Introducción al Modelado el Continuo

Primer parcial -- Primer cuatrimestre 2024

Justifique sus respuestas.

Problema 1. Considere el sistema

$$\dot{x} = y + ax(x^2 + y^2)$$
 $\dot{y} = -x + ay(x^2 + y^2).$

- 1. Demuestre que si a=0 las trayectorias son círculos. Ayuda: ¿se parece a algún sistema conocido?
- 2. Muestre numéricamente, con Python, que si $a \neq 0$ las trajectorias son espirales. Calcule además la derivada respecto del tiempo del radio al cuadrado del punto (x, y), $r(x, y) = x^2 + y^2$. 2Qué conclusión saca?
- 3. Muestre que si a < 0 la función $V(x,y) = \frac{x^2}{2} + \frac{y^2}{2}$ es una función de Liapunov fuerte para la ecuación diferencial en cualquier entorno del origen. ¿Será el (0,0) asintóticamente estable?

Problema 2. El problema de Kepler considera un planeta que se mueve alrededor del Sol, con una fuerza atractiva, y sus soluciones son elipses con un foco sobre la posición del Sol. El mismo problema pero con una fuerza repulsiva viene descripto por las siguientes ecuaciones

$$\ddot{x} = \frac{x}{(x^2 + y^2)^{\frac{3}{2}}}, \qquad \ddot{y} = \frac{y}{(x^2 + y^2)^{\frac{3}{2}}},$$

donde por simplicidad todas las constantes se han igualado a uno. Se pide:

- 1. Halle numéricamente en Python las soluciones x(t), y(t) y presente un gráfico de estas funciones. También grafique la trayectoria (x,y). ¿Se ve alguna trayectoria cerrada? Suponga que la posición x_0 e y_0 y velocidades iniciales \dot{x}_0 e \dot{y}_0 son parámetros que usted elige, pero le será conveniente utilizar valores menores que uno.
- 2. Considere ahora las ecuaciones

$$\ddot{x} = \pm \frac{x}{(x^2 + y^2)^r}, \qquad \ddot{y} = \pm \frac{y}{(x^2 + y^2)^r},$$

Grafique diferentes soluciones correspondientes al caso atractivo y repulsivo con distintos parámetros r. En el caso atractivo (signo -) ¿las trayectorias resultan siempre periódicas? Discuta el efecto que tiene r en la fuerza que sufre la partícula. (Sugerencia: considere qué sucede para r grande y $r \to 0$). ¿Es similar el caso $r \to 0$ que r = 0?

Problema 3. Considere un planeador volando a velocidad v mientras forma un ángulo θ con la horizontal. Su movimiento está gobernado aproximadamente por las ecuaciones adimensionales:

$$\dot{v} = -\sin(\theta) - Dv^2, \qquad v\dot{\theta} = -\cos(\theta) + v^2,$$

donde los términos trigonométricos representan los efectos de la gravedad, y los términos en v^2 los efectos del frenado y la sustentación aerodinámicas.

- 1. Suponga que no hay frenado aerodinámico (D = 0). Demuestre que v³ 3v cos(θ) se conserva. Grafique cualitativamente las trayectorias en el espacio de fases. Interprete sus resultados físicamente: ¿qué está haciendo el planeador?
- 2. Analice numéricamente el caso de frenado positivo (D > 0).

Problema 4. La altura h(t) del agua en un tanque de área transversal A constante, alimentado por un caudal constante $q_e > 0$ y con un pequeño agujero en la base satisface la ecuación diferencial siguiente

$$Arac{dh}{dt}=(q_e-rac{\sqrt{h}}{R}), \qquad h(0)=h_0,$$

donde el último término de la ecuación representa el caudal de salida, proporcional a la raíz cuadrada de la altura h. R representa una resistencia de salida. Se pide lo siguiente.

- 1. ¿Es lineal esta ecuación? Adimensionalícela.
- 2. ¿Existe algún punto de equilibrio? ¿Es estable?
- 3. Hallar la solución de esta ecuación de la forma t = f(h). No es necesario invertir para hallar h = f(t).
- 4. Estudie numéricamente la ecuación (puede utilizar el método que desee). Asuma que $A=q_e=1$, $h_0=10$ y considere diferentes valores para la resistencia $R=0.1,0.2,0.5,1,2,\sqrt{10},5$. Considerando el punto 2. de este ejercicio, ¿qué conclusión puede obtener respecto de las soluciones para los diferentes valores de R?

Fórmula útil: Se tiene

$$\int \frac{dx}{a - \sqrt{x}} = -2\sqrt{x} - 2a\log(a - \sqrt{x}) + c,$$

si $\sqrt{x} < a$ en el intervalo de integración, o bien

$$\int \frac{dx}{a - \sqrt{x}} = -2\sqrt{x} + 2a\log(\sqrt{x} - a) + c,$$

si $\sqrt{x} > a$ en dicho intervalo.