

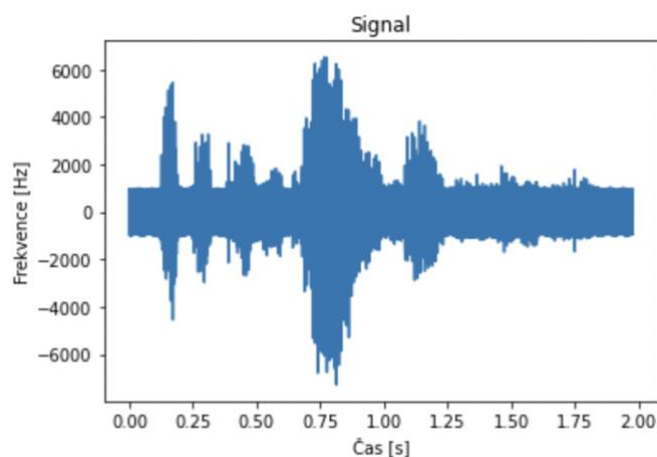
Protokol

Marko Kubrachenko (xkubra00)
Prosinec 26, 2021

Úloha č.1

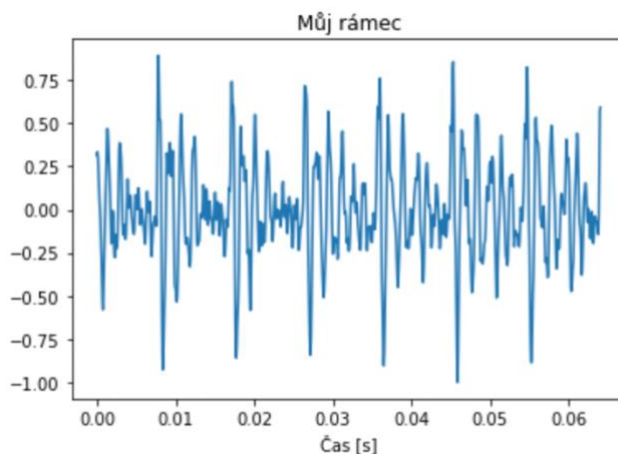
Načítal jsem signál pomocí `wavfile.read`, na určení maximální a minimální hodnoty jsem použil funkce `max()` a `min()`. Na zjištění délky signálu ve vzorcích jsem použil funkci `size()`, délku signálu v sekundách jsem spočítal dělením délky signálu ve vzorcích vzorkovací frekvencí.

Délka signálu ve vzorcích je 31642
Délka signálu v sekundách je 1.977625 s
Maximální hodnota signálu je 6521 Hz
Minimální hodnota signálu je -7289 Hz



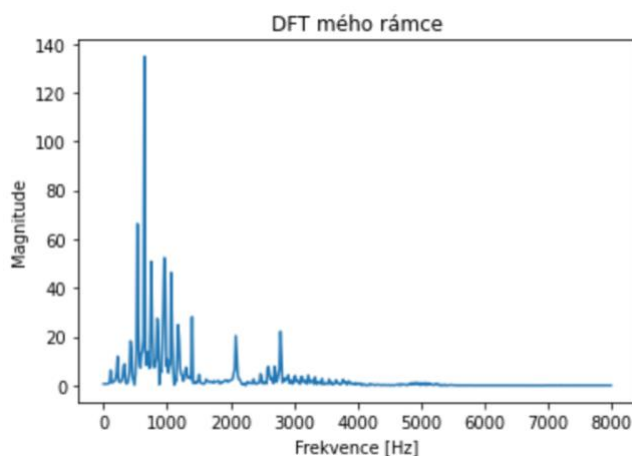
Úloha č.2

Předzpracování signálu jsem dělal podle návodu v zadání. Na ukládání rámců jsem vytvořil matici pomocí funkce `np.empty`, naplnění matice jsem provedl ve dvou `for` cyklech, kde jsem pokaždé přidával 512 k levé a pravé hranici signálu, abych dostal překrytí 512 vzorků, a postupně zapisoval vzorce.



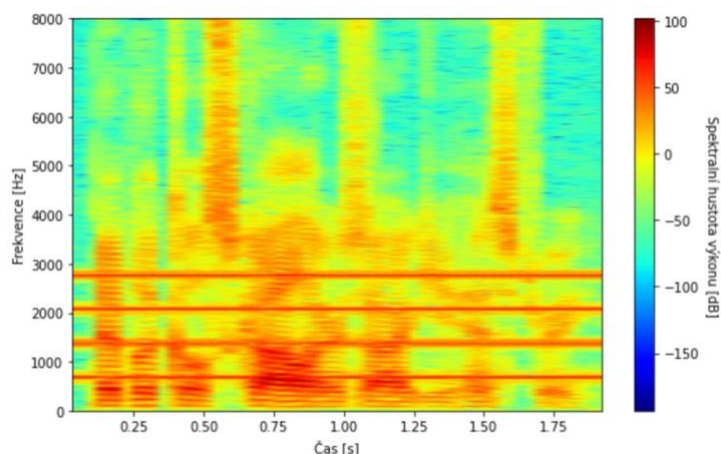
Úloha č.3

Funkci DFT jsem implementoval jako násobení matice bázi s vektorem mého rámce pomocí funkce `np.dot`. Funkce má dva parametry: pole vzorků signálu a počet vzorků signálu. Funkce vrací pole koeficientů DFT. Výsledek jsem dal do absolutní hodnoty a vykreslil jsem prvních 512 koeficientů.



Úloha č.4

Pro výpočet a zobrazení spektrogramu signálu (rámce o délce 1024 vzorků s překrytím 512 vzorků) jsem využil knihovní funkci `spectrogram` se správně nastavenými parametry: `nperseg = 1024`, `noverlap = 512`. Výsledek jsem upravil pomocí vzorce ze zadání, a přidal jsem k výsledku hodně malou hodnotu, protože funkce `spectrogram` může vrátit i nulu, která se nebude líbit logaritmu.

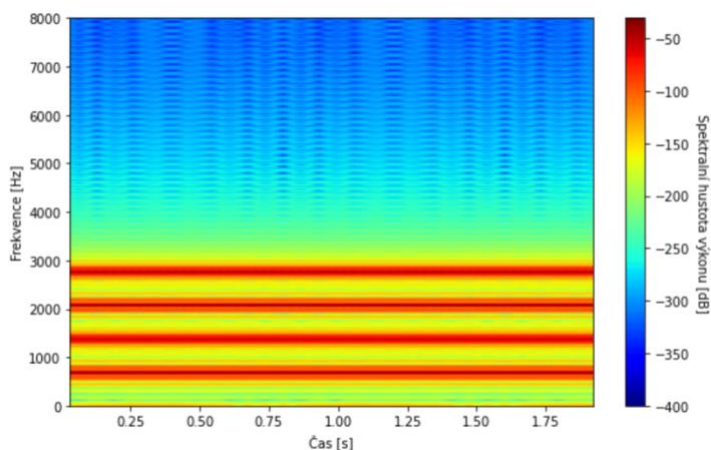


Úloha č.5

Rušivé frekvence jsem určil tak, že jsem si vzal první rámec bez řeči, spočítal jsem DFT pomocí funkce z úlohy č.3, seřadil jsem výsledek v opačném pořadí (od největšího po nejmenší) a vybral jsem z toho první 4 hodnoty: 687.5, 1390.625, 2078.125, 2781.25. Je vidět, že všechny frekvence jsou násobky té nejmenší, ale nemáme dostatečně dat, proto výsledky nejsou úplně přesné.

Úloha č.6

Signál směsí 4 cosinusovek jsem dostal sčítáním 4 cosinusovek, které jsem vygeneroval pomocí funkce `np.cos`, frekvenci, určených v minulé úloze, a pole časových hodnot, které jsem vytvořil tak, že jsem spočítal kolik je čas mezi vzorky v původním signálu (vydělil jsem délku v sekundách délkou ve vzorcích původního signálu) a využil jsem funkci `np.arange` pro naplnění pole. Zápis směsí cosinusovek jsem provedl pomocí `wavfile.write`.

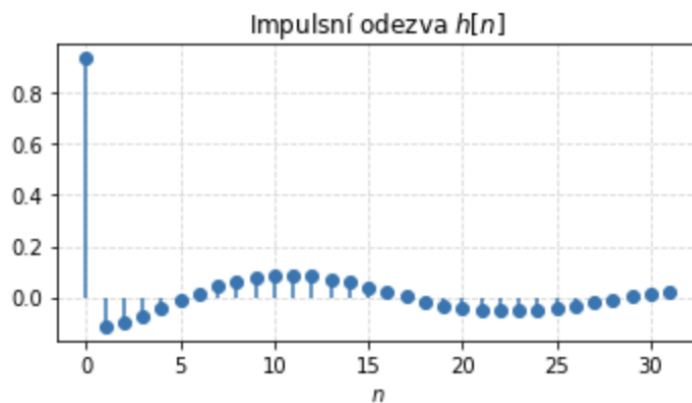


Úloha č.7

Pro implementaci filtru jsem využil způsob návrhu 4 pásmových zádrží. Stačilo na to použít funkce `signal.butter` a `signal.buttord`. Nastavil jsem závěrné pásmo na 30 Hz kolem rušivých frekvencí a přechod 50 Hz z obou stran pásma, zvlnění v propustném pásmu na 3 dB a potlačení v závěrném pásmu na -40 dB.

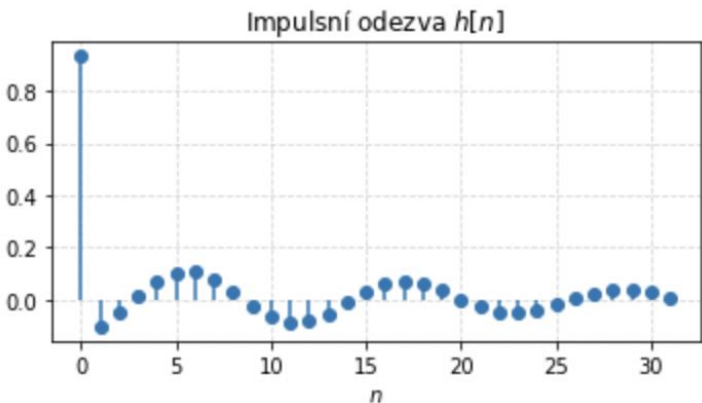
```
Coefficients A of filter 1: [ 1.          -7.58887952  25.47018087 -49.3627974  60.41137554
-47.80388211  23.88686159 -6.89237594  0.87954196]
Coefficients B of filter 1: [ 0.93783899 -7.23317869  24.67134116 -48.5907888  60.42959967
-48.5907888  24.67134116 -7.23317869  0.93783899]
```

Impulse response of filter 1:



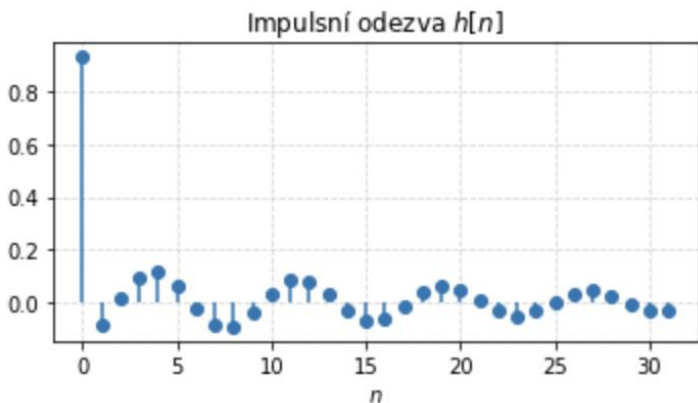
Coefficients A of filter 2: [1. -6.72581049 20.83355029 -38.53767276 46.43680955
 -37.28940041 19.50577401 -6.09319174 0.8766009]
 Coefficients B of filter 2: [0.93626967 -6.4025588 20.1637294 -37.9204789 46.45273661
 -37.9204789 20.1637294 -6.4025588 0.93626967]

Impulse response of filter 2:



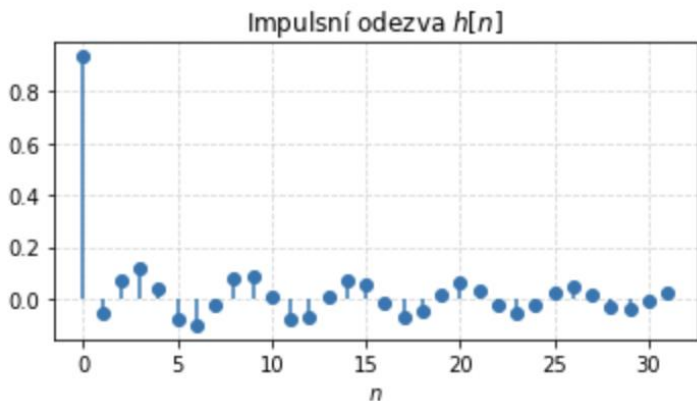
Coefficients A of filter 3: [1. -5.38723013 14.75124552 -25.40137255 29.95365082
 -24.56987902 13.80130557 -4.87530957 0.87535436]
 Coefficients B of filter 3: [0.93560374 -5.12559139 14.27238853 -24.99130425 29.96557174
 -24.99130425 14.27238853 -5.12559139 0.93560374]

Impulse response of filter 3:



Coefficients A of filter 4: [1. -3.63140971 8.81449531 -13.53281967 15.86526976
 -13.09633292 8.25505929 -3.29121908 0.87708898]
 Coefficients B of filter 4: [0.93653029 -3.45759694 8.53306321 -13.31829375 15.87272632
 -13.31829375 8.53306321 -3.45759694 0.93653029]

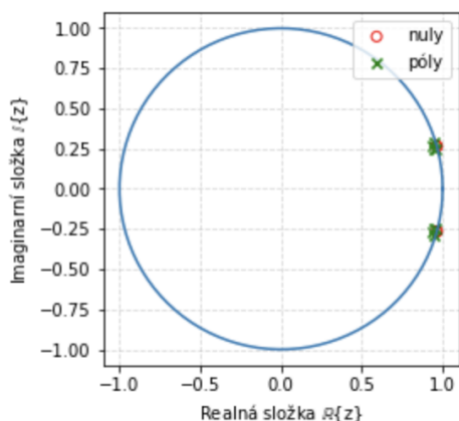
Impulse response of filter 4:



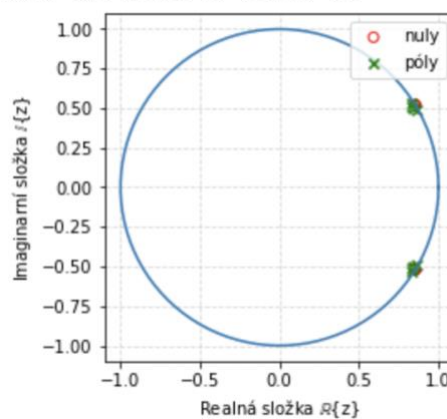
Úloha č.8

Nulové body a póly filtrů jsem dostal převodem jejich koeficientů na nulové body a póly pomocí funkce `signal.tf2zpk`. Všechny póly se nachází uvnitř jednotkové kružnice, znamená to, že filtry jsou stabilní.

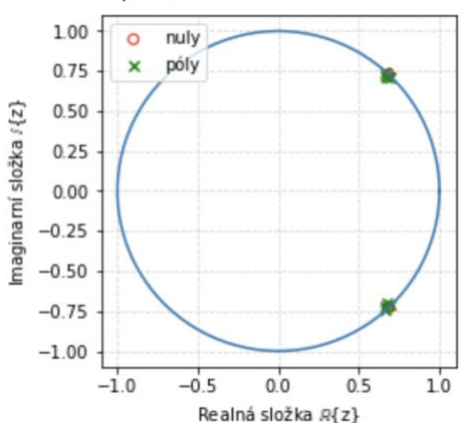
Nuls and poles of filter 1:



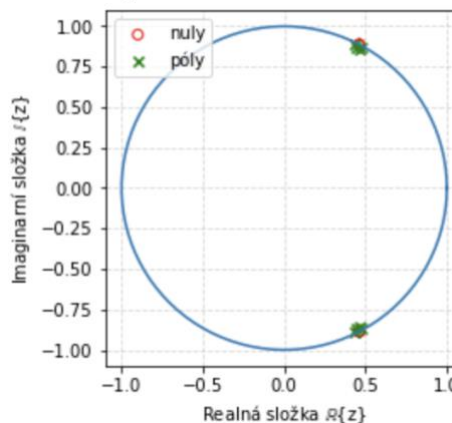
Nuls and poles of filter 2:



Nuls and poles of filter 3:



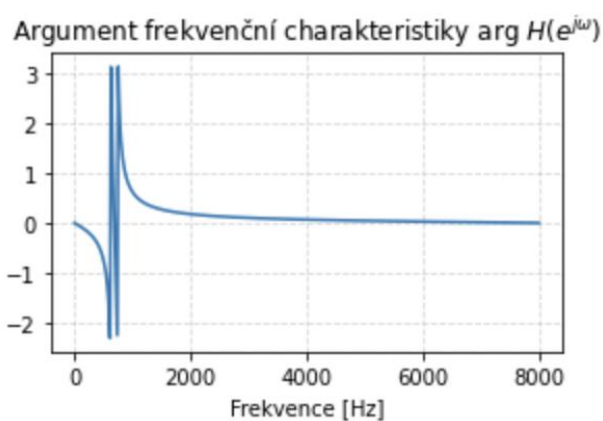
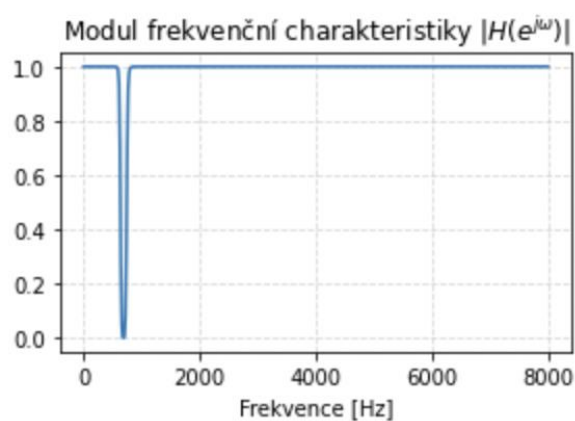
Nuls and poles of filter 4:



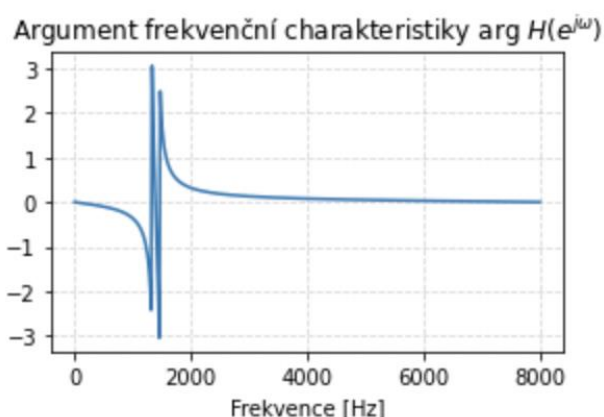
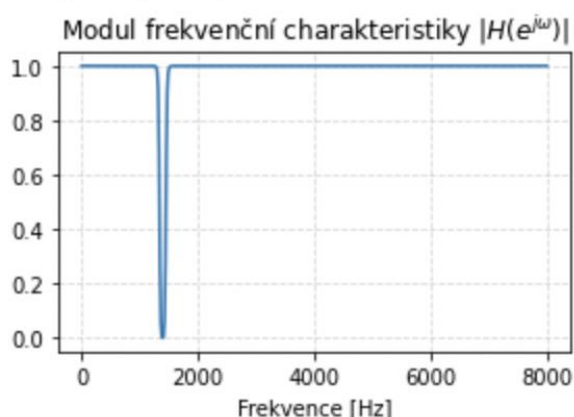
Úloha č.9

Frekvenční charakteristiku filtrů jsem vypočítal pomocí funkce `signal.freqz` a koeficientů filtrů. Je vidět, že navrhované filtry opravdu dělají to, co chceme.

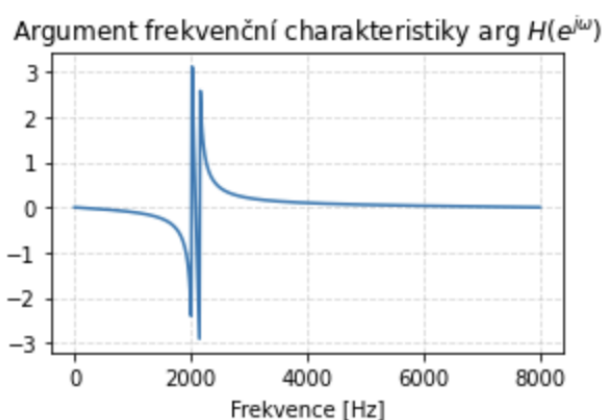
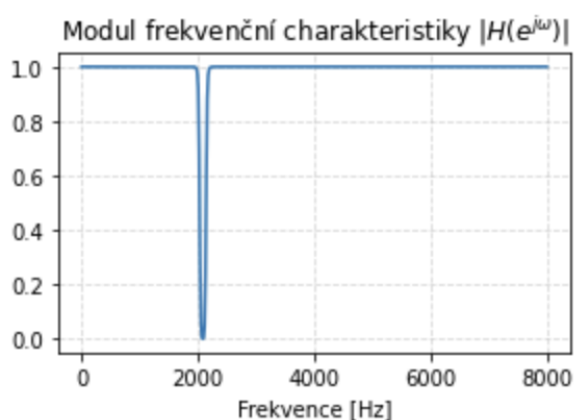
Frequency response of filter 1:



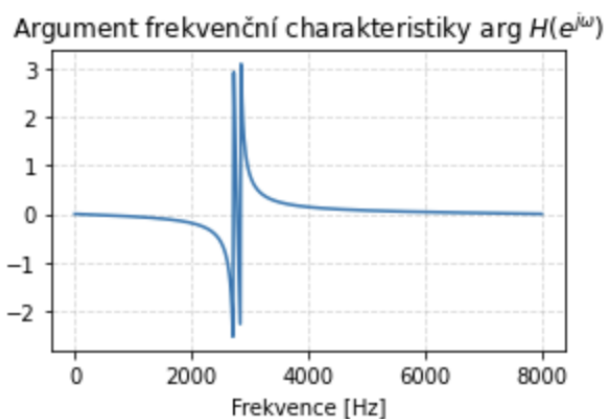
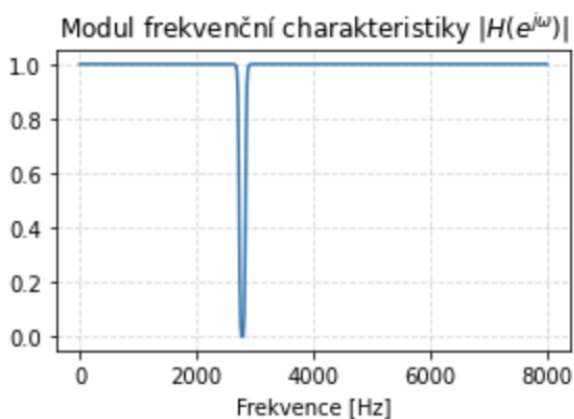
Frequency response of filter 2:



Frequency response of filter 3:



Frequency response of filter 4:



Úloha č.10

Filtrací jsem prováděl postupně s využitím funkce `signal.filtfilt`. První jsem odstranil nejvyšší rušivou frekvenci (687.5 Hz), pak ji dvojnásobek (1390.625 Hz), trojnásobek (2078.125 Hz) a konečně poslední (2781.25 Hz). Normalizoval jsem signál stejně jak v úloze č.2 a uložil jsem výsledek pomocí funkce `wavfile.write`. Po poslechnutí jsem zjistil, že čištění signálu dopadlo velmi dobře.

Využité zdroje: stránky Ing. Kateřiny Žmolíkové, dokumentace numpy, scipy, matplotlib.