

## ISA SOFTWARE V.1.3

### 1. CASO DI STUDIO : GRAFO $P_3^{(1)} \times C_5^{(1)}$

**Definition 1.1.** Un grafo (non orientato e finito) è una coppia ordinata  $(V, E)$  dove  $V$  è un insieme finito ed  $E$  è un multiinsieme di coppie non ordinate di elementi di  $V$ . L'insieme  $V$  contiene i vertici del grafo ed  $E$  i suoi lati. Per un generico grafo  $G$ , l'insieme dei suoi vertici è indicato con  $V(G)$  e quello dei suoi lati con  $E(G)$ .

La struttura dati con la quale si è scelto di memorizzare il grafo è la matrice di adicenza.

**Definition 1.2.** La matrice di adiacenza di un grafo  $G$  i cui vertici siano  $v_1, v_2, \dots, v_n$  è una matrice  $A(G) = [a(i, j)]$  simmetrica di ordine  $n \times n$  in cui si pone:

$$a(i, j) = \begin{cases} 1 & \text{se } (v_i, v_j) \in E(G) \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

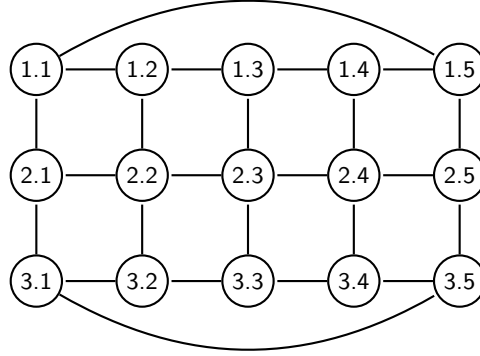
Di seguito viene mostrata invece la lista di adiacenza che permette una più facile lettura delle adiacenze:

$$\left\{ \begin{array}{l} (1; 1) \longrightarrow (2; 1), (1; 2), (1; 5), \\ (2; 1) \longrightarrow (1; 1), (3; 1), (2; 2), \\ (3; 1) \longrightarrow (2; 1), (3; 2), (3; 5), \\ (1; 2) \longrightarrow (1; 1), (2; 2), (1; 3), \\ (2; 2) \longrightarrow (2; 1), (1; 2), (3; 2), (2; 3), \\ (3; 2) \longrightarrow (3; 1), (2; 2), (3; 3), \\ (1; 3) \longrightarrow (1; 2), (2; 3), (1; 4), \\ (2; 3) \longrightarrow (2; 2), (1; 3), (3; 3), (2; 4), \\ (3; 3) \longrightarrow (3; 2), (2; 3), (3; 4), \\ (1; 4) \longrightarrow (1; 3), (2; 4), (1; 5), \\ (2; 4) \longrightarrow (2; 3), (1; 4), (3; 4), (2; 5), \\ (3; 4) \longrightarrow (3; 3), (2; 4), (3; 5), \\ (1; 5) \longrightarrow (1; 1), (1; 4), (2; 5), \\ (2; 5) \longrightarrow (2; 4), (1; 5), (3; 5), \\ (3; 5) \longrightarrow (3; 1), (3; 4), (2; 5), \end{array} \right.$$

---

*Date:* January 18, 2016.

*Key words and phrases.* sample.tex.



Con le famiglie di grafi  $C$  vogliamo indicare dei circuiti *veri e propri* in cui, oltre all'arco che collega il primo nodo con l'ultimo, abbiamo anche archi delle potenze dei cammini orizzontali che possono collegarsi ai nodi precedenti rispetto ai nodi dai quali partono.

#### 1.1. Calcolo insiemi indipendenti con metodo forza bruta.

**Definition 1.3.** Un insieme indipendente di un grafo è un insieme di vertici non adiacenti del grafo.

Definiamo  $T(n, k)$  il numero di  $k$ -sottoinsiemi indipendenti di Grafo  $P_3^{(1)} \times C_5^{(1)}$ .

Ecco alcuni valori

$T(n, k)$	$k = 0$	1	2	3	4	5	6	7
0	1							
1	1	3	1					
2	1	6	8	2				
3	1	9	22	14	1			
4	1	12	47	72	44	12	2	
5	1	15	81	197	225	117	25	1

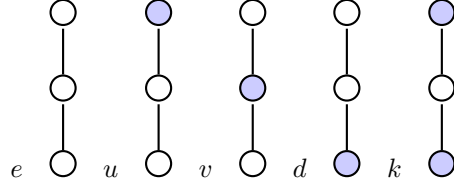
Seguono le successioni delle antidiagonali, della somma delle righe e dei valori massimali di  $k$  per cui esistono insiemi indipendenti:

$n$	0	1	2	3	4	5
$AD_n$	1	1	4	8	18	37
$RS_n$	1	5	17	47	190	662
$K_n$	0	2	3	4	6	7

*Ricerca delle bijezioni disabilitata per questa stampa.*

**Wilf:** Non possiamo usare il metodo di Wilf per trovare la Fgo delle somme delle righe in quanto il grafo è un circuito.

Calcolo automatico sistema lineare e automa per circuiti:



$$\left\{ \begin{array}{l} e \longrightarrow e + u + v + d + k \\ d \longrightarrow e + u + v \\ v_i \longrightarrow e_y \\ e_c \longrightarrow e_c + d_1 \\ k \longrightarrow e + v \\ u \longrightarrow e + v + d \\ u_i \longrightarrow e_n \\ v \longrightarrow e + u + d + k \\ s \longrightarrow e + u_i + v_i + d_i + k_i \\ e_n \longrightarrow e_n + u_1 \\ k_i \longrightarrow e_x \\ d_i \longrightarrow e_c \\ e_y \longrightarrow e_y + v_1 \\ e_x \longrightarrow e_x + k_1 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} E(x) = xE(x) + xU(x) + xV(x) + xD(x) + xK(x) + 1 \\ D(x) = xE(x) + xU(x) + xV(x) + 1 \\ V_i(x) = xE_y(x) + 1 \\ E_c(x) = xE_c(x) + xD_1(x) + 1 \\ K(x) = xE(x) + xV(x) + 1 \\ U(x) = xE(x) + xV(x) + xD(x) + 1 \\ U_i(x) = xE_n(x) + 1 \\ V(x) = xE(x) + xU(x) + xD(x) + xK(x) + 1 \\ S(x) = xE(x) + xU_i(x) + xV_i(x) + xD_i(x) + xK_i(x) + 1 \\ E_n(x) = xE_n(x) + xU_1(x) + 1 \\ K_i(x) = xE_x(x) + 1 \\ D_i(x) = xE_c(x) + 1 \\ E_y(x) = xE_y(x) + xV_1(x) + 1 \\ E_x(x) = xE_x(x) + xK_1(x) + 1 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} E \rightarrow eE \mid uU \mid vV \mid dD \mid kK \mid \lambda \\ D \rightarrow eE \mid uU \mid vV \mid \lambda \\ V_i \rightarrow eE_y \mid \lambda \\ E_c \rightarrow eE_c \mid dD_1 \mid \lambda \\ K \rightarrow eE \mid vV \mid \lambda \\ U \rightarrow eE \mid vV \mid dD \mid \lambda \\ U_i \rightarrow eE_n \mid \lambda \\ V \rightarrow eE \mid uU \mid dD \mid kK \mid \lambda \\ S \rightarrow eE \mid uU_i \mid vV_i \mid dD_i \mid kK_i \mid \lambda \\ E_n \rightarrow eE_n \mid uU_1 \mid \lambda \\ K_i \rightarrow eE_x \mid \lambda \\ D_i \rightarrow eE_c \mid \lambda \\ E_y \rightarrow eE_y \mid vV_1 \mid \lambda \\ E_x \rightarrow eE_x \mid kK_1 \mid \lambda \end{array} \right.$$

