

Университет ИТМО
Факультет программной инженерии и компьютерной техники

Вычислительная математика

Лабораторная работа №4

Вариант – метод наименьших квадратов

Выполнила: Екатерина Машина

Группа Р3210

Преподаватель: Ольга Вячеславовна Перл

Санкт-Петербург
2020 г.

Описание использованного метода

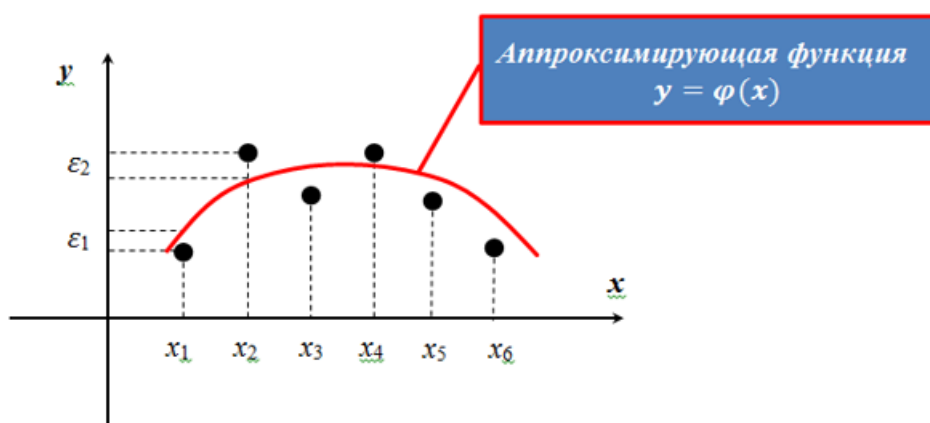
Представим, что вид аппроксимирующей функции уже известен:

$$y = \varphi(x, a_0, a_1, a_2, \dots, a_m),$$

где φ – известная функция, $a_0, a_1, a_2, \dots, a_m$ – неизвестные параметры.

Требуется определить такие параметры, при которых значения аппроксимирующей функции приблизительно совпадали со значениями исследуемой функции в точках x_i , т.е. $y_i \approx \varphi(x_i)$. Разность между этими значениями (отклонения) обозначим через ε_i .

Тогда $\varepsilon_i = \varphi(x, a_0, a_1, a_2, \dots, a_m) - y_i, i = 1, 2, \dots, n$



Мерой отклонения многочлена $\varphi(x)$ от заданной функции $f(x)$ на множестве точек $((x_i, y_i))$ является величина S (критерий минимизации), равная сумме квадратов разности между значениями многочлена и функции для всех точек x_0, x_1, \dots, x_n :

$$S = \sum_{i=1}^n \varepsilon_i^2 = \sum_{i=1}^n [\varphi(x_i) - y_i]^2 \rightarrow \min$$

Задача нахождения наилучших значений параметров a_0, a_1, \dots, a_m сводится к некоторой минимизации отклонений ε_i .

Параметры a_0, a_1, \dots, a_m эмпирической формулы находятся из условия минимума функции $S = S(a_0, a_1, a_2, \dots, a_m)$.

Так как здесь параметры выступают в роли независимых переменных функции S , то её минимум найдем, приравняв к нулю частные производные по этим переменным (m – степень многочлена, n – число точек) :

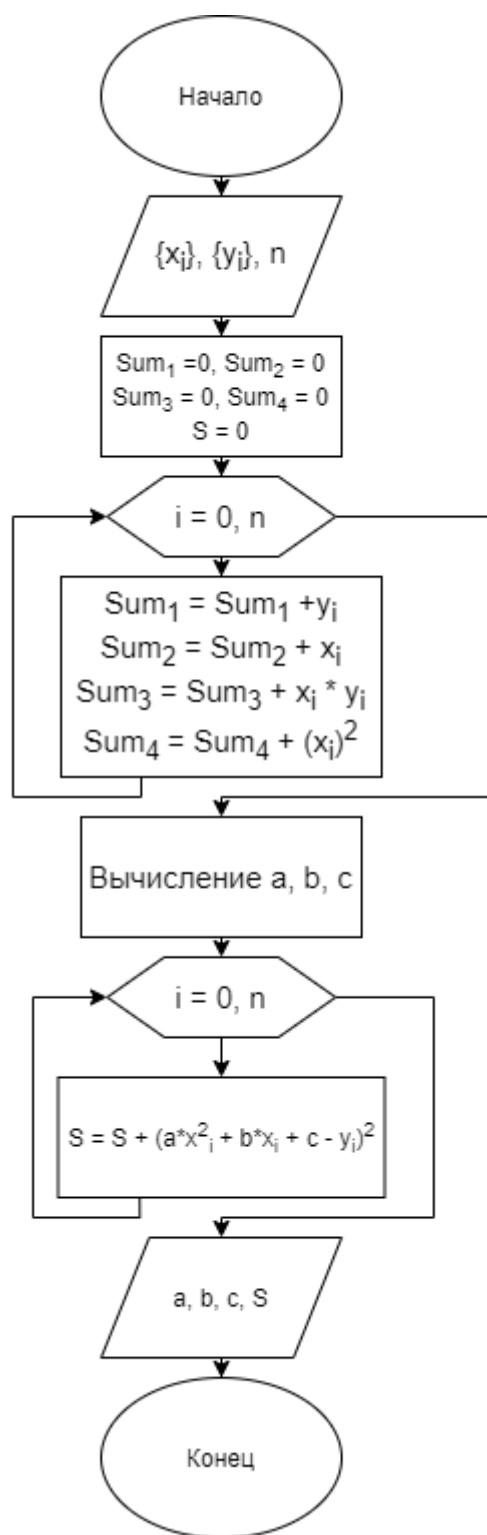
$$\begin{aligned} \frac{\partial S}{\partial a_0} &= 2 \sum_{i=1}^n a_0 + a_1 x_i + \dots + a_{m-1} x_i^{m-1} + a_m x_i^m - y_i = 0 \\ \frac{\partial S}{\partial a_1} &= 2 \sum_{i=1}^n (a_0 + a_1 x_i + \dots + a_{m-1} x_i^{m-1} + a_m x_i^m - y_i) x_i = 0 \\ &\dots \dots \dots \\ \frac{\partial S}{\partial a_m} &= 2 \sum_{i=1}^n (a_0 + a_1 x_i + \dots + a_{m-1} x_i^{m-1} + a_m x_i^m - y_i) x_i^m = 0 \end{aligned}$$

Преобразуем полученную линейную систему уравнений: раскроем скобки и перенесем свободные слагаемые в правую часть выражения.

в матричном виде:

$$\begin{pmatrix} n & \sum_{i=1}^n x_i & \dots & \sum_{i=1}^n x_i^m \\ \sum_{i=1}^n x_i & \sum_{i=1}^n x_i^2 & \dots & \sum_{i=1}^n x_i^{m+1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \sum_{i=1}^n x_i^m & \sum_{i=1}^n x_i^{m+1} & \dots & \sum_{i=1}^n x_i^{2m} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \dots \\ \dots \\ a_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^n y_i \\ \sum_{i=1}^n x_i y_i \\ \dots \\ \dots \\ \sum_{i=1}^n x_i^m y_i \end{pmatrix}$$

Блок-схема



Листинг численного метода

```
1 public void calculateNewOrdinaryLeastSquare () {
2     yiDb = new ArrayList<>();
3     d = new ArrayList<>();
4     dPow2 = new ArrayList<>();
5     matrix = new double[][]{
6         {xiPow4.get(n)-xiPow4.get(worst_ind), xiPow3.get(n)-
7 xiPow3.get(worst_ind), xiPow2.get(n)-xiPow2.get(worst_ind),
8 xiPow2ToYi.get(n)-xiPow2ToYi.get(worst_ind)},
9         {xiPow3.get(n)-xiPow3.get(worst_ind), xiPow2.get(n)-
10 xiPow2.get(worst_ind), xi.get(n)-xi.get(worst_ind), xiyi.get(n)-
11 xiyi.get(worst_ind)},
12         {xiPow2.get(n)-xiPow2.get(worst_ind), xi.get(n)-
13 xi.get(worst_ind), n-1, yi.get(n)-yi.get(worst_ind)}
14     };
15     inversionOfMatrix(matrix, 3);
16     result = matrixMultiplication();
17     a = result[0][0];
18     b = result[1][0];
19     c = result[2][0];
20     findYiDb();
21     findD();
22     int s = findDpow2();
23 }
```

```
1 private void findYiDb () {
2     double next, sum = 0;
3     for (int i = 0; i < n; i++) {
4         next = a*xiPow2.get(i) + b*xi.get(i) + c;
5         yiDb.add(next);
6         sum += next;
7     }
8     yiDb.add(sum);
9 }
```

```
1 private void findD () {
2     double next, sum = 0;
3     for (int i = 0; i < n; i++) {
4         next = yi.get(i) - yiDb.get(i);
5         d.add(next);
6         sum += next;
7     }
8     d.add(sum);
9 }
```

Примеры

Лабораторная работа №4



Выберите функцию:

- ☒ $\cos(x)/(x^2+1)$
- ☐ $\sqrt{1+2x^2-x^3}$
- ☐ $1/\sqrt{3+x^5}$
- ☐ $\sqrt{x^2+3}$

Выберите начальное значение x:

0

Выберите шаг:

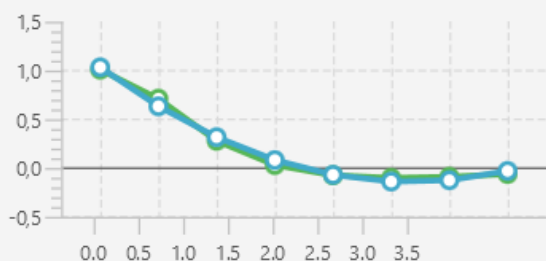
0.5

Вычислить

Ответ:

$$y = 0,165x^2 - 0,882x + 1,024$$

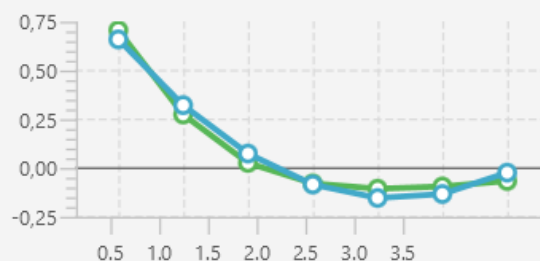
Отклонение $S = 1,586$



Ответ:

$$y = 0,179x^2 - 0,943x + 1,082$$

Отклонение $S = 0,588$



Лабораторная работа №4



Выберите функцию:

- ☐ $\cos(x)/(x^2+1)$
- ☐ $\sqrt{1+2x^2-x^3}$
- ☒ $1/\sqrt{3+x^5}$
- ☐ $\sqrt{x^2+3}$

Выберите начальное значение x:

0

Выберите шаг:

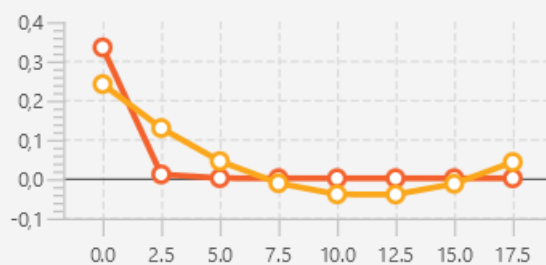
2.5

Вычислить

Ответ:

$$y = 0,002x^2 - 0,050x + 0,240$$

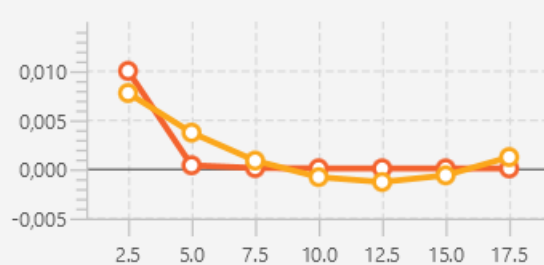
Отклонение $S = 0,081$



Ответ:

$$y = 0,000x^2 - 0,002x + 0,013$$

Отклонение $S = 0,000$



Выберите функцию:

- ☒ $\cos(x)/(x^2+1)$
☐ $\sqrt{1+2x^2-x^3}$
☐ $1/\sqrt{3+x^5}$
☐ $\sqrt{x^2+3}$

Выберите начальное значение x:

0

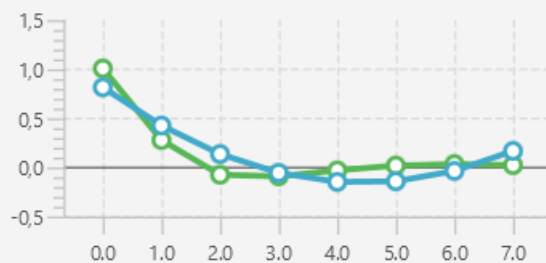
Выберите шаг:

1

Вычислить

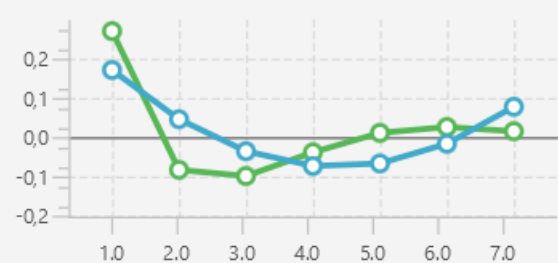
Ответ:

$$y = 0,049x^2 + -0,439x + 0,808$$

Отклонение $S = 0,922$ 

Ответ:

$$y = 0,022x^2 + -0,191x + 0,340$$

Отклонение $S = 0,049$ 

Выберите функцию:

- ☒ $\cos(x)/(x^2+1)$
☐ $\sqrt{1+2x^2-x^3}$
☐ $1/\sqrt{3+x^5}$
☐ $\sqrt{x^2+3}$

Выберите начальное значение x:

0

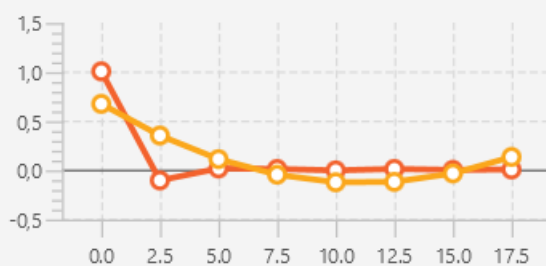
Выберите шаг:

2.5

Вычислить

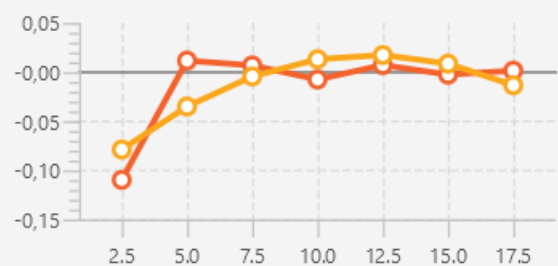
Ответ:

$$y = 0,007x^2 + -0,145x + 0,668$$

Отклонение $S = 0,632$ 

Ответ:

$$y = -0,001x^2 + 0,025x + -0,137$$

Отклонение $S = 0,008$ 

Выводы

Выполнив данную лабораторную работу я сделала следующие выводы:

Во первых необходимо обратить внимание на разницу в постановке задач аппроксимации и интерполяции: интерполянт должен принадлежать к определенному классу и в точках x_i ($i = 0, 1, \dots, n$) принимать те же значения, что и исходная функция, для аппроксиманта это требование обязательным не является, но должен выполняться критерий наилучшего приближения.

В большинстве практических случаев вычислений нам требуется *установить определенный вид функциональной зависимости* между характеристиками изучаемого явления. Этой цели и служит задача о приближении функции.

Т.е. задача о приближении (аппроксимации) функции состоит в том, чтобы *данную функцию $f(x)$ приближенно заменить (аппроксимировать) некоторой функцией $\varphi(x)$, значения которой в заданной области мало отличались от опытных данных ($f(x) \approx \varphi(x)$)*.

Построение эмпирической формулы состоит из 2 этапов:

1. *Подбор общего вида формулы.*

Иногда он известен из физических соображений.

Если характер зависимости неизвестен, то первоначально его выбирают геометрически: экспериментальные точки наносятся на график, и примерно угадывается общий вид зависимости путем сравнения полученной кривой с графиками известных функций (многочлена, логарифмической, показательной функций и т.п.).

Выбор вида эмпирической зависимости – наиболее сложная часть решения задачи, так как класс известных аналитических зависимостей необъятен. Практика, однако, показывает, что при выборе аналитической зависимости достаточно ограничиться довольно узким кругом функций: линейные, степенные и показательные.

2. *Определение значений параметров аппроксимирующей функции.*

(это и было реализовано в самой лабораторной работе, а алгоритм описан в теоретическом блоке выше)

Что касается задачи интерполирования, то существует 3 метода:

1. Интерполирование кубическими сплайнами – это один из способов кусочно-полиномиальной интерполяции, когда весь отрезок разбивают на частичные отрезки и на каждом из частичных отрезков приближенно заменяют исходную функцию многочленом невысокой третьей степени, в отличие от формул Ньютона и Лагранжа, где отрезок не разбивается. Интерполяцию кубическими сплайнами рационально применять, если $f(x)$ – периодическая или тригонометрическая функция.
2. Формула Лагранжа.
Основным отличием этого метода является то, что его можно применять для таблиц с различными расстояниями между узлами
3. Формула Ньютона
Можно применять только для таблиц с равноудаленными узлами. Формулы Ньютона имеют следующее преимущество перед формулой Лагранжа: добавление в таблицу узлов интерполяции при использовании формулы Лагранжа ведет к необходимости пересчета каждого коэффициента заново, тогда как при использовании формулы Ньютона достаточно добавить к уже существующему многочлену только одно слагаемое.

Кроме всего вышесказанного следует отметить, что большую точность интерполяции можно получить применением методов сплайн-интерполяции.