ISA SOFTWARE V.1.3

1. Caso di studio : Grafo $P_3^{(1)}\times P_4^{(2)}$

Definition 1.1. Un grafo (non orientato e finito) è una coppia ordinata (V, E) dove V è un insieme finito ed E è un multiinsieme di coppie non ordinate di elementi di V. L'insieme V contiene i vertici del grafo ed E i suoi lati. Per un generico grafo G, l'insieme dei suoi vertici è indicato con V(G) e quello dei suoi lati con E(G).

La struttura dati con la quale si è scelto di memorizzare il grafo è la matrice di adicenza.

Definition 1.2. La matrice di adiacenza di un grafo G i cui vertici siano v_1, v_2, \ldots, v_n è una matrice A(G) = [a(i, j)] simmetrica di ordine $n \times n$ in cui si pone:

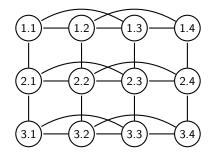
$$a(i,j) = \begin{cases} 1 & \text{se } (v_i, v_j) \in E(G) \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Di seguito viene mostrata invece la lista di adiacenza che permette una più facile lettura delle adiacenze:

$$\begin{cases} (1;1) &\longrightarrow (2;1), (1;2), (1;3), \\ (2;1) &\longrightarrow (1;1), (3;1), (2;2), (2;3), \\ (3;1) &\longrightarrow (2;1), (3;2), (3;3), \\ (1;2) &\longrightarrow (1;1), (2;2), (1;3), (1;4), \\ (2;2) &\longrightarrow (2;1), (1;2), (3;2), (2;3), (2;4), \\ (3;2) &\longrightarrow (3;1), (2;2), (3;3), (3;4), \\ (1;3) &\longrightarrow (1;1), (1;2), (2;3), (1;4), \\ (2;3) &\longrightarrow (2;1), (2;2), (1;3), (3;3), (2;4), \\ (3;3) &\longrightarrow (3;1), (3;2), (2;3), (3;4), \\ (1;4) &\longrightarrow (1;2), (1;3), (2;4), \\ (2;4) &\longrightarrow (2;2), (2;3), (1;4), (3;4), \\ (3;4) &\longrightarrow (3;2), (3;3), (2;4), \end{cases}$$

Date: January 20, 2016.

Key words and phrases. sample.tex.



1.1. Calcolo insiemi indipendenti con metodo forza bruta.

Definition 1.3. Un insieme indipendente di un grafo è un insieme di vertici non adiacenti del grafo.

Definiamo T(n,k) il numero di k-sottoinsiemi indipendenti di Grafo $P_3^{(1)} \times P_4^{(2)}$

Ecco alcuni valori

T(n,k)	k = 0	1	2	3	4	5
0	1					
1	1	3	1			
2	1	6	8	2		
3	1	9	21	12		
4	1	12	43	52	17	2

Seguono le successioni delle antidiagonali, della somma delle righe e dei valori massimali di k per cui esistono insiemi indipendenti:

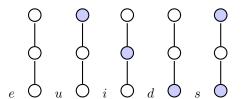
n	0	1	2	3	4
AD_n	1	1	4	8	18
RS_n	1	5	17	43	127
$\overline{K_n}$	0	2	3	3	5

Ricerca delle bijezioni disabilitata per questa stampa.

1.2. Il problema.

Nel loro lavoro [Wilf], Wilf e Calkin basano la ricerca del numero di insiemi indipendenti di una supergriglia, SG(m,n), sul concetto di matrice di trasferimento, TM nel seguito.

Il procedimento per costruire l'automa associato a questa supergriglia è il seguente



Il sistema ottenuto dai possibili proseguimenti (di un passo) è il seguente:

```
\begin{cases} ee \longrightarrow e + u + i + d + s \\ se \longrightarrow e + i \\ si \longrightarrow e \\ ed \longrightarrow e + u + i \\ ui \longrightarrow e + d \\ du \longrightarrow e + i \\ eu \longrightarrow e + i + d \\ is \longrightarrow e \\ ue \longrightarrow e + i + d \\ iu \longrightarrow e + d \\ ud \longrightarrow e + i \\ es \longrightarrow e + i \\ id \longrightarrow e + u \\ de \longrightarrow e + u + i \\ di \longrightarrow e + u \\ ei \longrightarrow e + u + d + s \\ ie \longrightarrow e + u + d + s \end{cases}
```

Riscriviamo lo schema con stringhe tutte di lunghezza h (la potenza del cammino orizzontale):

```
\begin{cases} ee \longrightarrow ee + eu + ei + ed + es \\ se \longrightarrow ee + ei \\ si \longrightarrow ie \\ ed \longrightarrow de + du + di \\ ui \longrightarrow ie + id \\ du \longrightarrow ue + ui \\ eu \longrightarrow ue + ui + ud \\ is \longrightarrow se \\ ue \longrightarrow ee + ei + ed \\ iu \longrightarrow ue + ud \\ ud \longrightarrow de + di \\ es \longrightarrow se + si \\ id \longrightarrow de + du \\ de \longrightarrow ee + eu + ei \\ di \longrightarrow ie + iu \\ ie \longrightarrow ee + eu + ed + es \\ ei \longrightarrow ie + iu + id + is \end{cases}
```

Un risultato di algebra lineare afferma che la somma degli elementi della matrice $(I-xTM)^{-1}$ è la funzione generatrice degli insiemi indipendenti. La matrice TM di questo esempio è

TM	se	si	ed	ui	du	eu	is	ue	iu	ud	es	id	de	ee	di	ie	ei
se	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	1
si	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0
ed	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	1	0	1	0	0
ui	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	1	0
du	0	0	0	1	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0
eu	0	0	0	1	0	0	0	1	0	1	0	0	0	0	0	0	0
is	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
ue	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	1
iu	0	0	0	0	0	0	0	1	0	1	0	0	0	0	0	0	0
ud	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	1	0	0
es	1	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
id	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0
de	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	1
ee	0	0	1	0	0	1	0	0	0	0	1	0	0	1	0	0	1
di	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	1	0
ie	0	0	1	0	0	1	0	0	0	0	1	0	0	1	0	0	0
ei	0	0	0	0	0	0	1	0	1	0	0	1	0	0	0	1	0

La funzione generatrice è

$$F(x) = \frac{\left(-17 - 26x - 67x^2 - 24x^3 + 18x^4 + 75x^5 + 78x^6 + 20x^7 - 32x^8 - 23x^9 - 11x^10 - 5x^11\right)}{\left(-1 + x + x^2 + 11x^3 + 8x^4 + 3x^5 - 11x^6 - 16x^7 - 6x^8 + 5x^9 + 4x^10 + 2x^11 + x^12\right)} = 17 + 43x + 127x + 12x + 12$$

Dalla espansione in serie della fgo otteniamo i valori di RS_n (1)

Il coefficiente di x^n nell'espansione in serie di questa funzione è il numero totale di insiemi indipendenti, dove n è il numero di colonne del grafo considerato.

1.3. Il nostro metodo.

Adesso costruiamo il sistema lineare in cui le variabili sono funzioni generatrici nell'indeterminata x. Avremo tante variabili ed equazioni quante sono le stringhe legali.

Alla generica linea dello schema

$$ab \longrightarrow cd + \cdots + ef$$

associamo la equazione

$$AB(x) = xCD(x) + \dots + xEF(x) + 1$$

In questo caso abbiamo il seguente schema

 $^{^{1}\}mathrm{Ricordiamo}$ che il metodo di Wilf non considera il grafo vuoto

```
\begin{cases} EE(x) = xEE(x) + xEU(x) + xEI(x) + xED(x) + xES(x) + 1 \\ SE(x) = xEE(x) + xEI(x) + 1 \\ SI(x) = xIE(x) + 1 \\ ED(x) = xDE(x) + xDU(x) + xDI(x) + 1 \\ UI(x) = xIE(x) + xID(x) + 1 \\ DU(x) = xUE(x) + xUI(x) + 1 \\ EU(x) = xUE(x) + xUI(x) + xUD(x) + 1 \\ IS(x) = xSE(x) + 1 \\ UE(x) = xEE(x) + xEI(x) + xED(x) + 1 \\ IU(x) = xUE(x) + xUD(x) + 1 \\ UD(x) = xDE(x) + xDI(x) + 1 \\ ES(x) = xSE(x) + xSI(x) + 1 \\ ID(x) = xDE(x) + xDU(x) + 1 \\ DE(x) = xEE(x) + xEU(x) + xEI(x) + 1 \\ DI(x) = xIE(x) + xIU(x) + 1 \\ IE(x) = xEE(x) + xEU(x) + xED(x) + xES(x) + 1 \\ EI(x) = xIE(x) + xIU(x) + xID(x) + xIS(x) + 1 \end{cases}
```

L'automa che stiamo generando avrà uno stato per ogni stringa legale del linguaggio. Tutti gli stati sono finali. Ognuna delle nostre variabili è la funzione generatrice del linguaggio riconosciuto dall'automa a partire dallo stato corrispondente alla variabile.

In questo esempio lo stato iniziale è EE. Quindi risolvendo in EE(x) si ottiene il linguaggio accettato dall'automa.

$$EE(x) = \frac{(-1 - 4x - 11x^2 - 10x^3 - 4x^4 + 19x^5 + 22x^6 + 4x^7 - 8x^8 - 5x^9 - 3x^10 - x^11)}{(-1 + x + x^2 + 11x^3 + 8x^4 + 3x^5 - 11x^6 - 16x^7 - 6x^8 + 5x^9 + 4x^10 + 2x^11 + x^12)} = 1 + 5x + 17x^2 + 43x^3 + 3x^4 + 3x^5 - 11x^6 + 16x^7 - 6x^8 + 5x^9 + 4x^10 + 2x^11 + x^12)$$

abbiamo che il coefficiente di x^t è il numero di insiemi indipendenti del grafo costituito dalle prime t barrette verticali.

Il software costruisce il sistema e genera l'automa

```
EE \rightarrow eEE \mid uEU \mid iEI \mid dED \mid sES \mid \lambda
SE \rightarrow eEE \mid iEI \mid \lambda
SI \rightarrow eIE \mid \lambda
ED \rightarrow eDE \mid uDU \mid iDI \mid \lambda
UI \rightarrow eIE \mid dID \mid \lambda
DU \rightarrow eUE \mid iUI \mid \lambda
EU \rightarrow eUE \mid iUI \mid dUD \mid \lambda
IS \rightarrow eSE \mid \lambda
UE \rightarrow eEE \mid iEI \mid dED \mid \lambda
IU \rightarrow eUE \mid dUD \mid \lambda
UD \rightarrow eDE \mid iDI \mid \lambda
ES \rightarrow eSE \mid iSI \mid \lambda
ID \rightarrow eDE \mid uDU \mid \lambda
DE \rightarrow eEE \mid uEU \mid iEI \mid \lambda
DI \rightarrow eIE \mid uIU \mid \lambda
IE \rightarrow eEE \mid uEU \mid dED \mid sES \mid \lambda
EI \rightarrow eIE \mid uIU \mid dID \mid sIS \mid \lambda
```

