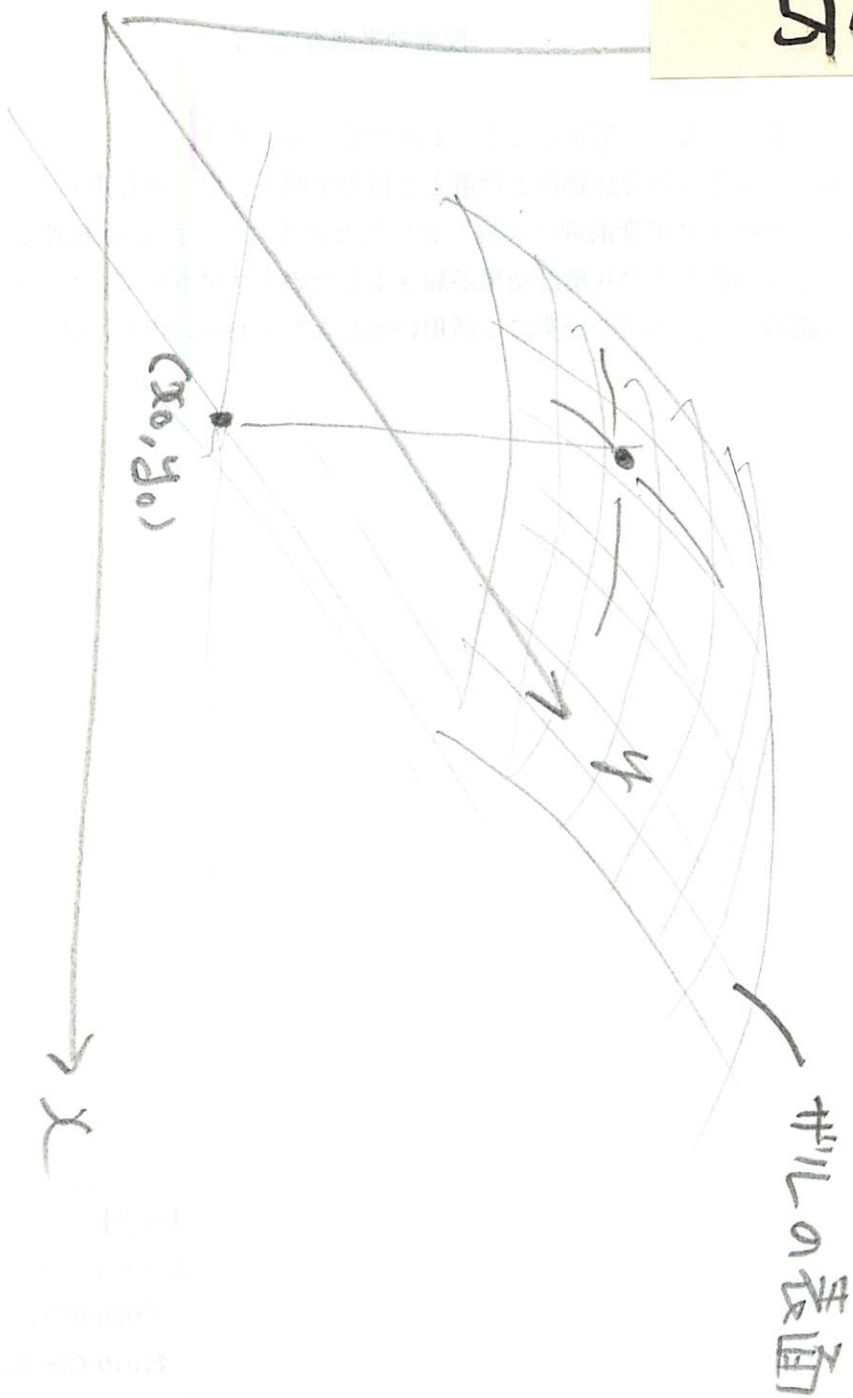
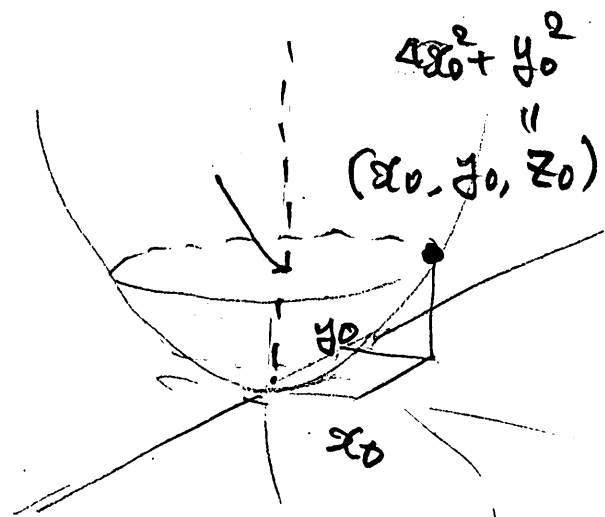


二変関数 微分。考法



2変数関数とグラフ

$$z = f(x, y) \\ = 4x^2 + y^2$$



点 $z_0 = f(x_0, y_0)$ 空間中の1点

$$= 4x_0^2 + y_0^2$$

等高曲線 (xy平面平行) $z_0 = f(x, y)$ $z = z_0$ の等高線 (曲)

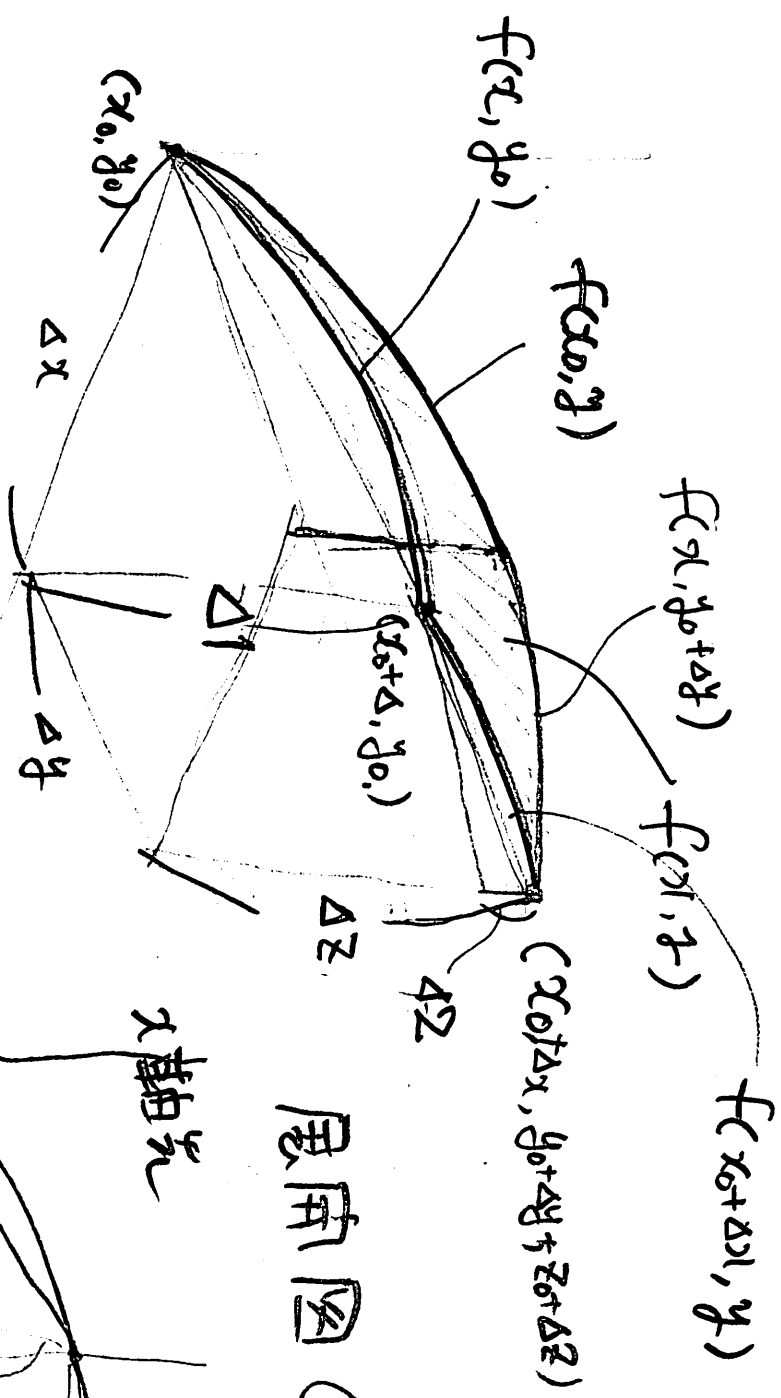
$$= 4x^2 + y^2 \quad \leftarrow \text{1次関数}$$

x 曲線? (xz平面平行) $z = f(x, y_0)$

$$= 4x^2 + y_0^2 \quad \leftarrow x \text{ の二次関数}$$

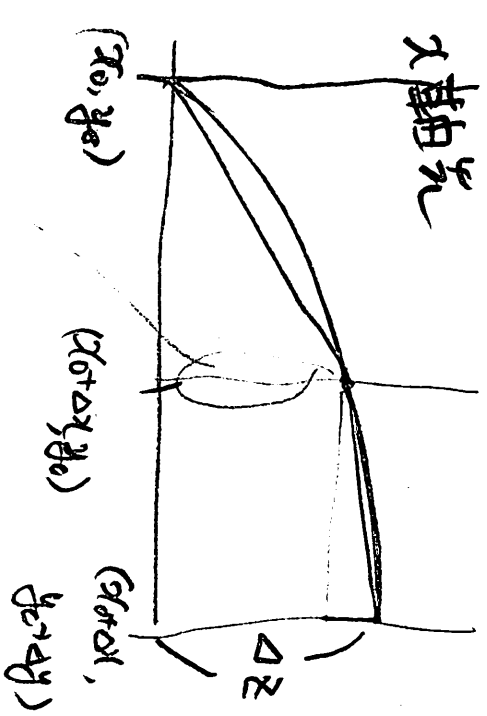
y 曲線 (yz平面平行) $z = f(x_0, y)$

$$= 4x_0^2 + y^2 \quad \leftarrow y \text{ の二次関数}$$

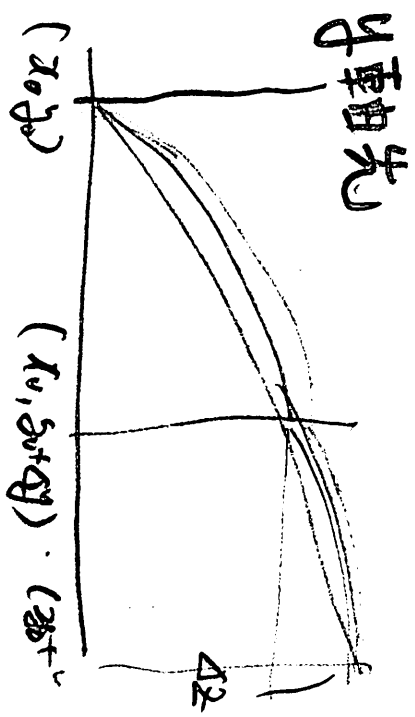


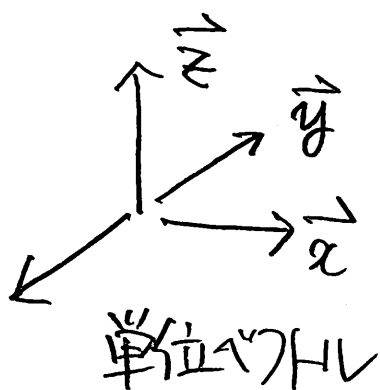
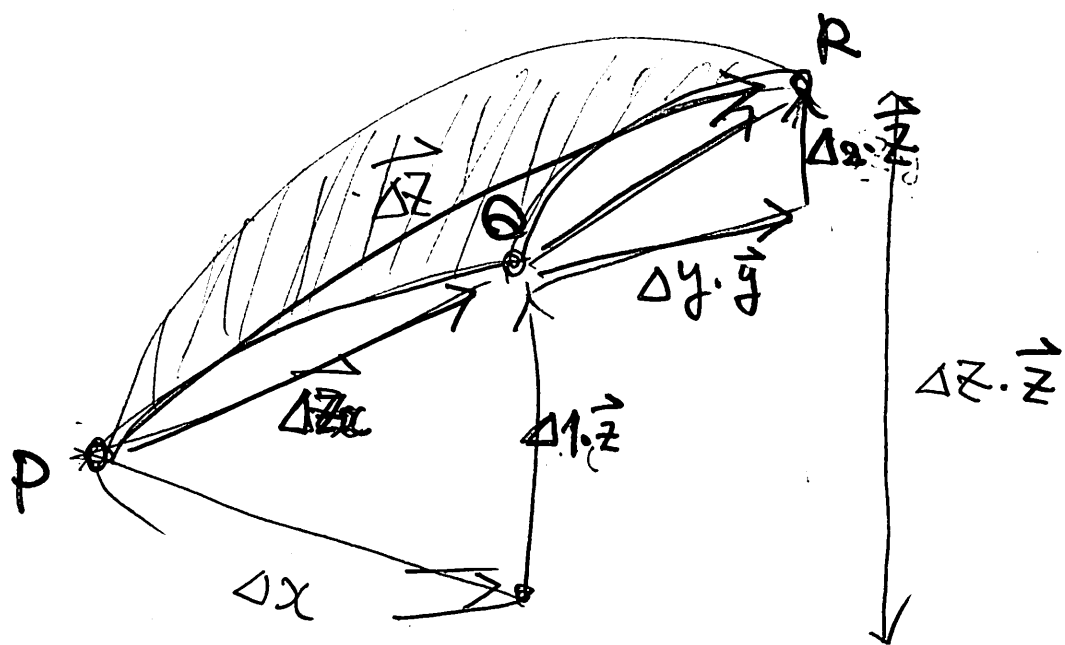
展開図 (2変数の和)

2変数関数の変化量 Δz



$\lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ \Delta y \rightarrow 0}} \Delta z = dz$ (全微分)
 全微分の変化量の合計



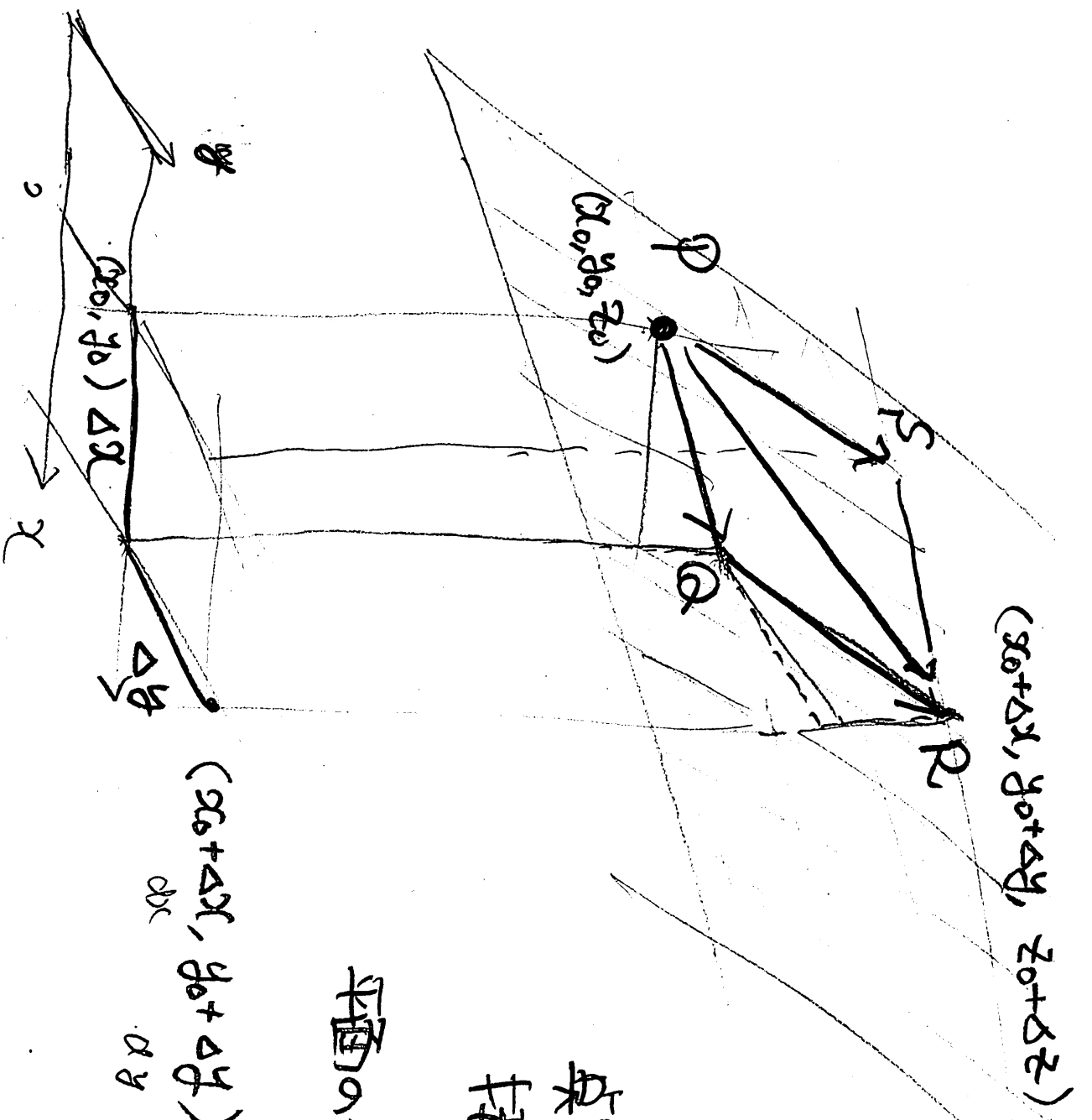


ベクトルで考えよう
 ことわざ

$$\vec{PQ} = \Delta \vec{z}_x = \Delta x \vec{x} + \Delta 1 \cdot \vec{z}$$

$$\vec{QR} = \Delta \vec{z}_y = \Delta y \vec{y} + \Delta 2 \cdot \vec{z}$$

$$\vec{PR} = \Delta \vec{z} = \Delta x \vec{x} + \Delta y \cdot \vec{y} + (\Delta 1 + \Delta 2) \vec{z}$$



$(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y, z_0 + \Delta z)$

曲面が

平面とみ合

せると接近

//

点Pにおける

接平面

∠ 各々の

平面の傾きが変化を

決める。

$(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y)$

Δx
 Δy

$(x_0, y_0) \Delta x$

Δy

x

y

$$\vec{PR} = \Delta x \cdot \vec{e}_1 + \Delta y \cdot \vec{e}_2 + \Delta z \cdot \vec{e}_3$$

$$= (\Delta x, \Delta y, \Delta z)$$

$$= \vec{pQ} + \vec{QR}$$

$$= (\Delta x, 0, \Delta 1) + (0, \Delta y, \Delta 2)$$

↑
yz
xz平面上の直線

$$\therefore \Delta z = \Delta 1 + \Delta 2$$

$\Delta 1$ は x 方向の変化にのみ依存する
 $\Delta 2$ は y

$$\lim_{R \rightarrow P} \vec{PR} = \lim_{R \rightarrow P} (\vec{pQ} + \vec{QR})$$

$$\Delta 1 = f(x_0 + \Delta x, y_0) - f(x_0, y_0)$$

$$\lim_{R \rightarrow P} \Delta 1 = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \{ f(x_0 + \Delta x, y_0) - f(x_0, y_0) \}$$

$$= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \int_{y_0}^{f(x_0 + \Delta x, y_0)} f_y(x) dx - f_y(x_0) \cdot \Delta x$$

$$= \frac{df_y(x_0)}{dx} \cdot \Delta x$$

$$\lim_{\substack{R \rightarrow Q \\ Q \rightarrow P}} \overrightarrow{QR} = \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ \Delta y \rightarrow 0}} (0, \Delta y, \Delta z) \quad \text{— } yz \text{ 平面 } \Delta x \text{ 方向}$$

$$\Delta z = \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ \Delta y \rightarrow 0}} \{ f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) - f(x_0 + \Delta x, y_0) \}$$

$$f(x_0 + \Delta x, y) \in f_{x_0 + \Delta x}(y) \text{ と考へる (一定の関数)}$$

固定

$$= \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ \Delta y \rightarrow 0}} \{ f_{x_0 + \Delta x}(y_0 + \Delta y) - f_{x_0 + \Delta x}(y_0) \}$$

y の同変に x が定まる

$$= \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ \Delta y \rightarrow 0}} \left(\frac{f_{x_0 + \Delta x}(y_0 + \Delta y) - f_{x_0 + \Delta x}(y_0)}{\Delta y}, \Delta y \right)$$

$$= \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{d}{dy} f_{x_0 + \Delta x}(y_0) \cdot dy$$

$$= \frac{d}{dy} f_{x_0}(y_0) \cdot dy$$

$$= f'_y(x_0, y_0) \cdot dy$$

$$\lim_{P \rightarrow Q} \overrightarrow{PQ} = \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ \Delta y \rightarrow 0}} (\Delta x, \Delta y, \Delta 1 + \Delta 2)$$

$$= (dx, dy, f_x(x_0, y_0)dx + f_y(x_0, y_0)dy)$$