

# Tema1 IA – Orar

Preda Marius-Cristian, grupa 334CC

## Introducere

În acest document este prezentată încercarea rezolvării problemei orarului folosind 2 algoritmi. Algoritmii folosiți (Hill climbing, Monte carlo tree search) nu ajung mereu la cea mai buna soluție, iar costul soluției obținute variază datorită faptului ca algoritmii folosiți nu sunt optimali și deterministi. Problema este modelata ca o căutare în spațiul stărilor pentru a minimiza numărul de restricții încălcate.

## Reprezentarea stărilor și a restricțiilor

O stare e reprezentată astfel:

- `timetable: {day: {interval: {classroom: (professor, subject)}}}`  
Acesta reprezintă orarul propriu-zis la un moment de timp în format corespunzător pentru `pretty_print`
- `fitness: {c_intervals: int, c_stud_left: int, c_mult: int, c_soft: int, c_pause: int}`  
Acesta reprezintă numărul de conflicte pentru o stare, dar ponderat în funcție de cat de grava e încălcarea constrangerii
- `profs: {professor: list(day, interval)}`  
Variabila ajutătoare pentru actualizarea mai eficienta a fitness-ului la trecerea între stari. Memorează intervalele în care un profesor predă
- `students: {subject: int}`  
Variabila ajutătoare pentru actualizarea mai eficienta a fitness-ului la trecerea între stari. Memorează numărul de studenți asignati pentru fiecare materie
- `depth: int`  
Variabila ce memoreaza adâncimea stării într-un arbore (folosita doar pt mcts)

Mutările între stări se executa prin aceasta functie:

```
apply_move(day, interval, classroom, prof, subject, depth)
```

Aceasta pune în orar în ziua `day`, în intervalul `interval`, sala `classroom`, materia `subject`, predată de profesorul `prof` și actualizează fitness-ul stării, structurile corespunzătoare calculării acesteia (`students`, `profs`). O mutare este practic de 2 tipuri de bază (add si remove): adaugarea (`prof`, `subject`) într-un slot gol, ștergerea unui slot ce avea deja o pereche (`old_prof`, `old_subject`), iar schimbarea unui tuplu este o mutare compusă (`remove old_pair + add new_pair`)

## Motivare calcul fitness

Deoarece este mai important să respectăm constrângerile hard, acestea au o pondere mai mare. Constrangeri:

- **c\_intervals:** pentru fiecare professor, pentru fiecare oră pe care o tine peste 7 pe saptamana, se aduna 200  

```
for each prof
    fitness[c_intervals] += 200 * max(0, (nr_ore_prof - 7))
```
- **c\_stud\_left:** pentru fiecare materie, la fiecare min\_stud studenți neasignati se aduna 40. min\_stud reprezinta capacitatea minima a unei sali din cele disponibile  

```
for each subject
    dif = num_stud_for_subject - num_stud_assigned_for_subject
    fitness[c_stud_left] += 40 * max(0, ceil(dif /
min_cap_of_classroom))
```
- **c\_mult:** pentru fiecare interval în care un profesor se afla în mai multe săli în același timp, se aduna 100  

```
for each interval
    for each prof_that_teaches
        if prof_in_multiple_classrooms
            fitness[c_mult] += 100
```
- **c\_soft:** numărul de constrangeri legate de preferințe de zi, interval pe care un profesor le prefera  

```
for each prof
    for each constraint
        if not_satisfied(constraint)
            fitness[c_soft] += 1
```
- **c\_pause:** pentru fiecare profesor, cand are o fereastră in program, se aduna 1 pentru fiecare 2 ore pe care le are in plus in fereastra fata de ce prefera acesta  

```
for each day
    for each prof
        fitness[c_pause] += real_window - max_window_wanted
```

Calculand astfel fitness-ul unei stari, deși 2 stări ar avea conform enuntului același număr de conflicte, programatic vor fi favorizate stările ce sunt mai apropiate de o stare cu un număr mai mic de conflicte. In acelasi timp, vor fi favorizate stările cu mai puține constrangeri hard încălcate.

## Hill climbing

Soluția ce folosește algoritmul clasic hill climbing pleacă de la un orar gol și încearcă la fiecare pas sa caute cea mai buna mutare viitoare (prezentata anterior) pentru completarea orarului până în momentul în care nu mai exista mutări ce obțin o stare mai buna decat cea curentă. Algoritmul clasic ajunge de obicei la un rezultat valid, însă explorează foarte multe stări și pentru anumite teste (orar\_constrans\_incalcat) poate ramane blocat într-un minim local cu multe constrângeri încălcate.

Optimizări aduse algoritmului clasic:

### 1.1 Generarea stărilor ce succed starea curentă. Taieri deterministe

Pentru a micșora spațiul de căutare nu se generează stările ce știm cu siguranță că vor încălca constrângeri hard (sala nu suporta o anumită materie, mutarea nu provoacă nicio modificare în orar, profesorul predă deja în alta sală într-un interval orar) sau mutări ce știm sigur că nu vor aduce un improvement costului (dacă o materie este deja acoperită nu mai adăugăm intervale pentru acea materie)

### 1.2 Generarea stărilor ce succed starea curentă. Taieri nedeterministe

Din cauza faptului că hill climbing este un algoritm ce nu revine la o alegere / stare precedentă, nu este nevoie ca o stare să aibă mereu aceiași succesori. Prin urmare am observat că este rară alegerea schimbării unui interval (mutare compusă), deci putem să nu generăm mereu aceste mutări. Astfel o mutare de acest tip este generată mereu cu o probabilitate de 50%.

Observație: O posibilă îmbunătățirea viitoare a algoritmului ar fi ajustarea probabilității pe parcursul algoritmului (la început mai puține schimbări, la final mai multe). Acest lucru ar rezulta într-un timp de execuție mai scurt fără a obține un rezultat cu cost mai mare (la început oricum nu sunt alese mutările de schimbare).

### 1.3 Generarea stărilor ce succed starea curentă. Distribuirea uniformă a mutărilor

Pentru a evita minime locale, mutările sunt mereu amestecate. Din teste repetate reiese că acest lucru ajută la obținerea unor soluții mai bune din punct de vedere al costului.

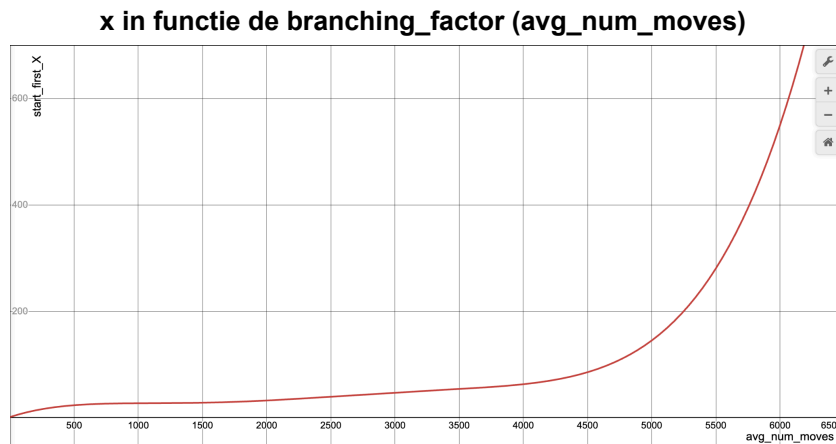
```
for day in shuffle_dict(self.timetable).keys():
    for interval in shuffle_dict(self.timetable[day]).keys():
        for classroom in shuffle_dict(self.timetable[day][interval]).keys():
            ...generate move further
```

### 1.4 Generarea stărilor ce succed starea curentă. Ordinea mutărilor

După ce s-a ales un interval și o sală pentru o mutare, trebuie aleasă materia. Materia corespunzătoare mutării este aleasă în următoarea ordine: Mai întâi este aleasă materia ce are mai puține săli în care se poate predă.

## 2.1 Alegerea stării următoare. first\_x states

Prin rulări succesive se observă că este suficient să alegem cea mai bună stare viitoare din primele x, unde x variază în funcție de dimensiunea orarului (branching factor). Am găsit o valoare optimă pentru fiecare test ce are o posibilă soluție de cost 0 (valoarea minimă pentru care success rate-ul > 90%). Pentru a generaliza această valoare am căutat cel mai apropiat polinom ce trece suficient de aproape de punctele găsite.



## 2.2 Alegerea stării următoare. Alte posibile îmbunătățiri încercate

Ar părea ca exista și alte îmbunătățiri posibile în alegerea stării următoare:

- alegerea probabilistica a stării următoare (fiecare stare viitoare are atribuit un weight invers proportional cu fitness-ul acesteia. Acest lucru adauga mai mult overhead temporal decat ar parea și nu aduce cu adevărat un improvement în rezultate.

Observatie: Este posibil ca aceasta metoda sa fie viabilă cu funcția de calcul a weight-ului potrivită, însă eu nu am reușit sa găsesc o funcție suficient de buna

- alegerea random a stării următoare din cele mai bune y dintre cele x. Acest lucru nu aduce nicio îmbunătățire din niciun punct de vedere

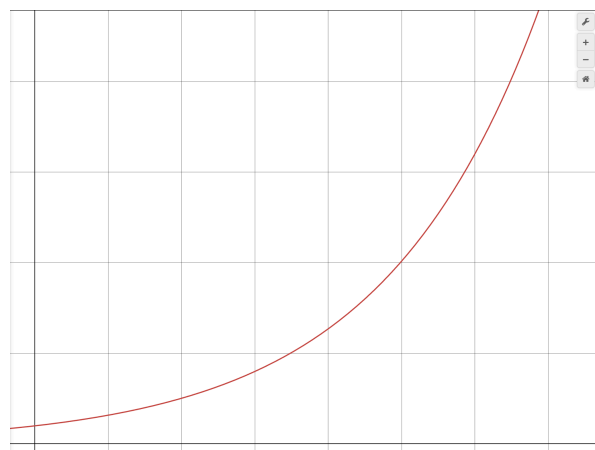
Observatie: Am încercat metodic diverse valori pentru y, dar nu se poate observa vreun improvement din vreun punct de vedere

## 3.1 Random restart

Pentru a mari rata de succes a algoritmului (varianta first x nefiind determinista, folosim random restart cu maxim 10 iterații și se alege soluția cea mai buna dpdv a costului.

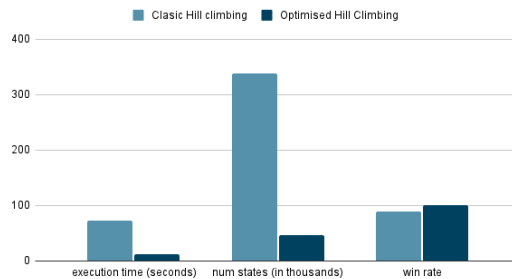
## 3.2 Random restart. Modificare dinamica x Cresterea x-ului relativ la nr de restart-uri

Pentru a ne asigura ca nu am făcut overfit pe testele oferite prin folosirea polinomului pentru calcularea x-ului (mentionat mai sus), gradual crestem x-ul pe parcursul iteratiilor din random restart. Practic se merge pe logica: dacă nu au fost suficiente x stări, incercam mai multe, poate acum merge. Din testele efectuate pare ca, cu cat testul este mai complicat avem nevoie de un x mai mare pentru a avea o rata de succes decentă.

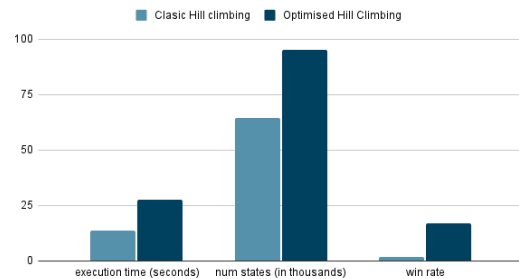


## Comparatie variante Hill Climbing (clasic cu optimizări de generare a stărilor vs varianta finală - random restart optimizat)

comparatie pe orar\_mare\_relaxat



comparatie pe orar\_constrans\_incalcat



Pe teste mai ușor de satisfăcut (orare relaxate + mic), timpul de execuție și numărul de stări scade drastic prin optimizări, iar win rate-ul este puțin mai bun.

Pe teste foarte greu de satisfăcut (orar\_constrans\_incalcat), timpul de execuție este mai mare, datorită numărului mare de restarturi, dar rata de succes este dramatic mai bună decât alternativa (de cel puțin 15 ori mai mare).

## Monte Carlo Tree Search

Soluția ce folosește MCTS, la fel ca cea ce folosește Hill Climbing, pleacă de la un orar gol și la fiecare pas calculează cea mai bună mutare posibilă prin metode statistice (scorul fiecărei stări viitoare este calculat prin scorul obținut de niște simulări aleatoare din starea respectivă). Arborele creat este păstrat între alegerea mutărilor succesive.

Rezultatele obținute prin algoritmul clasic sunt groaznice: sunt încălcate constant multe constrângeri soft și uneori și unele hard (varianza de la test la test), iar timpul de rulare este foarte mare. O posibilă soluție pentru algoritmul clasic ar fi mărirea bugetului, dar asta ar duce la un timp de rulare impracticabil.

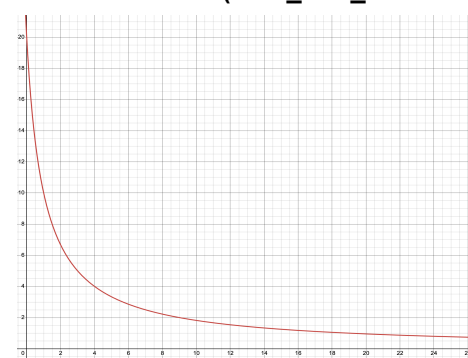
### Optimizări aduse algoritmului clasic

#### 1. Optimizare funcție de reward

Ajustarea funcției de reward astfel încât să favorizeze foarte mult stările perfecte (0 hard, 0 soft încălcate)

$$f(x) = \begin{cases} 50.0, & \text{if hard, soft} = 0, \\ 0.0 & \text{if hard} > 0, \\ 20 / (1 + \text{soft}), & \text{elsewhere} \end{cases}$$

reward function (num\_soft\_conflicts)



## 2. Optimizare adancime maxima

Ajustarea adancimii maxime (o stare e considerata finala daca `num_conflicts = 0` or `max_depth` is reached). Prin multiple teste se observa ca o adancime maximă potrivită este chiar numărul de slot-uri din orar.

## 3. Găsire succesori în faza de simulare

În faza de simulare, se pot amesteca mutarile (ca la hill climb, explicat mai sus) și se poate genera prima mutare. Acest lucru este echivalent cu generarea tuturor succesorilor și alegerea uneia, dar este mai rapid dpdv computational

## 4. Tăieri deterministe

Aceasta este cea mai importantă optimizare (taieri), fără de care algoritmul nu ajunge la soluții bune și are un timp de rulare foarte mare. Se taie mutarile viitoare ce produc cu siguranța orare ce nu respecta constrangeri hard (la fel ca la hill climb). Se taie toate mutarile ce modifica un slot deja asignat. Se taie majoritatea mutărilor ce încalcă constrangeri soft (se pastreaza doar 3 - nr ales empiric). Prin ultima tăiere algoritmul ajunge și la soluții cu un număr mic de constrangeri soft încălcate. (inainte erau încălcate un număr mare de constrangeri soft constant)

## 5. Tăieri nedeterministe

În faza de simulare sunt tăiate 90% din mutarile ce încalcă o nouă constrângere soft. Astfel se crește artificial reward-ul produs de anumite ramuri.

## 6. Alte posibile optimizări

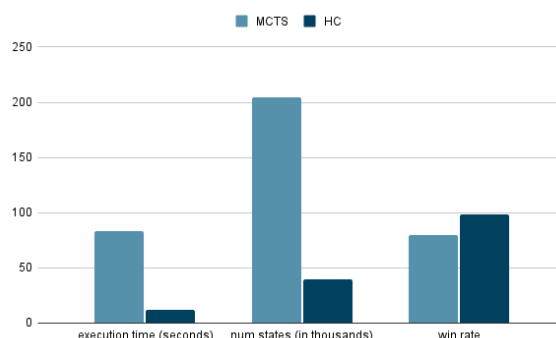
MCTS nu are rezultate extraordinare prin comparație cu Hill climbing, dar ar mai putea fi facute anumite optimizari pentru a îmbunătăți rezultatele obtinute / timpii de rulare:

- ajustare CP (balansarea explorare - exploatare)
- ajustare dinamica a bugetului pe masura ce se avansează în crearea orarului
- ajustarea dinamica a procentului de taieri ce nu respecta constrangeri soft
- O funcție de reward mai buna

# Comparatie rezultate

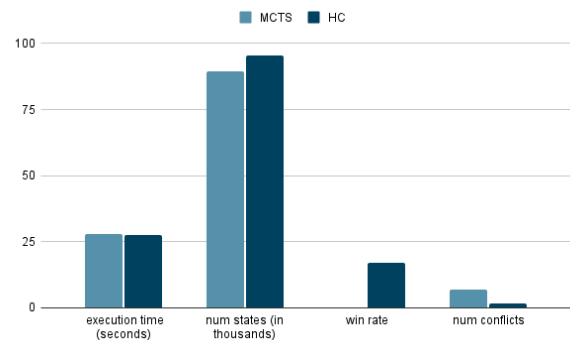
## 1. Test mai ușor de îndeplinit (orar\_mare\_relaxat)

Pe teste mai ușor de îndeplinit, mcts are rezultate comparative ca și cost, însă explorează mult mai multe stări și are un timp de execuție mult mai mare (de cateva ori mai mare, acest lucru poate fi rezolvat scazand bugetul, in sa va exista un tradeoff in rata de succes)



## 2. Test mai greu de îndeplinit (orar\_constrans\_incalcat)

Pe teste mai greu de îndeplinit, mcts este foarte apropiat ca timp de execuție, însă acest lucru vine cu un tradeoff în rata de succes destul de mare. MCTS obține rezultate cu mai multe constrângeri încălcate în medie, iar de multe ori încalcă chiar și constrângeri hard.



## Ghid rulare și fișiere

### 1. Rulare

```
python3 orar.py <algorithm> <input_file> [n_trials]
```

### 2. Ghid fișiere

orar.py => rulare teste algoritmi

state.py => reprezentarea unei stări, metode de manipulare a stărilor

hill\_climb.py => implementari algoritmi hill climbing

mcts.py => implementare MCTS, reprezentare nod arbore mcts

my\_utils.py => utilitare extra fata de cele oferite in schelet

## Concluzii

Algoritmul de tip hill climbing ar părea să fie mult mai potrivit pentru problema orarului atât din punct de vedere al timpului de execuție, cât și al costului obținut, însă niciunul din cei 2 algoritmi nu este total potrivit pentru această problemă. În plus, considerăm că testele oferite (numărul scăzut de teste) nu sunt suficiente încât să poată fi trasă o concluzie în sensul de cât de bine funcționează algoritmi HC și MCTS pe problema orarului (din punct de vedere al obținerii unei soluții cu cost minim).

**Mentiune:** A fost folosit Copilot pentru generarea de cod asemănător logic cu ce era deja scris de mine, code refactoring, docstrings. Orice înseamnă idei, optimizări, analiza a codului, structurarea a codului, etc inclusiv acest document au fost făcute în totalitate de mine. În plus îmi pare rău că utilizarea diacriticelor nu este consistentă în acest document.