

# PRÁCTICA 1 – Algunas resoluciones

## Subrutinas y pasaje de parámetros

### Ejercicio 1

|   | Instrucción | Valor del registro SP | AX | BX |
|---|-------------|-----------------------|----|----|
| 1 | mov ax,5    | 8000                  | 5  | ?  |
| 2 | mov bx,3    | 8000                  | 5  | 3  |
| 3 | push ax     | 7FFEh                 | 5  | 3  |
| 4 | push ax     | 7FFCh                 | 5  | 3  |
| 5 | push bx     | 7FFAh                 | 5  | 3  |
| 6 | pop bx      | 7FFCh                 | 5  | 3  |
| 7 | pop bx      | 7FFEh                 | 5  | 5  |
| 8 | pop ax      | 8000                  | 5  | 5  |

### Ejercicio 2

| # | Instrucción      | Valor del registro SP |
|---|------------------|-----------------------|
| 1 | org 3000h        |                       |
| 2 | rutina: mov bx,3 | 7FFCh                 |
| 3 | ret              | 7FFEh                 |
| 4 | org 2000h        |                       |
| 5 | push ax          | 7FFEh                 |
| 6 | call rutina      | 7FFCh                 |
| 7 | pop bx           | 8000h                 |
| 8 | hlt              | 8000h                 |
| 9 | end              |                       |

### Ejercicio 3

La siguiente tabla indica el contenido de las direcciones 7FFFh y 7FFEh de la pila, que son las únicas que se utilizan en todo el programa y además el valor del registro SP, luego de la ejecución de cada instrucción. Cada columna indica una instrucción ejecutada. Algunas instrucciones se repiten, ya sea porque están dos veces en el programa (como `call rut`) y otras porque se *ejecutan* dos veces, como las instrucciones que están dentro de `rut`.

|       | Instrucción ejecutada |          |       |          |          |          |       |       |
|-------|-----------------------|----------|-------|----------|----------|----------|-------|-------|
| Pila  | call rut              | mov bx,3 | ret   | add cx,5 | call rut | mov bx,3 | ret   | hlt   |
| 7FFEh | 02                    | 02       | ?     | ?        | 06       | 06       | ?     | ?     |
| 7FFFh | 20                    | 20       | ?     | ?        | 20       | 20       | ?     | ?     |
| SP    | 7FFEh                 | 7FFEh    | 8000h | 8000h    | 7FFEh    | 7FFEh    | 8000h | 8000h |

Ejercicio 4

|   | Código  | Registro | Pila | Valor | Referencia |
|---|---|----------|------|-------|------------|
| a | mov ax, 5<br>call subrutina                             | SI       |      | SI    |            |
| b | mov dx, offset A<br>call subrutina                      | SI       |      |       | SI         |
| c | mov bx, 5<br>push bx<br>call subrutina<br>pop bx        |          | SI   | SI    |            |
| d | mov cx, offset A<br>push cx<br>call subrutina<br>pop cx |          | SI   |       | SI         |
| e | mov dl, 5<br>call subrutina                             | SI       |      | SI    |            |
| f | call subrutina<br>mov A, dx                             | SI       |      | SI    |            |

Ejercicio 5a

```

; Memoria de Datos
org 1000h
A DW 5h
B DW 6h
C DW 2h
D DW ?
; Memoria de programa
org 2000h
mov ax, A
add ax, B
sub ax, C
mov D, ax
hlt
end

```

Ejercicio 5b

```

; Memoria de Datos
org 1000h
A DW 5h
B DW 6h
C DW 2h
D DW ?
org 3000h
calculo: mov ax, A
        add ax, B
        sub ax, C
        mov D, ax
        ret
; Memoria de programa
org 2000h
call calculo
hlt
end

```

Ejercicio 5c

```

; Memoria de Datos

```

```

    org 1000h
A   DW  5h
B   DW  6h
C   DW  2h
D   DW  ?
    org 3000h
; Recibe en ax, bx y cx tres valores A, B y C
; Devuelve en dx el cálculo A+B-C
calculo: mov dx,ax
        add dx,bx
        sub dx,cx
        ret
    org 2000h          ; programa principal
    mov ax, A
    mov bx, B
    mov cx, C
    call calculo
    mov D, dx
    hlt
end

```

### Ejercicio 6

|  |  |
|--|--|
| <p><b>A)</b> ; Memoria de Datos<br/>ORG 1000H</p> <p>NUM1 DB 5H<br/>NUM2 DB 3H<br/>RES DW ?</p> <p>; Memoria de Instrucciones<br/>ORG 2000H</p> <p>MOV DX, 0<br/>MOV AL, NUM1<br/>CMP AL, 0<br/>JZ FIN<br/>MOV AH, 0<br/>MOV CL, NUM2<br/>LOOP: CMP CL, 0<br/>JZ FIN<br/>ADD DX, AX<br/>DEC CL<br/>JMP LOOP<br/>FIN: MOV RES, DX<br/>HLT<br/>END</p>   | <p><b>B)</b> ; Memoria de Datos<br/>ORG 1000H</p> <p>NUM1 DB 5H<br/>NUM2 DB 3H<br/>RES DW ?</p> <p>; Memoria de Instrucciones<br/>ORG 3000H ; Subrutina MUL</p> <p>MUL: MOV DX, 0<br/>CMP CL, 0<br/>JZ FIN<br/>MOV AH, 0<br/>LAZO: ADD DX, AX<br/>DEC CL<br/>JNZ LAZO<br/>FIN: RET</p> <p>ORG 2000H ; Programa principal</p> <p>MOV AL, NUM1<br/>MOV CL, NUM2<br/>CALL MUL<br/>MOV RES, DX<br/>HLT<br/>END</p> |
| <p><b>C)</b> ; Memoria de datos<br/>ORG 3000H ; Subrutina MUL</p> <p>MUL: MOV DX, 0<br/>; obtener operandos<br/>; desde la memoria<br/>MOV BX, AX<br/>MOV AX, [BX]<br/>MOV BX, CX<br/>MOV CX, [BX]<br/>; comprobar que CX &gt; 0<br/>CMP CX, 0<br/>JZ FIN<br/>LAZO: ADD DX, AX<br/>DEC CX<br/>JNZ LAZO<br/>FIN: RET</p> <p>ORG 1000H</p> <p>NUM1 DW 5H<br/>NUM2 DW 3H<br/>RES DW ?</p> <p>ORG 2000H ; Programa</p> <p>MOV AX, OFFSET NUM1<br/>MOV CX, OFFSET NUM2<br/>CALL MUL<br/>MOV RES, DX<br/>HLT<br/>END</p> |  |

## Ejercicio 8a

```

                ORG 1000H
CAD             DB  "EXCELENTE"
                DB  00H
                ORG 3000H
LONGITUD:      MOV DX, 0           ;contador
LOOP:          MOV AH, [BX]
                CMP AH, 00H
                JZ  FIN
                INC DX
                INC BX
                JMP LOOP
FIN:           RET

                ORG 2000h
                MOV BX, offset CAD
                CALL LONGITUD
                HLT
                END

```

## Ejercicio 8c. Esta resolución sólo aplica para el caso en que las vocales sean mayúsculas.

```

                ORG 1000H
resultado DB ?      ; cambiar este valor y ver que queda en la variable resultado
CHAR      DB "E"

; Recibe el caracter a verificar por AH
; Devuelve el resultado en AL
                ORG 3000H
ES_VOCAL:     MOV AL, 0FFH
                CMP AH, 41H          ; A
                JZ  FIN
                CMP AH, 45H          ; E
                JZ  FIN
                CMP AH, 49H          ; I
                JZ  FIN
                CMP AH, 4FH          ; O
                JZ  FIN
                CMP AH, 55H          ; U
                JZ  FIN
                MOV AL, 00H
FIN:          RET

                ORG 2000h
                MOV AH, CHAR
                CALL ES_VOCAL
                MOV resultado, AL
                HLT
                END

```

## Ejercicio 8d

```

; Recibe el caracter a verificar por AH
; Devuelve el resultado en AL
                ORG 4000H
ES_VOCAL:     MOV AL, 0FFH
                CMP AH, 41H          ;A
                JZ  FIN
                CMP AH, 45H          ;E
                JZ  FIN
                CMP AH, 49H          ;I
                JZ  FIN
                CMP AH, 4FH          ;O
                JZ  FIN
                CMP AH, 55H          ;U

```

```

        JZ FIN
        MOV AL, 00H
FIN:    RET

        ORG 1000H
CAD     DB  "EXCELENTE"
CERO    DB  0
resultado DW  ?

; Recibe en BX la dirección de la cadena
; retorna en CX la cantidad de vocales
        ORG 3000H
VOCALES: MOV CX, 0          ; cantidad de vocales
LOOP:   MOV AH, BYTE PTR [BX] ; pongo en AX el caracter correspondiente a [BX]
        CMP AH, 0          ; si llegue al valor 0 (fin de cadena)
        JZ  fin_vocales    ; retorno
        CALL ES_VOCAL
        CMP AL, 0FFH       ; si no son iguales, no es vocal
        JNZ NOES
        INC CX              ; incremento vocales
NOES:   INC BX              ; me muevo por la cadena
        JMP LOOP            ; verifico el próximo char
fin_vocales: RET

        ORG 2000h
        MOV BX, offset CAD
        CALL VOCALES
        MOV resultado, CX
        HLT
        END

```

### Ejercicio 9a

```

; Recibe el caracter a rotar en AH
; Devuelve el resultado también en AH
        ORG 3000H
ROTARIZQ: ADD AH, AH
        ADC AH, 0
        RET
        ORG 1000H
b       DB  27H          ; (00100111) en binario
        ORG 2000H
        MOV AH, b        ; AH = 00100111
; Realizamos una rotación
        CALL ROTARIZQ    ; AH = 01001110
; Realizamos una segunda rotación
        CALL ROTARIZQ    ; AH = 10011100
        HLT
        END

```

### Ejercicio 9b (asumimos que está disponible la subrutina ROTARIZQ definida anteriormente)

```

; Recibe el caracter a rotar en AH
; Recibe la cantidad de posiciones en BH
; Devuelve el resultado también en AH
        ORG 4000H
ROTARIZQ_N: CMP BH, 0      ; mientras BH>0
        JZ  FIN           ; si BH=0, entonces finalizar la subrut.
        CALL ROTARIZQ
        DEC BH
        JMP ROTARIZQ_N    ; aprovecho la etiqueta de la subrutina
                          ; para hacer el salto
FIN:    RET

        ORG 1000H
b       DB  27H          ; (00100111) en binario

```

```

    ORG 2000H
    MOV AH, b
; Realizamos una rotación de 2 posiciones a la izquierda
    MOV BH, 2
    CALL ROTARIZQ_N    ; AH = 10011100 (C9H)
    HLT
    END

```

### Ejercicio 9c (asumimos que está disponible la subrutina ROTARIZQ\_N definida anteriormente)

```

; Utiliza los mismos registros que ROTARIZQ_N
; Recibe en BH la cantidad de posiciones
    ORG 5000H
ROTARDER_N: MOV CH, 8
            SUB CH, BH          ; cantidad de bytes que debo rotar hacia la izq.
            MOV BH, CH          ; vuelvo a copiar en BH
            ; ROTARIZQ usará el valor almacenado en BH para rotar.
            CALL ROTARIZQ_N
            RET

    ORG 1000H
    b      DB 27h              ; (00100111) en binario

    ORG 2000H
    MOV AH, b
; Realizamos una rotación de 6 posiciones a la derecha
    MOV BH, 2
    CALL ROTARDER_N    ; AH = 10011100 (C9H)
    HLT
    END

```

### Ejercicio 10

```

; Recibe las direcciones de dos celdas de memoria a intercambiar M1 y M2
; a través de la pila
    ORG 3000H
SWAP:  PUSH BX                ; preservó los 3 registros
        PUSH AX
        PUSH DX
; OBTENER EL VALOR DE M2 en CX
        MOV BX, SP
        ADD BX, 8              ; apunto al segundo parámetro
; 8=6+2: 6=3*2 son de los push; los otros 2 por la dir de retorno
        MOV BX, [BX]           ; BX tiene la DIR de M2
        MOV CX, [BX]           ; CX tiene el valor de M2
; OBTENER EL VALOR DE M1 en DX
        MOV BX, SP
        ADD BX, 10             ; apunto al primer parámetro
; 10=6+2+2: 6=3*2 son de los push; 2 por la dir de retorno, y 2 por M2
        MOV BX, [BX]           ; BX tiene la DIR de M1
        MOV DX, [BX]           ; DX tiene el valor de M1
; PONER EL VALOR DE M1 (DX) en M2
        MOV BX, SP
        ADD BX, 8              ; apunto al segundo parámetro
        MOV BX, [BX]           ; BX tiene la DIR de M2
        MOV [BX], DX           ; Asigno el valor de M1 en la dir de M2
; PONER EL VALOR DE M2 (CX) en M1
        MOV BX, SP
        ADD BX, 10             ; apunto al primer parámetro
        MOV BX, [BX]           ; BX tiene la DIR de M2
        MOV [BX], CX           ; Asigno el valor de M2 en la dir de M1
; restauro los 3 registros
        POP DX
        POP AX
        POP BX

```

```
RET

ORG 1000H
val1 DW 1234H
val2 DW 5678H

ORG 2000H
MOV AX, offset val1
PUSH AX
MOV AX, offset val2
PUSH AX
CALL SWAP
; verificar que se hayan intercambiado los valores entre val1 y val2
HLT
END
```

### Ejercicio 11b

```
ORG 1000H
num1 DB 6H
num2 DB 4H

; subrutina resto
; Recibe dos números en los registros CH y CL
; Retorna el resto de la división entera (sin coma) de CH/CL
; Por ejemplo el resto de 6/4 es 2
ORG 3000H
resto: MOV AL, 0          ; inicializo el resto en 0
      MOV DH, 0          ; inicializo el cociente de la división
      CMP CH, 0          ; CH tiene NUM2
      JZ FIN
      CMP CL, 0          ; CL tiene NUM1
      JZ FIN
DIV:   SUB CL, CH
      JS RES             ; si resultado negativo, voy a calcular el resto
      INC DH             ; sumo al cociente
      JMP DIV
RES:   ADD CL, CH         ; sumo de vuelta CH para determinar el resto
      MOV AL, CL         ; devuelvo el resto en AX
FIN:   RET

ORG 2000H
MOV CL, num1
MOV CH, num2
CALL resto
HLT
END
```