

向量代数

数量积

1. 几何表示

$$|\vec{a} \cdot \vec{b}| = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \theta, \text{ 其中 } \theta \text{ 为 } \vec{a} \text{ 与 } \vec{b} \text{ 的夹角}$$

2. 代数表示

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z$$

3. 运算规律

$$1. \text{ 交换律: } \vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a}$$

$$2. \text{ 分配律: } \vec{a} \cdot (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \vec{c}$$

4. 几何应用

$$1. \text{ 求模: } |\vec{a}| = \sqrt{\vec{a} \cdot \vec{a}}$$

$$2. \text{ 求夹角: } \cos \theta = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}| |\vec{b}|}$$

$$3. \text{ 判断垂直: } \vec{a} \perp \vec{b} \Leftrightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$$

向量积

1. 几何表示

$$\vec{a} \times \vec{b} \text{ 是一向量, 模: } |\vec{a} \times \vec{b}| = |\vec{a}| |\vec{b}| \sin \theta, \text{ 其中 } \theta \text{ 为 } \vec{a} \text{ 与 } \vec{b} \text{ 的夹角, 方向: 右手法则}$$

2. 代数表示

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix} = (a_y b_z - a_z b_y)i - (a_x b_z - a_z b_x)j + (a_x b_y - a_y b_x)k$$

3. 运算规律

$$1. \text{ 反交换律: } \vec{a} \times \vec{b} = -\vec{b} \times \vec{a}$$

$$2. \text{ 分配律: } \vec{a} \times (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \times \vec{b} + \vec{a} \times \vec{c}$$

4. 几何应用

$$1. \text{ 求同时垂直于两个向量的向量: } \vec{a} \times \vec{b}$$

$$2. \text{ 求以 } a \text{ 和 } b \text{ 为边的平行四边形的面积: } S = |\vec{a} \times \vec{b}|$$

3. 判定两向量平行： $\vec{a} \times \vec{b} = 0 \Leftrightarrow \vec{a} \parallel \vec{b}$

混合积

$$(abc) = (\vec{b} \times \vec{c}) \cdot \vec{a}$$

1. 代数表示

$$(abc) = \begin{vmatrix} a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \\ c_x & c_y & c_z \end{vmatrix}$$

2. 运算规律

1. 轮换对称性： $(abc) = (bca) = (cab)$

2. 交换变号性： $(abc) = -(acb)$

3. 几何应用

1. 平行六面体的体积： $V = |(abc)|$

2. 判断三向量共面： $(abc) = 0 \Leftrightarrow \vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ 共面

空间平面与直线

平面方程

1. 一般式

$$Ax + By + Cz + D = 0 \quad n=(A,B,C) \text{ 为法向量}$$

2. 点法式

$$A(x - x_0) + B(y - y_0) + C(z - z_0) = 0$$

3. 截距式

$$\frac{x}{a} + \frac{y}{b} + \frac{z}{c} = 1$$

直线方程

1. 一般式

$$\begin{cases} A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0 \\ A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0 \end{cases}$$

2. 对称式

$$\frac{x-x_0}{m} = \frac{y-y_0}{n} = \frac{z-z_0}{p}$$

3. 参数式

$$\begin{cases} x = x_0 + mt \\ y = y_0 + nt \\ z = z_0 + pt \end{cases}$$

平面与直线的位置关系(平行、垂直、夹角)

关键：平面的法向量，直线的方向向量

点到面距离

点 $P_0(x_0, y_0, z_0)$ 到平面 $Ax + By + Cz + D = 0$ 的距离为：
$$d = \frac{|Ax_0 + By_0 + Cz_0 + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

点到直线距离

点 $P_0(x_0, y_0, z_0)$ 到直线 $\frac{x-x_0}{m} = \frac{y-y_0}{n} = \frac{z-z_0}{p}$ 的距离为：
$$d = \frac{|x_1 - x_0, y_1 - y_0, z_1 - z_0| \times \{m, n, p\}}{\sqrt{m^2 + n^2 + p^2}}$$

曲面与空间曲线

1. 曲面方程

$$F(x, y, z) = 0 \text{ 或 } z = f(x)$$

2. 空间曲线方程

$$\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases} \text{ 或 } \begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) \end{cases}$$

常见曲面

旋转面

一条平面曲线绕平面上的一条直线旋转；设 L 是 yOz 平面上的一条曲线，其方程是 $\begin{cases} f(y, z) = 0 \\ x = 0 \end{cases}$ ，则

1. L 绕 y 轴旋转一周得到的曲面方程为：
$$f(y, \pm\sqrt{x^2 + z^2}) = 0$$

2. L 绕 z 轴旋转一周得到的曲面方程为：
$$f(\pm\sqrt{x^2 + y^2}, z) = 0$$

柱面

平行于定直线并沿定直线移动的直线 L 形成的轨迹

1. 准线为 $\Gamma: \begin{cases} f(x, y) = 0 \\ z = 0 \end{cases}$, 母线平行于 z 轴的柱面方程为: $f(x, y) = 0$
2. 准线为 $\Gamma: \begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$, 母线平行于 z 轴的柱面方程为: $F(x, y, z) = 0$ 和 $G(x, y, z) = 0$ 的公共解 $H(x, y) = 0$

二次曲面

1. 椭圆锥面: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = z^2$; 特别的: 圆锥面 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{a^2} = z^2$
2. 椭球面: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$; 特别的: 球面 $x^2 + y^2 + z^2 = 1$
3. 单页双曲面: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$
4. 双页双曲面: $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$
5. 椭圆抛物面: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = z$; 特别的: 旋转抛物面 $z = x^2 + y^2$
6. 双曲线抛物面: $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = z$

空间曲线投影

曲线 $\Gamma: \begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$ 在 xOy 面上的投影曲线方程为: $\begin{cases} H(x, y) = 0 \\ z = 0 \end{cases}$

多元微分在几何上的应用

曲线的切平面与法线

1. 曲面 $F(x, y, z) = 0$, 法向量为 $\vec{n} = (F_x, F_y, F_z)$
2. 曲面 $z = f(x, y)$, 法向量为 $\vec{n} = (f_x, f_y, -1)$

曲线的切线与法平面

1. 曲线 $\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$, 切向量为 $\vec{t} = (F_x, F_y, F_z) \times (G_x, G_y, G_z)$
2. 曲线 $\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) \end{cases}$, 切向量为 $\vec{t} = (x'(t), y'(t), z'(t))$