STA 212

(à rendre le : 04/05/2022 à 23h59)

## Examen TP

Enseignant: Mohammed Sedki

pageweb: masedki.github.io

Instructions: le rendu est à envoyer par mail sous forme d'un pdf (prenom\_nom.pdf) généré par un fichier Rmarkdown. Le pdf doit absolument contenir les résultats d'exécution du code implémenté. Vous pouvez travailler au plus en binôme (rendre une seule copie prenom1\_nom1\_prenom2\_nom2.pdf).

Exercice 1 : Sélection de modèle pour l'ajustement de courbes

(5 points points)

On s'intéresse à l'ajustement de courbes à des données bruitées où on suppose l'existence d'un lien polynomial entre une variable réponse  $y \in \mathbb{R}$  et une variable explicative  $x \in \mathbb{R}$ , donné par

$$y = \sum_{k=1}^{d} \beta_k x^k + \varepsilon,$$

où  $\varepsilon \sim \mathcal{N}(0,1)$  est un bruit gaussien. Une question de sélection de modèle que nous explorons dans ce problème, est celle du choix du degré d approprié de cet ajustement polynomial.

(a) Le Fichier XYmodel.rda contient un échantillon  $\{x_i, y_i\}_{i=1}^n$  avec n = 100. Pour d = 1, 2, ..., 10, ajuster le modèle précédent en minimisant la perte des moindres carrés

$$L(\beta) = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^{n} \left[ y_i - \sum_{k=1}^{d} \beta_k(x_i)^k \right]^2.$$

Quelle est la valeur de d qui minimise la perte? Tracer sur la même figure, le jeu de données sous forme d'un nuage de points ainsi que les modèles ajustés pour d = 1, 2, 3, 4.

- (b) Choisir la valeur optimale de  $\hat{d}$  à l'aide du critère AIC revient à minimiser  $L(\hat{\beta}[d]) + \frac{d}{n}$ , où  $\hat{\beta}[d]$  est le vecteur de paramètres ajustés au modèle polynomial de degré d. Calculer le critère AIC pour les différentes valeurs de  $d \in \{1, 2, ..., 10\}$ . Quelle est la valeur optimale  $\hat{d}$ ?
- (c) On note  $\hat{\beta} = \hat{\beta}[\hat{d}]$  le vecteur des paramètres du modèle optimal obtenu en (b) et x une nouvelle observation de la variable explicative. On peut calculer la réponse prédite

$$\widehat{y} = \sum_{k=1}^{\widehat{d}} \widehat{\beta}_k x^k.$$

Le fichier XYnew.rda contient un échantillon de test  $\{x_i, y_i\}_{i=1}^m$  où m = 500. Utiliser ce nouveau jeu de données pour générer les prédictions  $\hat{y}_i$ , i = 1, 2, ..., m et calculer l'erreur

$$\sum_{i=1}^{m} (\widehat{y}_i - y_i)^2.$$

(d) Répéter (c) pour le modèle complet de paramètres  $\widehat{\beta}[10]$ . L'erreur de prédiction du modèle complet est-elle plus grande que l'erreur du modèle optimal?

Exercice 2 : Implémentation d'un perceptron (aux origines des SVM)

(5 points points)

L'algorithme dit perceptron permet de construire des fonctions de seuil linéaires

$$\mathcal{F} = \left\{ \operatorname{sign} \left[ f_{\theta}(\cdot) \right] \mid f_{\theta}(x) = \langle \theta, x \rangle, \theta \in \mathbb{R}^d \right\}.$$

Soient un échantillon  $\mathcal{D}_n = \{(x_i, y_i) \in \mathcal{X} \times \{-1, +1\}, i = 1, \dots, n\}$  et un vecteur de poids  $\theta \in \mathbb{R}^d$ , on définit l'ensemble des erreurs  $m(\theta) = \{i \in \{1, \dots, n\} : y_i \langle \theta, x_i \rangle < 0\}$ , l'algorithme perceptron génère une suite de vecteur  $\theta^0, \theta^1, \theta^3, \dots$ 

- 1. Initialiser  $\theta^0 = 0$ .
- **2.** Pour  $t = 0, 1, 2, \ldots$ , tant que  $m(\theta^t) \neq \emptyset$ , choisir au hasard un élément  $i \in m(\theta^t)$  et mettre à jour  $\theta^{t+1} = \theta^t + y_i x_i$ .

**Définition** Un jeu de données est linéairement séparable s'il existe  $\theta \in \mathbb{R}^d$  tel que  $m(\theta) = \emptyset$ , *i.e.* il existe une droite qui sépare les deux classes sans erreurs de classement.

- (a) Montrer que pour tout jeu de données linéairement séparable  $\mathcal{D}_n$ , l'algorithme du perceptron nécessite au maximum  $T = \frac{R^2}{\delta^2}$  itérations pour achever la recherche de la droite séparatrice où
  - (i)  $R = \max_{i=1}^{n} ||x_i||_2$
  - (ii)  $\delta = \min_{i=1,\dots,n} \left( \frac{y_i \langle \theta^*, x_i \rangle}{\|\theta^*\|_2} \right) > 0$  pour un certain  $\theta^*$ ,  $m(\theta^*) = \emptyset$  où  $\delta$  est appelé la marge (la distance entre la droite  $\theta^*$  et le point le plus proche du jeu de données).
- (b) Implémentez sous R l'algorithme du perceptron linéaire décrit ci-dessus, en utilisant l'initialisation  $\theta^0 = 0$ . Appliquez-le au jeu de données X\_y.rda. Comparez le nombre d'itérations requises à la borne théorique précédente. (Vous pouvez utiliser le point fixe  $\theta^*$  que vous obtenez pour estimer la marge  $\delta$ ).