1) Implemente mediante una función un correlador

```
Implemente mediante una función un correlador de la señal recibida con una forma de onda triangular dada por:
```

```
\begin{array}{cc} t & 0 \leq t \leq 1 \\ 2-t & 1 < t \leq 2 \\ 0 & \text{otherwise} \end{array}
```

La función tiene dos parámetros: la señal recibida representada por un vector, y el intervalo de tiempo entre elementos consecutivos de dicho vector

Nota: la correlación entre dos señales de tiempo continuo puede calcularse numéricamente aproximando la integral numérica mediante la regla del rectángulo $\int_t^{t+\Delta t} f(x) dx \simeq f(t) \Delta t$

```
import numpy as np
def correlador(signal,T):
    t = np.arange(0,2+T,T)
    waveform = np.zeros(len(t))
    for i in range(len(t)):
        if t[i] <= 1:
            waveform[i] = t[i]
        else:
            waveform[i] = 2 - t[i]
        min_len = len(signal) if len(signal)<len(waveform) else len(waveform)
        corr = 0
    for i in range(min_len):
        corr += signal[i] * waveform[i]</pre>
```

2) A través del procedimiento Gram-Schmidt

A través del procedimiento de Gram-Schmidt de ortonormalización encontrar una base ortonormal para el espacio generado por los vectores \[\alpha_1=(1,0,1,1)^T \alpha_2=(2,1,0,1)^T \alpha_3=(1,0,1,-2)^T \quad y \alpha_4=(2,0,2,-1)^T. \]

Seleccione una:

return corr*T

oa. Ningua es correcta.

⊚ b.
$$\phi_1 = (-\frac{1}{\sqrt{3}}, 0, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}), \ \phi_2 = (\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, 0, -\frac{1}{\sqrt{3}}), \ \phi_3 = (\frac{1}{\sqrt{6}}, 0, \frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}}) \ y \ \phi_4 = (0, 0, 0, 0)$$
 ★

$$\bigcirc \ \, \text{c.} \quad \phi_1 = (0, -\tfrac{1}{\sqrt{3}}, \tfrac{1}{\sqrt{3}}, \tfrac{1}{\sqrt{3}}) \text{, } \phi_2 = (\tfrac{1}{\sqrt{3}}, \tfrac{1}{\sqrt{3}}, -\tfrac{1}{\sqrt{3}}, 0) \text{, } \phi_3 = (\tfrac{2}{\sqrt{6}}, 0, \tfrac{2}{\sqrt{6}}, \tfrac{2}{\sqrt{6}}) \text{ y } \phi_4 = (0, 0, 0, 0)$$

$$\bigcirc \text{ d. } \phi_1 = (\frac{1}{\sqrt{3}}, 0, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}) \text{, } \phi_2 = (\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}}, 0) \text{, } \phi_3 = (\frac{1}{\sqrt{6}}, 0, \frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{2}{\sqrt{c}}) \text{ v } \phi_4 = (0, 0, 0, 0) \\ \text{ [phi_3 = (frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}), frac{1}{\sqrt{6}}]. } \text{ (by the principle of the pri$$

import numpy as np

```
def gram_schmidt(vectors):
   num_vecs = len(vectors)
   ortho_basis = np.zeros_like(vectors, dtype=np.float64)

for i in range(num_vecs):
   # Ortogonalización
   ortho_basis[i] = vectors[i]
   for j in range(i):
```

```
ortho_basis[i] -= np.dot(vectors[i], ortho_basis[j]) / np.dot(ortho_basis[j],
ortho_basis[j]) * ortho_basis[j]
      # Normalización
     ortho_basis[i] /= np.linalg.norm(ortho_basis[i])
  return ortho_basis
# Definir los vectores como float
alpha_1 = np.array([1.0, 0.0, 1.0, 1.0])
alpha_2 = np.array([2.0, 1.0, 0.0, 1.0])
alpha_3 = np.array([1.0, 0.0, 1.0, -2.0])
alpha_4 = np.array([2.0, 0.0, 2.0, -1.0])
# Crear una matriz con los vectores
vectors = np.array([alpha_1, alpha_2, alpha_3, alpha_4])
# Aplicar Gram-Schmidt
ortho_basis = gram_schmidt(vectors)
print("Base ortonormal:")
for i, vec in enumerate(ortho_basis):
  print(f"v_{i+1}:", vec)
3) conformador de onda basado en una base ortonormal
Implementar un conformador de onda basado en una base ortonormal a desplazamientos múltiplos de T de la familia de raiz de coseno realzado. Sección 5.5 del libro de Bixio
Proveer una función:
def raiz_coseno_realzado(simbolos, Beta, T, tt):
 return signal_added,signal
con los siguiente argumentos:
  • símbolos: lista de símbolos de un alfabeto M-PAM
  • Beta: exceso de ancho de banda

    T: periodo de símbolo

  • tt: intervalo de tiempo
La función retorna:
  • signal_added: la forma de onda resultante de los símbolos transmitidos
  • signal: matriz (lista) de mxn donde m es la cantidad de símbolos y n el intervalo de tiempo
Ayuda: Si se grafica las salidas de la función se obtendrían señales similares a las mostradas en la figura 5.7 del libro de Bixio (pag. 172)
import numpy as np
def rrcosfilter(t, beta, Ts,iT):
   return 1/np.sqrt(Ts) * np.sinc((t-iT)/Ts) * np.cos(np.pi*beta*(t-iT)/Ts) / (1 -
(2*beta*(t-iT)/Ts) ** 2)
def raiz_coseno_realzado(simbolos, Beta, T, tt):
 sum_sig = 0
```

```
signal = []

for i in range(len(simbolos)):
    signal.append(simbolos[i]*rrcosfilter(tt,Beta,T,i*T))
    sum_sig = sum_sig + signal[i]
    #plt.plot(tt,output[i])
return sum_sig,signal
```

4)Realizar un conformador de onda con:

```
Este ejercicio está basado en el ejemplo 3.10, ubicado en la página 106 del libro Principles of Digital Communication: A top-down approach - Bixio Rimoldi. La
  señalización se conoce como Single-Shot QAM
  Realizar un conformador de onda con:
  \phi_1(t) = \sqrt{\frac{2}{T}}cos(2\pi f_c t)
  \phi_2(t) = \sqrt{\frac{2}{T}} sin(2\pi f_c t)
  \mathrm{con}\ t\in [0,T]
  Considerando que 2f_cT es un entero. Las componentes del código c_i=(c_{i,1},c_{i,2}) toma valores en un alfabeto discreto de la forma \{\pm a,\pm 3a...,\pm (m-1)a\}
  El programa debe generar la forma de onda para el código de entrada \mathfrak{c}_i , esto es:
  w_i(t) = c_{i,1}\phi_1(t) + c_{i,2}\phi_2(t)
  La forma de onda tiene \,f_c=1\, y se genera con un muestreo \,\Delta t=0.1\,
def waveformer(c, T=1, fc=1, delta_t=0.1):
   def phi1(t):
       return np.sqrt(2/T) * np.cos(2 * np.pi * fc * t)
   def phi2(t):
       return np.sqrt(2/T) * np.sin(2 * np.pi * fc * t)
   c1, c2 = c
   num = int(T / delta_t) + 1
   t = np.linspace(0, T, num)
   w = c1 * phi1(t) + c2 * phi2(t)
   return w
```

5)Los siguientes parametros pertenecen a una sonda espacial con rumbo al planeta Mercurio

```
Los siguientes parámetros pertenecen a una sonda espacial con rumbo al planeta Mercurio P_T=18,8 \quad watt \\ \lambda=0,15 \quad m \\ G_T=575,44 \\ G_R=1380000 \\ d=160000000 \quad Km \\ T_N=13,5 \quad kelvin \\ R_b=117,6 \quad kbps \; \mathrm{BPSK}
```

Calcule la relación $rac{\mathcal{E}}{N_o}$ (relación energía por bit / densidad espectral de potencia de ruido).

```
import math
from scipy.stats import norm
import numpy as np
kb=1.381e-23 #Constante de Boltzmann
def BER(pt, Ida, gt, gr, d, tn, rb):
    d = d * 1000
    rb = rb * 1000
    epsilon = ((1 / rb) * gt * gr * pt) / ((((4 * math.pi * d) / Ida) ** 2) * kb * tn)
    return epsilon
```

6)Los siguientes parametros permiten calcular el bit error

```
P_T=Potencia de señal transmitida [watts] \lambda =Longitud de onda de la portadora [m] G_T=Ganancia de la antena transmisora G_R=Ganancia de la antena receptora d = distancia [Km] T_N= Temperatura de ruido del receptor [kelvin] R_b = bit rate [kbps]

Escriba una función en python3 BER(pt,lda,gt,gt,d,tn,rb) que devuelva el bit error rate (BER) Exprese el resultado con con 4 decimales ( para su corrección automática) Ayuda:
```

Los siguientes parámetros permiten calcular el bit error rate para una modulación antipodal (por ejemplo BPSK)

incluya la librería scipy para acceder a la función Q

incluya la librería numpy para acceder a la función sqrt()

"from scipy.stats import norm"

```
import math
from scipy.stats import norm
import numpy as np
kb=1.381e-23 #Constante de Boltzmann
def BER(pt, Ida, gt, gr, d, tn, rb):
    d = d * 1000
    rb = rb * 1000
```

```
epsilon = ((1 / rb) * gt * gr * pt) / ((((4 * math.pi * d) / lda) ** 2) * kb * tn) valorx = np.sqrt(2*epsilon) tasa_error_bits = norm.sf(valorx) return round(tasa_error_bits,4)
```

7)Se dispone de un alfabeto de símbolos reales

Se dispone de un alfabeto de símbolos reales con modulación 6-PAM, $A = \{0, 1, 2, 3, 4, 5\}$. Un decodificador ML los selecciona de acuerdo al criterio de mínima distancia. El receptor realiza una detección incorrecta si la observación real \mathbf{y} aparece fuera de su región de decodificación: este caso se da si el ruido real \mathbf{z} es mayor que d/2, donde $d = c_i - c_{i-1}$, para i = 1, 2, ..., 5. Se considera que la potencia de ruido está normalizada.

A) Imprimir en pantalla el valor numérico de P(5), la probabilidad de error en la detección suponiendo que se transmitió el símbolo de amplitud 5.

B) Repetir el ejercicio A) esta vez imprimiendo debajo el valor numérico de P(3).

Sugerencia: para que el sistema pueda validar los resultados, imprimir solo valores numéricos redondeados a dos decimales, por ejemplo la salida del código debería tener esta forma:

0.10

Editor online: https://repl.it/languages/python3

```
from scipy.stats import norm as nm
# qx = nm.sf(x, loc=0, scale=1) calcula la función Q evaluada en x
dsobre2 = 1/2
qx = nm.sf(dsobre2, loc=0, scale=1)
prob5 = qx
print(round(prob5,2))
prob3 = 2*qx
print(round(prob3,2))
```

9) Los siguientes parámetros pertenecen a una sonda espacial con rumbo al planeta Mercurio

Los siguientes parámetros pertenecen a una sonda espacial con rumbo al planeta Mercurio

```
\begin{split} P_T &= 14,9 \quad watt \\ \lambda &= 0,13 \quad m \\ G_T &= 575,44 \\ G_R &= 1380000 \\ d &= 1600000 \quad Km \\ T_N &= 13,5 \quad kelvin \\ R_b &= 117,6 \quad kbps \quad \text{BPSK} \end{split}
```

Calcule la relación $\frac{\xi}{N_0}$ (relación energía por bit / densidad espectral de potencia de ruido)

```
import math
from scipy.stats import norm
import numpy as np
kb=1.381e-23 #Constante de Boltzmann
def BER(pt, Ida, gt, gr, d, tn, rb):
    d = d * 1000
    rb = rb * 1000
```

```
epsilon = ((1 / rb) * gt * gr * pt) / ((((4 * 3.14 * d) / lda) ** 2) * kb * tn) return epsilon print(BER(14.9,0.13,575.44,1.38e6,1.6e6,13.5,117.6))#Cambiar datos no sean vergas
```

11)Calcular la probabilidad de error cuando se transmite una de las hipotesis binarias

Calcular la probabilidad de error cuando se transmite una de las hipótesis binarias (0 1) por un canal AWGN. La varianza del ruido es 0.01

import numpy as np from scipy import special from scipy.stats import norm

```
valorx = 1/(2*np.sqrt(0.01))
q = norm.sf(valorx)
print(q)
```

12)sea X una variable aleatoria (VA) que toma valores en el alfabeto

Sea X una variable aleatoria (VA) que toma valores en el alfabeto $\Omega_x=(x_1,x_2)$. Sea la VA Y = X + N, donde N es una variable aleatoria gaussiana de media cero y varianza σ^2 , independiente de X. La expresión para la frontera de decisión MAP entre x_1 y x_2 es la siguiente:

$$\frac{x_1+x_2}{2} + \frac{\sigma^2}{x_1-x_2} ln \left(\frac{p_x(x_2)}{p_x(x_1)} \right)$$

Calcular el valor que corresponde para $x_1 = -1,6$, $x_2 = 1,9$, considerando varianza unitaria y que la probabilidad del símbolo x_2 es dos veces la del símbolo x_1 . Expresar el resultado con tres cifras de precisión.

import numpy as np

13) Cartas de colores

```
# Valores dados
x1 = -1.6
x2 = 1.9
sigma_squared = 1
px_x2_over_px_x1 = 2

# Calcular la frontera de decisión MAP
decision_boundary = (x1 + x2) / 2 + sigma_squared / (x1 - x2) *
np.log(px_x2_over_px_x1)

# Imprimir el resultado con tres cifras de precisión
print(f"La frontera de decisión MAP es {decision_boundary:.3f}")
```



En un recinto un par de cajas contienen cartas blancas y rojas con la siguiente distribución:

Cajas con cartas.

	Blancas	Rojas	Total por caja
Caja 1	999	1	1000
Caja 2	1	999	1000
Total	1000	1000	2000

Luego, seleccionamos aleatoriamente una caja y luego también de manera aleatoria una carta dentro de la caja. Esta carta resulta de color blanco. ¿Cuál es la probabilidad de que fuese extraída de la primera caja?

Hint: Aplique teorema de Bayes.

Respuesta: 0,99

La respuesta correcta es: 0,999

Probabilidades iniciales

 $P_C1 = 0.5$

 $P_C2 = 0.5$

P_B_C1 = 999/1000

P_B_C2 = 1/1000

Aplicar el teorema de Bayes

$$P_C1_B = (P_B_C1 * P_C1) / ((P_B_C1 * P_C1) + (P_B_C2 * P_C2))$$

Imprimir el resultado

print(f"La probabilidad de que la carta blanca seleccionada provenga de la Caja 1 es {P_C1_B}")

14) Sea X una variable aleatoria discreta tal que

Sea X una variable aleatoria discreta tal que:

$$P\{X=n\} = \frac{2}{5^n} \, \forall n \in \mathbb{N} \setminus \{0\}.$$

Libro: https://fcefyn.aulavirtual.unc.edu.ar/pluginfile.php/858119/questi

Seleccione una:



 \sqrt{a} . E(x)=5/8

b. Ninguna de las anteriores. x

 \circ c. $E\{x\}=5/2$

 \bigcirc d. $E\{x\}=3/2$

def funcion(n):

```
return(2/(5**n))*n
sumatoria = sum(funcion(n) for n in range(101))
print(sumatoria)
15)Para una variable aleatoria X
 Para una variable aleatoria X Gaussiana de media cero determine la "función de distribución acumulativa" F<sub>X</sub>(0)
 Respuesta: 0,5
import scipy.stats as stats
# Parámetros de la distribución
mu = 0
sigma = 1 # Asumimos una desviación estándar de 1 para una distribución normal
estándar
# Calcular la CDF en x = 0
F_0 = stats.norm.cdf(0, mu, sigma)
# Imprimir el resultado
print(f"La función de distribución acumulativa en x = 0 es \{F_0\}")
16)Se define a la función de distribución acumulativa de una variable aleatoria X de la
siguiente manera:
 Se define a la función de distribución acumulativa de una variable aleatoria X de la siguiente manera:
 F_X(x) = P(X \le x), con X una variable real
 Para el experimento del lanzamiento de un dado, X es la variable que identifica la cara del dado que salió. Determine F_X(3.3)
 Respuesta: 0,5
import numpy as np
# Parámetros de la distribución
caras_dado = 6
# Calcular la CDF en x = 3.3
x = np.floor(3.3) # Redondear hacia abajo a entero más cercano
F_x = x / caras_dado
```

Imprimir el resultado

print(f"La función de distribución acumulativa en x = 3.3 es $\{F_x\}$ ")

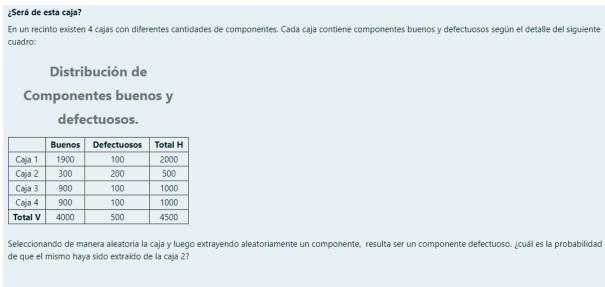
17)Obtenga el valor de Q(0). Indicar la respuesta con coma como separador decimal.

Obtenga el valor de Q(0). Indicar la respuesta con coma como separador decimal. Respuesta: 0.5

from scipy.stats import norm

Calcular Q(0)
Q_0 = norm.sf(0)
Imprimir el resultado
print(f"Q(0) es {Q_0}")

18)En un recinto existen 4 cajas con



Probabilidades a priori de seleccionar cada caja

 $P_H = 1/4$

Respuesta: 0,615

Probabilidad de seleccionar un componente defectuoso de cada caja

P_D_H1 = 100/2000

P_D_H2 = 200/500

P_D_H3 = 100/1000

P_D_H4 = 100/1000

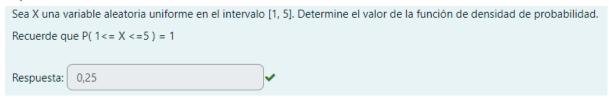
Probabilidad total de seleccionar un componente defectuoso

$$P_D = (P_D_H1 + P_D_H2 + P_D_H3 + P_D_H4) * P_H$$

Probabilidad de que un componente defectuoso haya sido extraído de la caja 2 $P_{D} = P_{D} + 2 * P_{D}$

Imprimir el resultado print(f"La probabilidad de que un componente defectuoso haya sido extraído de la caja 2 es {P_H2_D}")

19) Sea X una variable uniforme en el intervalo



Parámetros de la distribución

a = 1

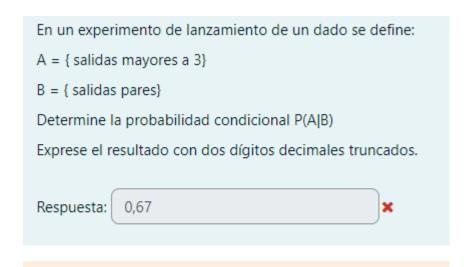
b = 5

Calcular la función de densidad de probabilidad

pdf = 1 / (b - a)

Imprimir el resultado

print(f"La función de densidad de probabilidad es {pdf}")



La respuesta correcta es: 0,66

Probabilidad de B

 $P_B = 3/6$

Probabilidad de la intersección de A y B

 $P_A_inter_B = 2/6$

Calcular la probabilidad condicional P(A|B)

 $P_A_given_B = P_A_inter_B / P_B$

Imprimir el resultado con tres dígitos decimales truncados print(f"P(A|B) es $\{P_A_given_B:.3f\}$ ")

Diseñar un detector de mentira y estimar estadísticamente su probabilidad de error.

El detector debe decidir en base a la actividad neuronal si una persona está diciendo la verdad o está mintiendo. La actividad neuronal se registra mediante un instrumento que mide el periodo de tiempo y de la onda cerebral. Si la persona está diciendo la verdad, la variable aleatoria y tiene una densidad de probabilidad

```
f_{Y|verdad}(y/verdad) = \alpha e^{-\alpha y}, \quad y \ge 0
```

Mientras que si la persona está diciendo una mentira, la variable aleatoria y tiene una densidad de probabilidad

```
f_{Y|mentira}(y/mentira) = \beta e^{-\beta y}, \quad y \ge 0 \quad \text{con } \alpha < \beta
```

Se supone que la probabilidad a priori de que una persona diga la verdad es p_{true}

1. Realizar una función que modele una fuente de mensajes verdaderos y falsos. Los mensajes verdaderos se representan con 1, y los falsos con 0. Los argumentos de la función son: probabilidad de decir la verdad (p_truth) y cantidad de mensajes (hipótesis) a generar. La función retorna el vector out con los mensajes generados

```
def get_hypothesis(p_true,nb)
```

return out

2. Realizar una función que modele el periodo de las ondas cerebrales mediante una variable aleatoria con función de densidad de probabilidad exponencial $f_{y|verdad}$ y $f_{y|mentira}$. Los argumentos de la función son: el vector de hipótesis generado y los parámetros α y β de la función de densidad correspondiente. La función retorna el vector out que contiene el periodo, y de las ondas cerebrales

```
def get_brain_activity(hypothesis, alfa, beta)
```

return out

- Ayuda: para generar la variable aleatoria con función de densidad exponencial emplear de la librería numpy el método random.exponential(parametro) donde parámetro es $1/\alpha$ o $1/\beta$ según corresponda
- 3. Realizar la función que modele el detector de verdad o mentira. La función recibe como argumentos el vector con el periodo de las ondas cerebrales registradas, los parámetros α y β y la probabilidad a priori "p_truth"; y retorna el nivel de decisión (theta) y la hipótesis detectada

```
def detect(input, alpha, beta, p_true
```

return [theta, out_hypothesis]

4. Realizar una función que estime la probabilidad de error del detector de mentiras. Para ello se debe simulara el sistema empleando las funciones anteriores y estimando la probabilidad de error de manera estadística (contando errores)

import numpy as np

```
# Hypothesis source: TRUE (1) False (0)
def get_hypothesis(p_true,nb):
 p_lye = 1 - p_true
 out = np.random.choice(2,nb,p=[p true,p lye])
 return out
# Output of brain cell activity instrument
def get_brain_activity(hypothesis, alfa, beta):
 out = [np.random.exponential(1/alfa) if hypothesis[i]==1 else np.random.exponential(1/beta)
for i in range(len(hypothesis)) ]
 return out
# Lyier Detector
def detect(input, alpha, beta, p true):
 p_lye = 1 - p_true
 theta = 1/(beta-alpha) * np.log( (p lye*beta)/(p true*alpha))
 out_hypothesis = [1 if input[i]>theta else 0 for i in range(len(input))]
 return [theta, out_hypothesis]
def simulador_pe(alpha, beta, p_truth, nb):
 hypothesis = get hypothesis(p truth,nb)
 observation = get brain activity(hypothesis, alpha, beta)
 [theta, hyp_detected] = detect(observation, alpha, beta, p_truth)
 error = [1 if hypothesis[i]!= hyp_detected[i] else 0 for i in range(nb)]
 return (np.sum(error)/nb)
```

Se transmiten los símbolos -1, 1, -3, 3 a través de un canal AWGN con $N(0,\sigma)$.

La probabilidad de transmitir un 1 y un -3 es p₁ y la probabilidad de trasmitir un -1 y un 3 es p₂.

La señal muestreada es ys.

Escriba una función en python3 decoder(ys,p1,p2,sigma) que devuelva el símbolo estimado de máxima verosimilitud.

Ayuda: incluya la librería numphy para acceder a la función logaritmo

Por ejemplo:

Prueba	Resultado
print(decoder(0.1,0.5,0.5,1))	1

#Dejo comentada una resolucion que utiliza una regla de decision MAP #la cual creo que no quedo funcionando debido a que creo que no esta logrando #acceder a las librerias que se importan.

#De todas maneras dejo sin comentar una funcion decoder que utiliza #una regla de decision ML

from scipy.stats import norm from scipy.optimize import brentq

#Se define la siguiente funcion que devuelve la interseccion
#entre dos campanas de gauss
def interseccion_gauss(mu1,sigma1,altura1,mu2,sigma2,altura2):
 pdf_1 = lambda x: norm.pdf(x,mu1,sigma1)*altura1
 pdf_2 = lambda x: norm.pdf(x,mu2,sigma2)*altura2

diff_pdf = lambda x: pdf_1(x) - pdf_2(x)

#Se busca la interseccion entre las dos campanas por el metodo de la bisectriz interseccion =

brentq(diff_pdf,min(mu1-3*sigma1,mu2-3*sigma2),max(mu1+3*sigma1,mu2+3*sigma2))

return interseccion

```
def decoder(ys,p1,p2,sigma): #Utiliza regla MAP
  # tu código
  #Utilizando la funcion interseccion_gauss se calculan las intersecciones
  #entre las campanas para poder usarlas como nivel de decision
  primer_interseccion = interseccion_gauss(-3, sigma, p1, -1, sigma, p2)
  segunda_interseccion = interseccion_gauss(-1, sigma, p2, 1, sigma, p1)
  tercera_interseccion = interseccion_gauss(1, sigma, p1, 3, sigma, p2)

if(ys<=primer_interseccion):
  return -3
  elif(ys<=segunda_interseccion):
  return -1
  elif(ys<=tercera_interseccion):</pre>
```

```
return 1
            else:
                return 3
         .....
         def decoder(ys,p1,p2,sigma): #En caso de querer utilizar regla ML
            if(ys \le -2):
                return -3
            elif(ys<=0):
                return -1
            elif(ys<=2):
                return 1
            else:
                return 3
  Implementar un conformador de onda basado en una base ortonormal a desplazamientos múltiplos de T de la familia de raiz de coseno
  realzado. Sección 5.5 del libro de Bixio
  Proveer una función:
  def raiz_coseno_realzado(simbolos, Beta, T, tt):
    return signal_added,signal
  con los siguiente argumentos:
     · símbolos: lista de símbolos de un alfabeto M-PAM
     · Beta: exceso de ancho de banda

    T: periodo de símbolo

    tt: intervalo de tiempo

  La función retorna:
     · signal_added: la forma de onda resultante de los símbolos transmitidos
     · signal: matriz (lista) de mxn donde m es la cantidad de símbolos y n el intervalo de tiempo
  Ayuda: Si se grafica las salidas de la función se obtendrían señales similares a las mostradas en la figura 5.7 del libro de Bixio (pag. 172)
import numpy as np
def filtro_coseno(t,beta,Ts,iT):
1/np.sqrt(Ts)*np.sinc((t-iT)/Ts)*np.cos(np.pi*beta*(t-iT)/Ts)/(1-(2*beta*(t-iT)/Ts)**2)
def raiz_coseno_realzado(simbolos, Beta, T, tt):
         sum sig = 0
         signal = []
for i in range(len(simbolos)):
         signal.append(simbolos[i]*filtro_coseno(tt,Beta,T,i*T))
         sum_sig += signal[i]
return sum_sig,signal
```

Se transmiten los símbolos -1 y 1 a través de un canal AWGN con $N(0,\sigma)$.

La probabilidad de transmitir un 1 es p₁ y la probabilidad de trasmitir un -1 es p₂.

La señal muestreada es ys.

Escriba una función en python3 MAP_decoder(ys,p1,p2,sigma) que devuelva el símbolo estimado.

Ayuda: incluya la librería numphy para acceder a la función logaritmo

Por ejemplo:

Prueba	Resultado
print(MAP_decoder(0.1,0.5,0.5,1))	1

```
import numpy as np

def MAP_decoder(ys,p1,p2,sigma):
    eta=p2/p1
    theta=(sigma**2/2)*np.log(eta)
    if ys> theta:
        return 1
    else:
        return -1
```