

# Математический анализ 1. Лекция 2.10

## Неявные скалярные и вектор-функции нескольких переменных

4 декабря 2023 г.

Неявные скалярные функции нескольких переменных

Теорема о неявных скалярных функциях нескольких переменных

Пример поиска точек экстремума неявной функции

Неявные вектор-функции нескольких переменных

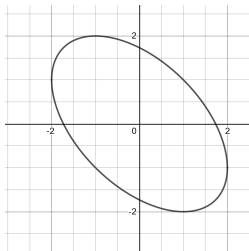
Теорема о неявной вектор-функции нескольких переменных

- ▶ Дифференциал неявно заданной функции  $y$  можно вычислить (разумеется, при условии ее существования и дифференцируемости), используя инвариантность формы первого дифференциала:

$$\begin{aligned} F(x, y(x)) &\equiv 0 \Rightarrow dF(x, y(x)) \equiv 0 \\ &\Rightarrow F'_x(x, y(x))dx + F'_y(x, y(x))dy(x) = 0 \\ &\Rightarrow dy(x) = -\frac{F'_x(x, y(x))}{F'_y(x, y(x))}dx. \end{aligned}$$

- ▶ Совокупность изложенных фактов позволяет исследовать неявные функции, в том числе, на экстремумы, выпуклость и т.д.

## Пример



Найдем и классифицируем точки экстремума неявной функции, заданной уравнением

$$x^2 + xy + y^2 = 3;$$

фактически речь идет о нескольких неявных функциях.

1. Положим  $F(x, y) = x^2 + xy + y^2 - 3$ . Функция  $y$  определена в окрестности любой точки  $A(x_0, y_0)$  такой, что  $F'_y(x_0, y_0) = x_0 + 2y_0 \neq 0$ . Для каждой функции  $y$ , которую локально задает уравнение  $F(x, y) = 0$ , выполнено:

$$y' = -\frac{F'_x(x, y)}{F'_y(x, y)} = -\frac{2x + y}{x + 2y}.$$

Стационарные точки каждой функции определяются уравнением  $2x + y = 0$ , при этом они должны лежать на кривой  $\Gamma$  (удовлетворять уравнению  $F(x, y) = 0$ ). Поэтому для них получаем **систему уравнений**

$$\begin{cases} 2x + y = 0 \\ x^2 + xy + y^2 - 3 = 0. \end{cases}$$

Стационарные точки:  $A(1, -2)$  и  $B(-1, 2)$ .

2. Для исследования на экстремум вычислим в них вторую производную

$$y'' = -\frac{(2 + y')(x + 2y) - (2x + y)(1 + 2y')}{(x + 2y)^2} = \frac{3(xy' - y)}{(x + 2y)^2}.$$

Дальнейшие преобразования можно не делать (!), т.к. в стационарных точках  $y' = 0$ .

Поэтому имеем

в точке  $A$ :  $y'' > 0 \Rightarrow A$  – точка минимума,

в точке  $B$ :  $y'' < 0 \Rightarrow B$  – точка максимума

(**разных функций  $y$** ). Геометрически из рисунка эти ответы очевидны.

Рассмотрим более сложное, чем на предыдущей лекции, уравнение

$$F(x_1, \dots, x_n, y) = 0 \quad (1)$$

с аргументами-параметрами  $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n) \in S$  и искомым аргументом  $y \in S_y$ , где  $S \subset \mathbb{R}^n$  и  $S_y \subset \mathbb{R}$  — некоторые множества.

Тем самым искомой становится **неявная скалярная функция нескольких переменных**  $y = f(\mathbf{x})$  с  $D(f) \subset S$  и  $R(f) \subset S_y$ .

Часто для нее используют просто обозначение  $y = y(\mathbf{x})$ , и мы тоже будем так иногда поступать.

Простым примером является уравнение

$$a_1 x_1^2 + \dots + a_n x_n^2 + a_{n+1} y^2 - a_0 = 0, \quad (2)$$

с заданными постоянными  $a_1, \dots, a_n, a_{n+1}$  и  $a_0$  или более общее уравнение

$$\sum_{i=1}^{n+1} \sum_{j=1}^{n+1} a_{ij} x_i x_j - a_0 = 0,$$

с заданными постоянными  $a_{ij}$  и  $a_0$ , связанное с поверхностями 2-го порядка, рассматриваемое относительно переменной  $y = x_{n+1}$ . Здесь  $S = \mathbb{R}^n$ ,  $S_y = \mathbb{R}$ .

Следующая теорема о локальной однозначной разрешимости уравнения (1) обобщает теорему из предыдущей лекции.

## Теорема

Пусть выполнены условия:

- 1) функция  $F(\mathbf{x}, y)$  определена и дифференцируема в некоторой окрестности точки  $(\mathbf{x}_0, y_0)$ ,  $\mathbf{x}_0 \in \mathbb{R}^n$ ,  $y_0 \in \mathbb{R}$ ;
- 2) точка  $(\mathbf{x}_0, y_0)$  такова, что  $F(\mathbf{x}_0, y_0) = 0$ ;
- 3) частная производная  $F'_y(\mathbf{x}, y)$  непрерывна в точке  $(\mathbf{x}_0, y_0)$  и  $F'_y(\mathbf{x}_0, y_0) \neq 0$ .

Тогда для каждого  $\mathbf{x}$  с  $|\mathbf{x} - \mathbf{x}_0| < \delta_0$  существует единственное решение уравнения

$$F(\mathbf{x}, y) = 0, \quad |y - y_0| < \varepsilon_0 \quad (3)$$

при достаточно малых  $\delta_0 > 0$  и  $\varepsilon_0 > 0$ , которое является неявной функцией  $y = f(\mathbf{x})$  такой, что  $y_0 = f(\mathbf{x}_0)$  и  $f(\mathbf{x})$  дифференцируема при  $|\mathbf{x} - \mathbf{x}_0| < \delta_0$ .

Если функция  $F(\mathbf{x}, y)$  дважды непрерывно дифференцируема в окрестности точки  $(\mathbf{x}_0, y_0)$ , то  $f(\mathbf{x})$  дважды непрерывно дифференцируема при  $|\mathbf{x} - \mathbf{x}_0| < \delta_0$ .

Снова нетрудно вывести неявные формулы для частных производных функции  $f(\mathbf{x})$ . Она удовлетворяет тождеству

$$F(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) \equiv 0 \quad \forall \mathbf{x} : |\mathbf{x} - \mathbf{x}_0| < \delta_0. \quad (4)$$

Продифференцируем его по  $x_i$ ,  $i = 1, \dots, n$  и по формуле для частных производных композиции функций получим

$$F'_{x_i}(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) + F'_y(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) f'_{x_i}(\mathbf{x}) \equiv 0, \quad (5)$$

откуда

$$f'_{x_i}(\mathbf{x}) = - \frac{F'_{x_i}(\mathbf{x}, y)}{F'_y(\mathbf{x}, y)} \Big|_{y=f(\mathbf{x})}. \quad (6)$$

Опять в силу условия  $F'_y(\mathbf{x}_0, y_0) \neq 0$  и непрерывности  $F'_y(\mathbf{x}, y)$  в точке  $(\mathbf{x}_0, y_0)$  свойство  $F'_y(\mathbf{x}, y) \neq 0$  выполнено и в достаточно малой окрестности точки  $(\mathbf{x}_0, y_0)$ .

Например, для примера (2) это условие имеет вид  $2a_{n+1}y_0 \neq 0$ , т.е.  $a_{n+1} \neq 0$  и  $y_0 \neq 0$ . Нетрудно понять, что эти условия связаны с существом дела и не могут быть отброшены (почему?).

Обратим внимание на следующее важное обстоятельство, связанное с дифференциалами исходной и искомой функции.



Дифференциал функции  $F(\mathbf{x}, y)$  имеет вид

$$dF(\mathbf{x}, y) = F'_{x_1}(\mathbf{x}, y)dx_1 + \dots F'_{x_n}(\mathbf{x}, y)dx_n + F'_y(\mathbf{x}, y)dy.$$

Согласно свойству инвариантности 1-го дифференциала относительно замены переменных эта формула сохраняет силу и в том случае, когда  $y = y(\mathbf{x})$  и поэтому с учетом тождества (4) имеем

$$dF(\mathbf{x}, y(\mathbf{x})) = F'_{x_1}(\mathbf{x}, y(\mathbf{x}))dx_1 + \dots F'_{x_n}(\mathbf{x}, y(\mathbf{x}))dx_n + F'_y(\mathbf{x}, y(\mathbf{x}))dy(\mathbf{x}) \equiv 0. \quad (7)$$

Отсюда при  $F'_y(\mathbf{x}, y(\mathbf{x})) \neq 0$  можно выразить дифференциал неявной функции

$$dy(\mathbf{x}) \equiv -\frac{F'_{x_1}(\mathbf{x}, y)}{F'_y(\mathbf{x}, y)}\Big|_{y=y(\mathbf{x})}dx_1 - \dots - \frac{F'_{x_n}(\mathbf{x}, y)}{F'_y(\mathbf{x}, y)}\Big|_{y=y(\mathbf{x})}dx_n. \quad (8)$$

Поскольку также для любой дифференцируемой функции  $dy(\mathbf{x}) = y'_{x_1}(\mathbf{x})dx_1 + \dots + y'_{x_n}(\mathbf{x})dx_n$ , то можно выписать формулы для частных производных неявной функции

$$y'_{x_1}(\mathbf{x}) \equiv -\frac{F'_{x_1}(\mathbf{x}, y)}{F'_y(\mathbf{x}, y)}\Big|_{y=y(\mathbf{x})}, \quad \dots, y'_{x_n}(\mathbf{x}) \equiv -\frac{F'_{x_n}(\mathbf{x}, y)}{F'_y(\mathbf{x}, y)}\Big|_{y=y(\mathbf{x})},$$

т.е. вторым способом снова получают формулы (6).

Если функции  $F(x, y)$  и  $f(x)$  дважды дифференцируемы, то полученное тождество (5) с  $f'_{x_i}(x)$  можно еще раз продифференцировать по  $x_j$  и получить из него неявную формулу для  $f''_{x_i x_j}(x)$  (выпишите ее самостоятельно; при каком условии на  $F(x, y)$  эта формула корректна? см. также пример ниже).

Кроме того, из тождества (9) с  $dF(x, y(x))$  (или формулы (8) с  $dy(x)$ ) можно найти  $d^2y(x)$  (см. пример ниже).

Возможность нахождения 1-х и 2-х частных производных неявных функций, пусть и в неявном виде, **позволяет исследовать такие функции на экстремум** по-прежнему на основе тех же теорем, что и для обычных «явных» функций.

В том числе в силу необходимых условий экстремума  $f'_{x_i}(\mathbf{x}) = 0$ ,  $i = 1, \dots, n$  тождества (5) и (4) в совокупности порождают систему уравнений для точек возможного экстремума  $(\mathbf{x}, y)$

$$\begin{cases} F'_{x_1}(\mathbf{x}, y) = 0 \\ \vdots \\ F'_{x_n}(\mathbf{x}, y) = 0 \\ F(\mathbf{x}, y) = 0. \end{cases} \quad (9)$$

Это система из  $n + 1$  нелинейных уравнений для  $n + 1$  неизвестных  $(x_1, \dots, x_n, y)$ . (Обратите внимание на то, что выписанная выше формула для  $f'_{x_i}(\mathbf{x})$  непосредственно не использовалась).

Первые  $n$  уравнений системы следуют также из формулы (8), поскольку в точке возможного экстремума  $dy(\mathbf{x}) = 0$ .

**Пример.** Исследуем на экстремум неявную функцию  $z = z(x, y)$  — решение уравнения

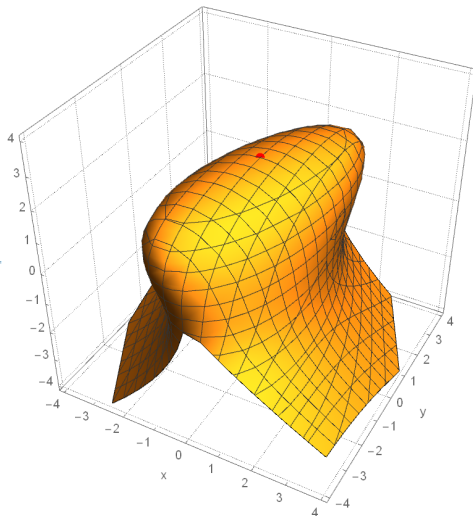
$$F(x, y, z) \equiv 4x^2 - xyz + y^2 + z^3 - 16 = 0, \quad (10)$$

где вместо  $(x_1, x_2, y)$  используется другое более стандартное в  $\mathbb{R}^3$  обозначение переменных  $(x, y, z)$ .

Отметим, что  $F(x, y, z)$  — кубический многочлен относительно  $z$ . Следовательно, для любых  $x, y$  существует значение  $z = z(x, y)$ , являющееся решением уравнения (10) такое, что

$$4x^2 - xyz(x, y) + y^2 + z^3(x, y) - 16 \equiv 0, \quad (11)$$

однако оно может быть не единственным при некоторых  $(x, y)$ .



Анализ на экстремум состоит из двух этапов.

**1-й этап — необходимые условия экстремума.** В предположении дифференцируемости функции  $z(x, y)$  продифференцируем тождество (11) по  $x$  и  $y$ :

$$8x - yz(x, y) - xyz'_x(x, y) + 3z^2(x, y)z'_x(x, y) \equiv 0, \quad (12)$$

$$-xz(x, y) - xyz'_y(x, y) + 2y + 3z^2(x, y)z'_y(x, y) \equiv 0. \quad (13)$$

В точках возможного экстремума  $z'_x(x, y) = 0$ ,  $z'_y(x, y) = 0$ , что приводит к системе уравнений

$$\begin{cases} z'_x(x, y) = 0 \\ z'_y(x, y) = 0 \\ F(x, y, z) = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 8x - yz = 0 \\ -xz + 2y = 0 \\ 4x^2 - xyz + y^2 + z^3 - 16 = 0 \end{cases}. \quad (14)$$

Получена система из трех нелинейных уравнений для трех координат точки возможного экстремума  $(x_0, y_0, z_0)$ . Разумеется, мы просто повторили в данном примере вывод системы (9) для конкретного уравнения, и можно было бы сразу ей воспользоваться.

Однако тождества (12), (13) потребуются также ниже на 2-м этапе.

Из 1-го и 2-го уравнений последовательно имеем

$$x = \frac{yz}{8}, \quad y = \frac{xz}{2} \Rightarrow x = \frac{xz^2}{16} \Leftrightarrow x\left(1 - \frac{z^2}{16}\right) = 0.$$

1. Если  $x = 0$ , то и  $y = 0$ , а 3-е уравнение принимает вид  $z^3 = 16$ . Отсюда  $(x_0, y_0, z_0) = (0, 0, 2\sqrt[3]{2})$ .

2. Если же  $1 - \frac{z^2}{16} = 0$ , то  $z = \pm 4$ .

При  $z = 4$  из предыдущих формул имеем  $y = 2x$  и

$F(x, 2x, 4) = 4^3 - 16 = 48 \neq 0$ . Поэтому 3-е уравнение системы не выполнено. При  $z = -4$  ситуация аналогичная.

Таким образом,  $(x_0, y_0, z_0) = (0, 0, 2\sqrt[3]{2})$  — единственная точка возможного экстремума.

Вычислим  $F'_z(x, y, z) = -xy + 3z^2$  и обратим внимание на то, что  $F'_z(x_0, y_0, z_0) = 3z_0^2 \neq 0$ . Проверка этого условия существенна, т.к. в силу теоремы 1 оно обеспечивает не только существование, но и единственность решения уравнения (10) в достаточно малой окрестности точки  $(x_0, y_0, z_0)$  и тем самым корректность рассмотрения неявной функции  $z(x, y)$ .

Дополнительно заметим, что по правилам арифметических операций над дифференциалами имеем

$$\begin{aligned} dF(x, y, z) &= 8xdx - (yzdx + xzdy + xydz) + 2ydy + 3z^2dz = \\ &= (8x - yz)dx + (2y - xz)dy + (3z^2 - xy)dz, \end{aligned}$$

поэтому

$$[(8x - yz)dx + (2y - xz)dy + (3z^2 - xy)dz] \Big|_{z=z(x,y)} \equiv 0. \quad (15)$$

При  $3z^2 - xy \neq 0$  находим выражение для 1-го дифференциала неявной функции

$$dz(x, y) \equiv \left( -\frac{8x - yz}{3z^2 - xy}dx - \frac{2y - xz}{3z^2 - xy}dy \right) \Big|_{z=z(x,y)}. \quad (16)$$

Отсюда также непосредственно следуют первые два уравнения системы (14).

**2 этап — достаточные условия экстремума.** Чтобы проверить достаточные условия экстремума, найдем 2-е частные производные функции  $z(x, y)$  в точке возможного экстремума (для наглядности в предположении, что  $z(x, y)$  дважды дифференцируема в достаточно малой окрестности точки  $(x_0, y_0)$ ); напомним, что  $z_0 = z(x_0, y_0)$ . Продифференцируем тождество (12) по  $x$ :

$$8 - 2yz'_x(x, y) - y(zz'_x)(x, y) - xyz''_{xx}(x, y) + 6(z(z'_x)^2)(x, y) + 3(z^2 z''_{xx})(x, y) \equiv 0.$$

Отсюда можно найти  $z''_{xx}(x, y)$ , но для решения поставленной задачи это не нужно. В точке возможного экстремума это тождество **радикально упрощается** и поэтому найти только  $z''_{xx}(x_0, y_0)$  намного проще:

$$8 + 3z_0^2 z''_{xx}(x_0, y_0) = 0 \Rightarrow z''_{xx}(x_0, y_0) = -\frac{8}{3z_0^2}.$$

(Значение  $z_0$  мы явно не подставляем во избежание громоздких выражений; более того, здесь в этом нет необходимости).



Продифференцируем тождество (13) по  $y$ , рассмотрим результат в точке возможного экстремума и найдем  $z''_{yy}(x_0, y_0)$ :

$$\begin{aligned} -2xz'_y(x, y) - xyz''_{yy}(x, y) + 2 + 6(z(z'_y)^2)(x, y) + 3(z^2 z''_{yy})(x, y) &\equiv 0 \Rightarrow \\ \Rightarrow 2 + 3z_0^2 z''_{yy}(x_0, y_0) = 0 &\Rightarrow z''_{yy}(x_0, y_0) = -\frac{2}{3z_0^2}. \end{aligned}$$

Продифференцируем тождество (12) также по  $y$ , рассмотрим результат в точке возможного экстремума и найдем  $z''_{xy}(x_0, y_0)$ :

$$\begin{aligned} -z(x, y) - yz'_y(x, y) - xz'_x(x, y) - xyz''_{xy}(x, y) + 6(zz'_y z'_x)(x, y) + \\ + 3(z^2 z''_{xy})(x, y) &\equiv 0 \Rightarrow -z_0 + 3z_0^2 z''_{xy}(x_0, y_0) = 0 \Rightarrow z''_{xy}(x_0, y_0) = \frac{z_0}{3z_0^2}. \end{aligned}$$

Для той же цели можно было с равным успехом продифференцировать и тождество (13) по  $x$  (если сложность подобных двух тождеств разная, то можно выбирать более простое). Составим матрицу Гессе неявной функции  $z(x, y)$  в точке  $(x_0, y_0)$ :

$$A = \begin{pmatrix} z''_{xx}(x_0, y_0) & z''_{xy}(x_0, y_0) \\ z''_{xy}(x_0, y_0) & z''_{yy}(x_0, y_0) \end{pmatrix} = \frac{1}{3z_0^2} \begin{pmatrix} -8 & z_0 \\ z_0 & -2 \end{pmatrix}.$$

Имеем  $\det A = \frac{1}{9z_0^4}(16 - z_0^2) = \frac{1}{9z_0^4}(z_0^3 - z_0^2) > 0$  (т.к.  $z_0 > 1$ ). Поэтому по теореме о дост. условиях экстремума в точке  $(x_0, y_0)$  имеется строгий локальный экстремум, а т.к.  $a_{11} = \frac{1}{3z_0^2}(-8) < 0$ , то это точка строгого локального максимума.

Дополнительно заметим, что взятие дифференциала обеих частей тождества (15) по правилам арифметических операций над дифференциалами влечет тождество для  $d^2z = d(dz)$ :

$$[d(8x - yz)] dx + [d(2y - xz)] dy + [d(3z^2 - xy)] dz + [(3z^2 - xy)] d^2z \equiv 0$$

при  $z = z(x, y)$ . С помощью формул  $d(8x - yz) = 8dx - zdy - ydz$ ,

$$d(2y - xz) = 2dy - zdx - xdz, \quad d(3z^2 - xy) = 6zdz - ydx - xdy$$

и формулы (16) для  $dz$  отсюда можно найти  $d^2z(x, y)$ , т.е. записать этот 2-й дифференциал как квадратичную форму относительно  $dx$  и  $dy$  (выпишите эту формулу самостоятельно).

При этом в точке возможного экстремума  $(x_0, y_0)$  выкладки **радикально упрощаются**: т.к.  $x_0 = y_0 = 0$  и  $dz(x_0, y_0) = 0$ , то

$$(8dx - z_0dy)dx + (2dy - z_0dx)dy + 3z_0^2d^2z(x_0, y_0) = 0 \Rightarrow$$

$$d^2z(x_0, y_0) = \frac{1}{3z_0^2}(-8dx^2 + 2z_0dxdy - 2dy^2).$$

Это квадратичная форма с выписанной выше матрицей  $A$ .  
Отметим, что подход к анализу условий экстремума, основанный на 1-м и 2-м дифференциалах неявной функции без явного вычисления ее частных производных, быстрее приводит к цели.

Дальнейшим и более важным для приложений обобщением уравнения (1) является **система  $k$  нелинейных уравнений**

$$\begin{cases} F_1(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_k) = 0 \\ \vdots \\ F_k(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_k) = 0 \end{cases}$$

с аргументами-параметрами  $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n) \in S$  и искомыми аргументами  $\mathbf{y} = (y_1, \dots, y_k) \in S_y$ , где  $S \subset \mathbb{R}^n$  и  $S_y \subset \mathbb{R}^k$  — некоторые множества. Тем самым искомыми становятся  $k$  неявных функций многих переменных  $y_1 = y_1(\mathbf{x}), \dots, y_k = y_k(\mathbf{x})$  с  $D(y_1) \subset S, \dots, D(y_k) \subset S$  и  $R(y_1) \times \dots \times R(y_k) \subset S_y$ . В более компактной записи с аргументами-векторами указанная система принимает вид

$$F_1(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 0, \dots, F_k(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 0, \quad \mathbf{x} \in S, \quad \mathbf{y} \in S_y. \quad (17)$$

Какое условие (или условия) должно обобщать условие  $F'_y(\mathbf{x}_0, y_0) \neq 0$  из последней теоремы?

Пусть функции  $F_1(\mathbf{x}, \mathbf{y}), \dots, F_k(\mathbf{x}, \mathbf{y})$  определены в некоторой окрестности точки  $(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^k$ , где точка  $(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)$  такова, что  $F_1(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) = 0, \dots, F_k(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) = 0$ . Пусть указанная система имеет решение  $y_1(\mathbf{x}), \dots, y_k(\mathbf{x})$  в окрестности точки  $(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)$ . Тогда в окрестности точки  $\mathbf{x}_0$  выполнены тождества

$$\begin{cases} F_1(\mathbf{x}, y_1(\mathbf{x}), \dots, y_k(\mathbf{x})) \equiv 0 \\ \vdots \\ F_k(\mathbf{x}, y_1(\mathbf{x}), \dots, y_k(\mathbf{x})) \equiv 0 \end{cases}.$$

Пусть функции  $F_1(\mathbf{x}, \mathbf{y}), \dots, F_k(\mathbf{x}, \mathbf{y})$  дифференцируемы в окрестности точки  $(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)$ , а функции  $y_1(\mathbf{x}), \dots, y_k(\mathbf{x})$  дифференцируемы в окрестности точки  $\mathbf{x}_0$ . Продифференцируем указанные тождества по  $x_i$  (где  $i = 1, \dots, n$ ) с использованием формул для частных производных композиции функций:

$$\begin{cases} F'_{1,x_i}(\mathbf{x}, \mathbf{y}(\mathbf{x})) + F'_{1,y_1}(\mathbf{x}, \mathbf{y}(\mathbf{x}))y'_{1,x_i}(\mathbf{x}) + \dots + F'_{1,y_k}(\mathbf{x}, \mathbf{y}(\mathbf{x}))y'_{k,x_i}(\mathbf{x}) \equiv 0 \\ \vdots \\ F'_{k,x_i}(\mathbf{x}, \mathbf{y}(\mathbf{x})) + F'_{k,y_1}(\mathbf{x}, \mathbf{y}(\mathbf{x}))y'_{1,x_i}(\mathbf{x}) + \dots + F'_{k,y_k}(\mathbf{x}, \mathbf{y}(\mathbf{x}))y'_{k,x_i}(\mathbf{x}) \equiv 0 \end{cases} \quad (18)$$

Здесь, например, в 1-й строке стоят частные производные функции  $F_1(\mathbf{x}, \mathbf{y})$  по  $x_i, y_1, \dots, y_k$  в точке  $(\mathbf{x}, \mathbf{y}(\mathbf{x}))$  и частные производные функций  $y_1(\mathbf{x}), \dots, y_k(\mathbf{x})$  по  $x_i$ . Кроме того, для компактности записи введена *вектор-функция*  $\mathbf{y}(\mathbf{x}) = (y_1(\mathbf{x}), \dots, y_k(\mathbf{x}))$ : у нее не только аргумент  $\mathbf{x}$  является  $m$ -мерным вектором, но и значение  $\mathbf{y}(\mathbf{x})$  является  $k$ -мерным вектором.

Эти тождества при фиксированном  $\mathbf{x}$  представляют собой систему линейных алгебраических уравнений относительно неизвестных  $y'_{1,x_i}(\mathbf{x}), \dots, y'_{k,x_i}(\mathbf{x})$ . Ее компактный матричный вид следующий. Введем *матрицу Якоби*  $k$ -го порядка функций  $F_1(\mathbf{x}, \mathbf{y}), \dots, F_k(\mathbf{x}, \mathbf{y})$  по переменным  $y_1, \dots, y_k$ , строки которой составлены из первых частных производных этих функций по  $y_1, \dots, y_k$ :

$$J(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \{F'_{i,y_j}(\mathbf{x}, \mathbf{y})\}_{i,j=1}^k = \begin{pmatrix} F'_{1,y_1}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) & \dots & F'_{1,y_k}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ F'_{k,y_1}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) & \dots & F'_{k,y_k}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \end{pmatrix}.$$

Величину  $\det J(\mathbf{x}, \mathbf{y})$  называют *якобианом*.

Введем также  $k$ -мерные векторы-столбцы

$$\mathbf{y}'_{x_i}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} y'_{1,x_i}(\mathbf{x}) \\ \vdots \\ y'_{k,x_i}(\mathbf{x}) \end{pmatrix}, \quad \mathbf{F}'_{x_i}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \begin{pmatrix} F'_{1,x_i}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \\ \vdots \\ F'_{k,x_i}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \end{pmatrix}.$$

Тогда тождества (18) можно переписать в виде

$J(\mathbf{x}, \mathbf{y}(x))\mathbf{y}'_{x_i}(\mathbf{x}) \equiv -\mathbf{F}'_{x_i}(\mathbf{x}, \mathbf{y}(x))$  при  $i = 1, \dots, m$ , или подробнее

$$J(\mathbf{x}, \mathbf{y}(x))\mathbf{y}'_{x_1}(\mathbf{x}) \equiv -\mathbf{F}'_{x_1}(\mathbf{x}, \mathbf{y}(x)), \dots, J(\mathbf{x}, \mathbf{y}(x))\mathbf{y}'_{x_n}(\mathbf{x}) \equiv -\mathbf{F}'_{x_n}(\mathbf{x}, \mathbf{y}(x)).$$

Таким образом, для нахождения векторов частных производных

$\mathbf{y}'_{x_1}(\mathbf{x}), \dots, \mathbf{y}'_{x_n}(\mathbf{x})$  неявных функций по каждой переменной

$x_1, \dots, x_n$  надо решить системы линейных алгебраических уравнений

с одной и той же матрицей  $J(\mathbf{x}, \mathbf{y}(x))$  и правыми частями

$-\mathbf{F}'_{x_1}(\mathbf{x}, \mathbf{y}(x)), \dots, -\mathbf{F}'_{x_n}(\mathbf{x}, \mathbf{y}(x))$  соответственно.

Если выполнено известное алгебраическое условие

$\det J(\mathbf{x}, \mathbf{y}(x)) \neq 0$ , то эти системы имеют единственное решение.

Тем самым аналогом (обобщением) условия  $F'_y(\mathbf{x}_0, y_0) \neq 0$  из предыдущей теоремы служит одно (!) условие  $\det J(\mathbf{x}_0, y_0) \neq 0$ .

В математическом анализе по сравнению с линейной алгеброй: элементы матрицы и компоненты правых частей и решений возникающих систем линейных алгебраических уравнений являются **функциями**, а не постоянными.

## Теорема

*Пусть выполнены условия:*

- 1) функции  $F_1(\mathbf{x}, \mathbf{y}), \dots, F_k(\mathbf{x}, \mathbf{y})$  определены и непрерывно дифференцируемы в некоторой окрестности точки  $(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^k$ ;*
- 2) точка  $(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)$  такова, что  $F_1(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) = 0, \dots, F_k(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) = 0$ ;*
- 3) элементы матрицы Якоби  $J(\mathbf{x}, \mathbf{y})$ , введенной в (21), непрерывны в точке  $(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)$  и  $\det J(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) \neq 0$ .*

*Тогда для каждого  $\mathbf{x}$  с  $|\mathbf{x} - \mathbf{x}_0| < \delta_0$  существует единственное решение системы уравнений*

$$F_1(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 0, \dots, F_k(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 0, \quad |\mathbf{y} - \mathbf{y}_0| < \varepsilon_0$$

*при достаточно малых  $\delta_0 > 0$  и  $\varepsilon_0 > 0$ , которое является набором неявных функций  $y_1 = y_1(\mathbf{x}), \dots, y_k = y_k(\mathbf{x})$  таких, что  $\mathbf{y}_0 = (y_1(\mathbf{x}_0), \dots, y_k(\mathbf{x}_0))$  и  $y_1(\mathbf{x}), \dots, y_k(\mathbf{x})$  непрерывно дифференцируемы при  $|\mathbf{x} - \mathbf{x}_0| < \delta_0$ .*

Как уже было выведено выше, частные производные функций  $y_1(\mathbf{x}), \dots, y_k(\mathbf{x})$  по  $x_1, \dots, x_n$  можно найти, решив выписанные выше системы уравнений.

Если функции  $F_1(\mathbf{x}, \mathbf{y}), \dots, F_k(\mathbf{x}, \mathbf{y})$  и  $y_1(\mathbf{x}), \dots, y_k(\mathbf{x})$  дважды непрерывно дифференцируемы в окрестности точки  $(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)$ , то и функции  $y_1(\mathbf{x}), \dots, y_k(\mathbf{x})$  дважды непрерывно дифференцируемы при  $|\mathbf{x} - \mathbf{x}_0| < \delta_0$ .

Продифференцировав системы уравнений для частных производных функций  $y_1(\mathbf{x}), \dots, y_k(\mathbf{x})$  по  $x_1, \dots, x_n$ , можно получить системы уравнений для  $y''_{1x_i x_j}(\mathbf{x}), \dots, y''_{kx_i x_j}(\mathbf{x})$  (выпишите их самостоятельно).



**Пример.** Найдем  $z'(x)$ ,  $z''(x)$ ,  $dz(x)$ ,  $d^2z(x)$  и точки локального экстремума неявной функции  $z = z(x)$ , которая вместе с  $y = y(x)$  удовлетворяет системе уравнений:

$$F_1(x, y, z) \equiv x + y + z = 0, \quad F_2(x, y, z)^2 + y^2 + z^2 - 6 = 0.$$

Хотя  $y$  легко выражается через  $x$ ,  $z$ , для иллюстрации общности подхода этой связью пользоваться не будем. Подставим в заданные уравнения искомые функции

$$x + y(x) + z(x) \equiv 0, \quad x^2 + y^2(x) + z^2(x) - 6 \equiv 0$$

и продифференцируем возникшие тождества:

$$1 + y'(x) + z'(x) \equiv 0, \quad 2x + 2y(x)y'(x) + 2z(x)z'(x) \equiv 0.$$

Они представляют собой систему линейных алгебраических уравнений для  $y'(x)$  и  $z'(x)$

$$y'(x) + z'(x) \equiv -1, \quad y(x)y'(x) + z(x)z'(x) \equiv -x.$$

Матрица этой системы

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ y(x) & z(x) \end{pmatrix}$$

невырождена при  $z(x) - y(x) \neq 0$ .

При выполнении этого условия имеем

$$y'(x) = -1 - z'(x) \Rightarrow -y(x)(1 + z'(x)) + z(x)z'(x) = -x$$

$$\Rightarrow z'(x) = \frac{y(x) - x}{z(x) - y(x)} \Rightarrow y'(x) = \frac{x - z(x)}{z(x) - y(x)}$$

Если сюда подставить  $y(x) = -x - z(x)$ , то можно выразить  $z'(x)$  только через  $x, z(x)$ .

Необходимое условие экстремума  $z'(x) = 0$  в совокупности с заданными уравнениями приводит к системе уравнений

$$y - x = 0, \quad x + y + z = 0, \quad x^2 + y^2 + z^2 - 6 = 0$$

Она легко решается

$$y = x \Rightarrow z = -2x \Rightarrow 6x^2 - 6 = 0 \Rightarrow (x, y, z) = (1, 1, -2), (-1, -1, 2).$$

Условие  $z - y \neq 0$  в найденных точках выполнено, и они являются точками возможного экстремума.

Чтобы найти 2-е производные, продифференцируем возникшие выше тождества с производными еще раз:

$$y''(x) + z''(x) \equiv 0, \quad 1 + (y'(x))^2 + y(x)y''(x) + (z'(x))^2 + z(x)z''(x) \equiv 0$$

Это снова система уравнений

$$y''(x) + z''(x) \equiv 0, \quad y(x)y''(x) + z(x)z''(x) \equiv -1 - (y'(x))^2 - (z'(x))^2$$

с той же самой матрицей (это общий факт). Имеем

$$y''(x) = -z''(x) \Rightarrow z''(x) = \frac{-1 - (y'(x))^2 - (z'(x))^2}{z(x) - y(x)}.$$

Поскольку  $y(x)$ ,  $y'(x)$ ,  $z'(x)$  можно выразить через  $x$ ,  $z(x)$ , то это возможно и для  $z''(x)$ . Для функций одной переменной

$$dz(x) = z'(x)dx, \quad d^2z(x) = z''(x)dx^2.$$

Учитывая, что  $z'(\pm 1) = 0$ , вычисляем

$$y'(-1) = -1, \quad z''(-1) = -\frac{2}{3} < 0; \quad y'(1) = -1, \quad z''(1) = \frac{2}{3} > 0.$$

Поэтому  $x = -1$  — точка строгого локального максимума  $z(x)$ , а точка  $x = 1$  — точка строгого локального минимума  $z(x)$ .