修士論文

移動ロボットのための深層学習を用いた 歩行者の位置予測とナビゲーションへの応用 title

2024年12月2日提出

指導教員 林原 靖男 教授

千葉工業大学 先進工学部 未来ロボティクス学科 23S1030 **藤原柾**

概要

タイトル

キーワード:

abstract

title

keywords:

目次

第1章	序論	1
1.1	背景	1
	1.1.1 RoboCup	1
参考文献		2
付録		3
針辞		Δ

図目次

1.1	Examr	ole																																			1
T. T		710	•	•	•	•	 •	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	

表目次

第1章

序論

1.1 背景

1.1.1 RoboCup



Fig. 1.1 Example

etc...

参考文献

[1] The robocup japanese regional committee — ロボカップとは. https://www.robocup.or.jp/robocup/. (Accessed on 12/29/2022).

付録

謝辞

本研究を進めるにあたり、1年に渡り、熱心にご指導を頂いた林原靖男教授に深く感謝いた します.