# Inteligência Artificial

### Busca com informação

### Prof. Fabio Augusto Faria

Material adaptado de Profa. Ana Carolina Lorena e livro "Inteligência Artificial, S. Russell e P. Norving"

1° semestre 2021



### Estratégias de busca sem informação

- Encontram soluções:
  - Gerando sistematicamente novos estados e
  - Comparando-os com o objetivo



- Estratégias de busca com informação
  - Usam conhecimento específico do problema
  - Podem encontrar soluções de maneira mais eficiente





#### Busca heurística

- Utiliza conhecimento específico do problema
  - Além de definição do próprio problema

Tentativa de expandir os caminhos mais promissores primeiro

Heurística auxilia a encontrar os nós mais promissores a cada passo

Heurística é a função que estima distância ao objetivo

- Uma abordagem geral: melhor escolha primeiro
  - Expande nós com base em função de avaliação f(n)
    - Mede distância até o objetivo, considerando heurística
    - Nó com avaliação mais baixa é selecionado para expansão
  - Vários algoritmos
    - Funções de avaliação diferentes
  - Implementação: Introduz na fila de nós a serem expandidos de acordo com f(n) (fila de prioridades)

Algoritmo melhor escolha primeiro

```
fronteira \leftarrow Inserir (Nó (Estado-Inicial [problema] ) )
Repita
   se fronteira está vazia então retorna falha
    nó ← Remove-Primeiro (fronteira)
    se Teste-Término [problema] aplicado a Estado [nó] tiver
     sucesso
    então retorna nó
    fronteira ← InserirDeAcordoF(fronteira, Expandir[problema, nó])
           (Insere novos nós na fronteira ordenados pela função f)
```

fim

Componente fundamental: função heurística h(n)

Estima custo do caminho de menor custo de n até um nó objetivo

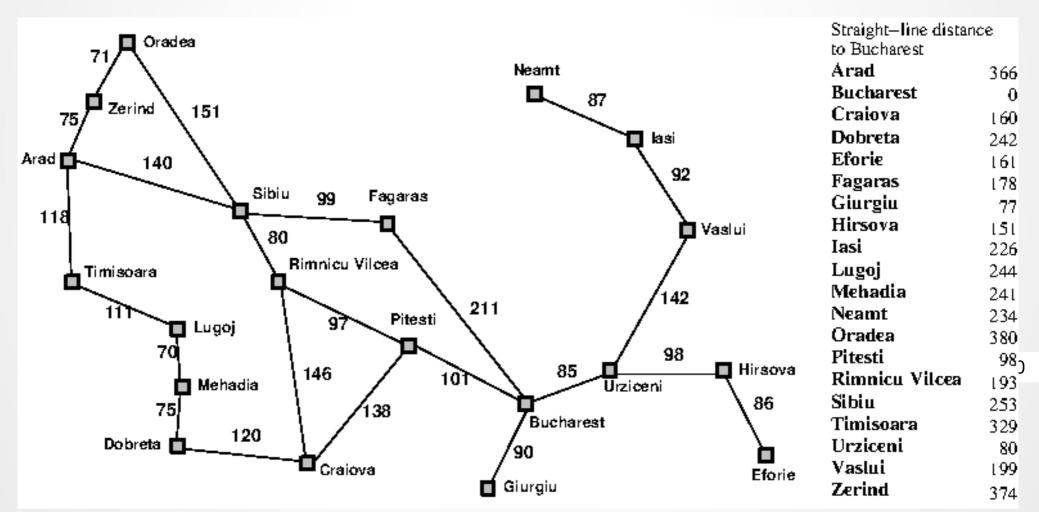
- Exemplo: Arad a Bucareste
  - Distância em linha reta entre essas cidades
- Forma mais comum de adicionar conhecimento do problema
- Específica para cada problema
  - Restrição: se n é um nó objetivo, h(n) = 0

# Busca gulosa

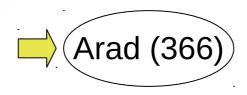
- Tenta expandir nó mais próximo à meta
  - Supondo que provavelmente levará a uma solução rápida
  - Avalia nós usando função heurística apenas
    - f(n) = h(n)



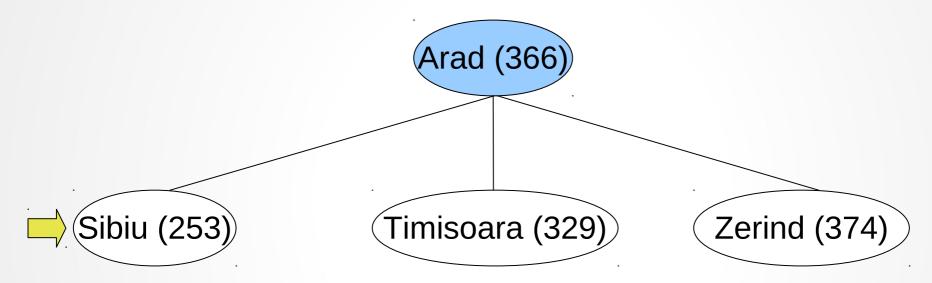
- Ir de Arad a Bucareste
  - Heurística de distância em linha reta h<sub>DLR</sub>



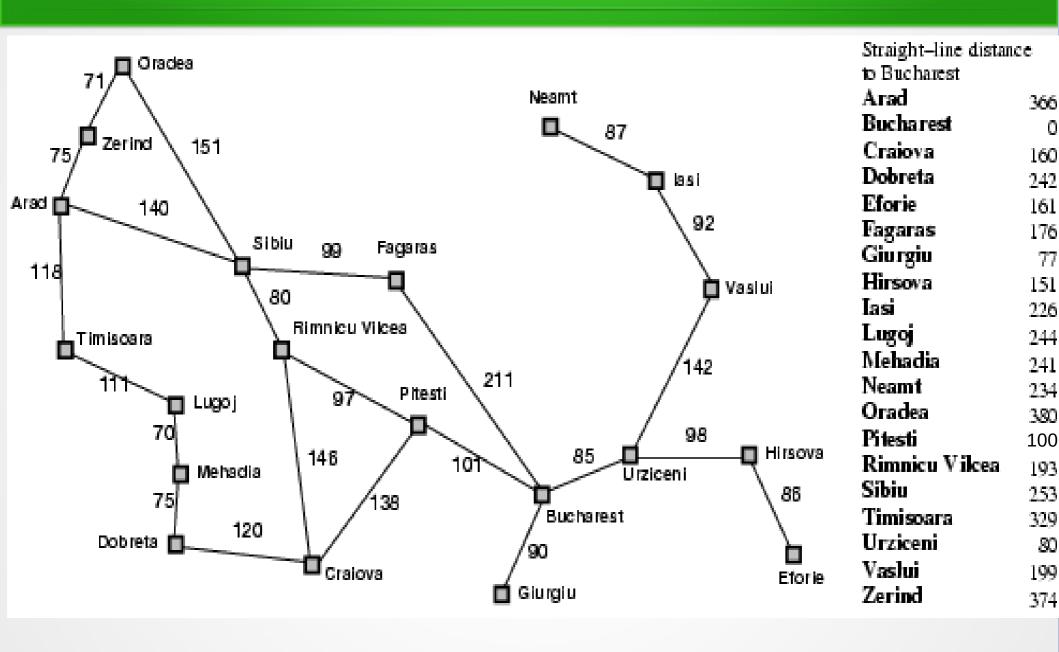
• (a) Estado inicial



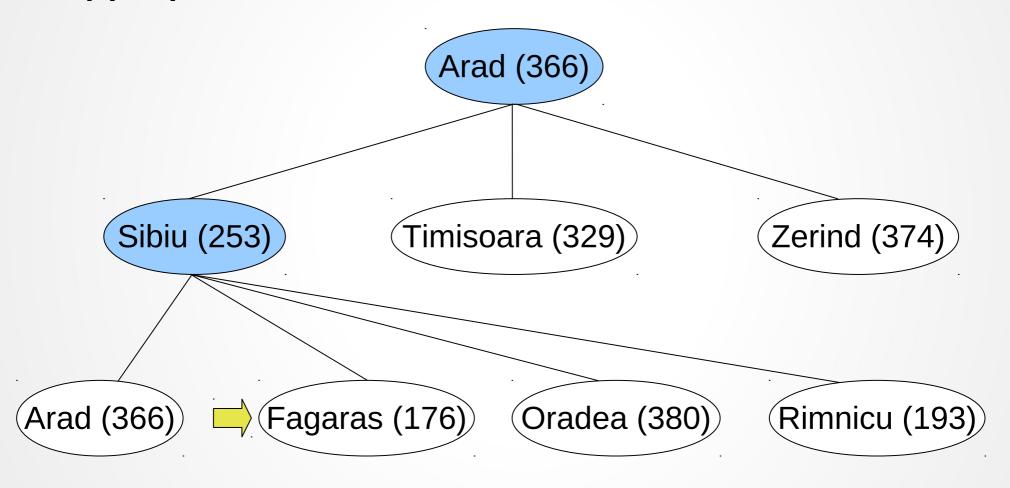
• (b) Expansão de Arad



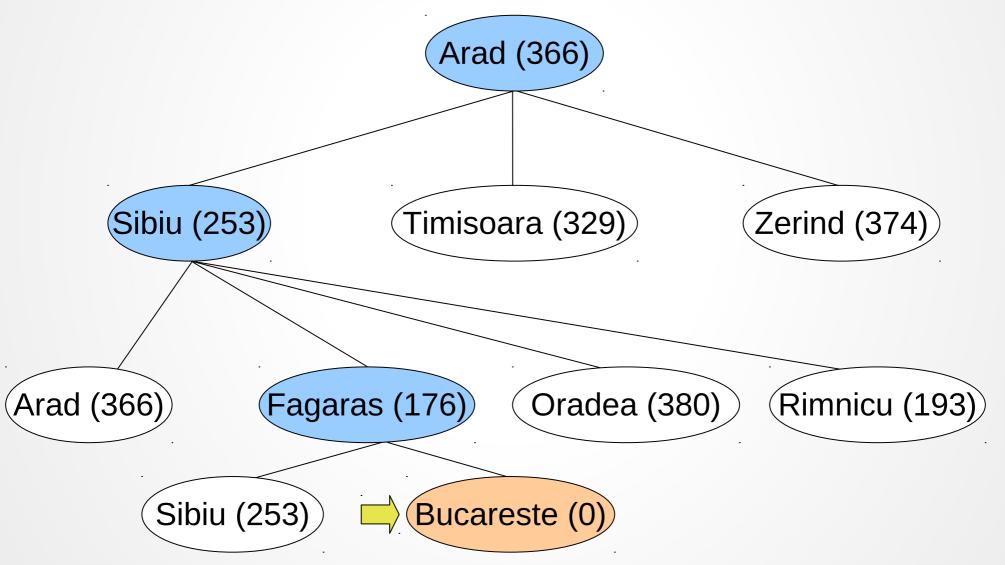
Exercício: continuar a aplicar a busca gulosa



• (c) Expansão de Sibiu



• (c) Expansão de Fagaras



- Encontrou solução sem expandir nenhum nó que não estivesse no caminho da solução
- Contudo, solução <u>não é ótima</u>
  - 32 km mais longo do que por Rimniciu e Pitesti
- Nomenclatura guloso
  - Em cada passo, tenta chegar o mais perto possível do objetivo
  - Não é ótima, pois segue o melhor passo considerando somente o momento atual
  - pode haver um caminho melhor seguindo algumas opções piores em alguns pontos da árvore de busca

# Busca gulosa

- Minimizar h(n) é suscetível a falsos inícios
  - Ex.: ir de lasi a Fagaras
    - Busca gulosa com h<sub>DLR</sub>:
      - Iasi ⇒ Neamt ⇒ Iasi ⇒ Neamt ⇒ ...
    - Solução:
      - Iasi ⇒ Vaslui ⇒ Urziceni ⇒ Bucareste ⇒ Fagaras
        - Vaslui é mais distante que Neamt do objetivo de acordo com a heurística
        - Mas é o caminho que liga a Fagaras (por Neamt não tem caminho)

# Busca gulosa

- Semelhante à busca em profundidade
  - Prefere seguir em um único caminho
- É incompleta
  - Pode entrar em caminho infinito
- Não é ótima
- Complexidade tempo no pior caso: O(b<sup>m</sup>)
  - m é a profundidade máxima do espaço de busca
    - Com boa heurística pode ter redução substancial

- Minimizando custo total estimado da solução
  - Avalia nós combinando:
    - g(n): custo real do caminho para alcançar cada nó
      - Custo de nó inicial até o nó n (valor exato)
    - h(n): custo estimado para ir do nó até o objetivo
      - Custo estimado do caminho de n ao objetivo

$$f(n) = g(n) + h(n)$$

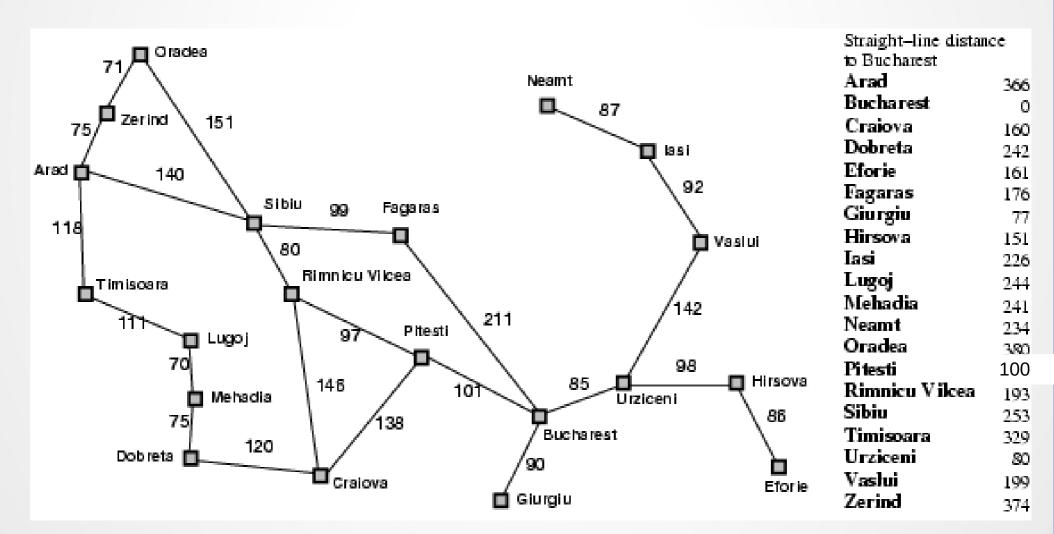
Custo estimado da solução "mais barata" passando por n

Ideia: evitar expandir caminhos que já ficaram caros

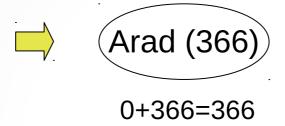
- Encontrar solução de custo mais baixo
  - Escolher primeiro nó com menor valor f(n)
- Se a função heurística h(n) satisfaz algumas condições,
   A\* é completa e ótima
  - Em busca em árvore, é ótima se h(n) for heurística admissível
    - Nunca superestima o custo para alcançar o objetivo
    - Heurística otimista: supõe que custo da resolução do problema é menor do que ele é na realidade
    - Assim, f(n) nunca irá superestimar o custo verdadeiro de uma solução, já que g(n) é o valor exato

- Ida de Arad a Bucareste
  - h<sub>DLR</sub> é admissível
    - Caminho mais curto entre dois pontos quaisquer é uma linha reta
    - Usando:
      - g(n) a partir dos custos das estradas na figura
      - h(n) como h<sub>DLR</sub>

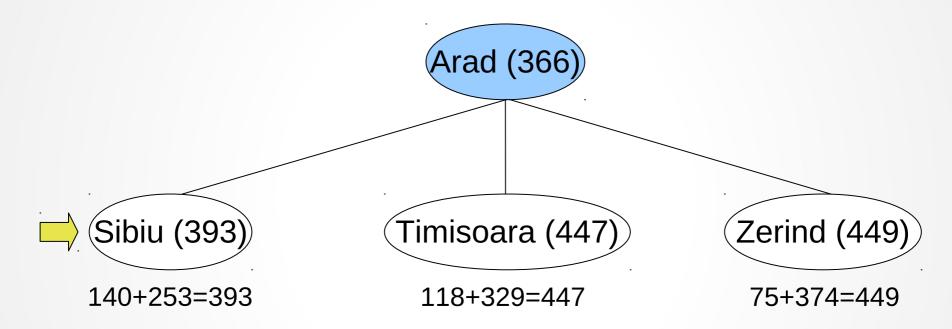
- Ir de Arad a Bucareste
  - Heurística de distância em linha reta h<sub>DLR</sub>



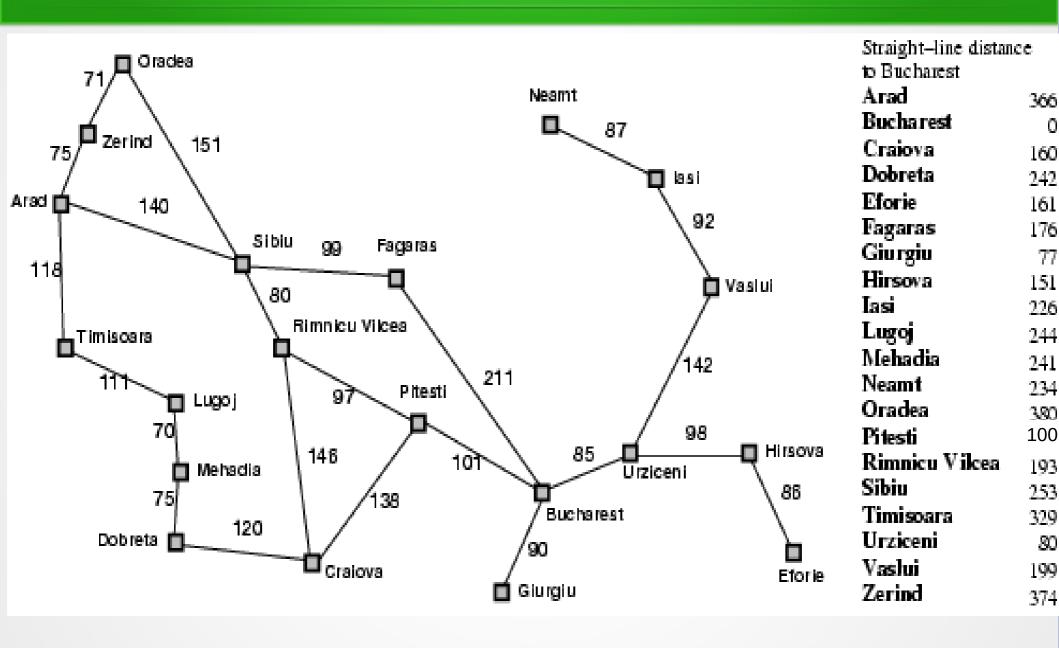
• (a) Estado inicial



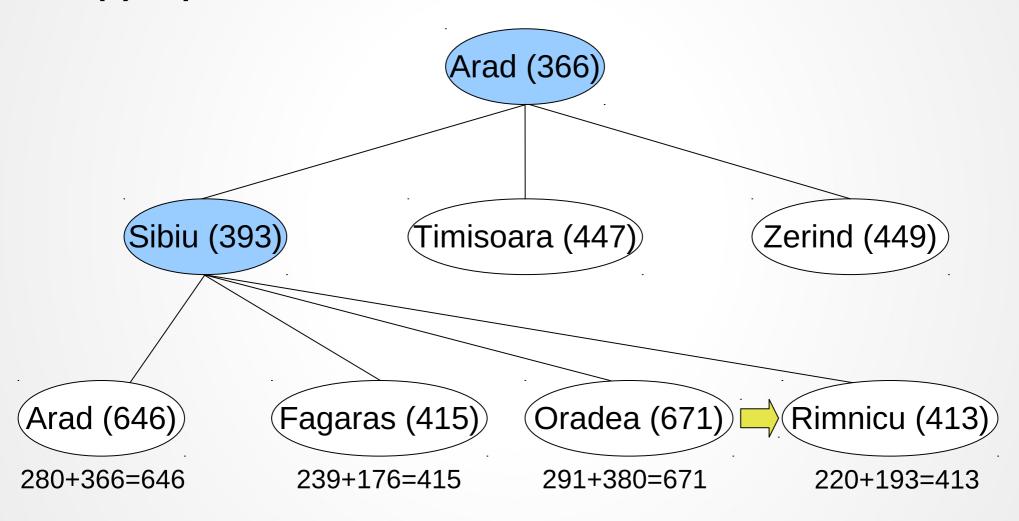
• (b) Expansão de Arad



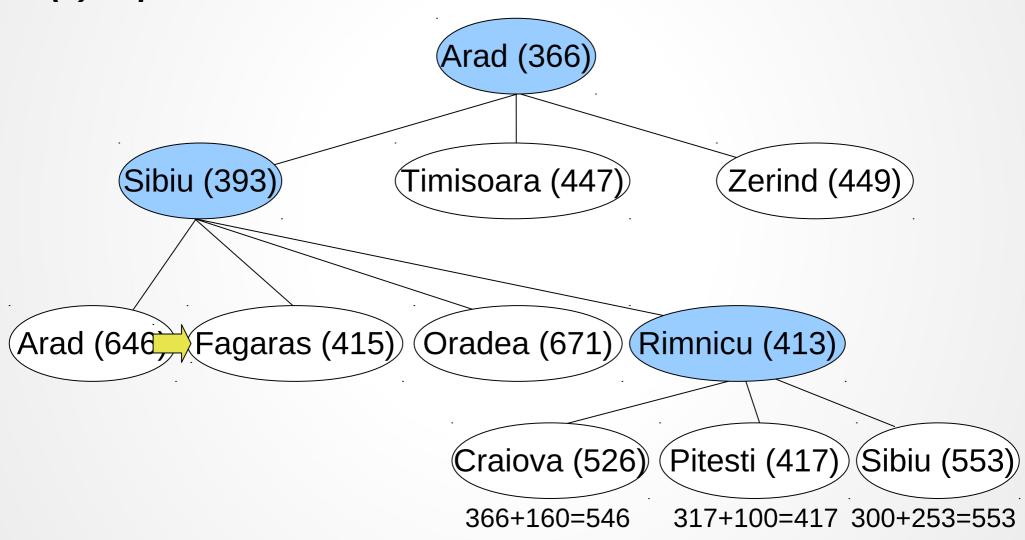
Exercício: continuar a aplicar a busca A\*



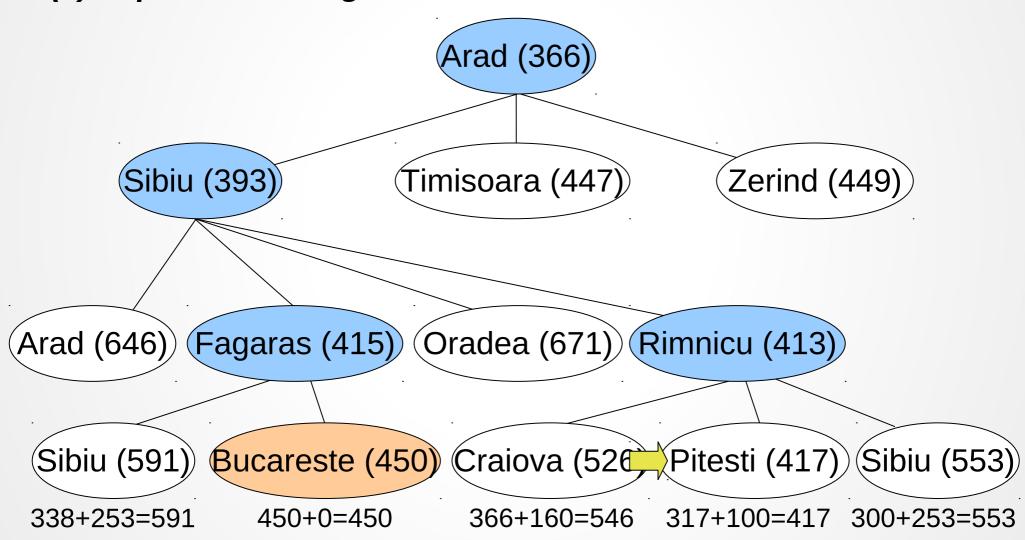
• (c) Expansão de Sibiu



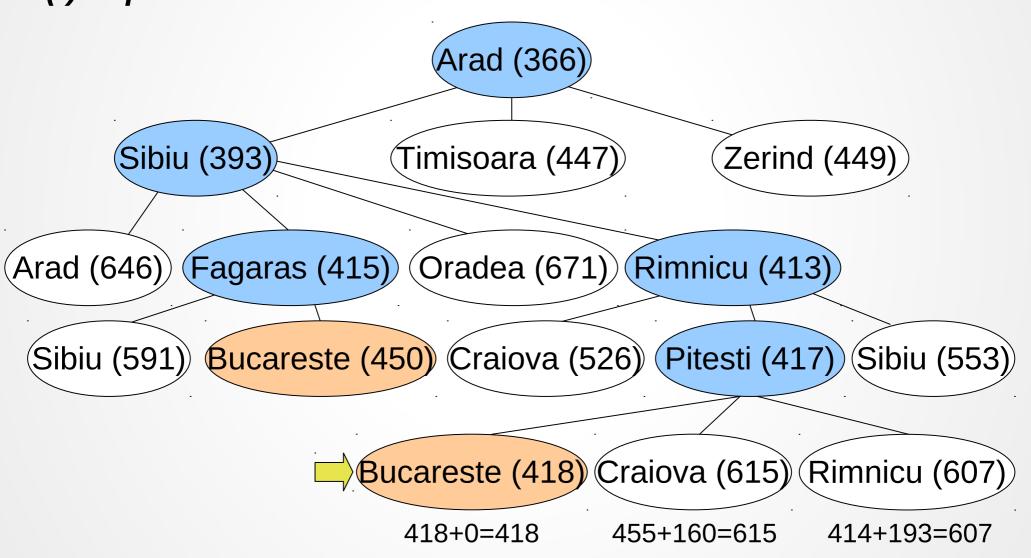
• (d) Expansão de Rimnicu



• (e) Expansão de Fagaras



• (f) Expansão de Pitesti



- Suponha que um nó objetivo não ótimo G2 apareça
  - Como no exemplo, em que Bucareste apareceu após expansão de Fagaras
    - Mas caminho era maior do que passando por Pitesti
  - Seja C\* o custo da solução ótima
    - Como G2 não é ótimo e h(G2) = 0

$$f(G2) = g(G2) + h(G2) = g(G2) > C*$$

- Considere G1 um nó de borda que está no caminho da solução ótima
  - No exemplo, Pitesti
  - Se h não superestima o custo de completar o caminho da solução, então:

$$f(G1) = g(G1) + h(G1) \le C^*$$

Combinando conclusões:

$$f(G1) \le C^* < f(G2)$$

- Então G2 não será expandido e
- A\* deve retornar uma solução ótima

- É completa
  - b deve ser finito
- É otimamente eficiente para qualquer função heurística
  - Nenhum outro algoritmo ótimo tem a garantia de expandir um número de nós menor que A\*

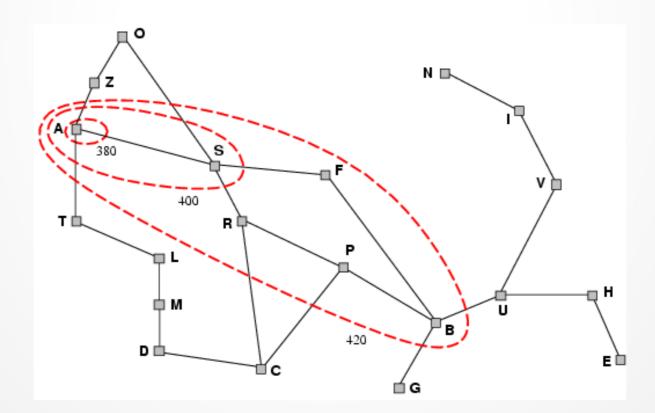
- Complexidade de tempo ainda é exponencial na maioria dos casos
  - O(bd), em que d é o nível da solução mais barata mais rasa
- Complexidade de espaço é exponencial
  - Mantém todos os nós gerados na memória
  - Em geral A\* esgota espaço bem antes de tempo

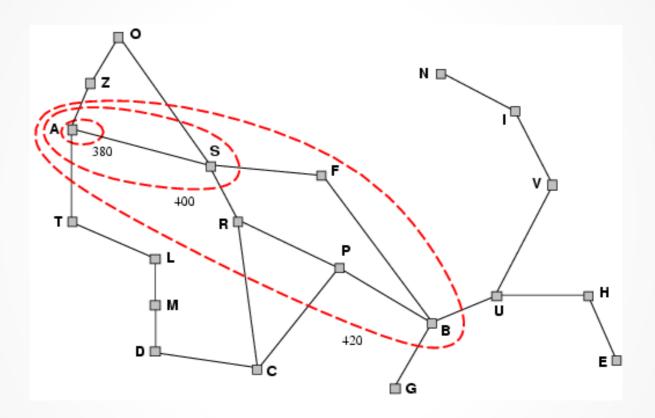
### A\* iterativo

Como custo de espaço de A\* é grande, usar uma versão iterativa

A cada passo, aumenta o valor máximo de f que pode expandir

- Contornos no espaço de estados
  - Contorno *i* tem todos os nós com  $f=f_i$ , em que  $f_i < f_{i+1}$
  - Por outro lado, busca em largura adiciona camadas de acordo com nível do nó apenas

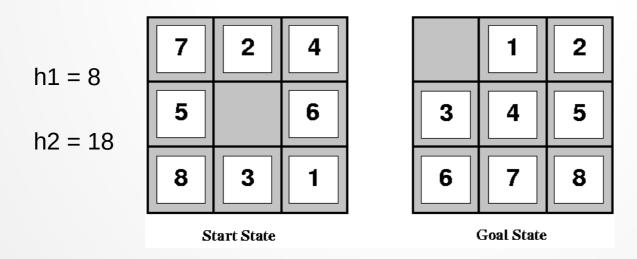




Com heurísticas mais precisas, as faixas se alongam em direção ao estado objetivo e se concentram mais em torno do caminho ótimo

# Exemplos de heurísticas

- Jogo dos blocos deslizantes
  - h1 = número de blocos em posições erradas
    - Admissível, pois cada bloco deve ser movido ao menos uma vez
    - h2 = distância dos blocos de suas posições objetivo
      - Admissível, ao menos terá que deslocar isso



# Exemplos de heurísticas

Jogo dos blocos deslizantes: qual usar?

	Custo da busca		
d	BAI	$A^*(h_1)$	$A^*(h_2)$
2	10	6	6
4	112	13	12
6	680	20	18
8	6384	39	25
10	47127	93	39
12	3644035	227	73
14	_	539	113
16	_	1301	211
18	_	3056	363
20	_	7276	676
22	<del></del>	18094	1219
24	_	39135	1641

### Heurística dominante

A\* usando h2 é melhor que A\* usando h1 e muito melhor que a busca por aprofundamento iterativo

h2 é sempre melhor que h1, pois

 $\forall$ n h2(n)  $\geq$  h1(n)

(chega mais próximo do valor real)

Isto é, h2 domina h1

Dominância = eficiência

A\* com h2 nunca expandirá mais nós que A\* com h1

### Heurística dominante

#### Números de nós expandidos:

$$d = 14$$
:

- BAI = 3473941 nós
- A\*(h1) = 539 nós
- A\*(h2) = 113 nós

#### d = 24:

- BAI = muitos nós
- A\*(h1) = 39135 nós
- A\*(h2) = 1641 nós

# Referências

Capítulo 3 Russel e Norvig

### Trabalho Individual – 18/07/2021

#### Resolver Quebra-cabeça de 8 peças

- Implementar 3 algoritmos de busca (larguna, profundidade e gulosa);
- Rodar 100 vezes;
- Escrever um relatório sobre os experimentos observados quanto à completeza (sim, não e passos para soluções), otimalidade, tempo e memória.
- Mostrar que h2 domina h1 (slide 36);
- Propor uma nova heurística e mostre s ela domina as outras duas.