

Problema 1 Si $n = 4$, llavors $h = \frac{b-a}{4}$, i $x_k = a + kh$, $k = 0, \dots, 4$ i anomenem $f_k = f(x_k)$.

a) Calculant les diferències dividides per a les abscisses x_0, x_2 i x_4 , obtenim el polinomi interpolador

$$p(x) = f_0 + \frac{f_2 - f_0}{2h}(x - x_0) + \frac{f_4 - 2f_2 + f_0}{8h^2}(x - x_0)(x - x_2).$$

Avaluat en x_1 , tenim

$$p(x_1) = \frac{-f_4 + 6f_2 + 3f_0}{8}$$

Fita de l'error en x_1 :

$$|f(x_1) - p(x_1)| = \frac{|f'''(\xi)|}{6} |(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)(x_1 - x_4)| \leq \frac{M_3}{2} h^3$$

b) Usant el mètode de Lagrange, hem de calcular els polinomis de Lagrange:

$$L_0(x) = \frac{(x - x_2)(x - x_3)}{(x_1 - x_2)(x_1 - x_3)}, L_1(x) = \frac{(x - x_1)(x - x_3)}{(x_2 - x_1)(x_2 - x_3)}, L_2(x) = \frac{(x - x_1)(x - x_2)}{(x_3 - x_1)(x_3 - x_2)}$$

El polinomi interpolador és $p(x) = f_1 L_0(x) + f_2 L_1(x) + f_3 L_2(x)$.

Tenim

$$\int_a^b p(x) dx = f_1 \int_a^b L_0(x) dx + f_2 \int_a^b L_1(x) dx + f_3 \int_a^b L_2(x) dx$$

Cal calcular els pesos $\int_a^b L_i(x) dx$ per a $i = 0, 1, 2$.

Fent el canvi de variable $x = a + sh$, $dx = hds$, $(x = a, s = 0)$, $(x = b, s = 4)$ i integrant obtenim

$$\int_a^b L_0(x) dx = \frac{8h}{3}, \int_a^b L_1(x) dx = \frac{-4h}{3}, \int_a^b L_2(x) dx = \frac{8h}{3}$$

Per tant, la fórmula obtinguda és

$$\int_a^b f(x) dx \simeq \frac{h}{3} [8f_1 - 4f_2 + 8f_3]$$

c) En el nostre cas $[a, b] = [0, 1]$, $h = \frac{1}{4}$ i els punts $x_k = kh$, $k = 0, \dots, 4$. Per tant, $x_1 = 0.250$, $x_2 = 0.5$ i $x_3 = 0.75$, i l'aproximació

$$\frac{1}{12} (8f(0.250) - 4f(0.5) + 8f(0.75)) = 0.746530$$

d) Per a Simpson simple, tenim $h = \frac{1}{2}$ i els punts a agafar són $x_0 = 0$, $x_2 = 0.5$, $x_4 = 1$

$$\frac{h}{3} (f(x_0) + 4f(x_2) + f(x_4)) = 0.747181$$

Per a Simpson amb dos intervals: $h = \frac{1}{4}$

$$S(h) = \frac{h}{3} (f(x_0) + 4f(x_1) + 2f(x_2) + 4f(x_3) + f(x_4)) = 0.746855$$

Problema 2 a) En primer lloc observem que $f(0) = -1$ i $f(1) = 1.5 - \cos 1 > 0$. Per tant en l'interval $(0, 1)$ existeix un zero de f . A més, $f'(x) = x + 1 + \sin(x) \geq x > 0$ si $x > 0$, el que implica que el zero és únic i $I = [0, 1]$.

b) Si $x \in I$ llavors $\cos x > 0$ i això implica que la funció està ben definida.

Per altra banda, si $x \in I$ és un punt fix de g llavors $(x + 1)^2 = 1 + 2\cos x$. Per tant, $x^2 + 2x = 2\cos x$, amb el que $x = \alpha$.

c) Sigui $x \in I$. Tenim que

$$g'(x) = \frac{-\sin x}{\sqrt{1 + 2\cos x}}.$$

A més $\cos x \geq \cos 1 > 0$. Per tant, $|g'(x)| \leq \frac{\sin 1}{\sqrt{1 + 2\cos 1}} < 0.584 < 1$. Per tant, pel teorema del valor mitjà, podem agafar $L = 0.584$.

d) Sabem que $x_0 = 1/2$ i que $\alpha \in I$. Per tant, $|x_0 - \alpha| \leq \frac{1}{2}$. Per altra banda, $g'(x) < 0$ si $x \in I$, i per tant, $g(I) = [g(1), g(0)] = [-1 + \sqrt{1 + 2\cos 1}, -1 + \sqrt{3}] \subset I$. Així:

$$|x_k - \alpha| \leq |g(x_{k-1}) - g(\alpha)| \leq L|x_{k-1} - \alpha| \leq \dots \leq L^k|x_0 - \alpha| \leq \frac{1}{2}L^k.$$

Per tant, cal que $\frac{1}{2}L^k < 10^{-30}$. Prenent logaritmes obtenim que $k_0 \geq \frac{-\log 2 - 30 \log 10}{\log L} \approx 126.89$ amb el que podem agafar $k_0 = 127$.

e) Cal calcular $h'(\alpha)$. És fàcil veure que $\alpha \in [0.6, 0.7]$ i com que $h'(x) = -\sin x - x$, $h''(x) = -\cos(x) - 1 < 0$ si $x \in I$. Llavors $h'([0.5, 0.7]) = [-\sin 0.7 - 0.7, -\sin 0.6 - 0.6]$, amb el que $|h'(\alpha)| > 1$ i per tant no és convergent.

Problema 3 a) Per la fórmula 1 tenim

$$\text{fl}(\det A) = (ad(1 + \varepsilon_1) - cb(1 + \varepsilon_2))(1 + \varepsilon_3) = \det A \left(1 + \frac{ad\varepsilon_1 - cb\varepsilon_2}{\det A} + \varepsilon_3 + O(u^2) \right),$$

on $|\varepsilon_i| \leq u$, $i = 1, 2, 3$. Per tant, a primer ordre tenim que

$$|e_r(\text{fl}(\det A))| \leq \left(\frac{|ad| + |cb|}{|\det A|} + 1 \right) u = K_1 u.$$

b) Per la fórmula 2

$$\text{fl}(\det A) = a \left[d - \frac{c}{a}(1 + \varepsilon_1)b(1 + \varepsilon_2) \right] (1 + \varepsilon_3)(1 + \varepsilon_4) = \det A \left[1 - \frac{cb}{\det A}(\varepsilon_1 + \varepsilon_2) \right] (1 + \varepsilon_3 + \varepsilon_4 + O(u^2)),$$

on $|\varepsilon_i| \leq u$, $i = 1, 2, 3, 4$. Per tant, a primer ordre tenim que

$$|e_r(\text{fl}(\det A))| \leq 2 \left(\frac{|cb|}{|\det A|} + 1 \right) u = K_2 u.$$

c) La primera fórmula serà la millor si $K_1 < K_2$ i la segona serà la millor si $K_2 > K_1$.

d) En aquest cas, $K_1 = 2$, $K_2 = -2bc/\det A + 2 > 2$, i per tant sempre és millor la primera fórmula.

e) Sabem que $|e_a(\bar{a})| \lesssim |\bar{a}|u$, $|e_a(\bar{b})| \lesssim |\bar{b}|u$, $|e_a(\bar{c})| \lesssim |\bar{c}|u$, $|e_a(\bar{d})| \lesssim |\bar{d}|u$, on \bar{a} , \bar{b} i \bar{c} són els valors aproximats (resp.) de a , b , c i d . Usant la fórmula generalitzada de propagació de l'error tenim que

$$|e_a(\det \bar{A})| \lesssim 2(|\bar{a}| \cdot |\bar{d}| + |\bar{c}| \cdot |\bar{b}|)u.$$

Problema 4 a)

$$M = UD^{-1}U^T = \begin{pmatrix} d_1 + \frac{b_2^2}{d_2} & -b_2 & & & \\ -b_2 & d_2 + \frac{b_3^2}{d_3} & -b_3 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & d_{n-1} + \frac{b_n^2}{d_n} & -b_n \\ & & & -b_n & d_n \end{pmatrix}$$

Igualant terme a terme, obtenim $d_n = a_n$, $d_i + \frac{b_{i+1}^2}{d_{i+1}} = a_i$, $i = n-1, \dots, 1$.

Per tant,

$$\begin{aligned} d_n &= a_n \\ d_i &= a_i - \frac{b_{i+1}^2}{d_{i+1}}, \quad i = n-1, \dots, 1 \end{aligned}$$

b) De $UD^{-1}U^T v = e_1$, tenim

$$D^{-1}U^T v = U^{-1}e_1$$

U^{-1} és un matriu triangular superior, per tant aplicada a e_1 és múltiple de e_1 , en particular $\frac{1}{d_1}e_1$

c) Per resoldre el sistema $D^{-1}U^T v = \frac{1}{d_1}e_1$, primer resollem el sistema $D^{-1}y = \frac{1}{d_1}e_1$, que té la solució $y = e_1$ i després el sistema $U^T v = e_1$ o el sistema $D^{-1}U^T v = \frac{1}{d_1}e_1$ que és un sistema triangular inferior, i es resol per substitució cap endavant.

S'obté

$$\begin{cases} v_1 = \frac{1}{d_1} \\ v_i = \frac{b_i}{d_i}v_{i-1} = 0, \quad i = 2, \dots, n \end{cases}$$

Per tant,

$$\begin{aligned} v_1 &= \frac{1}{d_1} \\ v_i &= \frac{b_2 \cdots b_i}{d_1 \cdots d_i}, \quad i = 2, \dots, n \end{aligned}$$

d) De $M = UD^{-1}U^T$ tenim que $\det M = \det U \det D^{-1} \det U^T = d_1 \cdots d_n$.

e) En el càlcul dels v_i veiem que a partir del v_k són tots nuls, per tant només cal calcular $v_1 = \frac{1}{d_1}$ i $v_i = \frac{b_i}{d_i}v_{i-1} = 0, i = 2, \dots, k-1$: $k-2$ productes i $k-1$ divisions.

Cal comptar també les operacions necessàries per a calcular els d_i .