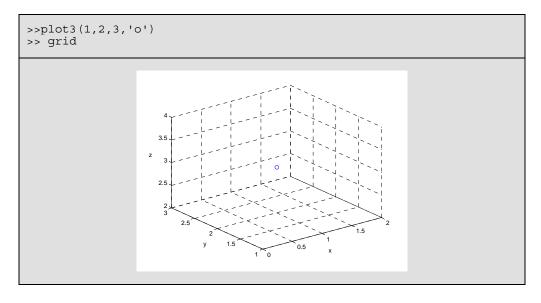
Tab. 6.5. Reprezentari grafice 3D elementare și speciale			
Categoria	Funcția și sintaxa de bază	Detalii de utilizare	
Reprezentarea punctelor, liniilor și a curbelor în spațiu	plot3(x,y,z)	x, y,z - vectorii coordonatelor (au aceeași dimensiune)	
	plot3(x,y,z,s)	s - variabilă şir cu maxim 3 caractere, pentru opțiuni	
	plot3(x1,y1,z1,s1,x2,y2,z2,s2)	Trasează traiectorii multiple în același sistem de axe.	
	comet3(z) comet3(x,y,z)	Reprezentare 3D (traiectorie) dinamică ; x,y,z - vectori	
	comet3(x,y,z,p)	Lungimea (urma) cometei este dată de p*length(z), unde implicit p =0,1	
Reprezentarea suprafețelor	[Xi,Yi] = meshgrid(x,y)	Xi, Yi – matrici ce definesc punctele domeniului de evaluare a suprafeței	
	mesh(Z) mesh(Xi,Yi,Z)	Z- matricea punctelor pe care se construiește plasa (mesh)	
	meshc(Z)	Combinație mesh cu contour în planul de proiecție de dedesubt	
	meshz(Z)	Combinație mesh cu cortină pe planul de proiecție de dedesubt	
	surf(Z)	Construiește suprafețe pline pe punctele matricei Z	
	surfc(Z)	Combinație surf cu contour în planul de proiecție de dedesubt	
	waterfall(Z)	Reprezentare dinamică mesh	
Reprezentarea fețelor poligonale ale obiectelor 3D	fill3(x,y,z,c) patch(X,Y,Z,c)	Crează suprafețe poligonale in 3D, respectiv pete de culoare c definind coordonatele vârfurilor prin vectorii de aceeași lungime x, y, z.	

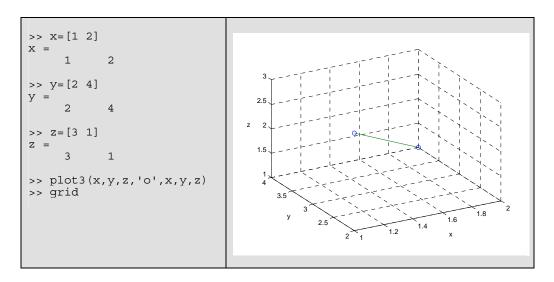
Tab. 6.5. Reprezentari grafice 3D elementare și speciale (continuare)		
Reprezentare de obiecte spațiale	<pre>cylinder(R,n) sau secvenţa [x,y,z]=cylinder(R,n) surface(x,y,z)</pre>	Obiectul cilindru: R=[R1 R2] vector cu razele bazelor, n –numărul punctelor de discretizare a circumferinței directoare
	<pre>sphere(n) sau secvenţa [x,y,z] = sphere(n) surf(x,y,z)</pre>	Obiectul sferă construit din n×n suprafețe elementare; x, y, z –matrice egale ca dimenisiune.
	mesh(x,y,z)	Suprafață sferică de tip plasă
	ellipsoid(xc,yc,zc,xr,yr,zr,n) sau secvenţa [x,y,z] =ellipsoid(xc,yc,zc,xr,yr,zr,n) surf(x,y,z)	Generează matricele x, y și z cu dimensiuni (n+1)×(n+1) ca bază de reprezentare pentru un elipsoid de centru (xc,yc,zc) și axe (xr,yr,zr) date, formată din n×n suprafețe elementare.

Exemple de utilizare a funcției plot3

(1) Reprezentarea punctului de coordonate (1,2,3) cu simbolul cerculeţ.

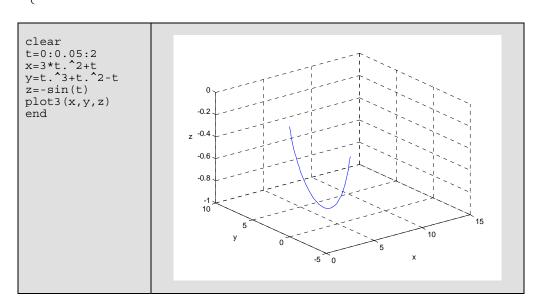


(2) Reprezentarea unui segment de dreapta în spațiu delimitat de punctele de coordonate P1(1,2,3) și P2(2,4,1) cu marcarea acestora cu simbol cerculeț.

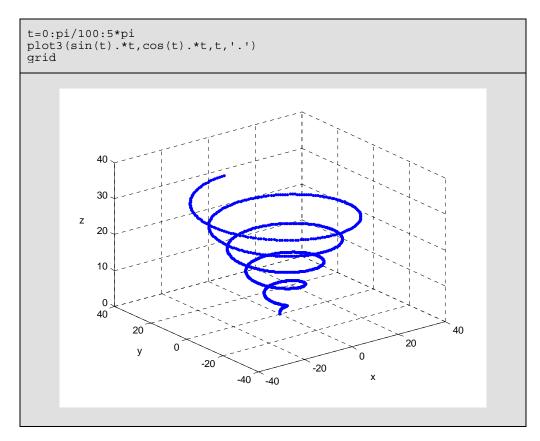


(3) Reprezentarea unei curbe în spațiu definită parametric prin expresiile :

$$\begin{cases} x = 3t^2 + t \\ y = t^3 + t^2 - t \text{, pentru valori ale parametrului } t \in [0,2], \text{ cu pasul de } 0,5. \\ z = -\sin(t) \end{cases}$$



(4) Reprezentarea unei spirale conice



Reprezentarea suprafețelor

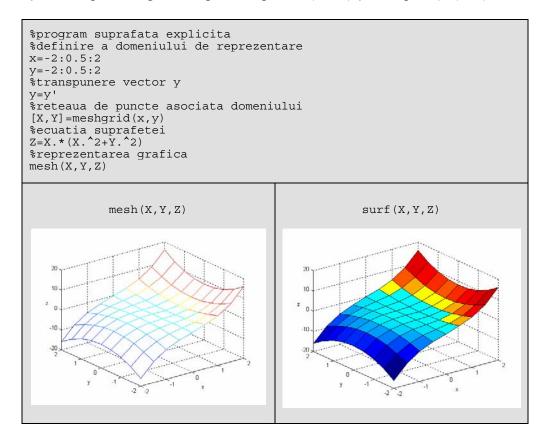
Ca și curbele, suprafețele sunt obiecte grafice generate punct cu punct în conformitate cu o anumită expresie analitica descrisă matematic sub cele trei forme: *explicit*, *implicit* și *parametric*. Astfel, teoretic, orice suprafață este constituită dintr-o infinitate de puncte (de coordonate x, y, z), care îndeplinesc (verifică) funcția *explicită* de două variabile: z = f(x, y), respectiv varianta *implicită* F(x, y, z) = 0. În descrierea *parametrică*, un punct situat pe o suprafață este reprezentat prin vectorul $\overline{R}_S[x(u,v) \ y(u,v) \ z(u,v)]$, unde $u \in [0,1]$ și $v \in [0,1]$ sunt parametrii.

Reprezentarea grafică a suprafețelor prin puncte în 3D constituie o problemă de interpolare pe un număr finit de puncte. Așa cum se cunoaște, interpolarea datelor este un caz special al problemei generale de aproximare a funcțiilor. Astfel, se pune problema găsirii unei forme analitice care să descrie cât mai precis o mulțime de puncte date în spațiu. Această

problematică este tratată în Cap. 5.7.5 în cadrul punctului B -*Interpolarea* funcțiilor de două variabile unde se exemplifică reprezentarea grafică a suprafețelor descrise explicit.

Funcțiile Matlab mesh și surf se folosesc pentru trasarea grafică a suprafețelor descrise explicit, prin expresii de forma z = f(x, y). Pentru a putea face acest lucru variabilele (unidimensionale) x și y trebuie convertite în matrici bidimensionale. Aceasta operație se poate face cu funcția meshgrid apeletă cu sintaxa [X,Y] = meshgrid(x,y), care transformă datele specificate de vectorii x și y n tablourile n pentru reprezentări 3D de tipul mesh sau surface care admit argumente matrice.

Exemplu. Să se evalueze funcția $z = x(x^2 + y^2)$ pe domeniul $[-2, 2] \times [-2, 2]$ și să se reprezinte grafic ca plasă de puncte (mesh) și ca suprafață (surf).



Există anumite funcții predefinite, care definesc suprafețe tipice cum este cea descrisă de funcția Matlab peaks sau suprafețe generate de curbe (polinoame cubice) consacrate în grafica pe calculator (Ferguson, Bezier, Coons).

Funcția peaks

Aceasta este o funcție specială de două variabile, care pune la dispoziție o formă analitică dată de expresia :

```
>> peaks z = 3*(1-x).^2.*exp(-(x.^2)-(y+1).^2)...-10*(x/5 - x.^3 -y.^5).*exp(-x.^2-y.^2)...-1/3*exp(-(x+1).^2 - y.^2)
```

Forma analitică de mai sus descrie o suprafață cu formă Gaussiană utilă în diferite demonstrații pentru funcții grafice cum sunt: mesh, surf, contour, pcolor, etc.

Se poate apela în mai multe moduri, conform sintaxelor următoare :

```
z = peaks; peaks; [x,y,z] = peaks;

z = peaks(n); peaks(n); [x,y,z] = peaks(n);

z = peaks(v); peaks(v); [x,y,z] = peaks(v);

z = peaks(x,y); peaks(x,y);
```

În primul grup:

- Prima variantă generează matrici de puncte cu dimensiunea implicită 49×49.
- A doua variantă generează matrici de puncte cu dimensiune specificată n×n.
- Varianta a treia generează matrici de puncte cu dimensiune specificată $n \times n$, unde n este lungime unui vector dat v, adică n = length(v).
- Varianta a patra evaluează funcția peaks în punctele tablourilor de date x şi y, care trebuie să aibă aceeași dimensiune.

Variantele din al doilea grup, fără argumente de ieșire efectuează direct o trasare surf.

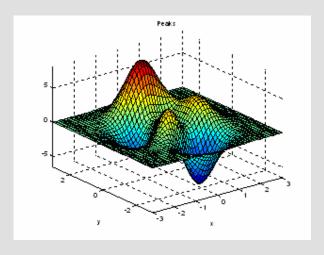
Ultimele trei variante produc matricele de puncte pentru reprezentări de tip contour(x, y, z) şi pcolor(x, y, z).

<u>Notă</u>. Dacă variabilele de intrare x și y nu sunt matrice atunci ele trebuie obținute ca atare cu funcția meshgrid.

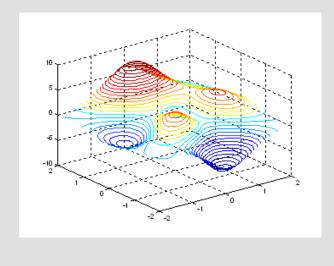
Exemplu.

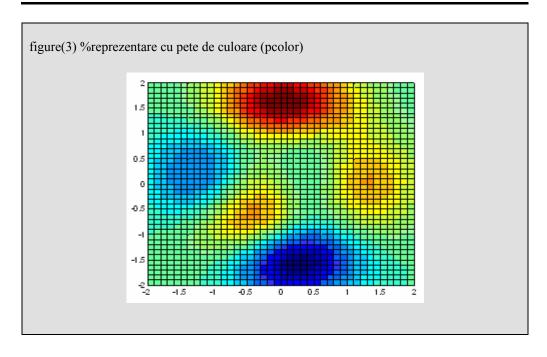
```
%reprezentare peaks contour si pcolor
clear
x=-2:0.1:2;
y=x;
[X,Y]=meshgrid(x,y);
Z=peaks(X,Y);
figure(1)
peaks
figure(2)
contour3(X,Y,Z,30)
figure(3)
pcolor(X,Y,Z)
```

figure(1)



figure(2) %reprezentare contururi dispuse spatial





Suprafețe descrise parametric

Se va exemplifica reprezentarea grafică a unei suprafețe consacratecunoscută sub denumirea de *suprafața Ferguson* descrisă prin matricea "amprentă" generată din valori aleatoare, pentru trei rulări succesive.

Reamintim că, în descrierea *parametrică*, un punct situat pe o suprafață este reprezentat prin vectorul $\overline{R}_S[x(u,v) \ y(u,v) \ z(u,v)]$, unde $u \in [0,1]$ și $v \in [0,1]$ sunt parametrii.

Algoritmul de rezolvare se bazează pe ecuația matriceală vectorială [17]:

$$\overline{R}_{S}(u,v) = \begin{bmatrix} 1,u,u^{2},u^{3} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \overline{a}_{00} & \overline{a}_{01} & \overline{a}_{02} & \overline{a}_{03} \\ \overline{a}_{10} & \overline{a}_{11} & \overline{a}_{12} & \overline{a}_{13} \\ \overline{a}_{20} & \overline{a}_{21} & \overline{a}_{22} & \overline{a}_{23} \\ \overline{a}_{30} & \overline{a}_{31} & \overline{a}_{32} & \overline{a}_{33} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ v \\ v^{2} \\ v^{3} \end{bmatrix}$$
Matricea "amprentă" a suprafeței având elementele vectori tridimensionali

Ecuația matriceală vectorială echivalează cu trei ecuații parametrice ale suprafeței:

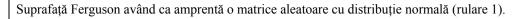
$$x(u,v) = \begin{bmatrix} 1, u, u^{2}, u^{3} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a_{00}^{x} & a_{01}^{x} & a_{02}^{x} & a_{03}^{x} \\ a_{10}^{x} & a_{11}^{x} & a_{12}^{x} & a_{13}^{x} \\ a_{20}^{x} & a_{21}^{x} & a_{22}^{x} & a_{23}^{x} \\ a_{30}^{x} & a_{31}^{x} & a_{32}^{x} & a_{33}^{x} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ v \\ v^{2} \\ v^{3} \end{bmatrix}$$

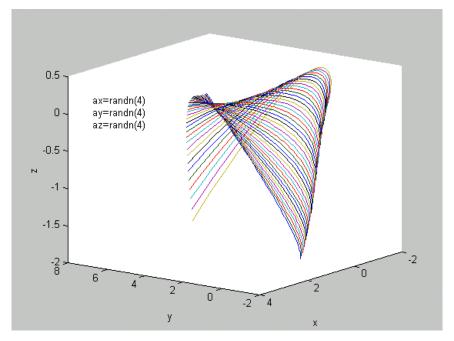
$$y(u,v) = \begin{bmatrix} 1, u, u^{2}, u^{3} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a_{00}^{y} & a_{01}^{y} & a_{02}^{y} & a_{03}^{y} \\ a_{10}^{y} & a_{11}^{y} & a_{12}^{y} & a_{13}^{y} \\ a_{20}^{y} & a_{21}^{y} & a_{22}^{y} & a_{23}^{y} \\ a_{30}^{y} & a_{31}^{y} & a_{32}^{y} & a_{33}^{y} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ v \\ v^{2} \\ v^{3} \end{bmatrix}$$

$$z(u,v) = \begin{bmatrix} 1, u, u^{2}, u^{3} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a_{00}^{z} & a_{01}^{z} & a_{02}^{z} & a_{03}^{z} \\ a_{10}^{z} & a_{11}^{z} & a_{12}^{z} & a_{13}^{z} \\ a_{30}^{z} & a_{31}^{z} & a_{32}^{z} & a_{23}^{z} \\ a_{30}^{z} & a_{31}^{z} & a_{32}^{z} & a_{33}^{z} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ v \\ v^{2} \\ v^{3} \end{bmatrix}$$

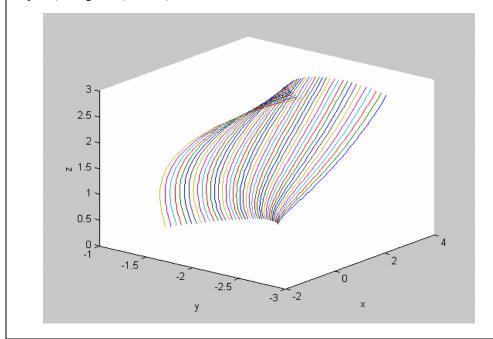
Programul care implementează modelul de mai sus este următorul:

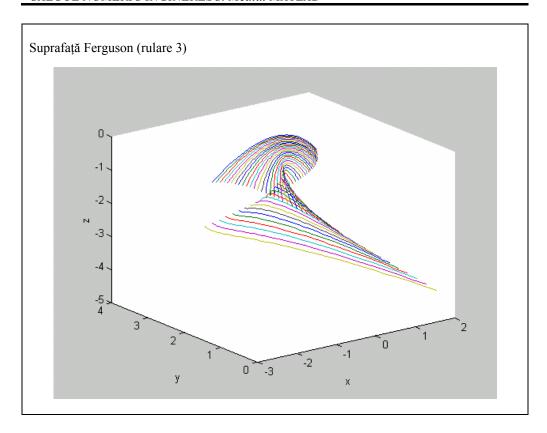
```
%Program pentru generarea libera a suprafetelor bazate pe cubice
%Ferguson
%suprafata Ferguson
clear
%vectorii parametrilor
u=0:0.025:1
v=0:0.025:1
%matricea amprenta
ax=randn(4)
ay=randn(4)
az=randn(4)
%matricile parametrilor
for i=1:length(u)
  for j=1:length(v)
up=[1 u(i) u(i).^2 u(i).^3];
vp=[1 \ v(j) \ v(j).^2 \ v(j).^3];
x(i,j)=up*ax*vp';
y(i,j)=up*ay*vp';
z(i,j)=up*az*vp';
end
%trasare grafica
plot3(x,y,z)
xlabel('x')
ylabel('y')
zlabel('z')
end
```





Suprafață Ferguson (rulare 2)





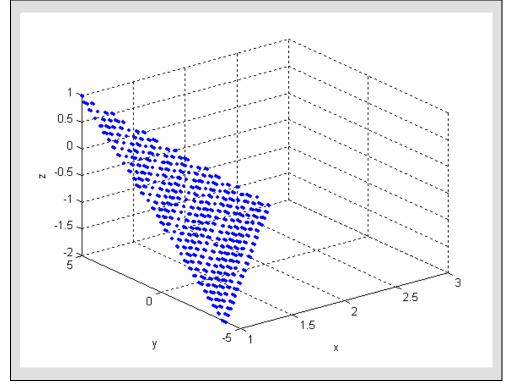
Generare de suprafete pe baza funcției implicite

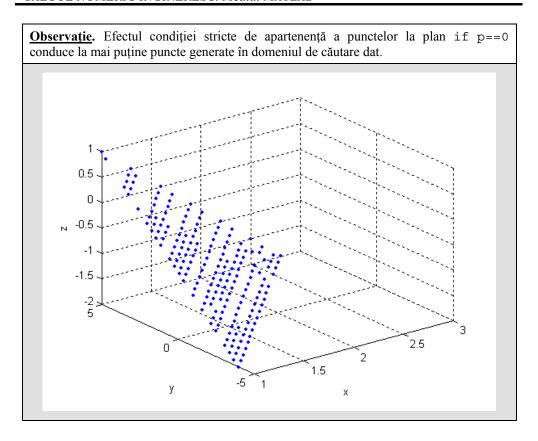
În situațiile practice în care avem la dispoziție ecuații canonice de forma F(x, y, z) = 0 ce descriu entitați grafice de tip suprafață se folosesc algoritmi de găsire a soluțiilor *prin încercări* pe anumite domenii date.

De exemplu, generarea unei suprafețe plane având la dispoziție ecuația planului în forma canonică $A \cdot x + B \cdot y + C \cdot z + D = 0$ se face prin rezolvarea iterativă a acestei ecuații. Condiția de apatenență a punctelor la plan poate fi pusă strict (ca identitate) sau ca o dublă inegalitate cu o anumită marjă de eroare. În cazul al doilea, un număr mai mare de puncte vor avea sansa să verifice conditia într-un anumit domeniu de căutare.

Dacă domeniul de căutare nu este ales corespunzător în sensul că planul nu intersectează spațiul de căutare, condiția nu va fi îndeplinită pentru nici un punct. Pentru a evita astfel de situații în locul ecuației canonice a planului se poate folosi ecuația planului prin *tăieturi*, ceea ce permite alegerea domeniului de căutare în funcție de punctele în care planul taie axele sistemului de coordonate cartezian.

```
%plan
clear
%definirea planului in forma canonica
a=-5
b=1
c=-3
d=3
%generarea punctelor de verificare a ecuatiei pe un domeniu dat
for x=1:0.1:5
    for y=-5:0.1:5
        for z=-2:0.1:2
            p=a*x+b*y+c*z+d
%conditia de apartenenta la plan si reprezentarea grafica
        if p>=-0.1 & p<=0.1
        plot3(x,y,z,'.')
        hold on
        end
end
end
grid
xlabel('x')
ylabel('y')
zlabel('z')</pre>
```

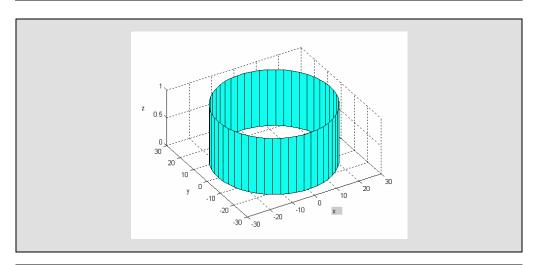


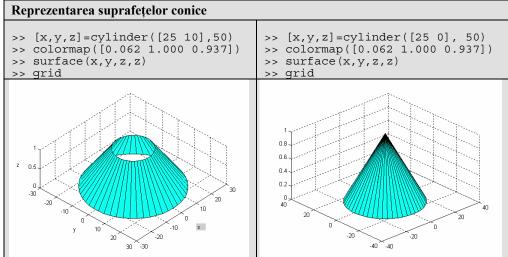


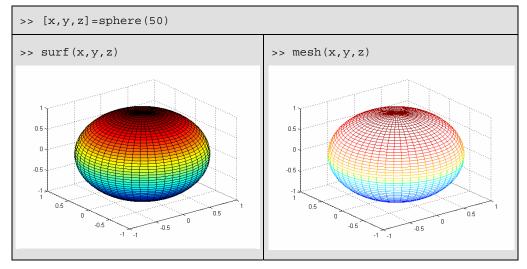
Reprezentarea obiectelor în spațiu

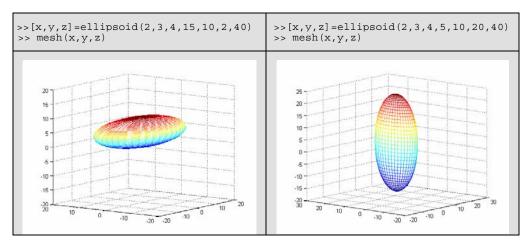
În Matlab pot fi reprezentate forme geometrice predefinite cu funcții specializate cylinder, sphere, ellipsoid și obiecte poliedrice cu ajutorul funcțiilor de reprezentare a suprafețelor poligonale în 3D: fill3 și patch.

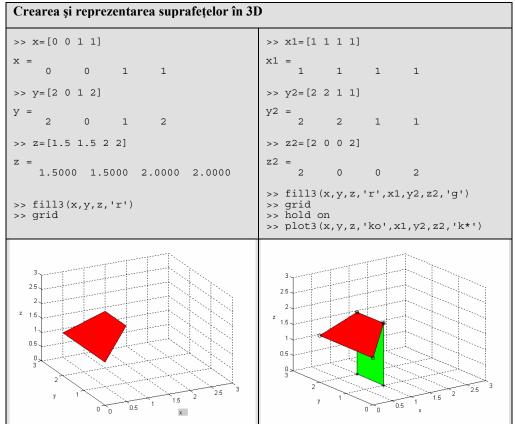
```
>> [x,y,z]=cylinder(25,50)
%Optional se poate preciza harta de culoare folosita
>> colormap([0.0625  1.0000  0.9375])
>> surface(x,y,z,z)
```











6.3. Personalizarea graficelor

Personalizarea reprezentărilor grafice în Matlab include câteva categorii de funcții destinate adnotării (etichetarea) graficelor, alegerea (impunerea) domeniilor de reprezentare a funcțiilor, subdivizarea ferestrei grafice și în general controlul tuturor obiectelor grafice inclusiv controlul culorilor. Aceste funcții sunt destinate utilizării în cadrul programelor Matlab. Reamintim că utilizatorul poate personaliza reprezentările grafice în Matlab și după ce acestea au fost create în urma apelului unei funcții grafice sau a execuției unui program, acționând asupra meniului și comenzilor ce însoțesc obiectul figure.

Tab. 6.7. Funcții pentru personalizarea graficelor

Categoria	Sintaxa
Precizarea titlului graficului	title('text')
Precizarea datei curente pe grafic	title(date)
Precizarea etichetelor axelor	<pre>xlabel('text') ylabel('text') zlabel('text')</pre>
Afișarea unui text pe grafic 2D respectiv 3D în poziție specificată	<pre>text(x,y,'text') text(x,y,z,'text')</pre>
Afișarea unui text pe grafic în poziție aleasă cu mouse-ul	gtext('text')
Trasarea rețelelor de linii ajutătoare	grid
Trasarea graficului unei funcții (f) definită ca variabilă șir cu restricții pe intervale și diferite opțiuni	<pre>fplot(f,lims) fplot(f,lims,tol) fplot(f,lims,'linespec') [x,y] = fplot(f,lims,) [] = fplot(f,lims,tol,n,'linespec',pl,p2,) ezplot(f) ezplot(f,[min,max]) ezplot(f,[xmin,xmax,ymin,ymax])</pre> ezplot(x,y) pentru curbe definite
	ezplot(x,y) pentru curbe definite ezplot(x,y,[tmin,tmax]) parametric $x(t),y(t)$ ezplot(,figure)
Trsare de curbe parametrice în 3D cu restricții pe intervale	ezplot3(x,y,z) ezplot3(x,y,z,[tmin,tmax]) ezplot3(,'animate')

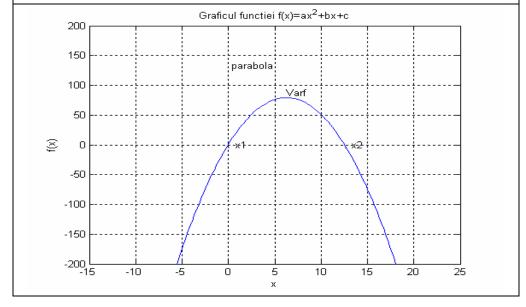
Notă. Pentru realizarea unor reprezentări grafice mai flexibile în ceea ce privește modul de personalizare se recomandă și familia de funcții grafice complementare: ezcontour, ezcontourf, ezmesh, ezmeshc, ezsurf și ezsurfc. Particularitățile sintactice și detaliile de utilizare a

funcțiilor respective pot fi obținute cu comanda cunoscută help nume funcție, din linia de comandă.

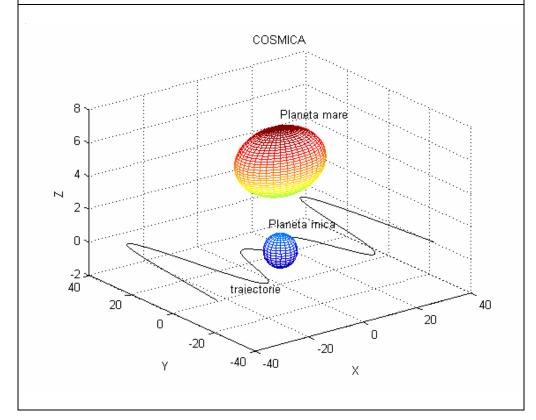
<u>Observație</u>. Personalizarea graficelor poate fi realizată și cu ajutorul funcțiilor pentru crearea și controlul obiectelor grafice (axe, figură, linie, text, etc.). De pildă, funcția subplot deja utilizată în exemple anterioare are rolul de a crea axe în mai multe poziții ale obiectului figură.

Programele prezentate în continuare exemplifică diferite moduri de personalizare a graficelor 2D și 3D utilizând funcții din Tab. 6.7 pentru adnotarea și reprezentarea graficelor cu parametrii impuși.

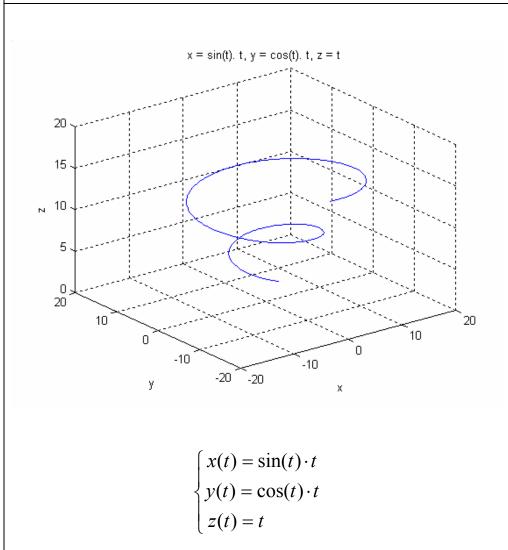
```
%grafic 2D personalizat
clear
x=-20:0.1:20
a=-2; b=25; c=1
g = inline('P1*x.^2+P2*x+P3',3)
fplot(g,[-15 25 -200 200],1e-3,10,'-b',a, b, c)
grid
xlabel('x')
ylabel('f(x)')
title('Graficul functiei f(x)=ax^2+bx+c')
delta=b^2-4*a*c
x12=[(-b+sqrt(delta))/(2*a) (-b-sqrt(delta))/(2*a)]
v = -b/(2*a)
fv=polyval([a b c],v)
text(x12(1,1),0,'.x1')
text(x12(1,2),0,'. x2')
text(v,fv+fv/10,'Varf')
gtext('Parabola')
```



```
%reprezentare grafica personalizata
clear
[x1,y1,z1] = ellipsoid(0,0,0,5,5,1,20)
mesh(x1,y1,z1)
hold on
[x2,y2,z2] = ellipsoid(3,4,5,15,10,2,40)
mesh(x2,y2,z2)
hold on
x=-0.5:0.01:2
fplot('sin(0.25.*x).*x', [-40 40 -40 40],'k')
xlabel('X')
ylabel('Y')
zlabel('Z')
title('COSMICA')
text(-30,-15,'traiectorie')
text(-0.5,5,1.5,'Planeta mica')
text(3,4,8,'Planeta mare')
```



```
%reprezentare 3D parametrizata
>> t=0:pi/100:5*pi
>> ezplot3('sin(t).*t','cos(t).*t','t',[pi 5*pi])
```



```
clear
[x,y]=meshgrid(-5:.25:10);
z=sin(x);
surfc(x,y,z)
xlabel('x')
ylabel('y')
zlabel('sin(x)')
title('Reprezentarea unei functii trigonometrice in spatiu');
Reprezentarea unei functii trigonometrice in spatiu

Reprezentarea unei functii trigonometrice in spatiu
```

Controlul hărții de culoare

10

Reprezentarea formelor geometrice predefinite în 3D cu funcții specializate utilizează o culoare din paleta de culori implicită (în general albastru), dacă nu se specifică altfel. Controlul hărții de culoare se face cu funcția colormap, selectând componentele RGB (liniile sau linia) dorite din matricea de culoare dată în tabelul 6.6. Prima linie a matricii corespunde culorii albastru, iar ultima linie culorii roşu. Se recomandă asocierea matricii de culoare la o variabilă, de exemplu C=colormap și apoi efectuarea oricărei selecții dorite (vezi subcapitolul 4.2.3. Manipularea matricelor). De pildă, selectarea unei palete de culori din care se exclud nuantele albastru poate face cu instructiunea se colormap (C(25:60,:)). Reamintim că setarea proprietății color se poate face pentru obiectele grafice în Matlab, așa cum s-a arătat în subcapitolul 6.1.

-5

n

х

Tab. 6.6. Paleta de culori implicită		
>> colormap		
ans =	0.5025	
	0.5625 0.6250	
	0.6875	
	0.7500	
	0.8125 0.8750	
0 0	0.9375	
0 0 0 0.0625	1.0000 1.0000	
0 0.1250	1.0000	
0 0.1875	1.0000	
0 0.2500 0 0.3125	1.0000 1.0000	
0 0.3750	1.0000	
0 0.4375 0 0.5000	1.0000 1.0000	
0 0.5625	1.0000	
0 0.6250	1.0000	
0 0.6875 0 0.7500	1.0000 1.0000	
0 0.8125	1.0000	
0 0.8750 0 0.9375	1.0000 1.0000	
0 1.0000	1.0000	
0.0625 1.0000	0.9375	
0.1250 1.0000 0.1875 1.0000	0.8750 0.8125	
0.2500 1.0000	0.7500	
0.3125 1.0000 0.3750 1.0000	0.6875	
0.3750 1.0000 0.4375 1.0000	0.6250 0.5625	
0.5000 1.0000	0.5000	
0.5625 1.0000 0.6250 1.0000	0.4375 0.3750	
0.6875 1.0000	0.3125	
0.7500 1.0000	0.2500	
0.8125 1.0000 0.8750 1.0000	0.1875 0.1250	
0.9375 1.0000	0.0625	
1.0000 1.0000 1.0000 0.9375	0	
1.0000 0.8750	0	
1.0000 0.8125 1.0000 0.7500	0	
1.0000 0.7300	0	
1.0000 0.6250	0	
1.0000 0.5625 1.0000 0.5000	0	
1.0000 0.4375	0	
1.0000 0.3750 1.0000 0.3125	0	
1.0000 0.2500	0	
1.0000 0.1875 1.0000 0.1250	0 0	
1.0000 0.1230	0	
1.0000 0	0	
$ \begin{array}{ccc} 0.9375 & 0 \\ 0.8750 & 0 \end{array} $	0	
0.8125 0	0	
0.7500 0	0	
$ \begin{array}{ccc} 0.6875 & 0 \\ 0.6250 & 0 \end{array} $	0	
0.5625 0	0	
0.5000 0	0	