

模拟单线程情况下muduo库的工作情况

muduo的源代码对于一个初学者来说还是有一些复杂的，其中有很多回调函数以及交叉的组件，下面我将追踪一次TCP连接过程中发生的事情，不会出现用户态的源码，都是库内部的运行机制。下文笔者将描述一次连接发生的过程，将Channel加入到loop循环为止。

监听套接字加入loop循环的完整过程

- 首先创建一个TcpServer对象，在创建过程中，首先new出来自己的核心组件（Acceptor,loop,connectionMap,threadPool）之后TcpServer会向Acceptor注册一个新连接到来时的Connection回调函数。loop是由用户提供的，并且在最后向Acceptor注册一个回调对象，用于处理：一个新的Client连接到来时该怎么处理。

TcpServer向Acceptor注册的回调代码主要作用是：当一个新的连接到来时，根据Acceptor创建的可连接描述符和客户的地址，创建一个Connection对象，并且将这个对象加入到TcpServer的ConnectionMap中，由TcpServer来管理上述新建con对象。但是现在监听套接字的事件分发对象Channel还没有加入loop，就先不多提这个新的连接到来时的处理过程。

```
1.  TcpServer::TcpServer(EventLoop* loop, const InetAddress& listenAddr, const string& nameArg, Option opti
    on)
2.      : loop_(CHECK_NOTNULL(loop)),
3.      ipPort_(listenAddr.toIpPort()), name_(nameArg), acceptor_(new Acceptor(loop, listenAddr, option
    == kReusePort)),
4.      threadPool_(new EventLoopThreadPool(loop, name_)),
5.      connectionCallback_(defaultConnectionCallback),
6.      messageCallback_(defaultMessageCallback),
7.      nextConnId_(1)
8.  { // 上面的loop是用户提供的loop
9.      acceptor_>setNewConnectionCallback(
10.         boost::bind(&TcpServer::newConnection, this, _1, _2)); // 注册给acceptor的回调
11.  } // 将在Acceptor接受新连接的时候
12.
13.  void TcpServer::newConnection(int sockfd, const InetAddress& peerAddr)
14.  { // 将本函数注册个acceptor
15.      loop_>assertInLoopThread(); // 断言是否在IO线程
16.      EventLoop* ioLoop = threadPool_>getNextLoop(); // 获得线程池中的一个loop
17.      char buf[64]; // 获得线程池map中的string索引
18.      snprintf(buf, sizeof buf, "-%s#%d", ipPort_.c_str(), nextConnId_);
19.      ++nextConnId_;
20.      string connName = name_ + buf;
21.
22.      LOG_INFO << "TcpServer::newConnection [" << name_
23.         << "]" - new connection [" << connName
24.         << "]" from " << peerAddr.toIpPort();
25.      InetAddress localAddr(sockets::getLocalAddr(sockfd)); // 获得本地的地址，用于构建Connection
26.      // FIXME poll with zero timeout to double confirm the new connection
27.      // FIXME use make_shared if necessary
28.      TcpConnectionPtr conn(new TcpConnection(ioLoop,
29.         connName,
30.         sockfd,
31.         localAddr,
32.         peerAddr)); // 构建了一个connection
33.      connections_[connName] = conn; // 将新构建的con加入server的map中
34.      conn->setConnectionCallback(connectionCallback_); // muduo默认的
35.      conn->setMessageCallback(messageCallback_); // muduo默认的
36.      conn->setWriteCompleteCallback(writeCompleteCallback_); // ?? ?
37.      conn->setCloseCallback(
38.         boost::bind(&TcpServer::removeConnection, this, _1)); // FIXME: unsafe
39.      ioLoop->runInLoop(boost::bind(&TcpConnection::connectEstablished, conn)); // 在某个线程池的loop中加入这个
40.      con
    }
```

- 下面接着讲述在TcpServer的构造过程中发生的事情：创建Acceptor对象。TcpServer用unique_ptr持有唯一的指向Acceptor的指针。Acceptor的构造函数完成了一些常见的选项。最后的一个向Acceptor->Channel注册一个回调函数，用于处理：listening可读写时（新的连接到来），该怎么办？答案是：当新的连接到来时，创建一个已连接描述符，然后调用TcpServe注册给Acceptor的回调函数，用于处理新的连接。

```

1.  Acceptor::Acceptor(EventLoop* loop, const InetAddress& listenAddr, bool reuseport)
2.      : loop_(loop),
3.        acceptSocket_(sockets::createNonblockingOrDie(listenAddr.family())),
4.        acceptChannel_(loop, acceptSocket_.fd()),
5.        listening_(false),
6.        idleFd_(::open("/dev/null", O_RDONLY | O_CLOEXEC))
7.    {
8.        assert(idleFd_ >= 0);
9.        acceptSocket_.setReuseAddr(true);
10.       acceptSocket_.setReusePort(reuseport);
11.       acceptSocket_.bindAddress(listenAddr);
12.       acceptChannel_.setReadCallback(
13.           boost::bind(&Acceptor::handleRead, this)); // Channel设置回调, 当sockfd可读时掉用设置的回调
14.   }
15.
16.   void Acceptor::handleRead()
17.   {
18.       loop_->assertInLoopThread(); // 判断是否在IO线程
19.       InetAddress peerAddr; // 客户的地址
20.       //FIXME loop until no more
21.       int connfd = acceptSocket_.accept(&peerAddr); // 获得连接的描述符
22.       if (connfd >= 0)
23.       {
24.           // string hostport = peerAddr.toIpPort();
25.           // LOG_TRACE << "Accepts of " << hostport;
26.           if (newConnectionCallback_)
27.           {
28.               newConnectionCallback_(connfd, peerAddr); // TcpServer注册的, 创建新的con, 并且加入TcpServer的Connecti
onMap中。
29.           }
30.           else
31.           {
32.               sockets::close(connfd);
33.           }
34.       }
35.       else
36.       {
37.           LOG_SYSERR << "in Acceptor::handleRead";
38.           // Read the section named "The special problem of
39.           // accept()ing when you can't" in libev's doc.
40.           // By Marc Lehmann, author of libev.
41.           if (errno == EMFILE)
42.           {
43.               ::close(idleFd_);
44.               idleFd_ = ::accept(acceptSocket_.fd(), NULL, NULL);
45.               ::close(idleFd_);
46.               idleFd_ = ::open("/dev/null", O_RDONLY | O_CLOEXEC);
47.           }
48.       }
49.   }

```

- 在上述Acceptor对象的创建过程中, Acceptor会创建一个用于处理监听套接字事件的Channel对象, 以下Acceptor的Channel对象的创造过程, 很常规的处理过程。

```

1.  Channel::Channel(EventLoop* loop, int fd_)
2.      : loop_(loop),
3.        fd_(fd_),
4.        events_(0),
5.        revents_(0),
6.        index_(-1),
7.        logHup_(true),
8.        tied_(false),
9.        eventHandling_(false),
10.       addedToLoop_(false)
11.    {
12.   }

```

- 到此, 在muduo库内部的初始化过程已经基本处理完毕, 然后由用户调用TcpServer的setThreadNum()和start()函数。在start()函数中会将打开Acceptor对象listen套接字。

```

1. void TcpServer::setThreadNum(int numThreads)
2. { //设置线程池的开始数目
3.     assert(0 <= numThreads);
4.     threadPool_>setThreadNum(numThreads);
5. }
6.
7. void TcpServer::start()
8. { //TcpServer开始工作
9.     if (started_.getAndSet(1) == 0) //获得原子计数
10.    {
11.        threadPool_>start(threadInitCallback_); //线程池开始工作
12.
13.        assert(!acceptor_>listenning()); //打开acceptor的监听状态
14.        loop_>runInLoop(
15.            boost::bind(&Acceptor::listen, get_pointer(acceptor_))); //打开acceptor的listenning
16.    }
17. }

```

- 打开Acceptor对象的listenfd的详细过程。

```

1. void Acceptor::listen()
2. {
3.     loop_>assertInLoopThread(); //判断是否在IO线程
4.     listenning_ = true; //进入监听模式
5.     acceptSocket_.listen();
6.     acceptChannel_.enableReading(); //让监听字的channel关注可读事件
7. }

```

- 接着使用了Channel对象中的enableReading()函数，让这个Channel对象关注可读事件。关键在于更新过程，应该是这个流程中最重要的操作。

```

1. void enableReading() { events_ |= kReadEvent; update(); } //将关注的事件变为可读，然后更新

```

- 使用了Channel的更新函数：update()

```

1. void Channel::update()
2. {
3.     addedToLoop_ = true; //更新channel的状态
4.     loop_>updateChannel(this); //调用POLLER的更新功能
5. }

```

- EventLoop持有唯一的Poller，也就是说，这个Poller将负责最后的更新过程。如果是新的Channel对象，则在Poller的pollfd数组中增加席位；如果不是新的Channel对象，则更新它目前所发生的事件（将目前发生的事件设置为0）。

```

1. void EventLoop::updateChannel(Channel* channel)
2. {
3.     assert(channel->ownerLoop() == this); //判断channel的LOOP是否是当前的LOOP
4.     assertInLoopThread(); //判断是否在IO线程
5.     poller_>updateChannel(channel); //使用POLLER来更新channel
6. }

```

- 紧接着使用了Poller的updateChannel函数

```

1. void PollPoller::updateChannel(Channel* channel)
2. { //将channel关注的事件与pollfd同步
3.     Poller::assertInLoopThread(); //如果不再loop线程直接退出
4.     LOG_TRACE << "fd = " << channel->fd() << " events = " << channel->events();
5.     if (channel->index() < 0) //获得channel在map中的位置
6.     {
7.         // a new one, add to pollfds_
8.         assert(channels_.find(channel->fd()) == channels_.end());
9.         struct pollfd pfd; //新建一个pfd与channel相关联
10.        pfd.fd = channel->fd();
11.        pfd.events = static_cast<short>(channel->events()); //关注的事件设置为channel关注的事件
12.        pfd.revents = 0; //正在发生的事件为0
13.        pollfds_.push_back(pfd); //将设置好的pollfd加入关注事件列表
14.        int idx = static_cast<int>(pollfds_.size()-1); //并且获得加入的位置
15.        channel->set_index(idx); //channel保存自己在pollfds中的位置
16.        channels_[pfd.fd] = channel; //channel将自己加入到channelmap中
17.    }
18.    else
19.    {
20.        // update existing one
21.        assert(channels_.find(channel->fd()) != channels_.end());
22.        assert(channels_[channel->fd()] == channel); //判断位置是否正确
23.        int idx = channel->index(); //获得channel在pollfd中的索引
24.        assert(0 <= idx && idx < static_cast<int>(pollfds_.size()));
25.        struct pollfd& pfd = pollfds_[idx]; //获得索引
26.        assert(pfd.fd == channel->fd() || pfd.fd == -channel->fd()-1);
27.        pfd.events = static_cast<short>(channel->events()); //修改关注的事件
28.        pfd.revents = 0; //将当前发生的事件设置为0
29.        if (channel->isNoneEvent()) //如果channel没有任何事件，一个暂时熄灭的channel
30.        {
31.            // ignore this pollfd
32.            pfd.fd = -channel->fd()-1; //将索引设置为原来索引的负数
33.        }
34.    }
35. }

```

- 至此，调用EventLoop的loop函数，进行loop循环，开始处理事件。

```

1. void EventLoop::loop()
2. {
3.     assert(!looping_); //判断是否在LOOPING
4.     assertInLoopThread(); //判断这个函数在LOOP线程调用
5.     looping_ = true; //进入LOOPING状态
6.     quit_ = false; // FIXME: what if someone calls quit() before loop() ?
7.     LOG_TRACE << "EventLoop " << this << " start looping";
8.
9.     while (!quit_)
10.    {
11.        activeChannels_.clear(); //将活动线程队列置空
12.        pollReturnTime_ = poller_->poll(kPollTimeMs, &activeChannels_); //获得活动文件描述符的数量，并且获得活动
的channel队列
13.        ++iteration_; //增加Poll次数
14.        if (Logger::LogLevel() <= Logger::TRACE)
15.        {
16.            printActiveChannels();
17.        }
18.        // TODO sort channel by priority
19.        eventHandling_ = true; //事件处理状态
20.        for (ChannelList::iterator it = activeChannels_.begin();
21.            it != activeChannels_.end(); ++it)
22.        {
23.            currentActiveChannel_ = *it; //获得当前活动的事件
24.            currentActiveChannel_->handleEvent(pollReturnTime_); //处理事件，传递一个poll的阻塞时间
25.        }
26.        currentActiveChannel_ = NULL; //将当前活动事件置为空
27.        eventHandling_ = false; //退出事件处理状态
28.        doPendingFuncutors(); //处理用户在其他线程注册给IO线程的事件
29.    }
30.
31.    LOG_TRACE << "EventLoop " << this << " stop looping";
32.    looping_ = false; //推出LOOPING状态
33. }

```

一个监听套接字已经进入循环，如果此时一个新的连接到来又会发生什么事情呢？

一个新连接到达时的处理过程。

- 此时在loop循环中的监听套接字变得可读，然后便调用一个可读事件的处理对象。首先调用Acceptor注册的handleRead对象，完成连接套接字的创建，其次在handleRead对象的内部调用TcpServer注册给Acceptor的函数对象，用于将新建con对象加入TcpServer的ConnectionMap中去。

```
1. void Channel::handleEvent(Timestamp receiveTime)
2. {
3.     boost::shared_ptr<void> guard;
4.     if (tied_)
5.     {
6.         guard = tie_.lock();//提升成功说明con存在
7.         if (guard)//这样做比较保险
8.         {
9.             handleEventWithGuard(receiveTime);
10.        }
11.    }
12.    else
13.    {
14.        handleEventWithGuard(receiveTime);
15.    }
16. }
17.
18. void Channel::handleEventWithGuard(Timestamp receiveTime)
19. { //真正的处理各种事件
20.     eventHandling_ = true; //处理事件状态
21.     LOG_TRACE << reventsToString();
22.     if ((revents_ & POLLHUP) && !(revents_ & POLLIN))
23.     {
24.         if (logHup_)
25.         {
26.             LOG_WARN << "fd = " << fd_ << " Channel::handle_event() POLLHUP";
27.         }
28.         if (closeCallback_) closeCallback_();
29.     }
30.
31.     if (revents_ & POLLNVAL)
32.     {
33.         LOG_WARN << "fd = " << fd_ << " Channel::handle_event() POLLNVAL";
34.     }
35.
36.     if (revents_ & (POLLERR | POLLNVAL))
37.     {
38.         if (errorCallback_) errorCallback_();
39.     }
40.     if (revents_ & (POLLIN | POLLPRI | POLLRDHUP))
41.     {
42.         if (readCallback_) readCallback_(receiveTime);
43.     }
44.     if (revents_ & POLLOUT)
45.     {
46.         if (writeCallback_) writeCallback_();
47.     }
48.     eventHandling_ = false;
49. }
```

- 此时，监听套接字处理的时可读事件，调用之前由Acceptor注册的handleRead回调函数

```

1. void Acceptor::handleRead()
2. {
3.     loop_>assertInLoopThread();//判断是否在IO线程
4.     InetAddress peerAddr;//客户的地址
5.     //FIXME loop until no more
6.     int connfd = acceptSocket_.accept(&peerAddr);//获得连接的描述符
7.     if (connfd >= 0)
8.     {
9.         // string hostport = peerAddr.toIpPort();
10.        // LOG_TRACE << "Accepts of " << hostport;
11.        if (newConnectionCallback_)
12.        {
13.            newConnectionCallback_(connfd, peerAddr);//这是个关键步骤，重点在于这个回调是谁注册的
14.        }
15.        else
16.        {
17.            sockets::close(connfd);
18.        }
19.    }
20.    else
21.    {
22.        LOG_SYSERR << "in Acceptor::handleRead";
23.        // Read the section named "The special problem of
24.        // accept()ing when you can't" in libev's doc.
25.        // By Marc Lehmann, author of libev.
26.        if (errno == EMFILE)
27.        {
28.            ::close(idleFd_);
29.            idleFd_ = ::accept(acceptSocket_.fd(), NULL, NULL);
30.            ::close(idleFd_);
31.            idleFd_ = ::open("/dev/null", O_RDONLY | O_CLOEXEC);
32.        }
33.    }
34. }

```

- 在上述函数中又调用，由TcpServer注册给Acceptor的回调函数

```

1. void TcpServer::newConnection(int sockfd, const InetAddress& peerAddr)
2. { //将本函数注册个acceptor
3.     loop_>assertInLoopThread();//断言是否在IO线程
4.     EventLoop* ioLoop = threadPool_>getNextLoop();//获得线程池中的一个loop
5.     char buf[64]; //获得线程池map中的string索引
6.     snprintf(buf, sizeof buf, "-%s#%d", ipPort_.c_str(), nextConnId_);
7.     ++nextConnId_;
8.     string connName = name_ + buf;
9.
10.    LOG_INFO << "TcpServer::newConnection [" << name_
11.        << "]" - new connection [" << connName
12.        << "]" from " << peerAddr.toIpPort();
13.    InetAddress localAddr(sockets::getLocalAddr(sockfd)); //获得本地的地址，用于构建Connection
14.    // FIXME poll with zero timeout to double confirm the new connection
15.    // FIXME use make_shared if necessary
16.    TcpConnectionPtr conn(new TcpConnection(ioLoop,
17.        connName,
18.        sockfd,
19.        localAddr,
20.        peerAddr)); //构建了一个connection
21.    connections_[connName] = conn; //将新构建的con加入server的map中
22.    conn->setConnectionCallback(connectionCallback_); //muduo默认的
23.    conn->setMessageCallback(messageCallback_); //muduo默认的
24.    conn->setWriteCompleteCallback(writeCompleteCallback_); //?? ?
25.    conn->setCloseCallback(
26.        boost::bind(&TcpServer::removeConnection, this, _1)); // FIXME: unsafe
27.    ioLoop->runInLoop(boost::bind(&TcpConnection::connectEstablished, conn)); //在某个线程池的loop中加入这个
28.    con
29. }

```

- 上述对象的最后一行，是调用新建的TcpConnection对象的函数，用设置新建的con对象中的channel的关注事件。

```

1. void TcpConnection::connectEstablished()
2. { // 建立连接
3.     loop_>assertInLoopThread(); // 断言是否在IO线程
4.     assert(state_ == kConnecting); // 正处于连接建立过程
5.     setState(kConnected);
6.     channel_>tie(shared_from_this()); // 使channel的tie的指向不为空
7.     channel_>enableReading(); // 将connection设置为可读的
8.
9.     connectionCallback_(shared_from_this()); // 用户提供的回调函数，muduo有提供默认的
10. }

```

- 至此以后的过程与将listen->channel添加到loop中的过程一样。

```

1. void enableReading() { events_ |= kReadEvent; update(); } // 将关注的事件变为可读，然后更新

```

- 使用了Channel的更新函数：update()

```

1. void Channel::update()
2. {
3.     addedToLoop_ = true; // 更新channel的状态
4.     loop_>updateChannel(this); // 调用POLLER的更新功能
5. }

```

- 使用了EventLoop的updateChannel()功能

```

1. void EventLoop::updateChannel(Channel* channel)
2. {
3.     assert(channel->ownerLoop() == this); // 判断channel的LOOP是否是当前的LOOP
4.     assertInLoopThread(); // 判断是否在IO线程
5.     poller_>updateChannel(channel); // 使用POLLER来更新channel
6. }

```

- 在poller中更新channel

```

1. void PollPoller::updateChannel(Channel* channel)
2. { // 将channel关注的事件与pollfd同步
3.     Poller::assertInLoopThread(); // 如果不再loop线程直接退出
4.     LOG_TRACE << "fd = " << channel->fd() << " events = " << channel->events();
5.     if (channel->index() < 0) // 获得channel在map中的位置
6.     {
7.         // a new one, add to pollfds_
8.         assert(channels_.find(channel->fd()) == channels_.end());
9.         struct pollfd pfd; // 新建一个pfd与channel相关联
10.        pfd.fd = channel->fd();
11.        pfd.events = static_cast<short>(channel->events()); // 关注的事件设置为channel关注的事件
12.        pfd.revents = 0; // 正在发生的事件为0
13.        pollfds_.push_back(pfd); // 将设置好的pollfd加入关注事件列表
14.        int idx = static_cast<int>(pollfds_.size()) - 1; // 并且获得加入的位置
15.        channel->set_index(idx); // channel保存自己在pollfds中的位置
16.        channels_[pfd.fd] = channel; // channel将自己加入到channelmap中
17.    }
18.    else
19.    {
20.        // update existing one
21.        assert(channels_.find(channel->fd()) != channels_.end());
22.        assert(channels_[channel->fd()] == channel); // 判断位置是否正确
23.        int idx = channel->index(); // 获得channel在pollfd中的索引
24.        assert(0 <= idx && idx < static_cast<int>(pollfds_.size()));
25.        struct pollfd& pfd = pollfds_[idx]; // 获得索引
26.        assert(pfd.fd == channel->fd() || pfd.fd == -channel->fd() - 1);
27.        pfd.events = static_cast<short>(channel->events()); // 修改关注的事件
28.        pfd.revents = 0; // 将当前发生的事件设置为0
29.        if (channel->isNoneEvent()) // 如果channel没有任何事件，一个暂时熄灭的channel
30.        {
31.            // ignore this pollfd
32.            pfd.fd = -channel->fd() - 1; // 将索引设置为原来索引的负数
33.        }
34.    }
35. }

```

最后一个连接的channel加入loop循环，新的循环已经开始了。

