecte mitjançant memòria de la segona opció implica que aquesta tingui un nombre de cicles més alt. En altres paraules, primer ha d'accedir al contingut dels registres HL per després poder accedir al contingut de memòria indicat i realitzar la operació. En qualsevol cas, totes dues sumen un parell de valors, un d'ells el mateix acumulador i emmagatzemen el resultat de la mateixa suma a l'acumulador.

Exercici 12. Escriu el mateix programa en RISC-V. Quants cicles triga a executar-se? En què simplificaria molt el codi un dels modes d'adreçament del simulador Ripes?

Demostració. El codi proposat és el següent, que cobreix el cas en què s'utilitzen tres matrius: mat1, mat2 i mat3. Veiem que l'adreçament indexat cobreix part de les nostres necessitats i es veu un programa molt més net. Això sí, en termes de llargada, força similar (cal esmentar que en RISC-V existeixen instruccions com la que es divideixen en dues subinstruccions).

```
.data
mat1: .word 1,2,3,4,5
mat2: .word 6,7,8,9,0
mat3: .word 0,0,0,0,0

.text
la a0,mat1
la a3,mat2 # auxiliar per acabar el bucle
```

```
loop:
lw a1,0(a0)
lw a2,20(a0) # offset=20 per accedir a mat2
add a2,a1,a2
sw a2,40(a0) # offset=40 per accedir a mat3
addi a0,a0,4 # passem a la posicio seguent
beq a0,a3,end
j loop
end:
nop
```

Amb el simulador de *Single-Cycle*, executem fins al final i tenim un total de 39 cicles de rellotge. A més, com ja hem comentat, la mida del codi és semblant:

$$\frac{2c \text{ (adreça última instrucció)}}{4 \text{ (step 4)}} = 11, \tag{2.3}$$

2.2.2 Part 2

Fent ús del programa anterior, realitzeu una subrutina que codifiqui una zona de memòria. La zona de memòria s'indicarà posant al registre doble HL l'adreça de començament de la zona de dades a codificar. Aquestes dades es consideren com els paràmetres d'entrada de la subrutina. La codificació es farà mitjançant una XOR entre cada byte de la zona de dades i la clau. Els valors dels registres no han de quedar afectats per la crida a la subrutina. Feu un programa que faci us d'aquesta subrutina per provar-la amb diferents combinacions de valors de la clau i les dades per codificar.

Demostració. El codi que ens hem decantat per utilitzar és el següent:

```
.data 50h
mat1: db 1,2,3,4,5
mat2: db 6,7,8,9,0
.org 100h
lxi d,mat1
lxi h,mat2
mvi b,FFh ; mask
loop:
    ldax d
    add m
    call codifica
    inx h
    inx d
    mvi a,mat2
cmp e
```

```
jnz loop
hlt
codifica:
push h
xra b
mov m,a
pop h
ret
```

Si la màscara és – I (FFh), la matriu resultant és F8h, F6h, F4h, F2h, FAh. Podríem aplicar el procediment invers amb la mateixa clau per obtenir el resultat inicial:

```
.data 50h
mat1: db F8h, F6h, F4h, F2h, FAh
mat2: db 0,0,0,0,0
.org 100h
lxi d, mat1
1xi h, mat2
mvi b, FFh ; mask
loop:
    ldax d
    add m
    call codifica
    inx h
    inx d
    mvi a, mat2
    cmp e
jnz loop
hlt
codifica:
push h
xra b
mov m,a
pop h
ret
```

I la matriu resultant és: 07h,09h,0Bh,0Dh,05h, justament la mat2 final abans del pas de codificació. D'aquesta manera, hem confeccionat el nostre primer xifratge! És molt simple, ja que consisteix d'una única i molt habitual màscara.

Exercici 13. Quina instrucció fem servir en tots dos casos per assignar la posició inicial al registre SP?

Demostració. i8085 només preservarà els registres guardats explícitament en la pila, amb PUSH i POP. El mateix passa amb Ripes. Sigui com sigui, amb una simple execució del programa SP es veu modificat una vegada hem passat la instrucció call. De fet, SP apuntarà a FFFE, que contindrà els últims dos bytes de la següent instrucció després de la subrutina, OD, corresponents a inx h. Sintetitzant, la resposta és call. ⊲

I4 MV

Exercici 14. Quina és la instrucció utilitzada per guardar el PC en la pila quan treballem amb les subrutines? I per recuperar de nou el valor de PC?

Demostració. La instrucció call és la que guarda la posició del program counter per després tornar-hi. Per recuperar aquesta posició utilitzem el ret (retorn). En lloc d'optar per fer la màscara al final, la qual cosa ens hagués obligat a fer un altre bucle i, per tant, perdre optimització, hem decidit anar-la fent sobre la marxa. ⊲

Una altra aproximació al problema de la màscara, una mica més barroera:

```
.data 50h
mat1: db 1,2,3,4,5
mat2: db 6,7,8,9,0
mat3: db 0,0,0,0,0
.org 100h
lxi d, mat1
lxi h, mat2
lxi b, mat3
loop:
    ldax d
    add m
    stax b
    inx b
    inx d
    inx h
    mvi a, mat2
    cmp e
jnz loop
call codifica
hlt
codifica:
    lxi h, mat1
    mvi b,01h; Carrequem la mascara, en aquest cas 01h
    mvi c,00h ; Inicialitzem a 0 el registre c.
    mvi d,15d ; Carreguem les posicions totals de memoria a
       codificar a d.
second_loop:
    mov a, m
    xra b
    mov m,a
    inr c ; Incrementem en 1 el valor de C
    inx h; Incrementem en 1 el valor de HL
    mov a,c ; Carreguem el valor de C a acumulador
    cmp d ; Comparem el valor de acumulador amb D.
    jnz second_loop
    ret
```

3 Conclusions

3 Conclusions

En aquesta pràctica hem realitzat tres petits programes, que, de fet, ens els ha lliurat el professor i nosaltres els hem entès per tal de:

- 1. Familiaritzar-se amb les instruccions del i8085.
- 2. Entendre el procediment de programació.
- 3. Començar a veure l'entorn de programació.
- 4. Entendre els funcionaments dels punters de memòria.