

EL1000 - Reglerteknik, allmän kurs

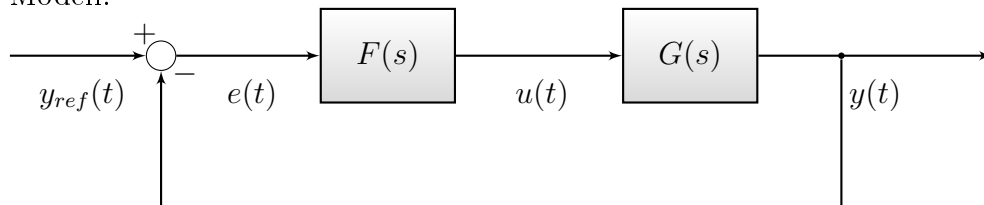
Övning 9

Martin Biel
mbiel@kth.se

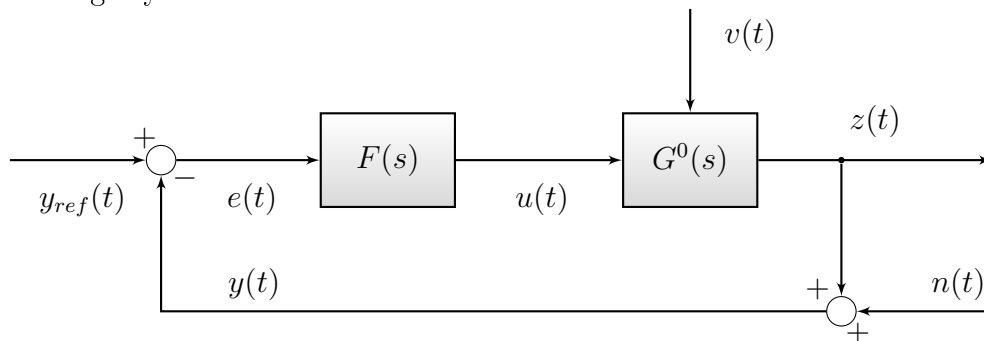
22 september 2016

Prestandabegränsningar

- Modell:



- Verkliga systemet:



- Störsignal: $v(t)$

- Mätfel/Mätbrus: $n(t)$
- Modellfel: $G^0(s)$ (istället för $G(s)$)