

Physikalisches Anfängerpraktikum II für Lehramtsstudierende

Name: Marius Pfeiffer

Matrikel-Nr.: 4188573

E-Mail: marius.pfeiffer@stud.uni-heidelberg.de

Betreut durch: Dimitrij Bathauer

03.12.24

Versuch 222: Heißluftmotor

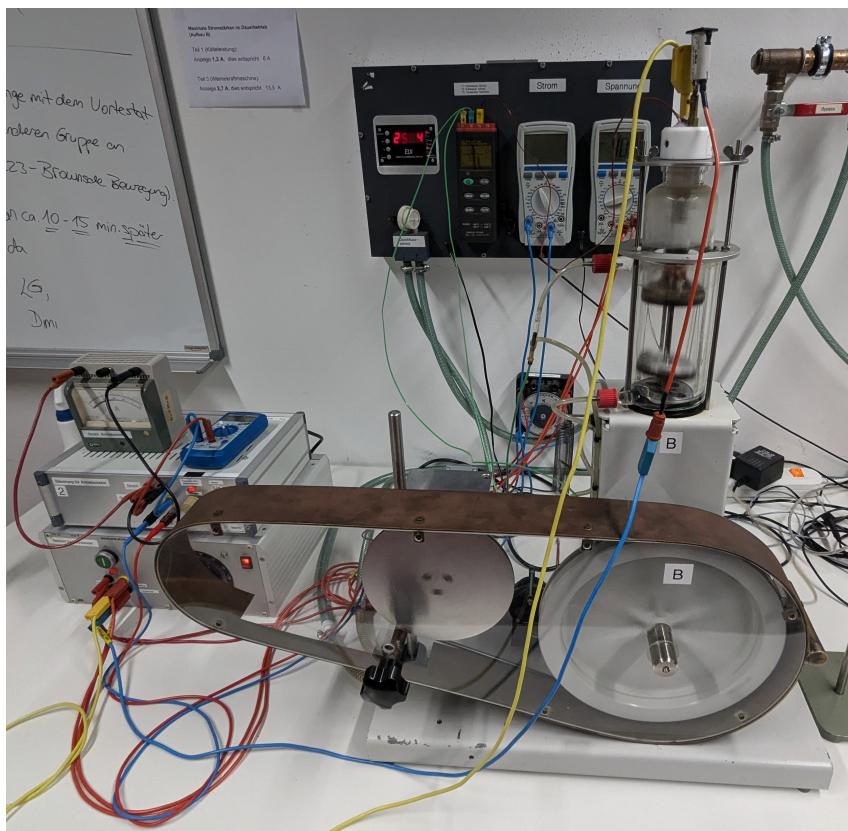


Abbildung 1: Versuchsaufbau

Inhaltsverzeichnis

1 Einleitung	3
1.1 Physikalische Grundlagen	3
1.2 Versuchsdurchführung	7
2 Messprotokoll	9
3 Auswertung	13
3.1 Betrieb als Kältemaschine und quantitative Bestimmung der Kälteleistung	13
3.2 Betrieb als Kältemaschine und Wärmepumpe	14
3.3 Betrieb als Wärmekraftmaschine	15

1 Einleitung

Die technischen Mängel der Hochdruckdampfmaschinen waren einer der Gründe, warum sich Robert Stirling mit der Entwicklung einer damals neuartigen Wärmekraftmaschine beschäftigte. Im Jahr 1816 meldete Stirling den nach ihm benannten *Stirlingmotor* bzw. Heißluftmotor zum Patent an. In Versuch 222 werden wir uns anhand eines Modells mit der Funktionsweise und verschiedenen Anwendungen des Stirlingmotors genauer auseinandersetzen.

1.1 Physikalische Grundlagen

Grundsätzlich lässt sich zwischen zwei verschiedenen Typen von Heißluftmotoren unterscheiden, dem γ -Typ und dem β -Typ Heißluftmotor. Die Funktionsweise beider Typen basiert auf den gleichen Prinzipien, während beim γ -Typ der Prozess jedoch auf zwei Verbunde separate Zylinder aufgeteilt ist, kommt der β -Typ mit einem Zylinder aus. Da wir im Versuch alle Experimente ausschließlich an einem β -Typ Heißluftmotor durchführen, wird sich die folgende Einleitung auch auf diesen beschränken.

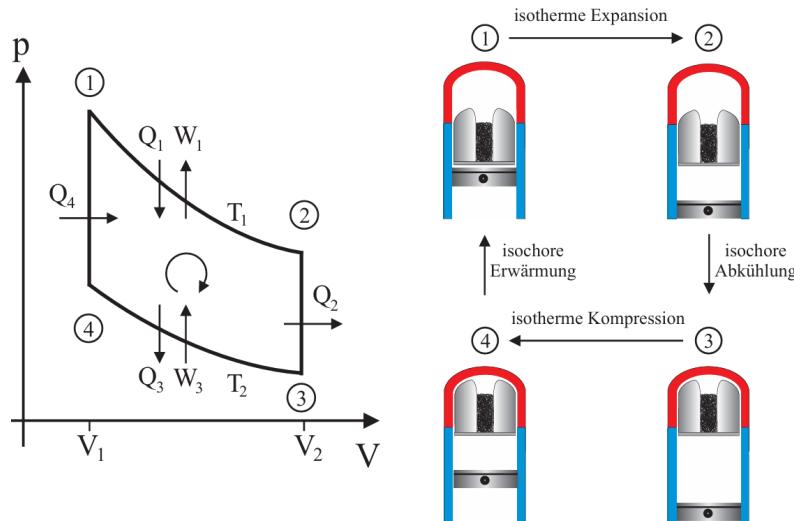


Abbildung 2: pV-Diagramm der Funktionsweise und schematische Darstellung der Kolbenbewegung des β -Typ Heißluftmotors

Wie Abbildung (2), rechts, zu entnehmen bewegen sich im Zylinder des β -Typ Heißluftmotors zwei Kolben, der Arbeitskolben und der Verdrängerkolben. Der Verdrängerkolben dient dazu, das Gas im Zylinder zwischen dem oberen beheizten und dem unteren gekühlten Teil hin und her zu schieben. Der Arbeitskolben ist für die Kompression und Expansion des Gases im Zylinder zuständig. Das pV-Diagramm, in Abbildung (2), links, zeigt eine idealisierte Darstellung der thermodynamischen Zustandsänderungen, den *Stirling-Prozess*, welche durch die Kolbenbewegung erzielt wird.

Zur genaueren Beschreibung des Prozesses betrachten wir die durch den ersten Hauptsatz der Thermodynamik gegebene Gleichung

$$dQ = dU + p dV, \quad (1)$$

welchen wir unter der Annahme eines idealen Gases umschreiben können zu

$$dQ = C_V \nu dT + p dV. \quad (2)$$

Über die molare Wärmekapazität C_V und die Gasmenge ν in mol lässt sich die direkte Auswirkung auf die Temperatur durch Änderung der inneren Energie formulieren.

Mit dieser Gleichung lassen sich die Energiebilanzen der vier Zustandsänderungen in Abbildung (2) aufstellen.

Zustand 1 → 2 läuft durch eine isotherme Expansion ab. Die Luft im heißen Zylinderbereich wird aufgeheizt und nimmt dabei die Wärmemenge Q_1 auf. Sie dehnt sich folglich aus und verrichtet dabei die Arbeit W_1 durch die Verschiebung des Arbeitskolbens. Es gilt

$$dQ_1 = p dV = \nu RT_1 \frac{dV}{V}, \quad (3)$$

wobei wir in der letzten Gleichheit auf das ideale Gasgesetz zurückgreifen. Durch Integration vom Volumen V_1 zu V_2 erhalten wir einen Ausdruck für die Wärmemenge Q_1 , welche zugleich der vollständigen Volumenarbeit W_1 entspricht.

$$Q_1 = \nu RT_1 \ln \frac{V_2}{V_1} = W_1 \quad (4)$$

Zustand 2 → 3 ist eine isochore Abkühlung des Gases von der Temperatur T_1 auf die Temperatur T_2 . Diese wird dadurch hervorgerufen, dass der Verdrängerkolben die heiße Luft in den gekühlten Bereich des Zylinders verschiebt. Bei einer isochoren Zustandsänderung bleibt das Volumen gleich, es gilt also

$$dQ_2 = C_V \nu dT. \quad (5)$$

Durch Integration erhalten wir den Ausdruck

$$Q_2 = -C_V \nu (T_1 - T_2) \quad (6)$$

für die nach außen über das Kühlsystem abgeföhrte Wärmemenge. In diesem Arbeitstakt wird keine mechanische Arbeit verrichtet, es gilt also $W_2 = 0$.

Bei der isothermen Kompression in **Zustand 3 → 4** komprimiert der Arbeitskolben bei seiner Bewegung nach oben die kalte Luft. Dabei verrichtet dieser am Gas die Volumenarbeit

$$W_3 = -\nu RT_2 \ln \frac{V_2}{V_1}, \quad (7)$$

welche gleich der Wärmemenge Q_3 ist, die über das Kühlsystem abgeführt wird. Mathematisch folgen wir hier denselben Überlegungen wie beim Übergang 1 → 2.

Der Übergang **Zustand 4 → 1** läuft erneut isochor ab. Hierbei wird das Gas durch die Bewegung des Verdrängerkolbens nach oben in den heißen Zylinderbereich geschoben. Die Wärmemenge, welche das Gas hier aufnimmt, ist Analog zur Zustandsänderung 2 → 3 gegeben durch

$$Q_4 = C_V \nu (T_1 - T_2). \quad (8)$$

Auch hierbei wird keine mechanische Arbeit verrichtet, es gilt somit erneut $W_4 = 0$.

Die gesamte geleistete Nutzarbeit W_N erhalten wir aus dem Kurvenintegral über den gesamten Kreisprozess, welches sich auf die Summe

$$W_N = W_1 + W_3 = \nu R(T_1 - T_2) \ln \frac{V_2}{V_1} \quad (9)$$

reduziert. Aus dem Verhältnis zwischen der Nutzarbeit und der aufgenommenen Wärmemenge Q^+ ergibt sich der ideale thermische Wirkungsgrad nach

$$\eta_{th} = \frac{W_N}{Q^+}. \quad (10)$$

Für die aufgenommene Wärmemenge Q^+ gilt zunächst

$$Q^+ = Q_1 + Q_4 = \nu R T_1 \ln \frac{V_2}{V_1} + C_v \nu (T_1 - T_2). \quad (11)$$

Dies liegt daran, dass die in Takt $2 \rightarrow 3$ an das Kühlssystem abgegebene Wärmemenge in Takt $4 \rightarrow 1$ wieder vollständig aus dem Heizsystem entnommen werden muss. Für den Wirkungsgrad gilt in diesem Fall die Formel

$$\eta_{th} = \frac{\ln \frac{V_2}{V_1} \left(1 - \frac{T_2}{T_1}\right)}{\ln \frac{V_2}{V_1} + \frac{C_v}{R} \left(1 - \frac{T_2}{T_1}\right)}. \quad (12)$$

Durch die Verwendung eines sogenannten *Regenerator*s kann der Wirkungsgrad des Heißluftmotors erheblich gesteigert werden. In den Verdrängerkolben eingelassene Kupferwolle speichert die in Takt $2 \rightarrow 3$ abgegebene Wärme, anstatt diese ins Kühlssystem abzuführen. Im Takt $4 \rightarrow 1$ kann die gespeicherte Wärme dann für die isochore Erwärmung genutzt werden, anstatt sie aus dem Heizsystem zuführen zu müssen. Idealerweise kann Q_4 vollständig aus dem Regenerator bezogen werden. Dadurch reduziert sich die nötige von außen zuzuführende Wärme auf

$$Q^+ = Q_1 = \nu R T_1 \ln \frac{V_2}{V_1}. \quad (13)$$

Mit dieser erhalten wir nach Gleichung 10 einen idealisierten Wirkungsgrad von

$$\eta_{th}^R = \frac{T_1 - T_2}{T_1}, \quad (14)$$

was gerade dem Wirkungsgrad des Carnot-Prozesses, also dem theoretisch maximal möglichen Wirkungsgrad einer periodisch arbeitende Wärmekraftmaschine, entspricht.

Das Schwungrad des Heißluftmotors kann von außen angetrieben werden, um diesen als Kältemaschine oder Wärmepumpe zu betreiben. In diesem Fall wird der Kreisprozess in umgekehrter Richtung durchlaufen, wie in Abbildung (3) Schematisch dargestellt.

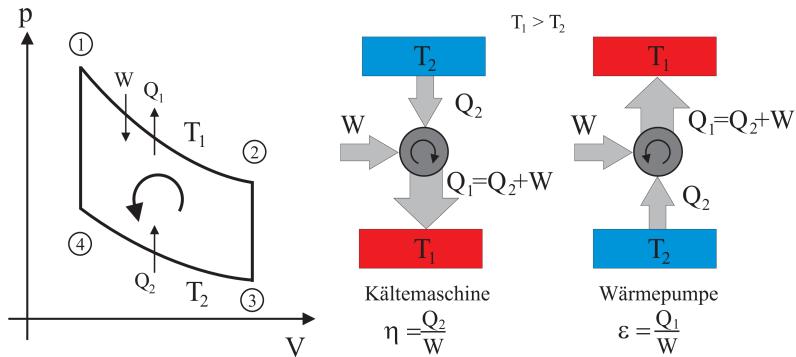


Abbildung 3: Betrieb des Heißluftmotors als Kältemaschine oder Wärmepumpe

Hierbei bestimmt die Antriebsrichtung des Schwungrades, ob der Motor als Kältemaschine oder Wärmepumpe fungiert. Dem oberen Bereich wird beim Betrieb als Kältemaschine die Wärmemenge Q_2 entzogen und die Wärmemenge $Q_1 = W + Q_2$ ab das Kühlstromsystem abgegeben. Umgekehrt wird beim Betrieb als Wärmepumpe dem Kühlwasser die Wärmemenge Q_2 entzogen und dem oberen Bereich die Wärmemenge $Q_1 = W + Q_2$ zugeführt. Hierbei beschreibt W die durch den externen Antrieb zugeführte mechanische Arbeit. Für den Wirkungsgrad der Kältemaschine gilt

$$\eta = \frac{Q_2}{W} = \frac{T_2}{T_1 - T_2}, \quad (15)$$

während die Effizienz der Wärmepumpe durch

$$\epsilon = \frac{Q_1}{W} = \frac{T_1}{T_1 - T_2}, \quad (16)$$

genannt Leistungsziffer, angegeben ist.

Die bisher aufgezeigte mathematische Beschreibung, sowie die dargestellten pV-Digramme zeigen einen idealen des Stirling-Prozesses auf, wie er in der Realität nicht möglich ist. Dieser ideale Stirling-Prozess ist technisch nicht realisierbar, da er eine diskontinuierliche Kolbenbewegung erfordert würde, was zu unruhigem Lauf und hohen Belastungen führt. Im Motor sind Arbeits- und Verdrängerkolben über die Kurbelwelle phasenverschoben gekoppelt, wodurch ein ruhiger Lauf und eine Annäherung an den idealen Prozess möglich sind. Allerdings entstehen durch Überlappungen der Zustandsänderungen Wirkungsgradverluste, was sich in einem abweichenden pV-Diagramm mit abgerundeten Isochoren, vlg. Abbildung (4) zeigt.

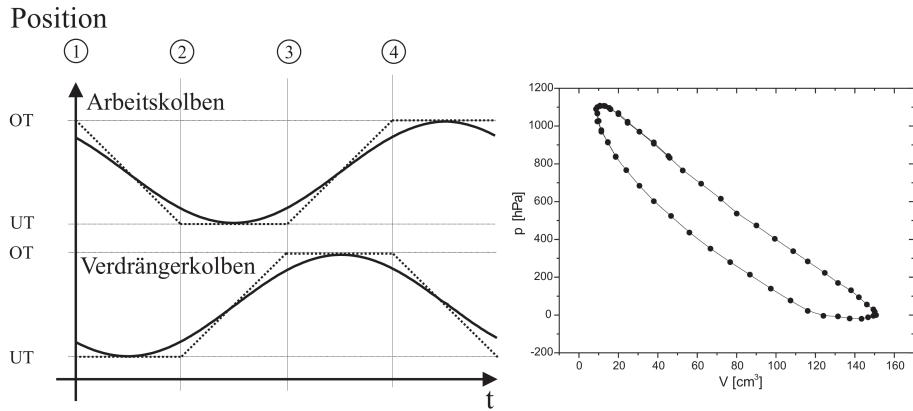


Abbildung 4: Der ideale Stirling-Prozess würde eine diskontinuierliche Kolbenbewegung voraussetzen. In Realität zeigt sich im pV eine Abrundung der Isochoren und damit verbunden Wirkungsgradverluste.

1.2 Versuchsdurchführung

Der Versuch teilt sich in drei Blöcke auf, in welchen wir zunächst den umgekehrten Kreisprozess, sprich den Betrieb als Kältemaschine und Wärmepumpe, betrachten und im letzten Block den Betrieb als Wärmekraftmaschine.

Betrieb als Kältemaschine und quantitative Bestimmung der Kälteleistung.

Wir betreiben den Motor als Kältemaschine, wodurch der obere Zylinderbereich zunächst abgekühlt wird. Gleichzeitig heizen wir den Bereich mit einer elektrischen Heizwendel auf, um in „Summe“ wieder die Ausgangstemperatur zu erreichen. Wir messen in diesem Versuchsteil den Heizstrom I_H , die Heizspannung U_H , den Volumenfluss des Kühlwassers \dot{V} und die Temperaturdifferenz $T_{ab} - T_{zu}$ des ab- und zufließenden Kühlwassers.

Betrieb als Kältemaschine und Wärmepumpe. In diesem Versuchsteil betreiben wir den Motor zunächst weiterhin als Kältemaschine. Anstatt der Heizwendel montieren wir nun ein Reagenzglas mit Wasser am oberen Teil des Zylinders. Im Wasser befindet sich ein Temperaturfühler, um die Temperatur des Wassers aufzuzeichnen. Wir betreiben die Kältemaschine bis die Temperatur des Wassers unter 0°C sinkt und dort einen konstanten erreicht. Dazu notieren wir uns den Motorstrom I_M , die Motorspannung U_M , Drehzahl f . Zusätzlich messen wir die Länge t_f der Gefrierzeit des Wassers, welche an einem kurzen Plateau im Temperaturverlauf um die 0°C -Marke zu erkennen ist.

Betrieb als Wärmekraftmaschine. Wir bauen den externen Antrieb ab und installieren wieder die Heizwendel am oberen Zylinderbereich. Der Motor wird nun durch hinzugeben von Wärme durch die Heizwendel als Wärmekraftmaschine betrieben. Für die Leerlaufmessung lassen wir den Motor zunächst anlaufen und nehmen, sobald er eingelaufen ist, Heizstrom I_H , Heizspannung U_H , Durchflussmenge \dot{V} des Kühlwassers, Temperaturdifferenz des $T_{ab} - T_{zu}$ ab- und zulaufenden Kühlwassers, Drehzahl f des Schwungrades auf. Über die Software CASSY LAB zeichnen wir im diesem Versuchsteil zusätzlich die Fläche des pV-Diagrammes auf. Für den die weiteren Messungen bringen wir an der Motorwelle einen Bremszaum mit einem Federkraftmesser an, siehe Abbildung (5). Nachdem der Motor auch in diesem Aufbau eingelaufen ist stellen wir über den Bremszaum vier verschiedene Bremskräfte von 0.8N bis 0.2N ein und nehmen die Bremskraft F vom Federkraftmesser, die Drehzahl f des Schwungrades und die Fläche des pV-Diagrammes über die Software auf.

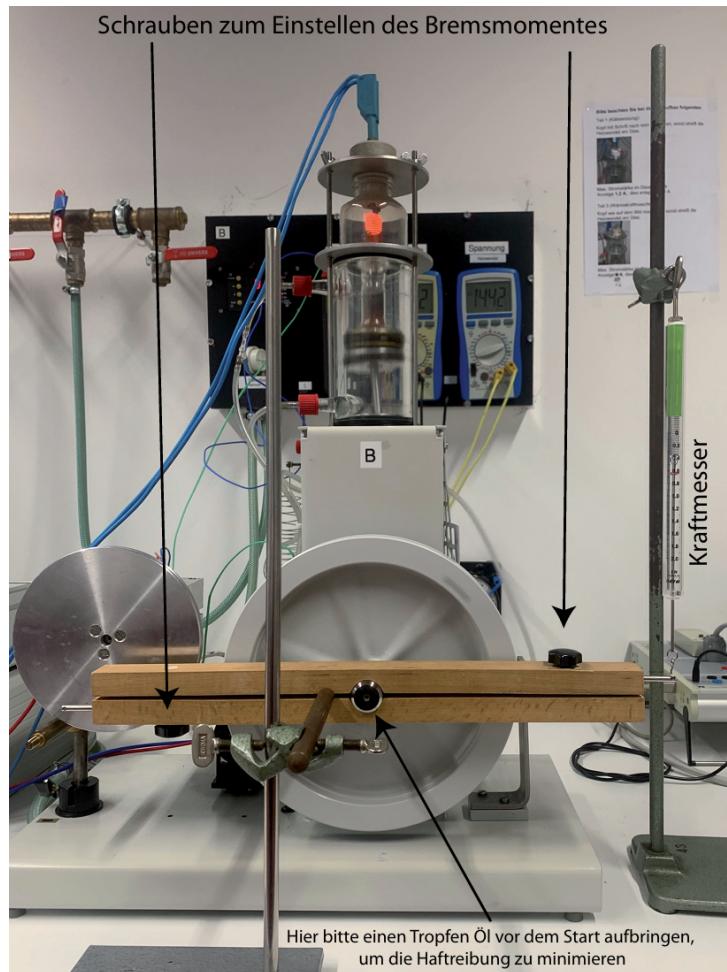


Abbildung 5: Motoraufbau für Versuchsteil 3 mit Bremszaum und Federkraftmesser

2 Messprotokoll

Messprotokoll 222

Marius Pleiffer

03.12.2024

Robert Grosch

Aufgabenteil 1

$$I_H = (0.94 \pm 0.01) A \cdot 5 \quad \text{Schwankungsfehler}$$

$$U_H = (4.74 \pm 0.01) V \quad \text{Schwankungsfehler}$$

Durchfluss $\left[\frac{m}{min} \right]$

1	2	3	4	5	ϕ
252.2	251.2	254.9	253.0	250.3	252.3

$$T_{Zu} = T_2 = (17.9 \pm 0.1) ^\circ C \quad \text{Skalenfehler}$$

$$\bar{T}_{ab} = T_1 = (19.6 \pm 0.1) ^\circ C \quad \text{Skalenfehler}$$

Aufgabenteil 2

$$I_M = (2.1 \pm 0.1) A \quad \text{Schwankungsfehler}$$

$$U_M = (24.1 \pm 0.1) V \quad \text{Schwankungsfehler}$$

Drehzahl [rpm]

1	2	3	4	ϕ
316.6	318.8	317.6	315.9	317.2

$$t_f = |225.0s - 405.0s| = 180.0s$$

$$\Delta t_f = \pm 2s \quad \text{Abgeschätzt}$$

Aufgabe 3 (1)

$$I_H = (2.51 \pm 0.01) A \cdot 5 \quad \text{Schwankungsfehler}$$

$$U_H = 11.54 \pm 0.03 V \quad \text{Schwankungsfehler}$$

Durchfluss $\left[\frac{m}{min} \right]$

1	2	3	4	5	$\bar{\phi}$
252.0	249.9	243.1	251.9	253.3	250.0

$$T_{2a} = T_2 = (18.0 \pm 0.1) ^\circ C \quad \text{Shalenfehler}$$

$$T_{as} = T_1 = (21.3 \pm 0.1) ^\circ C \quad \text{Shalenfehler}$$

Drehzahl [rpm]

1	2	3	4	$\bar{\phi}$
286.6	288.8	285.9	280.4	288.9

Fläche pV-Diagramm $[hPa \text{ cm}^3]$

1	2	3	4	$\bar{\phi}$
15600	15550	15420	15220	15558

Aufgabe 3 (2)

Bremshraft: $(0.8 \pm 0.02) N$ Schwanlkungsfehler
für alle Werte

Drehzahl [rpm]

1	2	3	4	ϕ
190.0	191.1	192.3	193.2	191.7

Fläche pV-Diagramm [hPa cm³]

1	2	3	4	ϕ
27250	26710	27640	27950	27388

Bremshraft: $(0.6 \pm 0.02) N$

Drehzahl [rpm]

1	2	3	4	ϕ
211.3	210.2	205.4	210.4	210.3

Fläche pV-Diagramm [hPa cm³]

1	2	3	4	ϕ
25570	25320	25610	25540	25510

Aufgabe 3 (3)

Bremshraft: $(0.4 \pm 0.02) N$

Drehzahl [rpm]

1	2	3	4	ϕ
229.6	229.2	230.8	229.9	229.9

Fläche pV-Diagramm [hPa cm³]

1	2	3	4	ϕ
23420	23000	23340	22870	25158

Bremshraft: $(0.2 \pm 0.02) N$

Drehzahl [rpm]

1	2	3	4	ϕ
253.6	253.8	256.0	255.4	254.7

Fläche pV-Diagramm [hPa cm³]

1	2	3	4	ϕ
20220	21050	21170	21120	20890

Bachauer

3 Auswertung

3.1 Betrieb als Kältemaschine und quantitative Bestimmung der Kälteleistung

Zentral für die Bestimmung des Wirkungsgrades ist die Relation

$$\eta = \frac{Q_2}{W_M} \quad (17)$$

dabei entspricht die dem oberen Zylinderteil entzogene Wärmemenge Q_2 gerade der elektrischen Arbeit W_H , für die Kompensation durch die Heizung. Gemessen haben wir die Größen I_H , U_H zur Bestimmung der Leistung P_H der Heizung, sowie die Umlaufzahl f des Schwungrades. Mit diesen gilt der Zusammenhang

$$Q_2 = W_M = \frac{P_H}{f} = \frac{I_H U_H}{f}. \quad (18)$$

Damit erhalten wir für Q_2 einen Wert von

$$Q_2 = (4.21 \pm 0.05) \text{J}.$$

Die Wärmemenge Q_1 , welche an das Kühlwasser abgegeben wird, berechnen wir über die kalorische Zustandsgleichung

$$Q_1 = \frac{c_W \rho_W \Delta T \dot{V}}{f}. \quad (19)$$

Dafür setzen wir einen Durchfluss von $\dot{V} = (4.205 \pm 0.012) \frac{\text{m}^3}{\text{s}}$ und eine Temperaturdifferenz von $\Delta T = (1.70 \pm 0.15) \text{K}$ ein und erhalten

$$Q_1 = (5.6 \pm 0.5) \text{J}. \quad (20)$$

Wie dem Messprotokoll zu entnehmen ist, stammen in den bisherigen Rechnungen Werte wie die Drehzahl f und der Durchfluss \dot{V} aus einer Reihe von N Messungen x_i . Für diese, sowie alle folgenden Fälle verwenden wir den klassischen Mittelwert

$$\bar{x} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N x_i, \quad (21)$$

sowie dem Standardfehler des Mittels nach

$$\sigma_{\bar{x}} = \sqrt{\frac{1}{N-1} \sum_{i=1}^N (\bar{x} - x_i)^2} \quad (22)$$

und rechnen mit $x = \bar{x} \pm \sigma_{\bar{x}}$.

Zur Bestimmung der pro Umdrehung zugeführten mechanischen Arbeit durch den Motor ziehen wir die Werte I_M und U_M aus dem zweiten Aufgabenteil heran. Dies ist erlaubt, da der Motor für beide Versuchsteile unter den gleichen Bedingungen betrieben wurde. Mit diesen Werten gilt

$$W_M = \frac{U_M I_M}{f} = (9.6 \pm 0.5) \text{J}. \quad (23)$$

Mit den nun berechneten Werten würde im idealen Fall die Energiebilanz $Q_1 = Q_2 + W_M$ gelten. Diese ist allerdings nur theoretisch erreichbar. In unserem Versuchsaufbau verzeichnen wir eine Energie von

$$\Delta Q = Q_2 + W_M - Q_1 = (8.1 \pm 0.7)\text{J}, \quad (24)$$

welche aus dem System verloren geht. Gründe dafür werden im Diskussionsteil näher beleuchtet werden.

Zunächst berechnen wir mit dem zu Beginn eingeführten Bruch den Wirkungsgrad der Kälteleistung zu

$$\eta = 0.440 \pm 0.022, \quad (25)$$

also in etwa 44%.

3.2 Betrieb als Kältemaschine und Wärmepumpe

Abbildung Abbildung (6) zeigt den Temperaturverlauf des Wassers im Reagenzglas, welches am oberen Zylinderbereich angebracht ist.

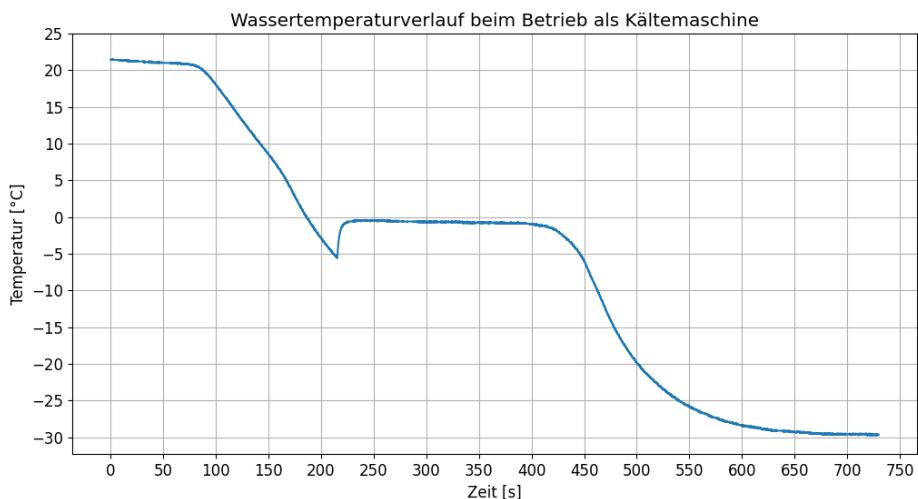


Abbildung 6: Wassertemperaturverlauf beim Betrieb als Kältemaschine für etwa 1mL Wasser.

Der Verlauf der Temperatur zeigt, ausgehen von der Ausgangstemperatur von etwa 22°C, einen nahezu perfekt linearen Abfall bis zur 0°C. Wir können hier einen sehr kurzen Zeitraum beobachten, in dem sich das lineare Verhalten bis -5°C fortsetzt, um kurz darauf sehr abrupt wieder auf 0°C zu springen. Dieses Verhalten des Wassers ist auf den Effekt der *Unterkühlung* zurückzuführen. Dabei wird das Wasser unter den Gefrierpunkt abgekühlt, ohne dass der Phasenübergang einsetzt. Eben dieser dann einsetzende Phasenübergang ist es, welcher für das nachfolgende Plateau von etwa 230s bis 380s verantwortlich ist. Während der Gefrierzeit, t_f , wird hierbei nahezu alle Energie für den Übergang des Wassers von flüssig zu fest benötigt. Erst nachdem das Wasser vollständig gefroren ist, sinkt die Temperatur weiter ab, bis sie bei ca. -30°C ein asymptotisches Minimum erreicht. Diese untere Grenze ist durch die maximale Kühlleistung der Kältemaschine bestimmt.

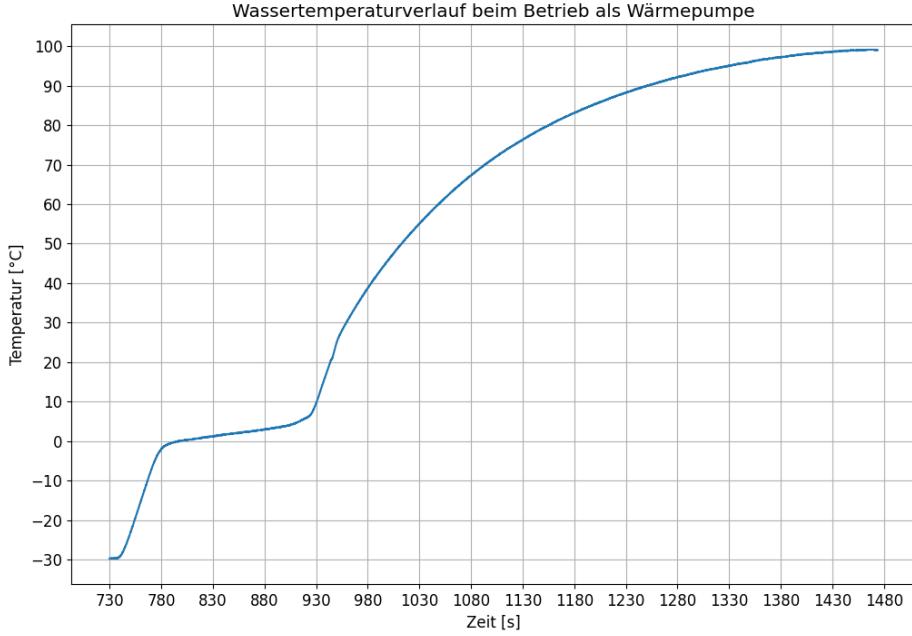


Abbildung 7: Wassertemperaturverlauf beim Betrieb als Wärmepumpe für etwa 1mL Wasser.

Der Temperaturverlauf beim Betrieb als Wärmepumpe, zu sehen in Abbildung (7), zeigt im Wesentlichen das gleiche Verhalten, nur in umgekehrter Reihenfolge. Was allerdings besonders auffällt, ist, dass der gesamte Prozess der Erwärmung des Wassers wesentlich schneller abzulaufen scheint. **TODO: WARUM?**

Nun möchten wir zusätzlich in diesem Versuchsteil die Kälteleistung der Kältemaschine berechnen. Dazu verwendeten wir die Gefrierzeit $t_f = (180 \pm 2)\text{s}$, welche wir aus der Länge des Plateaus im Temperaturverlauf bestimmt haben. Für die notwendige Energie, um die Menge V_W Wasser zu vollständig zu gefrieren gilt der Zusammenhang

$$\Delta E_G = V_W \rho_W \lambda_W = m_W \lambda_W. \quad (26)$$

Dabei ist $\lambda_W = 335 \frac{\text{J}}{\text{g}}$ die spezifische Schmelzwärme von Wasser. Die Kälteleistung erhalten wir daraus nach

$$P_G = \frac{\Delta E_G}{t_f}. \quad (27)$$

Diese entspricht schließlich nach unseren Messungen einem Wert von

$$P_G = (1.856 \pm 0.021) \frac{\text{J}}{\text{s}}. \quad (28)$$

3.3 Betrieb als Wärmekraftmaschine

Wir installieren am oberen Zylinderteil nun erneut die Heizwendel, um den Motor als Wärmekraftmaschine zu betreiben. Die Heizwendel führt die elektrische Energie Q_{el} in Form von Wärme zu, welche der Motor zum Teil in die mechanische Arbeit W_{mech} umwandelt. Die zugeführte Energie teilt sich allerdings noch weiter auf, die komplette Energiebilanz lautet hierbei

$$Q_{el} = Q_v + W_{mech} + Q_{ab} + Q_R \quad (29)$$

Q_v beschreibt Verluste bedingt durch Wärmeabstrahlung und Wärmeleitung, zusammen mit den Reibungsverlusten Q_R fassen wir diese Verluste zusammen zu

$$Q_V = Q_v + Q_R. \quad (30)$$

Gemeinsam mit der Wärme Q_{ab} , welche ungenutzt ins Kühlssystem abgeführt wird, können wir die Gleichung

$$Q_V = Q_{el} - Q_{ab} - W_{mech} \quad (31)$$

zur Berechnung der Verluste aufstellen.

Q_{el} bestimmen wir anhand der Heizleistung pro Motorzyklus nach

$$Q_{el} = \frac{P_{el}}{f} = \frac{I_H U_H}{f}. \quad (32)$$

Die abgeführte Wärme Q_{ab} lässt sich erneut anhand der kalorischen Zustandsgleichung (19) bestimmen.

Die mechanische Arbeit W_{mech} bestimmen wir nach zwei verschiedenen Methoden. Erstere macht sich die Fläche der pV -Diagramme zu nutze. Die pV -Diagramme hatten wir während dem Versuch mit der Software *Cassy-Lab* aufgezeichnet. Diese erlaubt uns außerdem, direkt ein Integral über die Fläche des aufgezeichneten Diagrammes zu berechnen. Diese entspricht der Arbeit W_{pV} , welche wir lediglich zur Vergleichbarkeit in Joule umrechnen.

Eine andere Variante, um die mechanische Arbeit zu berechnen nutzt das Drehmoment durch den Bremszaum aus. Dieser war von der Antriebswelle aus über einen Hebel der Länge l mit einem Federkraftmesser verbunden. Aus der eingestellten Kraft können wir das ausgeübte Drehmoment bestimmen nach

$$D = lF. \quad (33)$$

Für die Arbeit abgegebene pro Motorzyklus W_D gilt dann der einfache Zusammenhang

$$W_D = 2\pi D = \frac{P_D}{f}. \quad (34)$$

Wir berechnen die Angegebenen Werte zunächst für die Leerlaufmessung ohne, dass der Bremszaum angebracht ist, diese sind Tabelle (1) zu entnehmen.

	f	P_{el}	Q_{el}	P_{ab}	Q_{ab}	P_{pV}	Q_{pV}	η_{th}
Wert	4.815	144.8	30.08	57	11.9	7.49	1.556	0.0517
Fehler	± 0.011	± 0.7	± 0.16	± 3	± 0.6	± 0.09	± 0.017	± 0.0006

Tabelle 1: Berechnete Werte aus der Leerlaufmessung

Der hier aufgeführte thermische Wirkungsgrad η_{th} entspricht dem Verhältnis der mechanischen Arbeit zur zugeführten Wärme

$$\eta_{th} = \frac{W_{pV}}{Q_{el}}. \quad (35)$$

Für die Motorverluste Q_V erhalten wir in diesem Messgang, nach Formel (31), einen Wert von

$$Q_V = 16.60.6J. \quad (36)$$

Tabelle 2: Messwerte mit Unsicherheiten für verschiedene Messungen

Einstellung	F	f	W_D	W_{pV}	η_{th}	η_{eff}
0.8N	0.80	3.1942	1.2566	2.7388	0.0604	0.0277
	± 0.02	± 0.0116	± 0.0314	± 0.0267	± 0.0007	± 0.0007
0.6N	0.60	3.5054	0.9425	2.5510	0.0617	0.0228
	± 0.02	± 0.0065	± 0.0314	± 0.0065	± 0.0004	± 0.0008
0.4N	0.40	3.8312	0.6283	2.3157	0.0613	0.0166
	± 0.02	± 0.0057	± 0.0314	± 0.0132	± 0.0005	± 0.0008
0.2N	0.20	4.2450	0.3142	2.0890	0.0612	0.0092
	± 0.02	± 0.0099	± 0.0314	± 0.0225	± 0.0007	± 0.0009

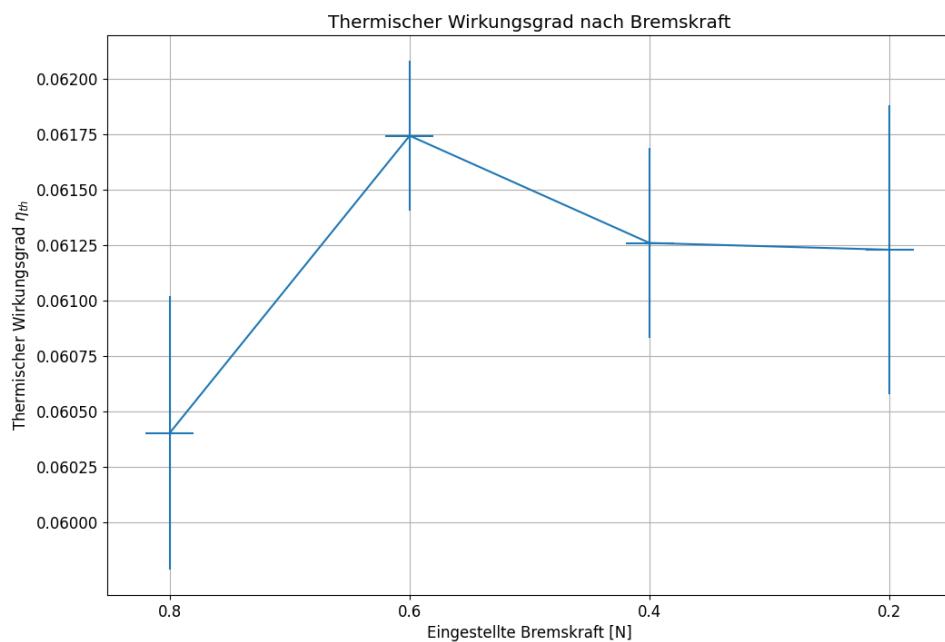


Abbildung 8: Thermischer Wirkungsgrad der Wärmekraftmaschine η_{th} nach eingestellter Kraft des Bremszums.

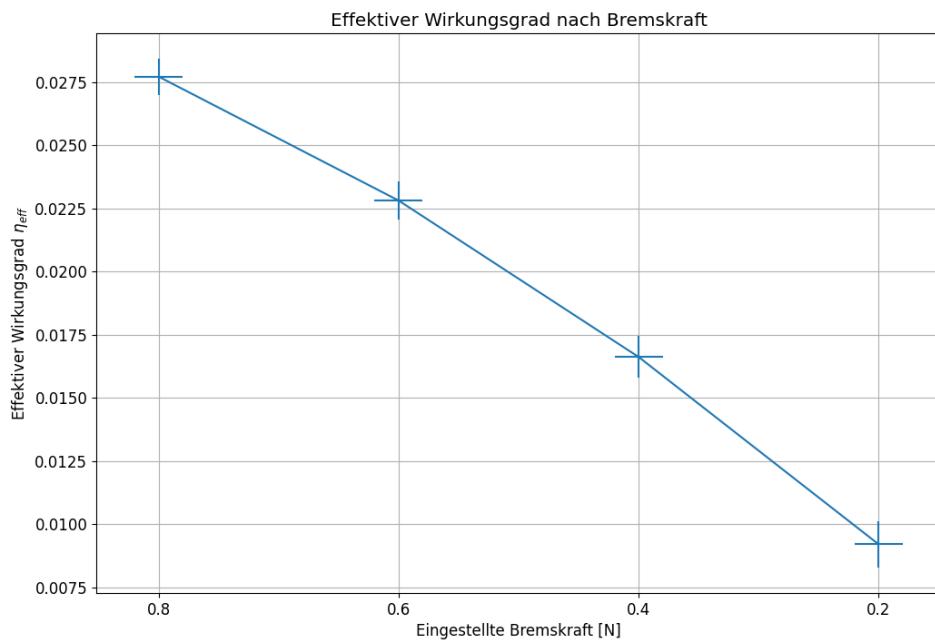


Abbildung 9: Effektiver Wirkungsgrad der Wärmekraftmaschine η_{th} nach eingestellter Kraft des Bremszums.

4 Zusammenfassung und Diskussion

$$x = 3 \frac{1}{|\text{cm}|} \quad (37)$$

$$x = 3 \text{ cm} \quad (38)$$

$$H = \frac{\vec{p}^2}{2m} + \frac{m}{2}\omega^2\vec{q} \quad (39)$$

$$\vec{p}^2 = \delta_{ij}p_ip_j \quad (40)$$

$$\vec{q}^2 = \delta_{kl}q_kq_l \quad (41)$$

$$\{L_i, H\} = \left\{ \varepsilon_{abc}q_bp_c, \frac{\delta_{ij}p_ip_j}{2m} + \frac{m}{2}\omega^2\delta_{kl}q_kq_l \right\} \quad (42)$$

$$= \varepsilon_{abc} \left\{ q_bp_c, \frac{\delta_{ij}p_ip_j}{2m} + \frac{m}{2}\omega^2\delta_{kl}q_kq_l \right\} \quad (43)$$

$$= \varepsilon_{abc} \left(\frac{1}{2m} \{q_bp_c, \delta_{ij}p_ip_j\} + \frac{m}{2}\omega^2 \{q_bp_c, \delta_{kl}q_kq_l\} \right) \quad (44)$$

$$(45)$$