時系列ゼミ 第6回

伊藤真道

June 22nd 2020

<今回のお言葉>

このゼミの準備だいぶ負担に感じます. ですがここでやめたら今までの労力もったいない... いつかなんとかなるかなぁ... という不安もある. サンクコストバイアス. (おそらく一人で読んでたら即やめてます. あはは)

2 Chap2 つづき

2.5 Recursive Calculation of the h-Step Prediction

 $(2.5.10) \mathcal{O}$

$$E[(誤差) \times (予測変数)] = 0$$

$$E[(X_{n+k} - P_{n+k-1}X_{n+k})X_{n+j-1}] = 0, \ j = 1, \dots, n$$

という関係式から,

$$P_n(X_{n+k} - P_{n+k-1}X_{n+k}) = 0, \ k \ge 1$$
(2.5.29)

が導かれ,これを変形すると

$$P_{n}X_{n+h} = P_{n}P_{n+h-1}X_{n+h}$$

$$= P_{n}\hat{X}_{n+h}$$

$$= P_{n}\left(\sum_{j=1}^{n+h-1} \theta_{n+h-1,j}\left(X_{n+h-j} - \hat{X}_{n+h-j}\right)\right)$$

となる.ここで,予測子の線形性を用いたのちに,再度 (2.5.29) 式を適用すると, $h-j \geq 1$ なる h について, $P_n(X_{n+h-j}-\hat{X}_{n+h-j})=0$ となるから,h 時点先の予測結果は,

$$P_n X_{n+h} = \sum_{j=h}^{n+h-1} \theta_{n+h-1,j} \left(X_{n+h-j} - \hat{X}_{n+h-j} \right)$$
 (2.5.30)

となる。ここで, $\theta_{n,j}$ はそれまでの Inovations algorithm で推定されているよ~。さらに,実際の X_{n+h} と予測値 P_nX_{n+h} の平均二乗誤差は,

$$E[(X_{n+h} - P_n X_{n+h})^2] = E[X_{n+h}^2] - E[P_n X_{n+h}]^2$$

$$= \kappa(n+h, n+h) - \sum_{i=h}^{n+h-1} \theta_{n+h-1,j}^2 v_{n+h-j-1}$$
(2.5.31)

 $(\kappa(n+h,n+h)$ は X_{n+h} の分散を表す.) のように表される. inote;

2.6 Prediction of a Stationary Process in Terms of Infinitely Many Past Values

 $X_m, X_{m+1}..., X_0, X_1,..., X_n$, (m < 0) のように大量の過去の観測が利用可能な際に、 X_{n+h} の最良線形予測子を $X_m,..., X_0,..., X_n$ の観点で評価することはしばしば有用である。 $P_{m,n}$ で表されるこの予測子は以前紹介した方法で容易に評価できる。もし,|m| が大きいならば、この予測子はより簡便に (な時もあるけどいつもではない) 計算可能な二乗平均の極限

$$\tilde{P}_n X_{n+h} = \lim_{m \to -\infty} P_{m,n} X_{n+h}$$

によって近似される.特に, \tilde{P}_n を無限の過去の観測値 $\{X_t, -\infty < t \leq n\}$ に基づく予測子と呼び, P_n を有限の過去の観測値 $\{X_1, \ldots, X_n\}$ に基づく予測子と呼ぶ.二乗平均収束については Appendix C. を参照. inote;

2.7 Determination of $\tilde{P}_n X_{n+h}$

もし, $\{X_n\}$ が平均 0,共分散関数 $\gamma(\cdot)$ の定常過程であるとすると, P_nX_{n+h} が

$$E[(誤差) \times (予測変数)] = 0$$

によって特徴づけられるのと同様に、 $\tilde{P}_n X_{n+h}$ も

$$E\left[\left(X_{n+h} - \tilde{P}_n X_{n+h}\right) X_{n+1-i}\right] = 0, \ i = 1, 2, \dots$$

によって特徴付けられる。もし、これらの方程式の解を求められたら、それによって $\tilde{P}_n X_{n+h}$ は 一意に決定される。この問題に対する多くの場合に効果的なアプローチは、 $\tilde{P}_n X_{n+h}$ が

$$\tilde{P}_n X_{n+h} = \sum_{j=1}^{\infty} \alpha_j X_{n+1-j}$$

という形で表されると仮定することである. これを上の式に代入すると,

$$E\left[\left(X_{n+h} - \sum_{j=1}^{\infty} \alpha_j X_{n+1-j}\right) X_{n+1-i}\right] = 0, \ i = 1, 2, \dots$$

$$E\left[\sum_{j=1}^{\infty} \alpha_j X_{n+1-j} X_{n+1-i}\right] = E\left[X_{n+1} - i\right]$$

$$\sum_{j=1}^{\infty} \alpha_j \gamma(i-j) = \gamma(h+i-1), \ i = 1, 2, \dots$$

のようになる.これは (系列 $\alpha_j X_{n+1-j}$ が収束するときに存在する) $\tilde{P}_n X_{n+h}$ を決定する未知係数 α_i の無限個の線形方程式である.

 P_n の性質

 $E[U^2]<\infty,\; E[V^2]<\infty$ とし, $a,\; b,\; c$ を定数とし, $\Gamma=Cov(oldsymbol{W},oldsymbol{W})$ とする.

- 1. $E[(U \tilde{P}_n(U))X_j] = 0, \ j \le n$
- 2. $\tilde{P}_n(aU + bV + c) = a\tilde{P}_n(U) + b\tilde{P}_n(V) + c(線形性)$
- 3. もし, U が $X_j,\ j \leq n$ の線型結合の極限ならば, $\tilde{P}_n(U) = U$
- 4. もし、 $\forall j \leq n, Cov(U, X_j) = 0$ ならば、 $\tilde{P}_n(U) = E[U]$

これらの性質は、時系列 $\{X_t\}$ が ARMA 過程の時、 $\tilde{P}_n X_{n+h}$ の計算をものすごく単純化するために利用される.

inotei

例 2.1. causal かつ invertible な ARMA(1,1) 過程 $\{X_t\}$ は

$$X_t - \phi X_{t-1} = Z_t + \theta Z_{t-1}, \{Z_t\} \sim WN(0, \sigma^2)$$

で定義される. causal であることから,

$$X_{n+1} = Z_{n+1} + (\phi + \theta) \sum_{j=1}^{\infty} \phi^{j-1} Z_{n+1-j}$$

であり, invertible であることから,

$$Z_{n+1} = X_{n+1} - (\phi + \theta) \sum_{j=1}^{\infty} (-\theta)^{j-1} X_{n+1-j}$$

と表される. Z_{n+1} の方に \tilde{P}_n を作用させると, $Z_t \sim WN(0,\sigma^2)$ から, $\forall j \leq n, \; Cov(Z_{n+1},X_j)=0$ であり, $\tilde{P}_nZ_{n+1}=E[Z_{n+1}]=0$ であり, これを整理すると,

$$\tilde{P}_n X_{n+1} = (\phi + \theta) \sum_{j=1}^{\infty} (-\theta)^{j-1} X_{n+1-j}$$

を得る. X_{n+1} の方に \tilde{P}_n を作用させると, \tilde{P}_n の線形性と,さっきの $\tilde{P}_n(Z_{n+1})=E[Z_{n+1}]=0$ を用いて,

$$\tilde{P}_n Z_{n+1} = (\phi + \theta) \sum_{j=1}^{\infty} \phi^{j-1} X_{n+1-j}$$

を得る. よって, これらの結果を元の定常解に再び代入することで

$$X_{n+1} - \tilde{P}_n X_{n+1} = Z_{n+1}$$

となる. これを用いて, $\tilde{P}_n X_{n+1}$ の平均二乗誤差は,

$$E[(X_{n+1} - \tilde{P}_n X_{n+1})^2] = E[Z_{n+1}^2] = \sigma^2$$

と計算できる.

inotej,