

## Problemă-Model-Algoritm-Soluție (T1)

### 1. Problema

Abordarea oricărei probleme presupune următoarele etape preliminare:

- i. Identificarea problemei (processe observate în realitatea și viața de zi cu zi, în rutina profesională sau situații virtuale, ipotetice);
- ii. Descrierea problemei (explicitarea, argumentarea, exprimarea folosind terminologia adecvată);
- iii. Formularea problemei (sintetizarea cerințelor, a obiectivului, precizarea datelor și a ipotezelor).

Orice problemă tehnică sau de altă natură necesită o abordare științifică pentru rezolvarea ei.

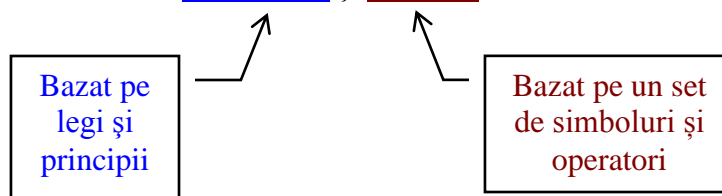
Problemă → ... demers de rezolvare ... → Soluție

Demersul de rezolvare presupune următoarele etape: elaborarea MODELULUI problemei, întocmirea ALGORITMULUI de rezolvare și PROGRAMAREA – adică implementarea (software) a algoritmului.

### 2. Modelarea

Procesul generării unui **obiect (S')** care înlocuiește **sistemul real (S)** în vederea rezolvării problemei. Acest obiect se numește **model** și poate fi *fizic* sau *formal* (matematic, logic, grafo-analitic).

În sens formal, *modelul este un înlocuitor* conceptual și abstract al sistemului real.



Modelul (S') este un echivalent al sistemului real (S) care poate fi studiat mai ușor. Echivalarea  $S' \Leftrightarrow S$  poate fi exactă sau aproximativă. De exemplu, modelele geometrice pot fi riguros echivalente cu sistemele reale pe care le reprezintă. În alte situații, modelul poate fi o construcție teoretică cu ajutorul căruia reușim să aproximăm o parte a realității. Redarea construcției teoretice prin relații matematice conduce la obținerea unui *model matematic* al sistemului studiat. Studiul oricărui model se poate face experimental prin *simulare numerică*.

Etape de modelare:

1. Identificarea **fenomenelor** și a legilor și principiilor care le guvernează.
2. Formalizarea matematică propriu-zisă.
3. Detalierea, rafinarea și simplificarea modelului prin stabilirea *ipotezelor simplificatoare*.

### 3. Algoritm

Reprezintă etapa de formalizare a fazelor și pașilor de rezolvare a modelului problemei. Instrumentele de descrierea a algoritmilor sunt: schema logică (organigrama), pseudocodul, precum și instrumente standardizate în ingineria software ( de exemplu UML -Unified Modeling Language).

Implementarea software a algoritmului permite obținerea soluției prin simulare.

#### Exemplu de problemă

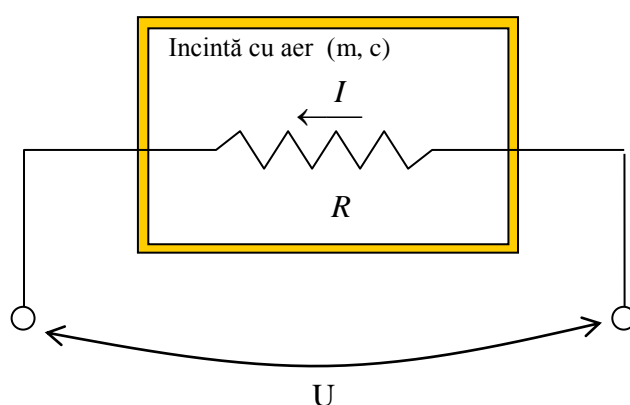
A) Etape preliminare

i) Identificarea problemei:

Problema încălzirii unei camere (incinte) cu ajutorul unui radiator electric.

ii) Descrierea problemei

Încălzirea are loc prin efect Joule, cu ajutorul unui circuit electric (pur rezistiv) având rezistența  $R$ . Schema generică a problemei este următoarea:



iii) Formularea problemei

Se cere să se determine cum evoluează temperatura în incintă, cunoscând parametrii constructivi ai radiatorului (puterea nominală –  $P_n$  și tensiunea nominală –  $U_n$ ) și tensiunea de alimentare ( $U$ ) a acestuia precum și dimensiunile incintei și proprietățile fizice ale mediului care trebuie încălzit – adică aerul. Elementul rezistiv al radiatorului (cu rezistența  $R$ ) se încălzește datorită trecerii unui curent electric ( $I$ ) prin acesta (efect Joule).

Ipoteze (simplificatoare):

- incinta este perfect izolată, deci nu schimbă căldură cu exteriorul,
- se consideră că aerul se încălzește uniform în volumul incintei.

**B) Demersul de rezolvare**

## 1) Modelul problemei:

- energia electrică (W) se exprimă în funcție de puterea curentă absorbită de radiator (P), în care curentul se determină cu legea lui Ohm ( $I=U/R$ ).

$$W = P \cdot t = U \cdot I \cdot t = \frac{U^2}{R} t$$

- rezistența electrică R este un parametru constructiv dimensionat cu relația:

$$R = \frac{U_n^2}{P_n},$$

deci energia electrică de exprimă sub forma  $W = P_n \left( \frac{U}{U_n} \right)^2 t$ .

- *legea conservării energiei* pentru efectul termoelectric al curentului electric (Joule), în ipoteza că nu sunt pierderi de căldură presupune că toată energia electrică se transformă în căldură transmisă mediului din incintă:

$$W \cong Q = m \cdot c \cdot \Delta\theta$$

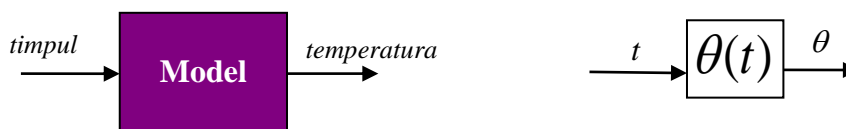
$$P_n \left( \frac{U}{U_n} \right)^2 t = m \cdot c (\theta - \theta_0)$$

- explicitarea masei de aer care se încălzește se face pe baza volumului incintei și a densității aerului, presupunând ca forma incintei este paralelipipedică  $V = l \times w \times h$ , rezultă:  $m = \rho \cdot V$ .

Rezultă **modelul matematic al problemei** ca o funcție liniară de o singură variabilă, reprezentând un sistem cu o intrare și o ieșire:

$$\theta(t) = \frac{P_n}{\rho V c} \left( \frac{U}{U_n} \right)^2 t + \theta_0$$

Reprezentări structurale de tip bloc:



Modelul se poate simula numeric prin furnizarea datelor necesare, astfel:

- pentru condiția inițială dată, de exemplu la momentul  $t_0=0$ , temperatura inițială  $\theta_0=20^\circ\text{C}$  (în grade Kelvin:  $273,15+20=293,15\text{K}$ );
- pentru aer: densitatea se consideră  $\rho=1\text{Kg/m}^3$ , căldura specifică  $c=837\text{ J//Kg K}$ , volumul se alege;
- Puterea și tensiunea nominală se aleg, de ex.  $2000\text{W}$  și  $230\text{V}$ , iar tensiunea de alimentare  $U$  se poate considera eventual cu o valoare mai mică ( $220\text{V}$ ).
- se alege timpul maxim de simulare (timpul final), de exemplu  $t_f=180$  secunde.

Terminologie. Semantica termenilor în limbaj matematic:

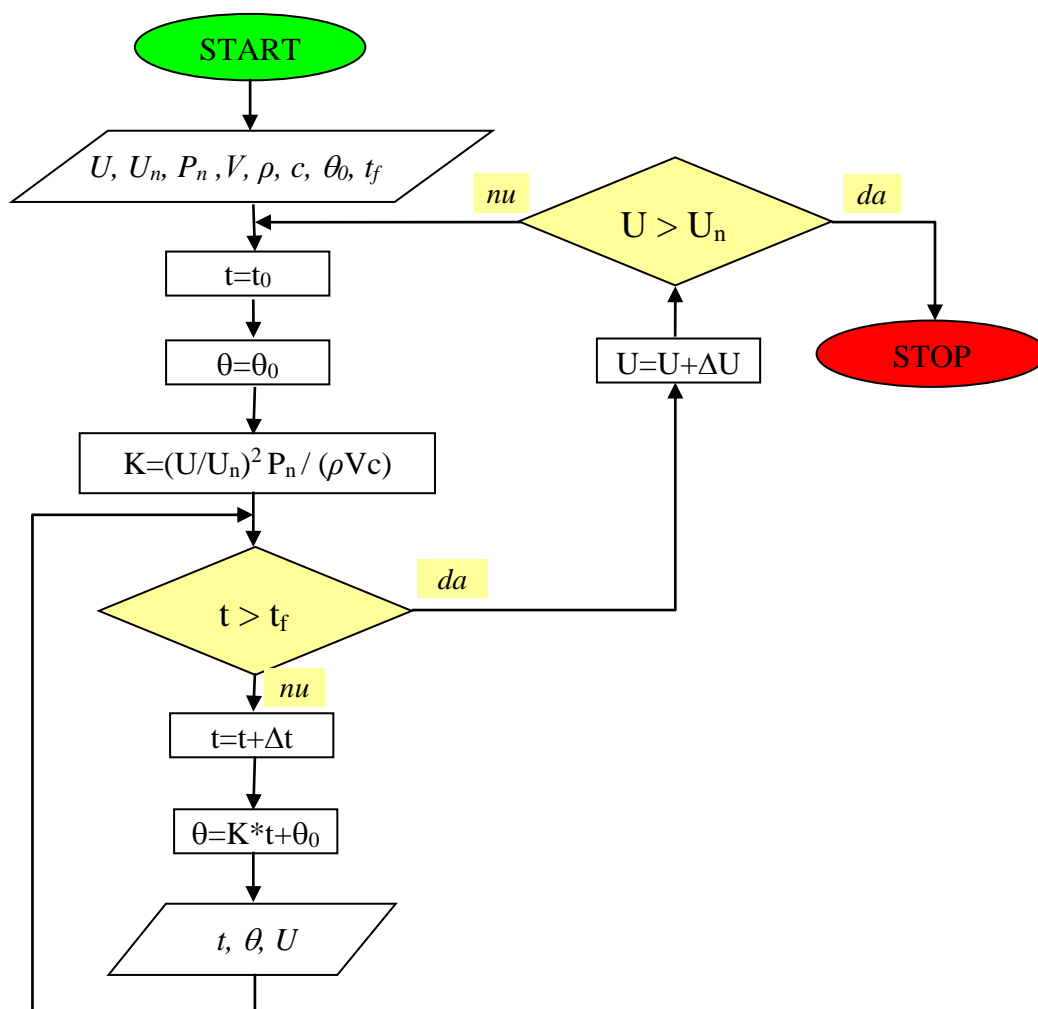
$\theta(t)$  este o funcție, unde  $t$  este *argumentul* funcției,

$\theta$  este o variabilă *dependentă*, iar  $t$  este variabila *independentă*.

Toate celelalte mărimi care apar în modelul matematic se numesc *parametrii*.

În general orice funcție este considerată variabilă dependentă de argumentul sau argumentele sale, care sunt considerate în acest caz variabile independente.

## 2) Algoritmul



Se observă că parametrul  $U$  – tensiunea de alimentare face obiectul unui ciclu de calcul distinct pentru a simula evoluția temperaturii atunci când sistemul este alimentat cu tensiuni mai mici decât cea nominală. Se poate alege de exemplu, o tensiune inițială de alimentare  $U=200V$  și pasul  $\Delta U=10V$ .

- 3) Să se realizeze un *program software* pentru implementarea algoritmului problemei de mai sus. Alegeți diferite valori pentru parametrii problemei și temperatura inițială.

## Modelarea simulativa în știință și inginerie: metode „soft-computing” (T2)

Studiul oricărui sistem se poate face prin *simulare numerică*. Simularea numerică presupune:

MODEL MATEMATIC (*formal*) + ALGORITM DE REZOLVARE +  
PROGRAM DE CALCUL (*implementare software*) + DATE

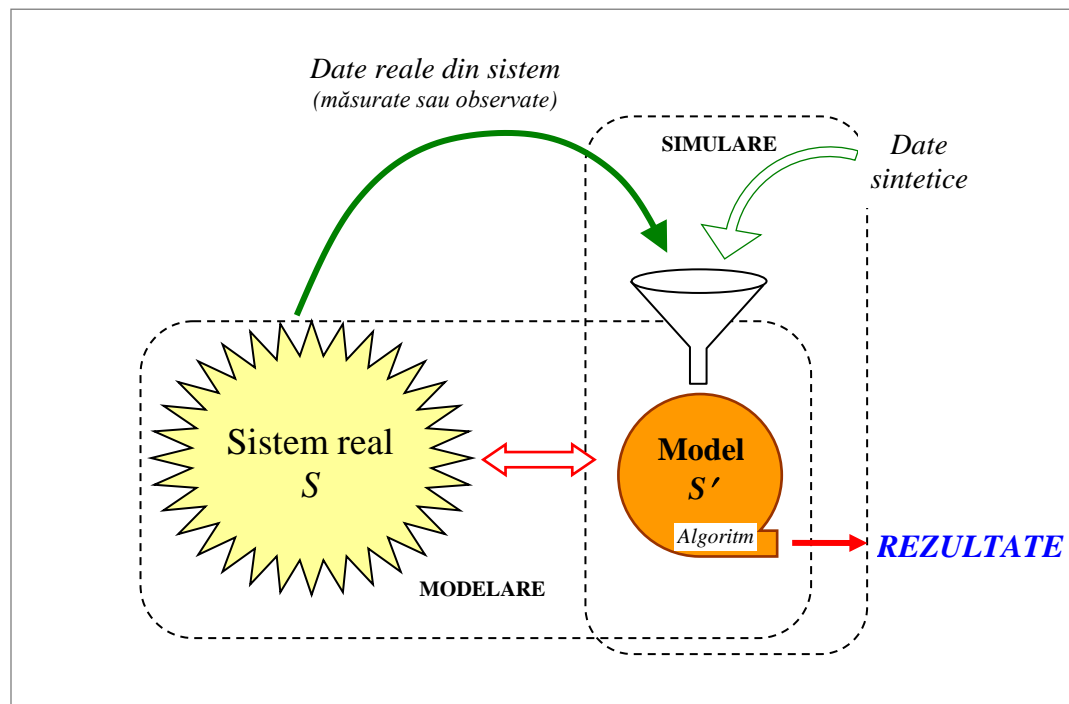
Datele folosite în simulare pot fi reale sau sintetice.

*Date reale*: se obțin prin achiziția directă din sistemul fizic, prin măsurare sau observare.

*Date sintetice*: obținute sau generate prin alte mijloace decât măsurare.

Fundamentul simulării: Calculul Numeric.

Schema sugestivă ilustrând principiul simulării numerice pe baza modelului formal:

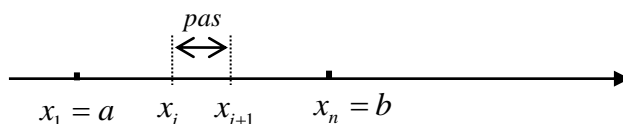


Concepte de bază în Calculul Numeric:

- discretizarea,
- diferență finită,
- iterație,

Discretizarea – trecerea din domeniul continuu infinit, în discret finit:

$$[a, b] \in \mathbb{R} \rightarrow \{x_1 = a, x_2, x_3, \dots, x_i, \dots, x_n = b\}$$



Discretizarea unui domeniu numeric continuu se poate face cu un *pas* de lungime constantă sau variabilă (pas adaptiv).

Se definește pasul de discretizare sub forma diferenței finite de ordinul 1 :  $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$ , pentru  $i = 1, \dots, n$ .

#### Diferențe finite de ordin superior

$$\Delta x_i = x_i - x_{i-1} \text{ (diferența finită de ordinul 1),}$$

$$\Delta^{(2)} x_i = \Delta x_i - \Delta x_{i-1} = (x_i - x_{i-1}) - (x_{i-1} - x_{i-2}) = x_i - 2x_{i-1} + x_{i-2},$$

$$\Delta^{(3)} x_i = \Delta^{(2)} x_i - \Delta^{(2)} x_{i-1},$$

...

$$\Delta^{(n)} x_i = \Delta^{(n-1)} x_i - \Delta^{(n-1)} x_{i-1}.$$

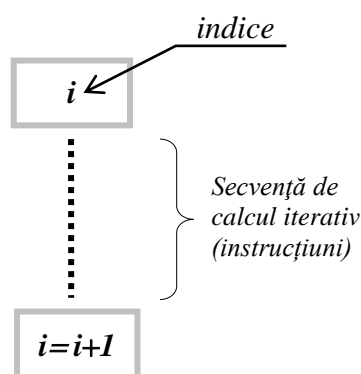
Exemplu. Orice domeniu (interval numeric) pe mulțimea numerelor reale este continuu și conține o infinitate de elemente. Calculatoarele numerice nu pot opera cu astfel de entități în maniera în care o face mintea umană. Prin urmare, calculatoarele lucrează cu mulțimi discrete și finite. Astfel, se poate opera cu tablouri numerice de date organizate sub formă vectorială și matriceală. De pildă generarea unui interval numeric  $[-1, 3]$  cu pasul 0.5 constă în definirea unui vector de date, astfel:

X = -1 : 0.5 : 3

X =

-1.0000 -0.5000 0 0.5000 1.0000 1.5000 2.0000 2.5000 3.0000

Iterație - secvență de calcul unică, prin care se parcurge un set de instrucțiuni de calcul cu date inițializate o singură dată, în cadrul unui proces repetitiv. În general, aceasta corespunde unui pas de discretizare a variabilelor pe domeniul de lucru.



În limbajul curent se folosește termenul de *incrementare* a valorii indicelui (trecerea la valoarea următoare) sau *decrementare* (trecerea la valoarea anterioară) în cazul calculelor repetitive. Secvența de calcul iterativ poate include de pildă, calculul valorilor succesive ale unei variabile pe un domeniu numeric discretizat cu un pas constant:

$$x_i = x_{i-1} + pas\_x,$$

precum și calculul unor funcții ce depind de variabilei respective.

### Notă.

Foarte multe modele matematice întâlnite în problemele tehnice sunt modele diferențiale. Acestea se rezolvă numeric prin discretizare și utilizarea diferențelor finite de diferite ordine. Astfel:

$$\underbrace{f'(x) = \frac{df}{dx}}_{\text{Forma analitică, pe domeniul infinit}} \cong \underbrace{\frac{\Delta f}{\Delta x}}_{\text{Aproximarea, pe domeniu discretizat}} \Rightarrow \Delta f = f'(x) \cdot \Delta x$$

Forma analitică, pe domeniul infinit
Aproximarea, pe domeniu discretizat
Modelul discretizat rezolvabil numeric

Aflarea funcției  $f(x)$  se face prin integrare  $\int f'(x)dx$  fie prin metode exacte (numite și metode analitice – bazate pe aflarea primitivei funcției de integrat), fie aproximativ – prin calcul numeric iterativ (repetitiv) pe baza formulei de forma:

$$f_i(x_i) = f_{i-1}(x_{i-1}) + f'(x_{i-1})\Delta x,$$

cunoscând *condițiile inițiale*  $(x_0, f_0)$ , și  $f'(x_0)$ .

### Conceptul de recursivitate.

Un alt concept bazat pe calculul iterativ este *recursivitatea*. Recursivitatea este un model de evoluție în care valoarea unei variabile la un moment dat depinde de valoarea sa la momentul anterior. Cu alte cuvinte starea unui sistem de la pasul anterior ( $k-1$ ) se regăsește explicit în expresia ce descrie starea curentă ( $k$ ). De exemplu:

$$z_k = f(z_{k-1}) + c ,$$

unde  $f$  este o funcție, iar  $c$  reprezintă o constantă.

*Modelele recursive* pot fi utilizate pentru sisteme dinamice de exemplu cele de tip fractal, pe mulțimea numerelor complexe.

Bibliografie recomandată:

S.Ionita, P.Anghelescu, T.A.Stanescu, *Calcul Numeric Ingineresc. Mediul Matlab*, Ed. MatrixRom, Buc., 2007. (Vezi capitolele incarcate pe platforma de e-learning)