

广义相对论基础

- 1、流形：物理体发生的背景 可用坐标描述的时空集合体，不同坐标间变换十分光滑
上有坐标系 O_α 、 O_β ...

- 2、张量 具有一定坐标变换规律的 n^{k+l} 个数

定义：一点处的 (k,l) 型张量为 n^{k+l} 个数，由 k 个上指标， l 个下指标区分。

$$T^{\mu_1 \dots \mu_k}_{\nu_1 \dots \nu_l}$$

坐标变换满足：

坐标变换 $x' = x'(x)$

$$T'^{\mu_1 \dots \mu_k}_{\nu_1 \dots \nu_l} = \frac{\partial x'^{\mu_1}}{\partial x^{\rho_1}} \dots \frac{\partial x'^{\mu_k}}{\partial x^{\rho_k}} \frac{\partial x^{\sigma_1}}{\partial x'^{\nu_1}} \dots \frac{\partial x^{\sigma_l}}{\partial x'^{\nu_l}} T^{\rho_1 \dots \rho_k}_{\sigma_1 \dots \sigma_l}$$

定义动机：矢量的推广。从矢量引入到张量需要把矢量理解为映射，见微分几何书。

例子：

矢量：(1,0)型 V^μ

坐标变化：

$$V'^\mu = \frac{\partial x'^\mu}{\partial x^\sigma} V^\sigma$$

对偶矢量：(0,1) 型

坐标变化：

$$\omega'_\nu = \frac{\partial x^\rho}{\partial x'^\nu} \omega_\rho$$

直积：

$$C^\mu_\nu = A^\mu B_\nu$$

缩并：

$$V^\sigma = T^{\sigma\rho}_\rho$$

- 3、切矢

对于曲线 $x=x(t)$,

其切矢： 理解为实数到矢量的映射

用 x^1 刻画的一条曲线： $x=x(x^1)$

$$\text{记为 } T^\mu_{\partial/\partial t} = \frac{dx^\mu}{dt}$$

以上均谈及分量，若谈及矢量本身，可将希腊字母改为罗马字母。

沿用切矢的记号

坐标线的切矢：坐标基矢： $\left(\frac{\partial}{\partial x^\mu}\right)^a$

可写为：

$$\text{切矢用坐标基矢表示： } T^a \equiv \left(\frac{\partial}{\partial t}\right)^a = \frac{dx^\mu}{dt} \left(\frac{\partial}{\partial x^\mu}\right)^a$$

来自张量定义

- 4、度规张量

g_{ab} (0,2)型对称张量，非退化($\det(g_{\mu\nu}) \neq 0$)

作用于任意非0矢量都不输出0

度规定义类似内积，但不一定正定

关于指标升降:

A^μ (1,0) 型

B_ν (0,1) 型

或记为 $A^\mu B_\nu$

\Rightarrow def. $C^\mu_\nu = A^\mu \cdot B_\nu$ 为 (1,1) 型张量.

证: $C^\mu_b = A^\mu \cdot B_b$

$$\text{有 } C^\mu_b = \frac{\partial x^a}{\partial x^k} \frac{\partial x^\nu}{\partial x^b} C^\mu_\nu$$

指标升降: $\boxed{T^{ab\mu}} := T^{ab}_\nu g^{\mu\nu}$

一种简写.

关于顺序:

$$\boxed{T^{ab} \neq T^{ba}}$$

$$\Rightarrow T^{a\ b}_{\mu\ \nu} \neq T^{ab}_{\mu\nu}$$

指标升降后不等

定义矢量 \vec{u}, \vec{v} 内积为:

$$g_{\mu\nu}u^\mu v^\nu$$

定义矢量 \vec{v} 长度:

$$|v| := \sqrt{|g(v, v)|}$$

现在就可以定义: 正交归一基底 $(e_\mu)^a$:

$$g((e_\mu)^a, (e_\nu)^b) = \pm \delta_{\mu\nu}$$

不同基底将 g 对角化, 其号差相同。

坐标变换下内积不变: $x=By$, $x^T A x = y^T B^T A B y$, 其中有 $\text{trace}(B^T A B) = \text{trace}(A)$ (即trace内可交换) 号差: 对角化后正的个数 减 负的个数

全为+1: 正定度规

1 个为-1: 洛伦兹度规

洛伦兹度规: 号差为 2, 即 $\text{diag}\{-1, 1, 1, 1\}$

$g(v, v) < 0$: 类时矢量 $= 0$ 类光 > 0 类空

曲线长度:

$$l := \int |T| dt = \int \sqrt{|g(T, T)|} dt$$

参数 t 有重参数化不变性。

用切矢+dt定义正好可以消掉dt

重参数化: 同一曲线 $x=x(t), x=x'(t')$ 曲线长度不变

$$l = \int \sqrt{|g_{\mu\nu} dx^\mu dx^\nu|}$$

记线元:

$$ds^2 \equiv g_{\mu\nu} dx^\mu dx^\nu$$

有:

$$l = \int \sqrt{|ds^2|}$$

欧氏度规

$$g_{\mu\nu} = \delta_{\mu\nu}$$

$n=2$:

$$ds^2 = \delta_{\mu\nu} dx^\mu dx^\nu = dx^2 + dy^2$$

闵氏度规:

$$g_{\mu\nu} = \eta_{\mu\nu}$$

$$\eta_{\mu\nu} = 0, \quad \mu \neq \nu$$

$$\eta_{\mu\nu} = -1, \quad \mu = \nu = 0$$

$$\eta_{\mu\nu} = 1, \quad \text{else}$$

$n=4$:

$$ds^2 = -(dx^0)^2 + (dx^1)^2 + (dx^2)^2 + (dx^3)^2$$

度规张量 指标升降:

$$\det(g_{\mu\nu}) \neq 0$$

度规有其逆: $g^{\mu\nu}$

矢量:

$$V^\mu g_{\mu\rho} \equiv V_\rho$$

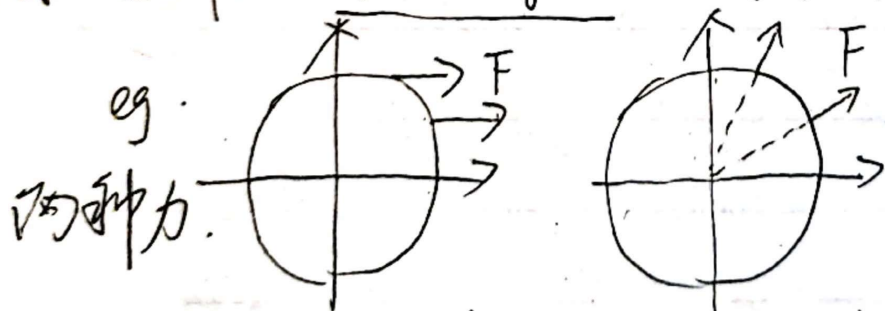
为了给导数一个合理的定义：

5. 联络. 张量导数: $\partial_a w_b$ (以 covector 为例) 不是张量?

$$\frac{\partial}{\partial x'^\mu} w'_\nu = \frac{\partial x^\sigma}{\partial x'^\mu} \frac{\partial x^\rho}{\partial x'^\nu} \left(\frac{\partial x'^\rho}{\partial x^\sigma} w_\rho \right) = \frac{\partial x^\sigma}{\partial x'^\mu} \left[\frac{\partial x^\rho}{\partial x'^\nu} \left(\frac{\partial}{\partial x^\sigma} w_\rho \right) + w_\rho \left(\frac{\partial}{\partial x^\sigma} \frac{\partial x^\rho}{\partial x'^\nu} \right) \right]$$

链式法则 covector 变换 若只有这一项, 满足张量定义.

原因: 这样定义张量的导数与坐标系有关。



在 xy 系 $\partial_a F^b = 0$. 在 (x', y') 系 $\partial_a F^b \neq 0$

如何定义两点的矢量
一样?

\Rightarrow 要比较两个矢量, 首先要将它们平移至同一起点 \Rightarrow “联络”
如何平移?

- 5、联络 connection 想要发生联系 之前考虑的运算都是在同一点（比如同一曲线参数t）上
张量的导数非张量

希望： 平移的基本要求：平移后仍是矢量。

“平移” $\tilde{V}^\mu|_q - V^\mu|_p = -\Gamma^\mu_{\sigma\nu} V^\sigma|_p dx^\nu$

动机：平移前后的矢量可能有一定差异，比如按直角坐标的方式平移，前后矢量相等， $\Gamma=0$ 。若在极坐标描述下“平移”，在直角坐标看来前后矢量有差异，差异正比于原来矢量的长度以及平移距离。

为保证 $\tilde{V}^\mu|_q$ 为矢量，可用坐标变换来检查：

$$\tilde{V}^\mu|_q = \left(\frac{\partial x'^\mu}{\partial x'^\nu} \right)_q \tilde{V}^\nu|_q$$

将上式定义的V一飘代入这个式子，可得对于 Γ 的约束。

可给出对于联络的约束：

$$\Gamma'^\tau_{\mu\nu} = \frac{\partial^2 x^\beta}{\partial x'^\mu \partial x'^\nu} \frac{\partial x'^\tau}{\partial x^\beta} + \Gamma^\beta_{\alpha\sigma} \frac{\partial x^\alpha}{\partial x'^\mu} \frac{\partial x'^\tau}{\partial x^\beta} \frac{\partial x^\sigma}{\partial x'^\nu}$$

注意到 $\Gamma^\tau_{\mu\nu}$ 并非张量。 满足条件的有很多，挑一个合适的，比如直接坐标平移 $\Gamma=0$

6、协变导数 ∇_μ

为使张量导数仍为张量，需使用协变导数：

$$\nabla_\lambda V^\mu = \lim_{q \rightarrow p} \frac{V^\mu|_q - \tilde{V}^\mu|_q}{\Delta x^\lambda} = \partial_\lambda V^\mu + \Gamma^\mu_{\sigma\lambda} V^\sigma$$

利用： $\nabla_\mu(f) := \partial_\mu f$ 没有平移带来的困惑，标量的协变导数就是其普通导数

可推得对偶矢量协变导数：

$$\nabla_\mu (V^\alpha w_\alpha) = \partial_\mu (V^\alpha w_\alpha)$$

$$\nabla_\mu w_\nu = \partial_\mu w_\nu - \Gamma^\alpha_{\mu\nu} w_\alpha$$

同理 张量的协变导数：

$$\nabla_\lambda T^\mu_{\nu\alpha} = \partial_\lambda T^\mu_{\nu\alpha} + \Gamma^\mu_{\rho\lambda} T^\rho_{\nu\alpha} - \Gamma^\rho_{\nu\lambda} T^\mu_{\rho\alpha} - \Gamma^\rho_{\alpha\lambda} T^\mu_{\nu\rho}$$

7、张量沿曲线的导数

标量场：

$$\frac{df}{dt} = \frac{dx^\mu}{dt} \frac{\partial f}{\partial x^\mu} = T^\mu \partial_\mu f = T^\mu \nabla_\mu f$$

推广到张量场：定义矢量沿C(t)导数：

$$T^b \nabla_b v^a = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta t} (v^a|_q - \tilde{v}^a|_q)$$

8、测地线

曲线切矢沿曲线平移。 曲线切矢沿曲线的导数为0 ∂_b 与 d/dt 可交换， $\partial_b x^a = \delta^a_b$

$$T^b \nabla_b T^a = 0$$

分量方程：

$$\text{定义为测地线方程：} \frac{d^2 x^\mu}{dt^2} + \Gamma^\mu_{\nu\sigma} \frac{dx^\nu}{dt} \frac{dx^\sigma}{dt} = 0$$

其中 $d/dt = (\partial/x_b)(dx_b/dt)$

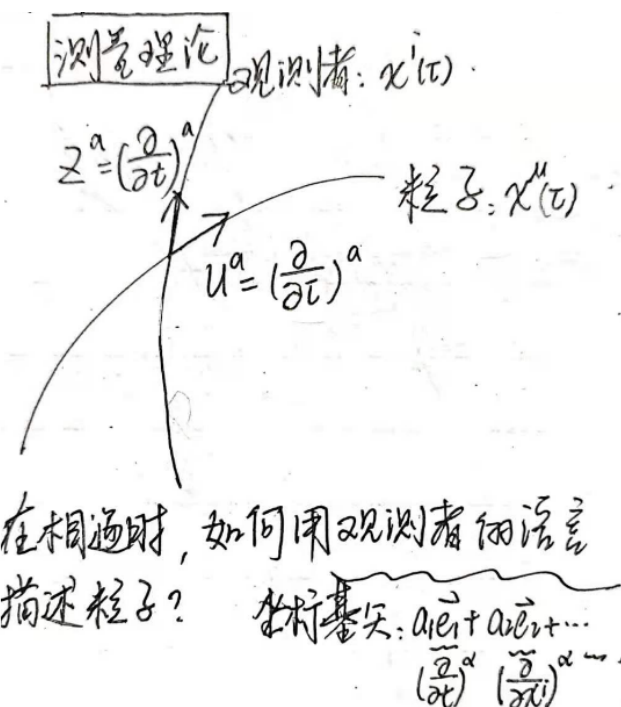
若 Γ 取为0： $x^\mu = a^\mu t + b^\mu$ 就是欧几里得中的直线

给定 Γ 就是二阶线性常微分方程，给定初值： $x^\mu(0)$, $x'^\mu(0)$ 可以解得 $x^\mu(t)$

和牛二很像，因此含 Γ 的项和力很有关系！！对于一定的坐标变换， Γ' (见“对于联络的约束”)给出的正是惯性力。

举个例子：

$$\begin{aligned} \begin{cases} x' = x + \frac{1}{2}at^2 \\ t' = t \end{cases} &\Rightarrow \begin{cases} x'^0 = x^0 + \frac{1}{2}a(x^1)^2 \\ x'^1 = x^1 \end{cases} \xrightarrow{\text{逆变换}} \begin{cases} x^0 = x'^0 - \frac{1}{2}a(x'^1)^2 \\ x^1 = x'^1 \end{cases} \\ \Gamma=0 \text{ 为欧几里德空间} & \\ \Rightarrow \Gamma'^{\mu\nu} = \frac{\partial^2 x^\beta}{\partial x'^\mu \partial x'^\nu} \frac{\partial x^\beta}{\partial x^\beta} & \rightarrow \text{用逆变换写出来再求} \quad \text{右边没有 } x', x'' \text{ 就行} \\ \Gamma'^0_{00} = \frac{\partial^2 x^0}{\partial (x'^0)^2} \frac{\partial x^0}{\partial x^0} + \frac{\partial^2 x^1}{\partial (x'^0)^2} \frac{\partial x^1}{\partial x^1} &= 0 \\ \Gamma'^1_{00} = \frac{\partial^2 x^0}{\partial (x'^0)^2} \frac{\partial x^1}{\partial x^0} + \frac{\partial^2 x^1}{\partial (x'^0)^2} \frac{\partial x^1}{\partial x^1} &= 0 \\ \dots \text{ 只有 } \Gamma'^1_{11} = a & \\ \Rightarrow \frac{d^2 x^1}{dt^2} + a \left[\frac{dt'}{dt} \frac{dt'}{dt} \right]_{(=1)} = 0 & \text{ 即惯性力} \end{aligned}$$



9、适配导数算子

对于流形 M :

联络空间

$$(M, \nabla_a)$$

期待: 沿某曲线 (在某个联络 Γ 定义下) 平移不变
广义黎曼空间:
希望二者适配:
度规相容条件: $T^c \nabla_c (g_{ab} v^a w^b) = 0$

$$(M, g_{ab})$$

某个度规 g 定义下) 沿曲线平移不变的 (标量)

希望二者适配:

度规相容条件:

$$T^c \nabla_c (g_{ab} v^a w^b) = 0$$

协变导数分别作用于 g, v, w

$$\nabla_c g_{ab} = 0$$

标量: 坐标变换下不变, 但沿着一条曲线平移不一定不变。
(沿曲线导数为0)

解出:

$$\partial_\lambda g_{\mu\nu}$$

$$g_{\mu\nu,\lambda} - g_{\mu\gamma} \Gamma_{\nu\lambda}^\gamma - g_{\alpha\nu} \Gamma_{\mu\lambda}^\alpha = 0$$

$$\Gamma_{\mu\nu}^\sigma = \frac{1}{2} g^{\sigma\rho} (g_{\nu\rho,\mu} + g_{\mu\rho,\nu} - g_{\mu\nu,\rho})$$

进行一些坐标轮换即可得到, 见图片

“流形语言中的线长不变可以对应物理中的光速不变”

10、测量理论 先看图片演示

定义质点 4 速度:

$$U^a \equiv \left(\frac{\partial}{\partial \tau} \right)^a \quad \text{就是切矢}$$

$$U^a U_a = -1 \quad \text{定义它的归一化 (在度规下)}$$

再取一观测者: $\{t, x^i\}$

$$U^a = \left(\frac{dt}{d\tau} \right) \left(\frac{\partial}{\partial t} \right)^a + \left(\frac{dx^i}{d\tau} \right) \left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right)^a$$

用新的坐标的坐标基矢表示
 $= (\gamma, \gamma \text{vec}\{v\})$

观者 4 速度:

$$\text{定义为 } \gamma = \gamma v \quad (v = dx^i/dt \text{ 三维速度})$$

恰好满足以前我们对 γ 的定义

$$Z^a = (1, 0, 0, 0) = \left(\frac{\partial}{\partial t} \right)^a$$

在观测者的坐标基矢下表述

定义 4 动量:

$$p^a := m U^a$$

Z^a 测量到的动量与能量:

$$\text{在观测者的坐标基矢下的第一个分量: } E = -p^a Z_a = -m u^a Z_a = -m \eta_{00} \frac{dt}{d\tau} \cdot 1 = \gamma m$$

这就是观测者看到的动量

$$\text{剩下的部分: } p^a = m U^a - E Z^a = \gamma m (1, u^a) - \gamma m (1, \vec{0}) = \gamma m u^a$$

能-动量关系:

$$p^a p_a = (E Z^a + p^a) (E Z_a + p_a) = p^2 - E^2$$

$$p^a p_a = m^2 U^a U_a = -m^2$$

得到:

$$E^2 = p^2 + m^2 \quad \text{坐标变换下内积不变}$$