# 指静脉模块通讯协议

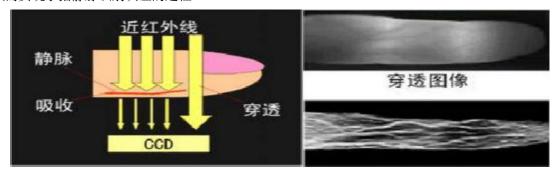
序号	版本	更新日期	更新说明
1	V01	2015. 04. 21	首次版本
2	V02	2017. 04. 28	增加上传模板,下载模板

# 目录

1 指静脉技术原理	5
1.1 主要特性	5
1.2 应用领域:	5
2 使用注意事项	5
3 设备工作流程和串口调试工具	6
3.1 设备工作流程简介	6
3.1.1 建模流程	
3.1.2 认证流程	
3.2 串口模式测试 DEMO 使用简介	
3.2.1 建模	
3.2.2 认证	
4协议定义	
4.1 协议格式	_
4.1.1 命令包格式	
4.1.2 应答包格式	
4.2 参数定义	
4.2.1 包类型定义	
4.2.2 包命令定义	
4.2.3 错误码定义	
5 命令数据包详细定义	
5.1 打开设备	
5.2 设备关闭	
5.3 设备灯的状态	
5.4 获取触摸状态	
5.5 建模	
5.6 完成建模	
5.7 认证	
5.8 验证指定 id 是否建模	
5.9 取消等待	
5. 10 删除所有模板	
5.11 设置 usb 模式	
5. 12 获取可用的模板 ID	
5. 13 删除指定模板	
5. 14 设置波特率	
5. 15 设置延时	
5.16 获取用户数	
5.17 恢复出厂设置	
5. 18 获取系统信息	
5.19 上传模板	
1. 设置将写入的数据信息	
2. 写入数据	
5. 20 下载模板	
1. 设置要读的模板信息: 发送的包:	
2. 读取数据	
5. 21 采集图像	
5. 22 获取设备唯一 ID	

#### 1 指静脉技术原理

指静脉识别技术的基本原理是: 手指中动态流过静脉血管中的血红蛋白, 对波长在 700~1000nm 之间的近红外光线有一定得吸收作用,所以当近红外光照射手指后,手指静脉附近透过的近红外光线较少,而其它位置较多,利用 CCD 图形传感器采集透射手指后的近红外光线,将会产生具有独特性质的静脉血管纹路图像。经过算法提取静脉特征值后,将采集 的图像与标准样品特征值进行对比,从而实现了指静脉识别认证的过程。



#### 1.1 主要特性

- 手指内部静脉血管特征,人人可用,活体特征,几乎无法伪造;
- 非接触特征采集,无读头磨损问题;
- 静脉特征采集与静脉识别二合一,集成度高;
- 指静脉模板<4K;
- 1:N识别 及 1:1认证功能;
- 可脱机使用,无需主机控制即可自动识别;
- 可适当调节的安全等级;
- 可设置的设备编号;
- 根据手指肌肉和骨骼特性,专业设计近红外光源,自动调节光源强度,很好适应 大小粗细不同手指;
- 具有自学习功能,可有效解决由于温度或正常生长造成的血管膨胀和萎缩问题;
- 专利技术,自主静脉识别算法,专用 SOC。

#### 1.2 应用领域:

指静脉门禁控制 指静脉签到、指静脉考勤机等 指静脉锁、指静脉保险柜等 指静脉 POS 终端机等手持设备应

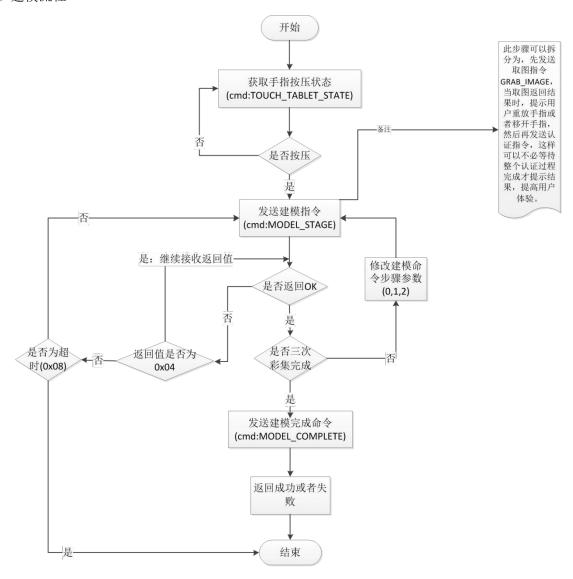
# 2 使用注意事项

- 1、使用时手指自然伸直,保证指尖接触到感应器,且整个手指贴合在采集窗口上;不得按压手指,不得手指置于采集窗口内。
- 2、测试时, 手握模块会引起模块误判, 请将模块固定在桌面再进行操作;
- 3、建议采集手指为食指,中指,无名指;
- 4、金属对触摸有很强干扰,请保证模块指尖所对应的整面远离金属 2mm 以上,且手指自然放置时该手指远离金属 2mm 以上。

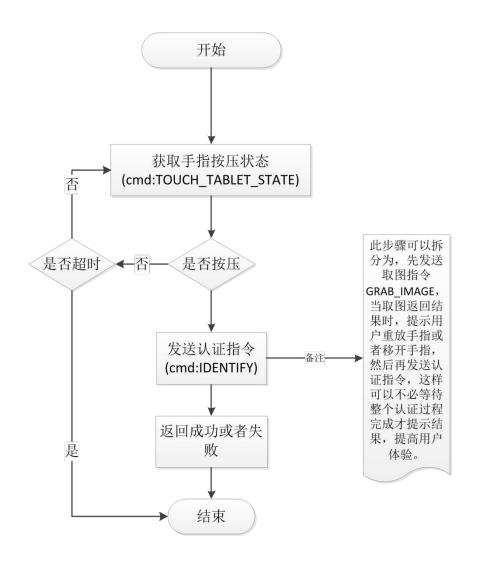
#### 3 设备工作流程和串口调试工具

# 3.1 设备工作流程简介

#### 3.1.1 建模流程



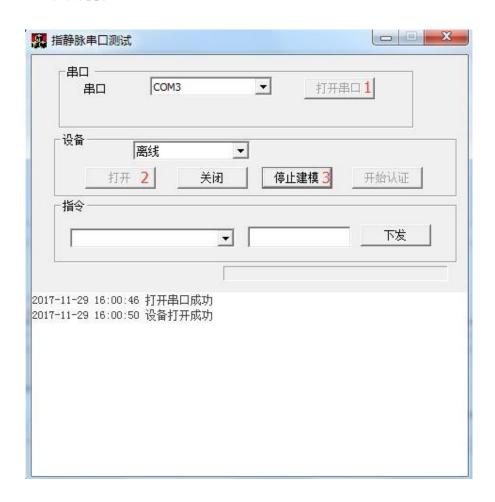
#### 3.1.2 认证流程



# 3.2 串口模式测试 DEMO 使用简介

#### 3.2.1 建模

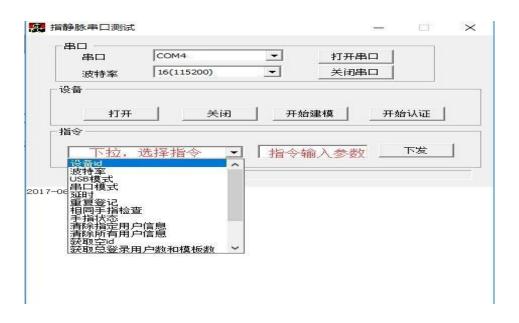
- 选择正确的串口和波特率 (默认 115200)
- 打开设备
- 开始建模



#### 3.2.2 认证

- 选择正确的串口和波特率 (默认 115200)
- 打开设备
- 开始认证

指令测试



有些指令需要参数,可以在后面的编辑框填入

指令名称	参数
设备 id	设置设备 id, 范围(1-255)
波特率	按层分, 13 级对应 576000, 14 级对应 921600, 15
	级对应
	1000000,16 级对应 1152000
usb 模式	设备转成 usb 模式
串口模式	设备转成串口模式
延时	建模和认证时的超时时间(单位秒,默认 10)
重复登记	是否检查登录的同一个人, 默认 1(0,1)
相同手指检查	建模时是否检查是同一个手指,默认 1(0,1)
手指状态	返回当前手指状态
清除指定用户信息	用户 id
清除所有用户信息	
获取空 id	获取一个空id
获取总登录用户数和	返回总登录用户数模板数
模板数	
获取指定 id 登录信息	返回该 id 登录的模板个数
恢复出厂	
获取设备唯一 ID	每个设备出厂都有一个全球独立的 ID

#### 4 协议定义

#### 4.1 协议格式

```
串口数据包由包头、数据段、校验和三部分组成。包类型包含以下四种类型:
typedef enum
{
    COMMOND_PACKET = 0x01, //命令包
    DATA_PACKET = 0x02, //数
    据包RESPOND_PACKET = 0x07, //应答包
    DATA_FINISH_PACKET = 0x08 //数据结束包
} packet_type_t;
```

此类型对应协议中的第 6 字节(包类型),其中命令包和应答包都是固定 24 字节的长度,也就是"数据长度"域(第 7-8 字节)固定为 15 ,它包含了校验和在内,即填写 0x0F00,协议采用小端模式,因此pack[7]=0x0F,pack[8]=0x00。协议中不用的域请填充 0x00。数据包和数据结束包长度不固定,详情请参考以下协议说明。

#### 4.1.1 命令包格式

			包头 域		数据域	校验和域	
域分类	起始字节	包序号	地址	包类型	数据长度	包含命令,命令 参数	checksum
对应字 节	[0]-[1]	[2]- [3]	[4]- [5]	[6]	[7]-[8]	[9]-[21]	[22]- [23]
备注	[0]=0x0 1	[2]=0x 00	[4] =0xF F				
	[1]=0xE F	[3]=0x	[5] =0xF F				

#### 校验和计算方法:

#### 4.1.2 应答包格式

包头	数据	校验和域
域	域	

域分类	起始位	序号	地址	包类型	数据长 度	错误 码	参数	checksum
对应字 节	[0]-[1]	[2]- [3]	[4]- [5]	[6]	[7]-[8]	[9]	[10]- [21]	[22]-[23]
备注					计算 和			

# 4.2 参数定义

# 4.2.1 包类型定义

名称	值
命令包	0x01
数据包	0x02
应答包	0x07
数据结束包	0x08

# 4.2.2 包命令定义

名称       值         打开设备       0x00         关闭设备       0x01         设置 LED 灯(未用)       0x02         获取触摸状态       0x03         建模       0x04         建模完成       0x05         保留       0x07         保留       0x07         開除单个模板       0x09         删除所有模板       0x0A         设置超时       0x0E         设置检查重复注册       0x0F         设置检查同一手指       0x10         设置被替率       0x11         查看是否存在指定模板       0x12         取消当前正在执行的动作       0x13         取图       0x14         设置设备 id       0x17         重启设备       0x18         公署会会報酬       0x18	
关闭设备0x01设置 LED 灯(未用)0x02获取触摸状态0x03建模0x04建模完成0x05保留0x07保留0x07删除单个模板0x09删除所有模板0x0A设置超时0x0E设置检查重复注册0x0F设置检查同一手指0x10设置波特率0x11查看是否存在指定模板0x12取消当前正在执行的动作0x13取图0x14设置设备 id0x17重启设备0x18	
设置 LED 灯(未用)0x02获取触摸状态0x04建模0x04建模完成0x05保留0x07从证0x07保留0x09删除单个模板0x0A设置超时0x0E设置检查重复注册0x0F设置检查同一手指0x10设置波特率0x11查看是否存在指定模板0x12取消当前正在执行的动作0x13取图0x14设置设备 id0x17重启设备0x18	
获取触摸状态       0x03         建模       0x04         建模完成       0x05         保留       0x07         保留       0x07         開除单个模板       0x09         删除所有模板       0x0A         设置超时       0x0E         设置检查重复注册       0x0F         设置检查同一手指       0x10         设置波特率       0x11         查看是否存在指定模板       0x12         取消当前正在执行的动作       0x13         取图       0x14         设置设备id       0x17         重启设备       0x18	
建模完成       0x04         建模完成       0x05         保留       0x07         保留       0x07         删除单个模板       0x09         删除所有模板       0x0A         设置超时       0x0E         设置检查重复注册       0x0F         设置检查同一手指       0x10         设置被替率       0x11         查看是否存在指定模板       0x12         取消当前正在执行的动作       0x13         取图       0x14         设置设备id       0x17         重启设备       0x18	
建模完成       0x05         保留       0x07         保留       0x07         保留       0x07         删除单个模板       0x09         删除所有模板       0x0A         设置超时       0x0E         设置检查重复注册       0x0F         设置检查同一手指       0x10         设置被查同一手指       0x11         查看是否存在指定模板       0x12         取消当前正在执行的动作       0x13         取图       0x14         设置设备 id       0x17         重启设备       0x18	
保留       0x07         保留       0x09         删除单个模板       0x09         删除所有模板       0x0A         设置超时       0x0E         设置检查重复注册       0x0F         设置检查同一手指       0x10         设置波特率       0x11         查看是否存在指定模板       0x12         取消当前正在执行的动作       0x13         取图       0x14         设置设备 id       0x17         重启设备       0x18	
认证     0x07       保留     0x09       删除单个模板     0x0A       设置超时     0x0E       设置检查重复注册     0x0F       设置检查同一手指     0x10       设置波特率     0x11       查看是否存在指定模板     0x12       取消当前正在执行的动作     0x13       取图     0x14       设置设备 id     0x17       重启设备     0x18	
<ul> <li>保留</li> <li>删除单个模板</li> <li>削除所有模板</li> <li>设置超时</li> <li>设置检查重复注册</li> <li>设置检查同一手指</li> <li>设置被持率</li> <li>立10</li> <li>设置波特率</li> <li>取12</li> <li>取消当前正在执行的动作</li> <li>取13</li> <li>取图</li> <li>収14</li> <li>设置设备 id</li> <li>収17</li> <li>重启设备</li> </ul>	
删除单个模板0x09删除所有模板0x0A设置超时0x0E设置检查重复注册0x0F设置检查同一手指0x10设置波特率0x11查看是否存在指定模板0x12取消当前正在执行的动作0x13取图0x14设置设备 id0x17重启设备0x18	
删除所有模板     0x0A       设置超时     0x0E       设置检查重复注册     0x0F       设置检查同一手指     0x10       设置波特率     0x11       查看是否存在指定模板     0x12       取消当前正在执行的动作     0x13       取图     0x14       设置设备 id     0x17       重启设备     0x18	
设置超时0x0E设置检查重复注册0x0F设置检查同一手指0x10设置波特率0x11查看是否存在指定模板0x12取消当前正在执行的动作0x13取图0x14设置设备 id0x17重启设备0x18	
设置检查重复注册0x0F设置检查同一手指0x10设置波特率0x11查看是否存在指定模板0x12取消当前正在执行的动作0x13取图0x14设置设备 id0x17重启设备0x18	
设置检查同一手指0x10设置波特率0x11查看是否存在指定模板0x12取消当前正在执行的动作0x13取图0x14设置设备 id0x17重启设备0x18	
设置波特率0x11查看是否存在指定模板0x12取消当前正在执行的动作0x13取图0x14设置设备 id0x17重启设备0x18	
查看是否存在指定模板0x12取消当前正在执行的动作0x13取图0x14设置设备 id0x17重启设备0x18	
取消当前正在执行的动作       0x13         取图       0x14         设置设备 id       0x17         重启设备       0x18	
取图     0x14       设置设备 id     0x17       重启设备     0x18	
设置设备 id 0x17 重启设备 0x18	
重启设备 0x18	
2万里 宁 人 <i>切</i> 时 0 10	
设置安全级别	
查询设备可用的模板 ID 0x1A	
恢复出厂设置 0x1C	
获取系统信息 0x1D	
获取用户注册信息 0x1E	
读取信息 0x1F	
写入信息 0x20	
读取数据 0x21	
写入数据 0x22	
设置通讯模式(USB 或者串口) 0x28	
获取设备唯一 ID 0x39	

# 4.2.3 错误码定义

名称	简称	值
成功	RESULT_OK	0x00
没有找到可用的设备	RESULT_DEVICE_NOT_FOUND	0x01
设备没有打开	RESULT_DEVICE_NOT_OPEN	0x02
设备已经打开	RESULT_DEVICE_OPENED	0x03
指静脉质量评估太差	RESULT_QUALITY_LOW	0x04
放入了不同的手指	RESULT_DIFF_FINGER	0x05
手指已经注册	RESULT_FINGER_ROLLED	0x06
参数错误	RESULT_WRONG_PARA	0x07
超时退出	RESULT_TIMEOUT	0x08
包校验和错误	RESULT_CHECKCHECKSUM_ERR	0x09
	OR	
注册的 id 已经存在	RESULT_ID_EXIST	0x0A
数据校验出错	RESULT_DATA_ERROR	0x0B
用户 id 不存在	RESULT_EMPTY_ID	0x0C
还没采图	RESULT_NO_FRAME	0x0D
错误的图片	RESULT_ERROR_IMAGE	0x10
认证失败	RESULT_IDENTIFY_FAIL	0x11
前后两次放置的手指相似度太	RESULT_HIGH_SIMILARITY	0x12
高		
被取消	RESULT_BE_CANCELED	0x13
特征提取失败	RESULT_EXTRACTION_FAIL	0x14
未知错误	RESULT_UNKOWN_ERROR	0xFF

# 5 命令数据包详细定义

# 5.1 打开设备

# 发送包:

超始字节	包序列号	访问地址	包类型	数据长度	命令	参数	其它数据	校验和
[0]-[1]	[2]-[3]	[4]-[5]	[6]	[7]-[8]	[9]	[10]	[11]-	[22]-
							[21]	[23]
[0]=0x01	[2]=0x00	[4] = 0xFF	[6] = 0x01	[7]=0x0F	[9]=0x00	[10] = 0x01	全部填	[22]=0x11
[1]=0xEF	[3]=0x00	[5] = 0xFF		[8] = 0x00			0x00	[23]=0x00

校验码 checkchecksum 为从【包类型】到【其它数据】的字节算术和,请参考  $7.1.1^{\circ}7.1.2$ ,以下不再重复说明。

# 应答包:

超始字节	包序列号	访问地址	包类型	数据长度	结 果	其它数据	校验和
[0]-[1]	[2]-[3]	[4]-[5]	[6]	[7]-[8]	[9]	[10]-[21]	[22]- [23]

[0]=0x01	[2]=0x00	[4] = 0xFF	[6] = 0x07	[7]=0x0F	[9]=0x00, OK	全部为	
[1]=0xEF	[3]=0x00	[5] = 0xFF		[8] = 0x00	[9]=0x01,失败	0x00	

成功应答时,校验和[22]=0x11, [23]=0x00

# 代码示例:

```
void openDev()
{
   int len;
   unsigned char packet [24];
   unsigned char recvData[24];
   unsigned int checkchecksum =
   0;
   //包头
    data[0]=0x0
    1;
    data[1]=0xe
    f;
   //序号
    data[2]=0x0
    1;
    data[3]=0x0
   0;
   //地址
    data[4]=0xf
    f;
    data[5]=0xf
    f;
   //类型
    data[6] = COMMOND_PACKET;
   //长度
    data[7]=0x0
    f;
    data[8]=0x0
   0;
   //命令号
   data[9] = CMD_DEV_OPEN;
   //参数
    data[10]=OFFLINE_M
   ODE;
    data[11]=0;
    //计算校验和
```

```
len = ([8] << 8) + [7];
checksum = packet[6] + packet [7] + packet [8];
for (i = 0; i < 1en - 2; i++)//len 为"数据长度",1en=([8] << 8) + [7]
    checksum += packet [i + 9];
packet [1en + 7] = checksum & OxFF;
packet [len + 8] = checksum >> 8;
//发送命令
rs232_send(packet);
if (rs232_recv(recvData))
{
   Checksum();
   if (recvData[9] == RESULT_OK)
       { printf("设备打开成功");
       return TRUE;
   } else {
       printf("设备打开失败");
```

}

# 5.2 设备关闭

# 发送的包:

超始字节	包序列号	访问地址	包类型	数据长度	命令	其它数据	校验和
[0]-[1]	[2]-[3]	[4]-[5]	[6]	[7]-[8]	[9]	[10]-[21]	[22]-
							[23]
[0]=0x01	[2]=0x00	[4] = 0xFF	[6]=0x01	[7] = 0x0F	[9] = 0x01	全部填	[22]=0x11
[1]=0xEF	[3]=0x00	[5] = 0XFF		[8]=0x00		0x00	[23]=0x00

# 设备回复:

超始字节	包序列号	访问地址	包类型	数据长度	结 果	其它数据	校验和
[0]-[1]	[2]-[3]	[4]-[5]	[6]	[7]-[8]	[9]	[10]-[21]	[22]- [23]
[0]=0x01	[2]=0x00	[4] = 0xFF	[6]=0x07	[7]=0x0F	[9]=0x00, OK	全部为	
[1]=0xEF	[3]=0x00	[5] = 0xFF		[8] = 0x00	[9]=0x01,失败	0x00	

# 5.3 设备灯的状态

# 发送的包:

超始字节	包序列 号	访问地 址	包类型	数据长 度	命令	颜色		其它数 据	校验和
[0]- [1]	[2]- [3]	[4]- [5]	[6]	[7]- [8]	[9]	[10]- [11]	[12]- [13]	[14]- [21]	[22]- [23]
[0]=0x 01	[2]=0x 00	[4] =0xF F	[6]=0x 01	[7]=0x 0F	[9]=0x 01	[10]=0x00: 红灯	[12]=0x00: 常亮	全部填 0x00	
[1]=0x EF	[3]=0x	[5] =0 <sub>X</sub> F F		[8]=0 <sub>X</sub>		[10]=0x01: 绿灯	[12]=0x01: 闪烁		

注:上表命令中,未作特殊说明的字节都填 0x00,由于word 页宽有限以后的命令说明采用十六进制表示,比如这里的颜色[10]-[11],绿灯表示为 0x0001,小端模式。

#### 设备回复:

超始字节	包序列号	访问地址	包类型	数据长度	结 果	其它数据	校验和
[0]-[1]	[2]-[3]	[4]-[5]	[6]	[7]-[8]	[9]	[10]-[21]	[22]- [23]
[0]=0x01	[2]=0x00	[4] =0xFF	[6]=0x07	[7]=0x0F	[9]=0x00, OK	全部为	
[1]=0xEF	[3]=0x00	[5] = 0xFF		[8] = 0x00	[9]=0x01,失败	0x00	

# 5.4 获取触摸状态

# 发送的包:

sig	Seq	adr	Туре	length	cmd	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x03	\	

# 校验码为从 type 到结束的字节算术和

Sig	Seq	adr	type	length	result	state	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10	11-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00 (ok)	0: 未按		
						1:按下去		

# 5.5 建模

# 发送的包:

sig	Seq	adr	Туре	length	cmd	curModel	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10	11-21	22-23
0xef01	0x0000	Oxffff	0x01	0x000f	0x04	当前建模 步 骤(0 <sup>~</sup> 2)		

校验码为从 type 到结束的字节算术和 设备回复:

sig	Seq	adr	Type	length	Result	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	Oxffff	0x07	0x000f	0x00:ok  0x04:需要调整 手指 0x05:手指不同 0x06:手指已注册  0x07:参数不对 0x08:超时		

# 注意: 当回复状态码是 0x04(需要调整手指),这个时候当前指令还在继续

# 5.6 完成建模

# 发送的包:

sig	Seq	adr	Туре	1ength	cmd	Id(4)	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-13	14-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x05	0:设备自定		
						其它:上位机产		
						生		

校验码为从 type 到结束的字节算术和

	•							
Sig	Seq	adr	type	length	result	Index	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-13	14-21	22-23
0xef01	0x0000	0xfff	0x07	0x000f	0x00:ok	模板 id		
		f			0x07:建模失败			
					0x0a:指定id 已经存在			
					0 <b>k6</b> D:还没采图			

#### 5.7 认证

#### 发送的包:

sig	Seq	adr	Туре	length	cmd	IdMin	IdMax	Data	Checksu
									m
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-13	14-17	18-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x07	可选	可选		

IdMin 和 IdMax 为可选参数,如果有设定,并且 IdMax>IdMin,那么就会从只搜索从 IdMin 到 IdMax 的模板

校验码为从 type 到结束的字节算术和

设备回复:

Sig	Seq	adr	type	length	result	Index	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-13	14-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00:ok	模 板		
					0x04:调整手	id		
					指			
					0x08:超时			
					0xff:认证失			
					败			

#### 5.8 验证指定 id 是否建模

#### 发送的包:

sig	Seq	adr	Type	length	cmd	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x12		

校验码为从 type 到结束的字节算术和 设备回复:

Sig	Seq	adr	type	length	result	count	Data	Checksu
								m
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10	11-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00:ok	个数		
					0xff:没			
					有			

#### 5.9 取消等待

正对正在建模采集中,或认证,机器会处于等待状态加了这条取消的指令发送的包:

sig	Seq	adr	Туре	length	cmd	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x13		

校验码为从 type 到结束的字节算术和

# 设备回复:

Sig	Seq	adr	type	length	result	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00:ok		

# 5.10 删除所有模板

# 发送的包:

sig	Seq	adr	Туре	length	cmd	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x0a		

# 校验码为从 type 到结束的字节算术和

# 设备回复:

Sig	Seq	adr	type	length	result	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00 (ok)		

# 5.11 设置 usb 模式

# 发送的包:

sig	Seq	adr	Туре	length	cmd	Mode	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10	11-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x0a	1:串口		
						2:adb 的usb 模式		

# 校验码为从 type 到结束的字节算术和

# 设备回复:

Sig	Seq	adr	type	length	result	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00 (ok)		

# 5.12 获取可用的模板 ID

# 发送的包:

sig	Seq	adr	Type	length	cmd	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x1A		

校验码为从 type 到结束的字节算术和 设备回复:

Sig	Seq	adr	type	length	result	Id(4)	Data(8)	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-13	14-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00:ok	用户		
					0xff:fa	id		
					il			

#### 5.13 删除指定模板

#### 发送的包:

sig	Seq	adr	Type	length	cmd	Id	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-13	14-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x09	模板 id		

校验码为从 type 到结束的字节算术和

设备回复:

Sig	Seq	adr	type	length	result	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00:ok		

#### 5.14 设置波特率

波特率按以下数组定义

#### const int

arBaud[]={50, 75, 110, 134, 150, 200, 300, 600, 1200, 1800, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 5 7600, 1152 00, 230400, 460800, 500000,

576000, 921600, 1000000, 1152000, 1500000, 2000000, 2500000, 3000000, 3500000, 4000000}; 设置和获取时得到的波特率是该数组的索引,比如默认波特率是设置成 16, 实际波特率是 115200

# 发送的包:

sig	Seq	adr	Type	length	cmd	Id(1)	Data(11)	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10	11-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x11	波特率		

校验码为从 type 到结束的字节算术和

Sig	Seq	adr	type	length	result	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00 (ok)		

# 5.15 设置延时

建模或认证时,如果手指一直没有按下去,超过这个时间也会退出发送的包:

sig	Seq	adr	Туре	1ength	cmd	Id	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10	11-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x0e	延时(单位秒)		

校验码为从 type 到结束的字节算术和

设备回复:

Sig	Seq	adr	type	length	result	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00:ok		

# 5.16 获取用户数

# 发送的包:

sig	Seq	adr	Туре	length	cmd	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x1e		

校验码为从 type 到结束的字节算术和

设备回复:

Sig	Seq	adr	type	length	result	userCoun	modelCount	Data	Checksum
						t			
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-13	14-17	18-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00:ok	用户数	模板数		

#### 5.17 恢复出厂设置

# 发送的包:

sig	Seq	adr	Type	length	cmd	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x1c		

校验码为从 type 到结束的字节算术和

Sig	Seq	adr	type	length	result	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00:ok		

# 5.18 获取系统信息

# 发送的包:

sig	Seq	adr	Туре	length	cmd	Data	Checksu
							m
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x1d		

校验码为从 type 到结束的字节算术和 设备回复:

Sig	Seq	adr	type	length	result	Content	Data	Checksu
								m
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-20	21	22-23
0xef01	0x0000	0xff	0x07	0x000f	0x00:ok	10:main		
		f f				version		
						11:sub		
						version		
						12:device id		
						13:baud rate		
						14-15:1eve1		
						16:time out		
						17:check dup		
						18:check same		
						finger		
						19:usb mode		
						20:read error		

# 5.19 上传模板

1. 设置将写入的数据信息

# 发送的包:

sig	Seq	adr	Туре	length	cmd	dataType	Size	Index	Data	Checksu
										m
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10	11-14	15-18	19-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x20	1:模板	数据大小	模板		
								id		

校验码为从 type 到结束的字节算术和

Sig	Seq	adr	type	1ength	result	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23

0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00:ok	
					0x07:参	
					数不对	

2. 写入数据

循环写发的数据包:

发送的包:

sig	Seq	adr	Туре	length	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9-?	
0xef01	0x0000	写的数据位置	0x02	小于 512		

# 结束时发送的包:

sig	Seq	adr	Туре	length	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9-?	
0xef01	0x0000	写的数据位置	0x08	小于 512		

校验码为从 type 到结束的字节算术和

设备回复:

Sig	Seq	adr	type	length	result	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00:ok		

# 5.20 下载模板

分为两步:

1. 设置要读的模

板信息: 发送的包:

sig	Seq	ad	Туре	lengt	cmd	dataType	Size	Index	Data	Checksum
		r		h						
0-1	2-3	4-	6	7-8	9	10	11-14	15-18	19-21	22-23
		5								
0xef0	0x0000	0xf	0x01	0x000	0x1f	1:模板	每次	模板id		
		f								
1		ff		f			读 取			
							的大			
							小			

校验码为从 type 到结束的字节算术和

设备回复:

Sig	Seq	adr	type	1ength	result	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00:ok		
					0x0c:空 id		

# 2. 读取数据

循环读取发的包:

发送的包:

sig	Seq	adr	Type	length	cmd	dataType	Size	Index	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10	11-14	15-18	19-21	22-23

21

0xef01	0x00	读取	0x01	0x000f	0x21	1:模板	模板	模板id	
	00	的数					大小		
		据							
		位置							

校验码为从 type 到结束的字节算术和 出错时设备回复:

Sig	Seq	adr	type	length	result	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xfff	0x07	0x000f	0x07:参数不对		
		f					

#### 读取成功:

Sig	Seq	adr	type	length	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8		
0xef01	0x0000	位置	0x02:数据包	不定长		
			0x08:数据结束			

#### 5.21 采集图像

建模或认证,可以先发本指令进行采图,然后再按流程操作,作用是采完图后可以提示用户拿 开手指,而不必等待建模或认证的指令完成

1.17 以上版本支持

#### 发送的包:

sig	Seq	adr	Туре	length	cmd	current	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-11	12-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x14	采集第几张图		

校验码为从 type 到结束的字节算术和

#### 设备回复:

Sig	Seq	adr	type	1ength	result	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00:ok		
					0x04:需要调		
					整		
					0x07:参数不对		
					0x08:超时		

#### 5.22 获取设备唯一 ID

模块装进锁之后,首先用该指令设置背景。1.34 以上版本支持发送的包:

sig	Seq	adr	Type	length	cmd	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-21	22-23
0xef01	0x0000	0xffff	0x01	0x000f	0x39		

校验码为从 type 到结束的字节算术和

Sig	Seq	adr	type	length	result	Data	Checksum
0-1	2-3	4-5	6	7-8	9	10-25	26-27
0xef01	0x0000	0xffff	0x07	0x000f	0x00:ok	设备唯一 ID	