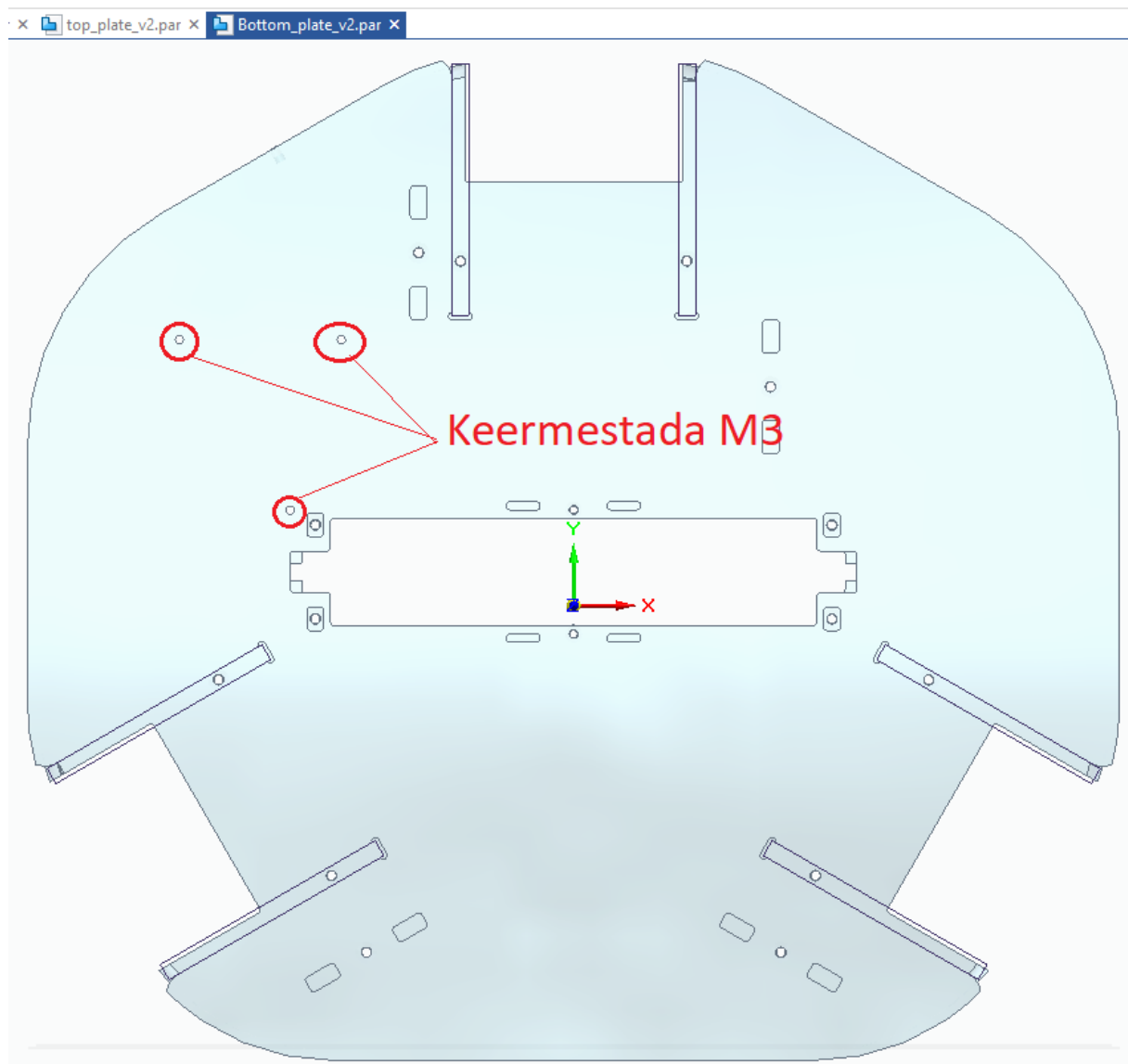
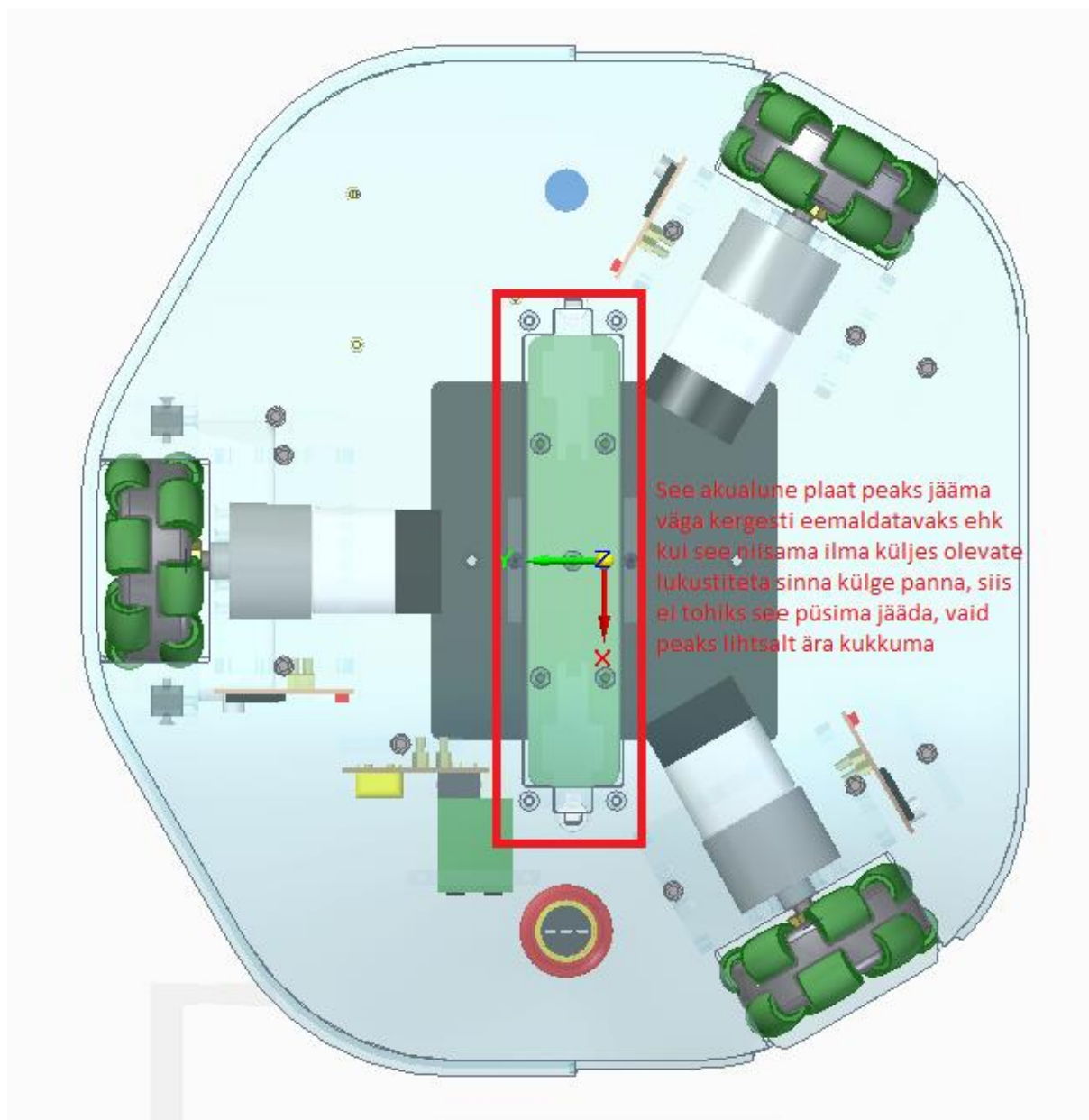


Kogused ja nimetused 17 roboti tootmiseks			
Nimetus	Kogus komplekti kohta	Kogus kokku	Kommentaar
Bottom_plate_v2	1	17	Main body- 3x M3 keermed, märgitud teises juhendis
MainBodySide_1	1	17	Main body
MainBodySide_2	1	17	Main body
Top_plate_v2	1	17	Main body
Spacer_bottom_top_v2	3	51	Main body- M3 keere mõlemasse otsa
Spacer_power_managment	1	17	4x M3 keere
LiPoindicator_attachement	1	17	2x M3 keere
bat_bottom_upside	1	17	Aku alusplaat 5x M3 keere
Bat_w_triger	1	17	Aku alusplaat
Bot_trigger	2	34	Aku alusplaat
Spacer_Lipo_side_v2	2	34	2x M2.5 keere
Spacer_W35_cut_v2	2	34	2x M3 keere ja üks pikk M2.5(võib ka kahelt poolt keermestada mingi maa peale
Motor_mount_front_fix_tapp	3	51	Rattamoodul
Motor_mount_back_fix_tapp	3	51	Rattamoodul
wheelmodule_side_fix_tapp	6	102	Rattamoodul 5x M3 keere
Wheelmodule_Middle_fix_tapp	3	51	
Kaamera_tagune	1	17	Kaameramoodul
Cam_side_attach_outside	2	34	Kaameramoodul 1x M3 keere
Cam_side_attach_inside	2	34	Kaameramoodul 2x M3 keere

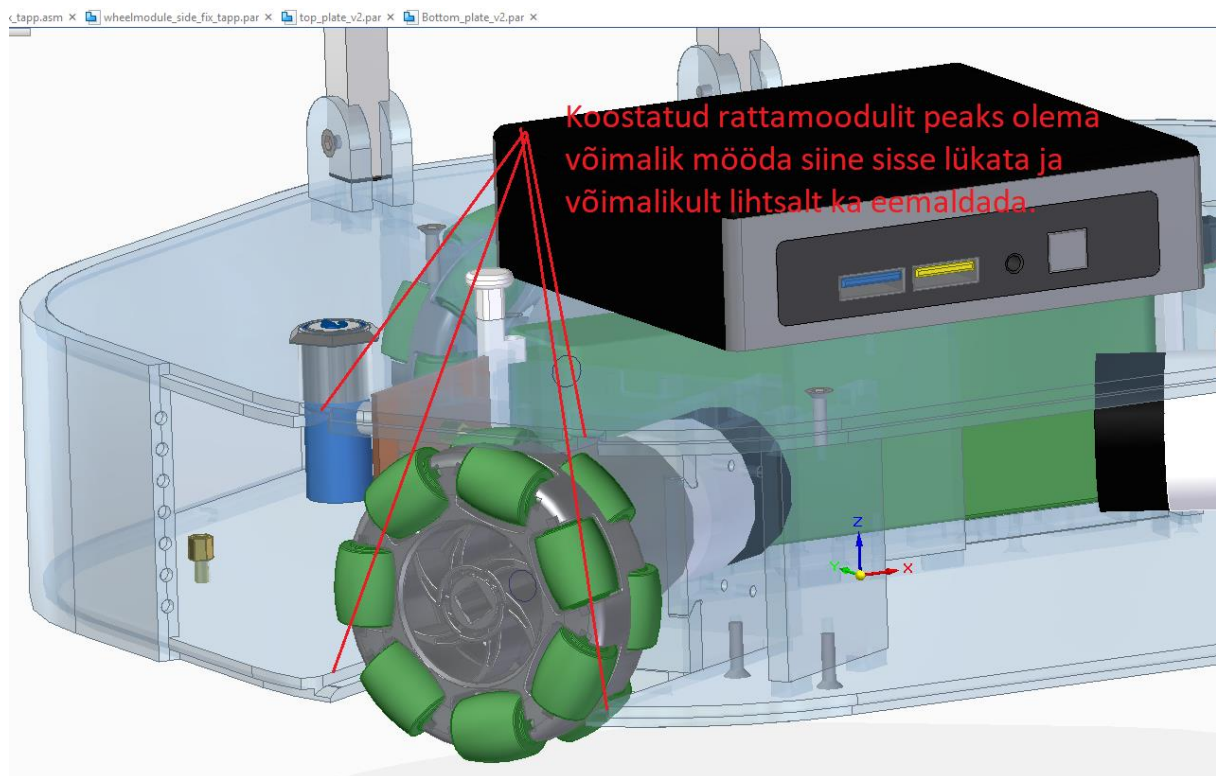
Materjaliks Polükarbonaat paksusega 5mm.



Põhjaplaadi keermestuskohad näidatud.



Akumooduli põhjplaadi kirjeldus.



Rattamoodulite kirjeldus.