

Pseudoscalar Quadrature Representation

for Real-Valued Signals

Elias, M.

2025-10-29

10 Wege zu i

Die Größe i erscheint in vielen Bereichen der Mathematik und Signalverarbeitung als „Rotationseinheit“. Obwohl häufig nur als Zahl mit $i^2 = -1$ eingeführt, hat i zahlreiche Realisierungen mit jeweils klarer Bedeutung:

1. Algebraische Erweiterung

$$\mathbb{C} \cong \mathbb{R}[x]/(x^2 + 1), \quad i := [x], \quad i^2 = -1.$$

Praxis: komplexe Zahlen = reelle Polynome modulo $x^2 + 1$.

2. 90°-Rotation als Matrix

$$J = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad J^2 = -I.$$

Praxis: „mal i “ = Rotation um 90°.

3. Matrix-Exponential

$$\left(I + \frac{\pi}{2n}J\right)^n \rightarrow e^{(\pi/2)J} = J.$$

Praxis: viele kleine Rotationen ergeben eine 90°-Drehung.

4. Eigenwerte der 90°-Drehung

$$\det(\lambda I - R(\pi/2)) = \lambda^2 + 1 = 0 \Rightarrow \lambda = \pm i.$$

Praxis: komplexe Eigenwerte = Rotationsachse.

5. Euler auf dem Einheitskreis

$$e^{i\theta} = \cos \theta + i \sin \theta, \quad \theta = \pi/2 \Rightarrow i.$$

Praxis: Rotation via Multiplikation.

6. Oszillator-Differentialgleichung

$$u'' + u = 0 \Rightarrow z^2 + 1 = 0 \Rightarrow z = \pm i.$$

Praxis: reine Zeitrotation = Sinus/Oszillator.

7. Reelle Potenzreihen

$$e^{ix} = \sum_{k \geq 0} \frac{(ix)^k}{k!} = \cos x + i \sin x.$$

Praxis: i entsteht durch alternierende Vorzeichen.

8. Geometrische Algebra (Pseudoskalar)

$$I = e_1 e_2, \quad I^2 = -1 \Rightarrow i \leftrightarrow I.$$

Praxis: „Imaginär“ = orientiertes Flächenelement.

9. Hilbert-Transformation

$$\widehat{H}f(\xi) = -i \operatorname{sgn}(\xi) \hat{f}(\xi), \quad H^2 = -I.$$

Praxis: 90°-Phasenverschiebung in DSP.

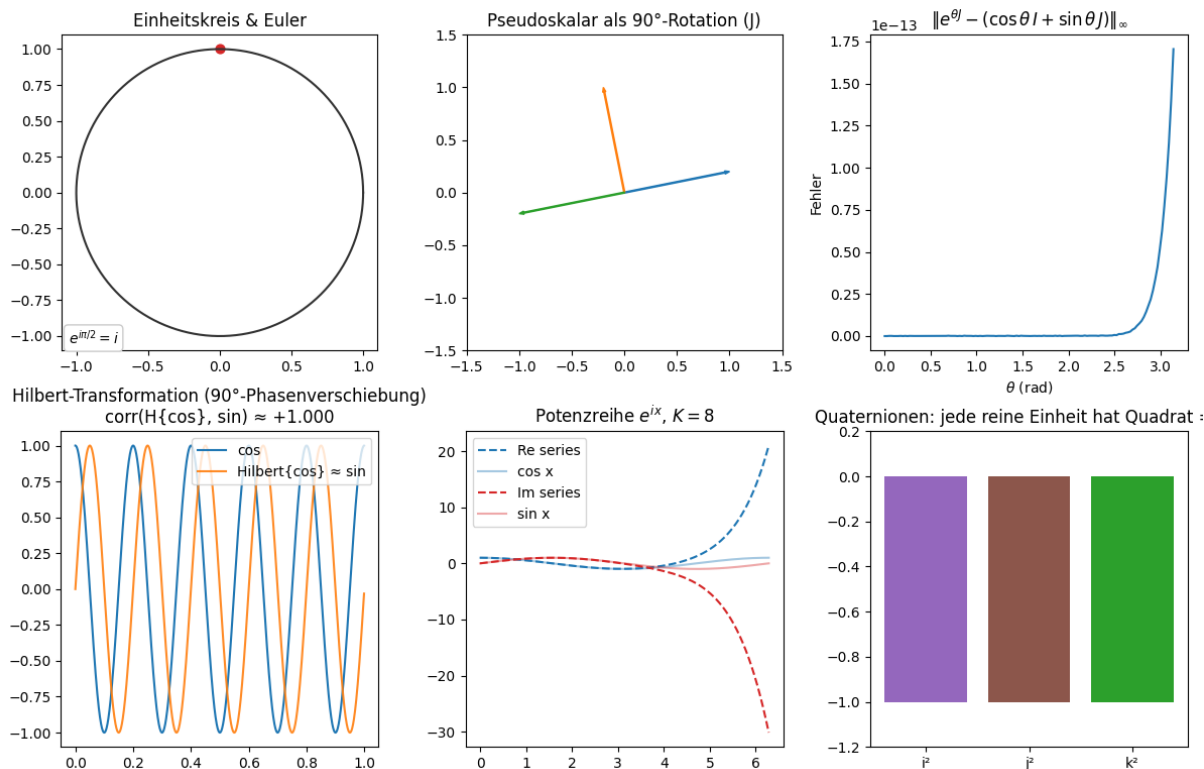


Abbildung 1: Zehn Wege zu i : (a) Einheitskreis und Euler $e^{i\theta}$; (b) Pseudoskalar/Rotator J mit $J^2 = -I$; (c) Identität $e^{\theta J} = \cos \theta I + \sin \theta J$; (d) Hilbert-Transformation (90° Phasenverschiebung); (e) Trunkierte Potenzreihe von e^{ix} vs. $\cos x, \sin x$; (f) Quaternionen: jede reine Einheit hat Quadrat $i^2 = j^2 = k^2 = -1$.

10. Quaternionen

In \mathbb{H} : jede Einheit u mit $u^2 = -1$ ist eine mögliche „ i “-Achse.

Praxis: komplexe Ebene = spezielle 2D-Scheibe der Quaternionen.

Hinweis zum „Drehmoment“:

Bei $\theta = \pi/4$ gilt $\sin \theta = \cos \theta$: gleicher Real/Imag-Anteil.

Für $\theta \rightarrow \pi/2$ führt $e^{i\theta} \rightarrow i$: sanfte 90° -Rotation (Singularitäten nur in \tan , nicht in $e^{i\theta}$).

Zusammenfassung

Anstatt den imaginären Anteil eines „komplexen“ Signals mit der reinen Zahl i (und damit implizit $i^2 = -1$) zu modellieren, schlagen wir vor, den Pseudoskalar I der ebenen Geometrie zu verwenden. In der 2D-Geometrie-Algebra gilt $I^2 = -1$ aus orientierter Flächengeometrie (nicht aus mystischer Zahlenarithmetik). Damit wird der „Imaginärteil“ zu einer gerichteten Flächen- bzw. Orientierungsgröße. Wir konstruieren ein fensterweises Maß

$$\mathcal{H} = H^* + I \kappa P^\dagger$$

aus einer normierten Entropie $H^* = H_{\text{real}} / \log K \in [0, 1]$ und einem pseudoskalaren Phasenterm $P^\dagger \in [-1, 1]$, der Oddness, Chiralität und statistische Evidenz vereint. Entscheidungen erfolgen auf der Polarabbildung $(H^*, \kappa P^\dagger) \mapsto (r, \theta)$ statt einer unskalierten linearen Summe.

1 Geometrischer Hintergrund

In der euklidischen Ebene seien Basisvektoren e_1, e_2 mit $e_1^2 = e_2^2 = 1$ und $e_1 e_2 = -e_2 e_1$. Der Pseudoskalar $I := e_1 e_2$ repräsentiert eine orientierte Fläche, und damit folgt geometrisch

$$I^2 = (e_1 e_2)^2 = -e_1^2 e_2^2 = -1.$$

Das „-1“ entsteht hier aus Orientierung, nicht aus reiner Zahlendefinition [1–3].

2 Fensterbasierte Zerlegung und Normierung

Für ein reelles Fenster $x = \{x_k\}_{k=0}^{W-1}$ definieren wir:

$$\begin{aligned} x_k^{\text{rev}} &= x_{W-1-k}, \\ x_k^{\text{even}} &= \frac{1}{2}(x_k + x_k^{\text{rev}}), \\ x_k^{\text{odd}} &= \frac{1}{2}(x_k - x_k^{\text{rev}}). \end{aligned}$$

Mit Gewichten w_k :

$$E_{\text{tot}} = \sum_k w_k x_k^2, \quad E_{\text{odd}} = \sum_k w_k (x_k^{\text{odd}})^2,$$

und damit die *Oddness-Rate*

$$O = \frac{E_{\text{odd}}}{E_{\text{tot}} + \varepsilon} \in [0, 1].$$

Zur Entropie verwenden wir die *normierte Shannon-Entropie*

$$H^* = \frac{-\sum_i p_i \log p_i}{\log K} \in [0, 1],$$

wobei K die Anzahl der Bins bzw. Zustände ist. Alternativ sind robuste Schätzer (kNN- oder Spektralentropie) zu bevorzugen.

3 Chiralität und Evidenzgewichtung

Die gerichtete Phase berechnen wir aus der Hilbert-Quadraturkomponente y :

$$C = \frac{\sum_k w_k (x_k \Delta y_k - y_k \Delta x_k)}{\sum_k w_k (x_k^2 + y_k^2) + \varepsilon} \in [-1, 1].$$

Um Randartefakte und Nichtstationarität zu vermeiden:

- Detrending und z -Normierung pro Fenster (Median/MAD),
- Taper (Hann oder DPSS) mit Overlap $\geq 50\%$,
- Spiegel-Padding $\geq 2W$,
- FIR-Hilbert-Filter (mind. 129 Taps) statt FFT-Hilbert.

Zur Signifikanzabschätzung der Orientierung:

$$\hat{\theta}_k = \arg(x_k + iy_k), \quad R = \left| \frac{1}{W} \sum_k e^{i(\hat{\theta}_k - \bar{\theta})} \right|,$$

mit Rayleigh- oder V -Test p_C . Wir definieren ein Evidenz-Gate

$$s_C = \sigma(-\beta \Phi^{-1}(1 - p_C)), \quad P^\dagger = s_C \cdot (O \cdot C),$$

womit der pseudoskalare Term nur bei signifikanter Chiralität wirksam wird.

4 „Komplexe“ Größe ohne Zahlen- i

Das vollständige Maß lautet:

$$\mathcal{H} = H^\star + \mathbf{I} \kappa P^\dagger$$

mit κ als Skalenfaktor für den pseudoskalaren Kanal. Die Polarform (r, θ) mit

$$r = \sqrt{(H^\star)^2 + (\kappa P^\dagger)^2}, \quad \theta = \text{atan2}(\kappa P^\dagger, H^\star)$$

stellt die gemeinsame Entropie-Chiralitäts-Struktur im normierten Raum dar.

Transformationseigenschaften:

- Parität: H^\star bleibt invariant, $P^\dagger \rightarrow -P^\dagger$.
- Skalierungsinvarianz durch Normierung in O , C und H^\star .

5 Anwendungsfelder

- **Audio:** H^\star = Lautstärkeentropie, P^\dagger = Groove-Richtung.
- **EEG:** H^\star = Aktivierungsentropie, P^\dagger = lateralisierte Oszillation.
- **Finanzen:** H^\star = Risikomaß, P^\dagger = Trend-Chiralität.
Sampling auf Event-Time, Pre-Averaging zur Microstructure-Dämpfung, Lead/Lag-Analyse gegen Realized Volatilität (RV).
- **Prozesse:** H^\star = Unordnung, P^\dagger = gerichtete Kausalität.

6 Interpretation in geometrischer Algebra

Die Darstellung $\mathcal{H} = H^\star + \mathbf{I} \kappa P^\dagger$ ist formal äquivalent zur komplexen Notation, doch \mathbf{I} besitzt eine geometrische Bedeutung: es ist das orientierte Flächenelement (Parity-odd), während H^\star eine Parity-even-Skalareigenschaft ist. Das „Imaginäre“ wird damit ein reales geometrisches Objekt.

7 Fazit

Mit der Normierung $H^\star = H_{\text{real}} / \log K$, robusten Entropie- und Chiralitätsschätzern, Evidenz-Gating und FIR-basierter Hilbert-Verarbeitung wird das Modell skalenfest, stabil und domänenübergreifend einsetzbar. Das Pseudoskalar-Konzept ersetzt nicht i , sondern gibt ihm eine geometrisch-physikalische Bedeutung.

Literatur

- [1] D. Hestenes, *Space-Time Algebra*, Gordon and Breach, 1966.
- [2] C. Doran und A. Lasenby, *Geometric Algebra for Physicists*, Cambridge University Press, 2003.
- [3] L. Dorst, D. Fontijne und S. Mann, *Geometric Algebra for Computer Science*, Morgan Kaufmann, 2009.
- [4] A. V. Oppenheim und R. W. Schaffer, *Discrete-Time Signal Processing*, 3. Auflage, Pearson, 2009.

- [5] C. E. Shannon, „A Mathematical Theory of Communication“, *Bell System Technical Journal*, Bd. 27, 1948.

I'd be happy if you like my work: <https://buymeacoffee.com/marthafay>

Author: Martha Elias
DOI: 10.5281/zenodo.17475177
Version: v1.0 (October 2025)

`marthaelias [at] protonmail [dot] com`