

Mini Sumos Pagina web



Participantes.

Valeria Sarahi Aguilar Pedraza

Sofía Alanis Santana

Karla Contreras Leónides

Cesar Daniel Demetrio Márquez

Miguel Ángel Martínez González

Javier Alejandro Morillo Uranga

Jonathan Kevin Ortega Rivera

Nicol Valentina Roque Estrada



Introduction

Este proyecto consiste en la elaboracion de una pagina web con estructura HTML, CSS, JS.

En esta pagina se presentara el trabajo elaborado por alumnos del grupo 402, de mecatronica. en el cual se trabajo con un robot mini sumo

HTML 5

Se utilizo el lenguaje html para desarrollar la pagina en la cual lo desarrolle en la app de VSCode.

[illegible]

Presentacion del mini sumo

En esta seccion se trabajo la presentacion del mini sumo en el cual se da las especificaciones tecnicas

Te presento a Zum Bot

Estamos súper emocionados de presentarles a nuestro mini sumo, un robot diseñado con mucha dedicación y creatividad por los estudiantes del grupo 402 del CBT 4. Este pequeño gigante está listo para enfrentarse en el ring y demostrar lo que puede hacer.



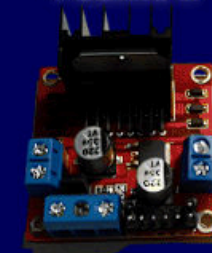
Materiales

En esta sección presentamos y damos una descripción de todos los materiales que utilizamos a sí como una imagen con o referencian

Materiales

Hoy les vamos a mostrar los componentes y materiales que hacen posible que nuestro mini sumo sea una máquina de precisión y velocidad. Cada pieza ha sido cuidadosamente seleccionada y ensamblada por los talentosos estudiantes del grupo 402.

PUENTE H



Es un circuito integrado que se utiliza para controlar la velocidad y dirección de motores de corriente continua (DC) en aplicaciones como robótica y control de motores.

MODULO BLUETOOTH HC-06



Es un dispositivo que permite la comunicación inalámbrica entre dispositivos electrónicos utilizando la tecnología Bluetooth. En este proyecto, probablemente se utiliza para establecer una conexión entre el carrito y un dispositivo móvil para controlarlo a distancia.

JUMPERS



Son cables cortos utilizados para establecer conexiones entre diferentes componentes electrónicos, como placas de circuito impreso (PCB), módulos y sensores. Permiten una conexión rápida y fácil sin soldadura.

El Arduino
basado en
Es un
velocidad
amplian
cor

historia

En esta sección mostramos la historia de estas competencias de peleas de mini sumos, como su origen y su desarrollo a lo largo de la historia

EL FUTURO ES HOY

Competencias mini sumo

Historia

Las competencias de robots Zumo tienen su origen en la década de 1990 y han evolucionado desde entonces para convertirse en un emocionante campo de competición en el ámbito de la robótica educativa y de aficionados. Aunque no existe una historia específica única para todas las competencias de robots Zumo, se pueden identificar algunas etapas importantes en su desarrollo:

Orígenes en Japón: A finales de la década de 1990, las competencias de robots sumo, conocidas como «Robo-Sumo» en japonés, comenzaron a ganar popularidad en Japón. Estas competencias implicaban robots autónomos diseñados para empujar a sus oponentes fuera de un ring circular, inspirado en el deporte tradicional japonés del sumo.



Expansión Internacional: Con el tiempo, la idea de competencias de robots sumo se extendió a nivel internacional, atrayendo el interés de estudiantes, entusiastas de la tecnología y educadores en todo el mundo. Estas competencias se adaptaron y evolucionaron para adaptarse a las necesidades y preferencias de las diferentes comunidades de robots en cada país.

GRACIAS

[https://ciberroboticwordpres
s.nicepage.io/](https://ciberroboticwordpres.s.nicepage.io/)

