

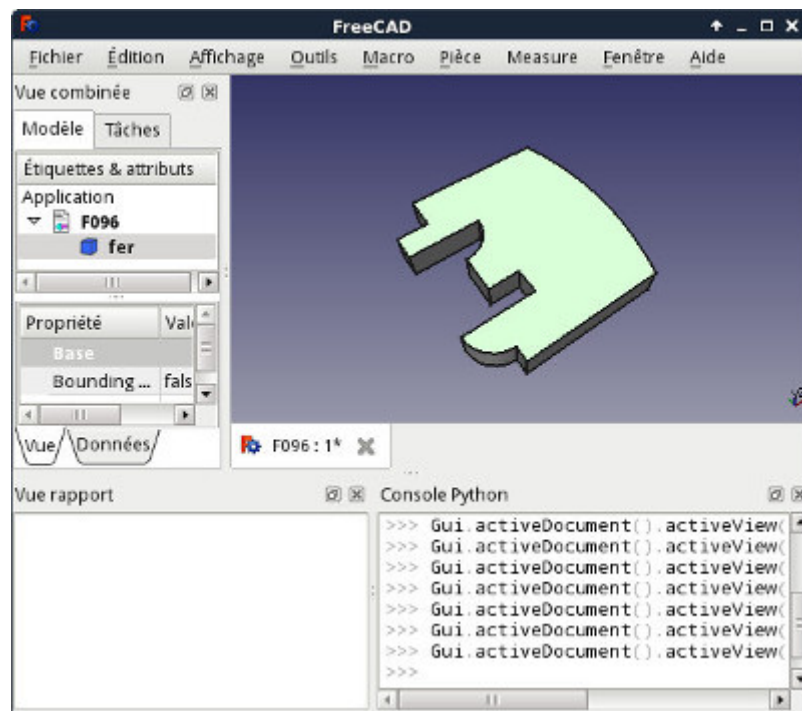
# Arc de cercle pour FreeCAD

Mourad Arnout

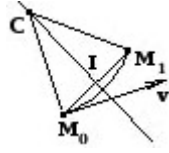
16 mai 2016

## Résumé

Cet article fait partie d'un projet d'atelier menuiserie pour FreeCAD. La syntaxe de ce logiciel pour concevoir une section comprenant des rainures, des congés et des languettes est effroyablement compliquée. Les concepteurs de FreeCAD ont dû avoir du Java au biberon. Dans cet article on va définir un arc par un point de départ, un point d'arrivée et le vecteur tangent au premier point.



# 1 Coordonnées du centre de l'arc de cercle



Il s'agit de tracer un arc de cercle partant de  $M_0$ , arrivant en  $M_1$  et tangent à  $\vec{v}$  en  $M_0$ . Dans FreeCAD le vecteur  $\vec{v}$  sera défini par son angle  $a$  avec l'axe des abscisses.

Soit  $C$  le centre de ce cercle et  $I$  le milieu du segment  $[M_0M_1]$ .

Un point  $M(x, y)$  appartient à la droite  $(M_0C)$  si et seulement si les vecteurs  $\vec{v}(\cos a, \sin a)$  et  $\vec{M_0C}(x - x_0, y - y_0)$  sont orthogonaux :

$$(x - x_0) \cos a + (y - y_0) \sin a = 0 \quad (1)$$

Le centre  $C$  appartient aussi à la médiatrice de  $[M_0, M_1]$ . On en fait autant avec  $\vec{M_0M_1}$  et  $\vec{IM}$  qui sont orthogonaux :

$$(x_1 - x_0)(x - \frac{x_0 + x_1}{2}) + (y_1 - y_0)(y - \frac{y_0 + y_1}{2}) = 0 \quad (2)$$

On aurait pu aussi écrire que  $MM_0^2 = MM_1^2$ .

On va maintenant arranger un peu nos affaires.

$$\cos a \cdot x + \sin a \cdot y = x_0 \cos a + y_0 \sin a \quad (3)$$

$$(x_1 - x_0)x + (y_1 - y_0)y = \frac{x_1^2 - x_0^2 + y_1^2 - y_0^2}{2} \quad (4)$$

Il ne reste plus qu'à résoudre le système de deux équations à deux inconnues  $x$  et  $y$ . Un de mes anciens profs de physique prétendait "il n'y a qu'une solution, c'est la bonne". Ici la bonne solution c'est celle des déterminants que je rappellerai à la fin de cet article. On obtient aussitôt : u

$$x = \frac{(y_1 - y_0)(x_0 \cos a + y_0 \sin a) - \frac{1}{2}(x_1^2 - x_0^2 + y_1^2 - y_0^2) \sin a}{(y_1 - y_0) \cos a - (x_1 - x_0) \sin a} \quad (5)$$

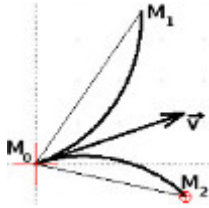
$$y = \frac{\frac{1}{2}(x_1^2 - x_0^2 + y_1^2 - y_0^2) \cos a - (x_1 - x_0)(x_0 \cos a + y_0 \sin a)}{(y_1 - y_0) \cos a - (x_1 - x_0) \sin a} \quad (6)$$

D'où le code python ci-dessous avec les notations  $M_0(x_0, y_0)$   $M_1(x, y)$  et  $C(X, Y)$  :

```
p = x*x + y*y - x0*x0 - y0*y0
q = x0*cos(a) + y0*sin(a)
d = (x - x0)*sin(a) - (y - y0)*cos(a)
X = (.5*sin(a)*p - (y-y0)*q) / d # center of arc
Y = ((x-x0)*q - .5*cos(a)*p) / d
r = hypot(X - x, Y - y)
a = degrees(copysign(acos((x0 - X)/r), y0 - Y))
b = degrees(copysign(acos((x - X)/r), y - Y))
e = Part.makeCircle(r, fv(X, Y, 0), fv(0, 0, 1), a, b)
```

## 2 Orientation du plan

Le diable se cache dans les détails, et en math le diable c'est souvent un cauchemar d'orientation. FreeCAD trace ces arcs toujours dans le sens trigonométrique. Entre  $30^\circ$  et  $45^\circ$  il fait un petit arc, mais entre  $45^\circ$  et  $30^\circ$  il fait le grand tour.



Il faut donc bien lui indiquer l'angle de départ et l'angle d'arrivée. Voyez le petit dessin. Pour l'arc  $M_0M_1$  il faut lui donner en premier l'angle en  $M_0$  alors que pour l'arc  $M_0M_2$  il faut donner l'angle à l'arrivée en premier. La solution miracle est le produit vectoriel  $\vec{v} \wedge \overrightarrow{M_0M_1}$ . S'il est positif le sens est trigonométrique, sinon il est rétrograde.

Dans notre cas simple :

$$\vec{v} \wedge \overrightarrow{M_0M_1} = (0, 0, (y_1 - y_0) \cos a - (x_1 - x_0) \sin a) \quad (7)$$

Finalement le code python de la fonction arcTo est :

```
def arcTo(self, alpha, x, y):
    """_a_ is the start angle of the arc from the current point
    _x_, _y_ is the end point
    _draw_ an arc from the current point to _x_, _y_
    _update_ the current point
    """
    a = radians(alpha)
    x0, y0 = self.x, self.y # start point
    self.x, self.y = x, y # update current start point
    p = x*x + y*y - x0*x0 - y0*y0
    q = x0*cos(a) + y0*sin(a)
    d = (x - x0)*sin(a) - (y - y0)*cos(a)
    X = (.5*sin(a)*p - (y-y0)*q) / d # center of arc
    Y = ((x-x0)*q - .5*cos(a)*p) / d
    r = hypot(X - x, Y - y)
    g = (y - y0)*cos(a) - (x - x0)*sin(a)
    a = degrees(copysign(acos((x0 - X)/r), y0 - Y))
    b = degrees(copysign(acos((x - X)/r), y - Y))
    if g > 0:
        e = Part.makeCircle(r, fv(X, Y, 0), fv(0, 0, 1), a, b)
    else:
        e = Part.makeCircle(r, fv(X, Y, 0), fv(0, 0, 1), b, a)
    self.addEdge(e)
```

### 3 Rappels

#### 3.1 Système linéaire de deux équations à deux inconnues

$$\text{Si } ab' - a' \neq 0 : \begin{cases} ax + by = c \\ a'x + b'y = c' \end{cases} \iff \begin{cases} x = \frac{b'c - bc'}{ab' - a'b} \\ y = \frac{ac' - a'c}{ab' - a'b} \end{cases}$$

On se souviendra du schéma opératoire ci-dessous :

$$x = \frac{\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{array}}{\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{array}} \quad y = \frac{\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{array}}{\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{array}}$$

#### 3.2 Produit vectoriel

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} yz' - zy' \\ zx' - xz' \\ xy' - yx' \end{pmatrix}$$