

Ordenação

Projeto por indução simples de algoritmos de ordenação

Projeto por indução forte de algoritmos de ordenação

Heaps

Análise de algoritmos de ordenação

Ordenação

- Problema
 - Sejam n números a_1, a_2, \dots, a_n , ordenar os números em ordem crescente. Em outras palavras, encontrar uma permutação da entrada tal que $a'_1 \leq a'_2 \leq \dots \leq a'_n$.

Projeto por indução simples

- Hipótese de Indução Simples
 - Sabemos ordenar um conjunto de $n - 1 \geq 1$ inteiros.
- Caso base: $n = 1$. Um conjunto de um único elemento está ordenado.
- Passo da Indução (Primeira Alternativa): Seja S um conjunto de $n \geq 2$ inteiros e x um elemento qualquer de S . Por hipótese de indução, sabemos ordenar o conjunto $S - x$, basta então inserir x na posição correta para obtermos S ordenado.
- Esta indução dá origem ao algoritmo incremental Insertion Sort.

Insertion sort

OrdenacaoInsercaoRec(A, n)

1. if $n \geq 2$
2. OrdenacaoInsercaoRec(A, $n - 1$)
3. $v = A[n]$
4. $j = n - 1$
5. while ($j > 0$) and ($A[j] > v$)
6. $A[j + 1] = A[j]$
7. $j = j - 1$
8. $A[j + 1] = v$

Análise do Insertion Sort

- Número de comparações e de trocas é dado pela recorrência

$$T(n) = \begin{cases} 0, & n = 1 \\ T(n-1) + n, & n > 1 \end{cases}$$

- Logo, a complexidade é de $\Theta(n^2)$ no pior caso.

Versão iterativa

- Trocar a recursão por um novo laço de repetição

```
OrdenacaoInsercao(A)
```

```
1. for i=2 to n
```

```
2.   v = A[i]
```

```
3.   j = i-1
```

```
4.   while (j > 0) and (A[j] > v)
```

```
5.     A[j + 1] = A[j]
```

```
6.     j = j - 1
```

```
7.   A[j + 1] = v
```

Projeto por indução simples

- Hipótese de Indução Simples
 - Sabemos ordenar um conjunto de $n - 1 \geq 1$ inteiros.
- Caso base: $n = 1$. Um conjunto de um único elemento está ordenado.
- Passo da Indução (Segunda Alternativa): Seja S um conjunto de $n \geq 2$ inteiros e x o **menor** elemento de S . Então x deve ocupar a primeira posição da sequência ordenada de S . Por hipótese de indução, sabemos ordenar o conjunto $S - x$, basta então inserir x na posição correta para obtermos S ordenado.

Selection sort

```
OrdenacaoSelecaoRec(A, i, n)
```

```
1. if i < n
```

```
2.   min = i
```

```
3.   for j=i+1 to n
```

```
4.     if A[j] < A[min]
```

```
5.       min = j
```

```
6.   troca(A[min], A[i])
```

```
7.   OrdenacaoSelecaoRec(A, i+1, n)
```


Análise do Selection Sort

- Número de comparações é dado pela recorrência

$$T(n) = \begin{cases} 1, & n = 1 \\ T(n-1) + n, & n > 1 \end{cases}$$

- O número de trocas é dado pela recorrência

$$T(n) = \begin{cases} 0, & n = 1 \\ T(n-1) + 1, & n > 1 \end{cases}$$

- Logo, a complexidade do tempo de execução do Selection Sort é de $\Theta(n^2)$ no pior caso.
 - O número de trocas é $\Theta(n)$.

Versão iterativa

OrdenacaoSelecao(A)

```
1. for i=1 to n-1
2.   min = i
3.   for j=i+1 to n
4.     if A[j] < A[min]
5.       min = j
6.   troca(A[min],A[i])
```

Projeto por indução simples

- Hipótese de Indução Simples
 - Sabemos ordenar um conjunto de $n - 1 \geq 1$ inteiros.
- Caso base: $n = 1$. Um conjunto de um único elemento está ordenado.
- Passo da Indução (Terceira Alternativa): Seja S um conjunto de $n \geq 2$ inteiros e x o **maior** elemento de S . Então x deve ocupar a última posição da sequência ordenada de S . Para cada elemento do conjunto S , da esquerda para a direita, trocamos os elementos adjacentes com ordem invertida. Por hipótese de indução, sabemos ordenar o conjunto $S - x$, basta então inserir x na posição correta para obtermos S ordenado.
- Parecido com o Selection sort, mas se implementarmos o posicionamento do maior elemento através de trocas com elementos adjacentes, obtemos o Bubble sort.

OrdenacaoBolha(A)

1. for i=n downto 1

2. for j=2 to i

3. if $A[j-1] > A[j]$

4. troca($A[j-1], A[j]$)

Análise do Bubble Sort

- Número de comparações e trocas no pior caso é dado pela recorrência

$$T(n) = \begin{cases} 0, & n = 1 \\ T(n-1) + n - 1, & n > 1 \end{cases}$$

- Logo, a complexidade é de $\Theta(n^2)$ no pior caso.
 - O Bubble Sort realiza mais trocas do que o Selection Sort.

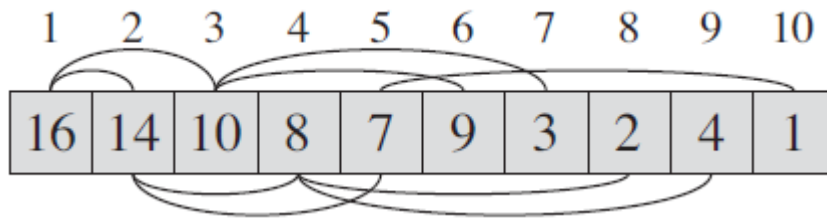
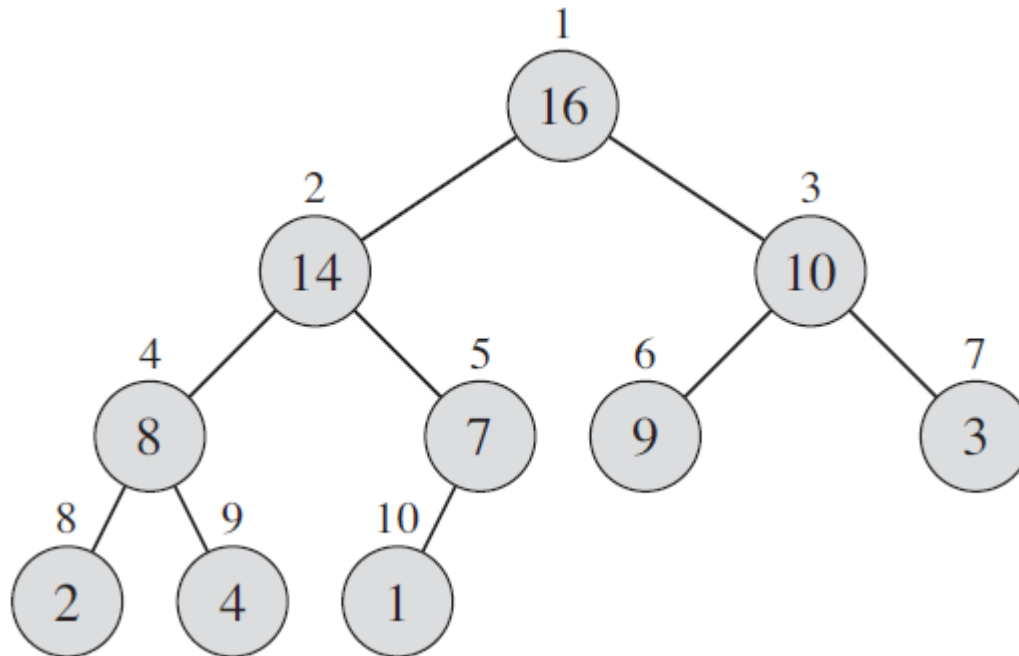
Heapsort

- Mesmo princípio da ordenação por seleção
- Algoritmo
 - 1) Selecione o maior item do vetor de n posições
 - 2) Troque-o com o item da posição n do vetor
 - 3) Repita estas operações com os $n - 1$ itens restantes, depois com os $n - 2$ itens, e assim sucessivamente
- Utilizar uma heap (fila de prioridade) para otimizar a busca do passo 1

Heap

- Heap
 - Árvore binária quase completa que satisfaz as seguintes propriedades:
 - É completa até o penúltimo nível
 - No último nível, as folhas estão mais a esquerda possível
 - O valor de um nó é maior do que os valores dos nós filhos na sua sub-árvore

Exemplo



Raíz é $A[1]$

Para cada nó $A[i]$, temos:

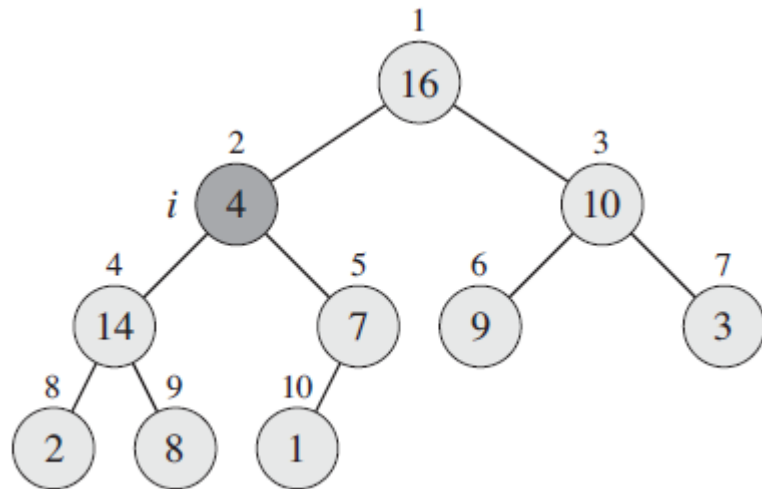
- Filho a esquerda: $A[2 * i]$
- Filho a direita: $A[2 * i + 1]$
- Pai: $A[\lfloor i/2 \rfloor]$
- $A[Parent(i)] \geq A[i]$ (Heap máximo)

- Procedimento para manter a propriedade Max-Heap

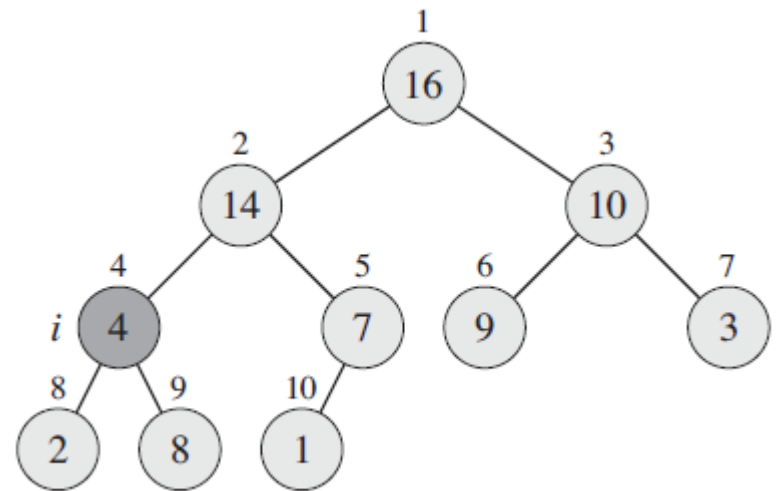
MAX-HEAPIFY(A, i)

```
1   $l = \text{LEFT}(i)$ 
2   $r = \text{RIGHT}(i)$ 
3  if  $l \leq A.\text{heap-size}$  and  $A[l] > A[i]$ 
4       $largest = l$ 
5  else  $largest = i$ 
6  if  $r \leq A.\text{heap-size}$  and  $A[r] > A[largest]$ 
7       $largest = r$ 
8  if  $largest \neq i$ 
9      exchange  $A[i]$  with  $A[largest]$ 
10     MAX-HEAPIFY( $A, largest$ )
```

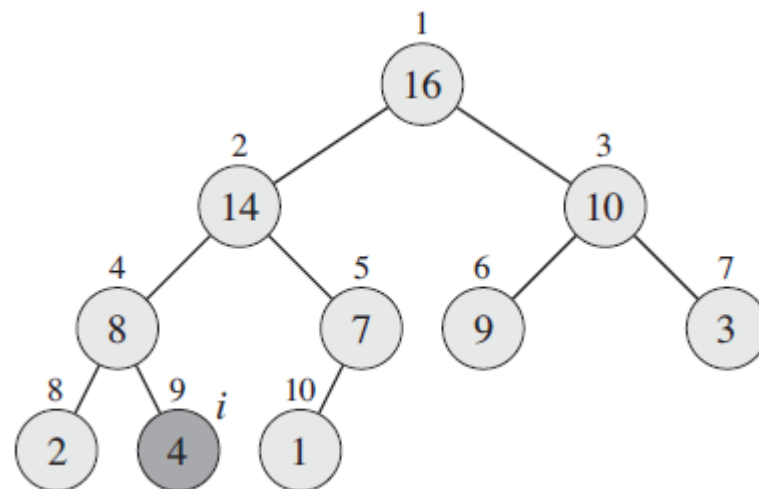
Exemplo



(a)



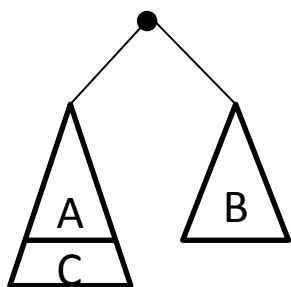
(b)



(c)

Análise do MAX-HEAPFY()

- O algoritmo é executado uma única vez em cada nível da heap com operações de tempo constante. Então a complexidade é proporcional a altura da árvore.
- Logo, no pior caso é $\Theta(h) = \Theta(\log n)$ e no melhor caso é $\Theta(1)$.
- Lema: O tamanho máximo do subproblema (subárvore) para MAX-HEAPFY é $2n/3$.
- Demonstração: Este caso ocorre quando a árvore possui metade das folhas no último nível.



A e B são subárvores completas e C é o último nível da árvore heap.

Considerando que uma árvore binária completa de altura h tem $\sum_{i=0}^{h-1} 2^i = 2^h - 1$ nós até o penúltimo nível e 2^h no último, então se em C existem x nós, então A e B possuem $x - 1$ nós cada. O total de nós da árvore é:

$$x + (x - 1) + (x - 1) + 1 = n$$

$$x + 2(x - 1) + 1 = n$$

$$x = \frac{(n + 1)}{3}$$

Portanto, o limite superior para o tempo do MAX-HEAPFY no *pior caso* é dado por

$$T(n) \leq T(2n/3) + \Theta(1)$$

$$T(n) = \Theta(\log n) \text{ (caso 2 do teorema mestre).}$$

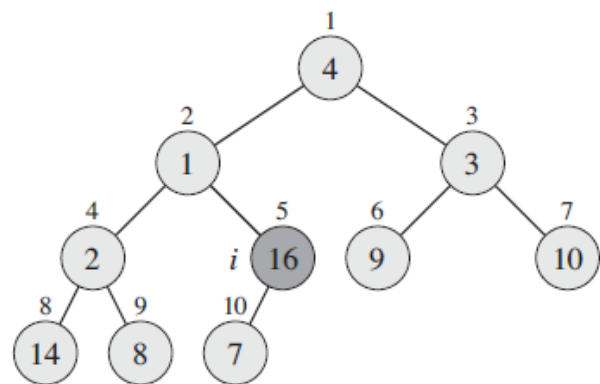
- Procedimento para converter um arranjo em max-heap

BUILD-MAX-HEAP(A)

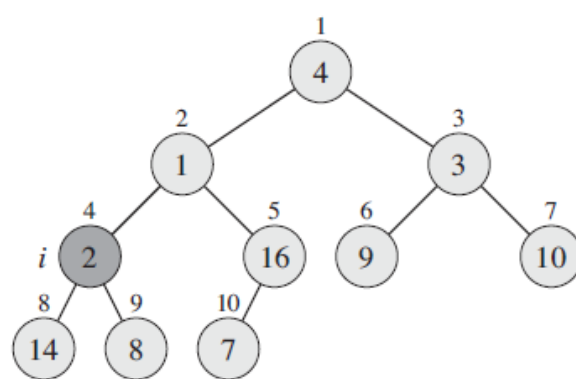
```
1   $A.heap-size = A.length$   
2  for  $i = \lfloor A.length/2 \rfloor$  downto 1  
3      MAX-HEAPIFY( $A, i$ )
```

A

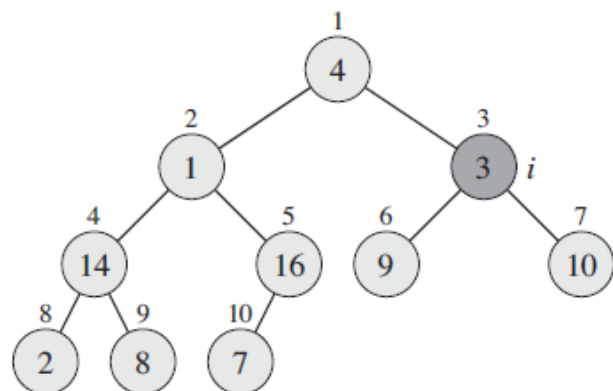
4	1	3	2	16	9	10	14	8	7
---	---	---	---	----	---	----	----	---	---



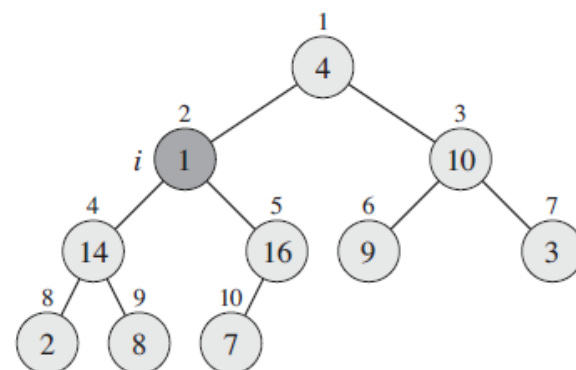
(a)



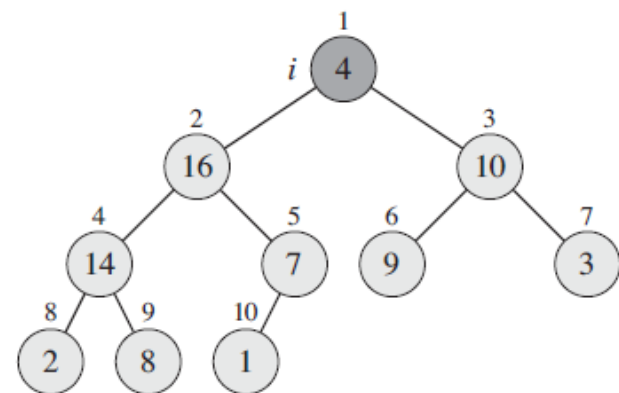
(b)



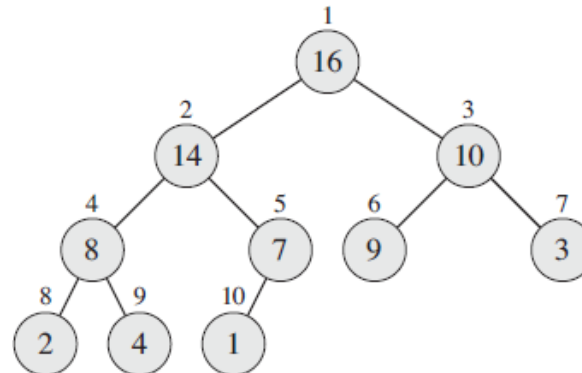
(c)



(d)



(e)



(f)

Análise do BUILD-MAX-HEAP

- Propriedades de max-heap
 - Altura de um heap de n elementos: $\lfloor \log n \rfloor$
 - No máximo $\lceil n/2^{h+1} \rceil$ nós de altura h (pode ser demonstrado por indução em h)

$$\sum_{h=0}^{\lfloor \lg n \rfloor} \left\lceil \frac{n}{2^{h+1}} \right\rceil O(h) = O \left(n \sum_{h=0}^{\lfloor \lg n \rfloor} \frac{h}{2^h} \right)$$

$$\begin{aligned} \sum_{h=0}^{\infty} \frac{h}{2^h} &= \frac{1/2}{(1 - 1/2)^2} \\ &= 2. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^{\infty} kx^k &= \frac{x}{(1-x)^2} \\ \text{for } |x| < 1. \end{aligned}$$

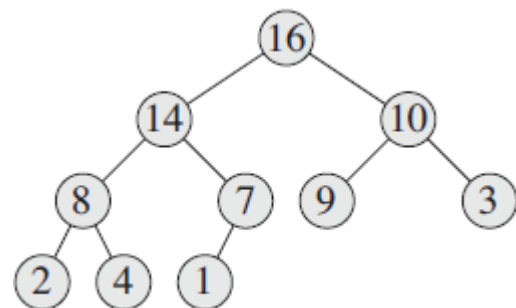
$$\begin{aligned} O \left(n \sum_{h=0}^{\lfloor \lg n \rfloor} \frac{h}{2^h} \right) &= O \left(n \sum_{h=0}^{\infty} \frac{h}{2^h} \right) \\ &= O(n). \end{aligned}$$

Heapsort

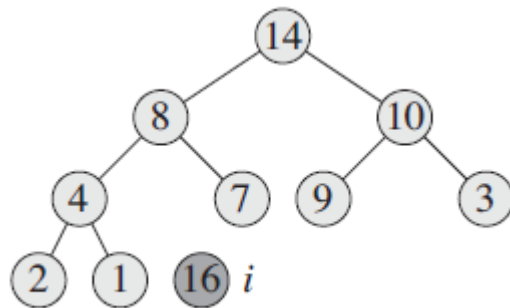
HEAPSORT(A)

```
1  BUILD-MAX-HEAP( $A$ )
2  for  $i = A.length$  downto 2
3      exchange  $A[1]$  with  $A[i]$ 
4       $A.heap-size = A.heap-size - 1$ 
5      MAX-HEAPIFY( $A, 1$ )
```

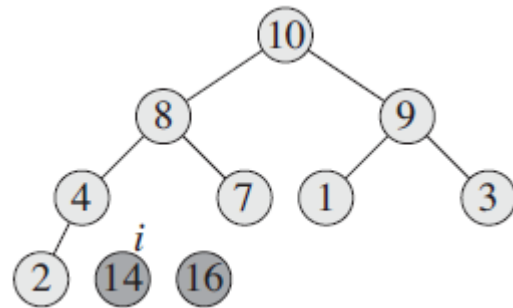
- BUILD-MAX-HEAP tem complexidade $\Theta(n)$
- MAX-HEAPFY
 - É executado $n - 1$ vezes
 - MAX-HEAPFY é executado em $\Theta(\log n)$ no pior caso
 - Executa no máximo uma vez a cada nível
 - A cada nível, executa um número constante de operações
- Então, o Heapsort, no pior caso, tem complexidade de
$$(n - 1)\Theta(\log n) + \Theta(n) = \Theta(n \log n)$$



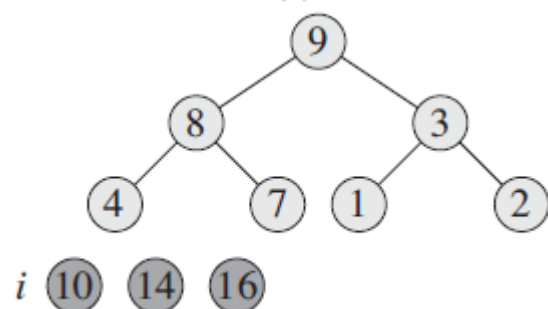
(a)



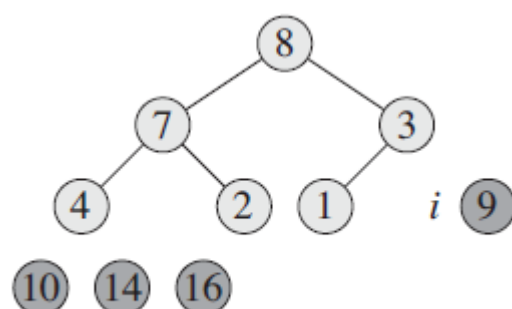
(b)



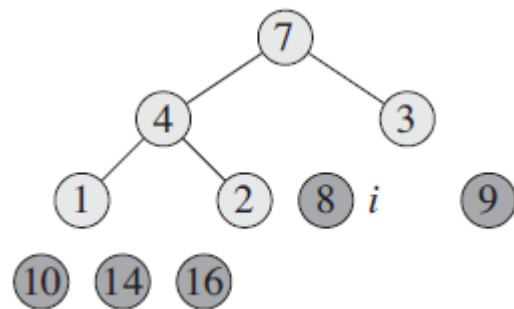
(c)



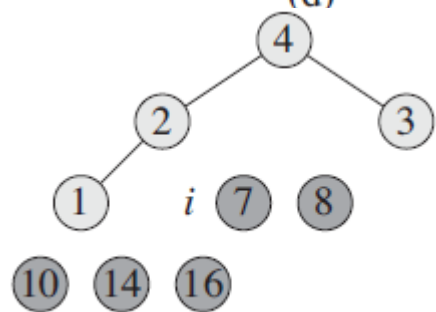
(d)



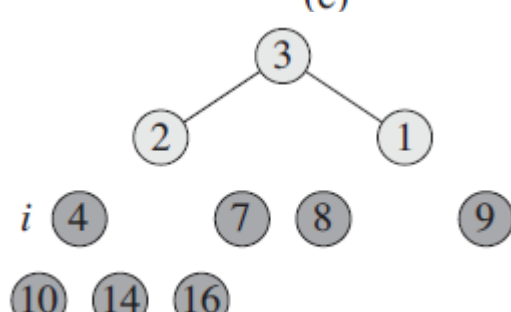
(e)



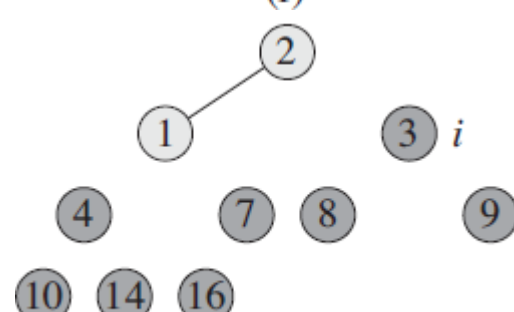
(f)



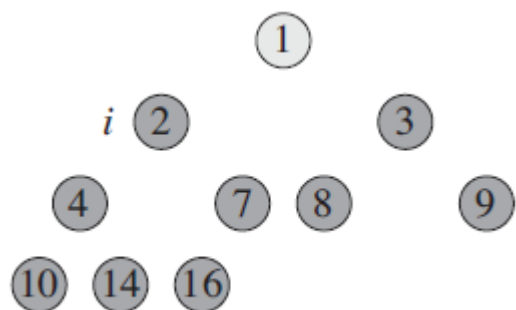
(g)



(h)



(i)



(j)

A

1	2	3	4	7	8	9	10	14	16
---	---	---	---	---	---	---	----	----	----

Heaps

- Aplicação de heap
 - Fila de prioridade eficiente
- Max-heap
 - A raiz contém o maior elemento de sua subárvore
- Min-heap
 - A raiz contém o menor elemento de sua subárvore

Max-heap

- Máximo elemento em um max-heap
 - Primeiro elemento do arranjo ($A[1]$)
- Remover e retornar o elemento máximo
 - Trocar o elemento na raiz pelo último elemento (folha) e chamar $\text{Max-Heapfy}(A,1)$ para corrigir o heap

$\text{HEAP-EXTRACT-MAX}(A)$

```
1  if  $A.\text{heap-size} < 1$ 
2      error "heap underflow"
3   $max = A[1]$ 
4   $A[1] = A[A.\text{heap-size}]$ 
5   $A.\text{heap-size} = A.\text{heap-size} - 1$ 
6   $\text{MAX-HEAPIFY}(A, 1)$ 
7  return  $max$ 
```

Max-heap

- Aumentar o valor de uma chave na posição i
 - Pode violar as regras de um max-heap
 - Percorrer um caminho de i até a raiz trocando os elementos fora de ordem

HEAP-INCREASE-KEY(A, i, key)

```
1  if  $key < A[i]$ 
2      error “new key is smaller than current key”
3   $A[i] = key$ 
4  while  $i > 1$  and  $A[\text{PARENT}(i)] < A[i]$ 
5      exchange  $A[i]$  with  $A[\text{PARENT}(i)]$ 
6       $i = \text{PARENT}(i)$ 
```

Max-heap

- Inserir uma nova chave
 - Aumentar o tamanho do heap e inserir uma chave de tamanho mínimo ($-\infty$) nessa posição
 - Chamar função para aumentar o valor desta nova posição para o valor da chave a ser inserida

MAX-HEAP-INSERT(A, key)

1 $A.heap-size = A.heap-size + 1$

2 $A[A.heap-size] = -\infty$

3 HEAP-INCREASE-KEY($A, A.heap-size, key$)

Projeto por indução forte

- Hipótese de Indução Forte
 - Sabemos ordenar um conjunto de $1 \leq k < n$ inteiros.
- Caso base: $n = 1$. Um conjunto de um único elemento está ordenado.
- Passo da Indução (Primeira Alternativa): Seja S um conjunto de $n \geq 2$ inteiros. Podemos particionar S em 2 conjuntos, S_1 e S_2 , de tamanhos $\lfloor n/2 \rfloor$ e $\lceil n/2 \rceil$. Como $n \geq 2$, cada partição possui menos de n elementos. Por hipótese de indução, sabemos ordenar os conjuntos S_1 e S_2 . Para obter S ordenado basta então intercalar as partições ordenadas S_1 e S_2 .

Merge sort

MERGE-SORT(A, p, r)

1 **if** $p < r$

2 $q = \lfloor (p + r)/2 \rfloor$

3 MERGE-SORT(A, p, q)

4 MERGE-SORT($A, q + 1, r$)

5 MERGE(A, p, q, r)

Análise do Merge sort

- Número de comparações e de trocas é dado pela recorrência

$$T(n) = \begin{cases} 0 & \text{se } n = 1, \\ T(\lfloor n/2 \rfloor) + T(\lceil n/2 \rceil) + n & \text{se } n > 1 \end{cases}$$

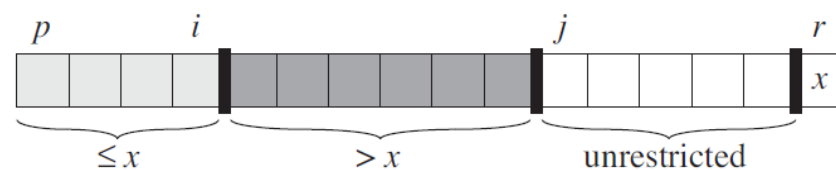
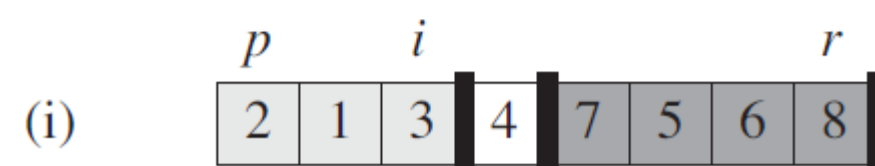
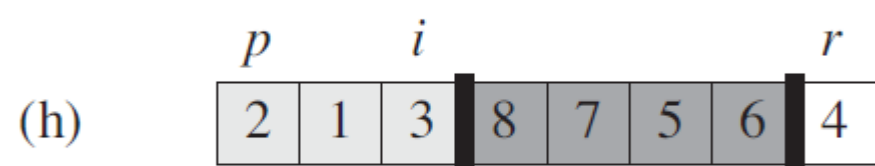
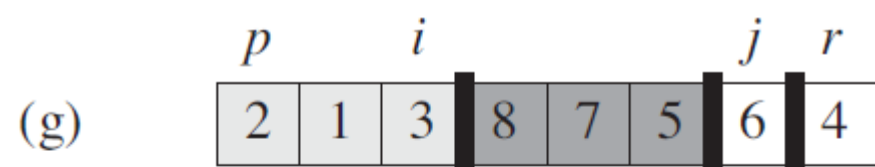
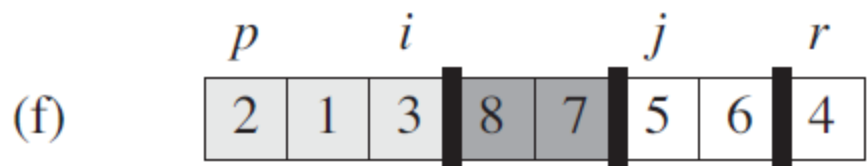
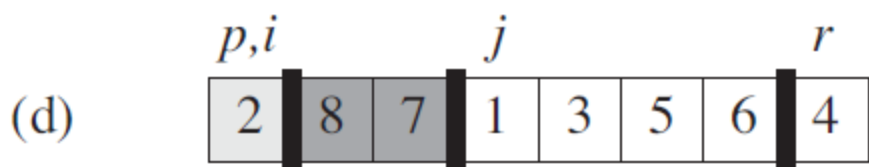
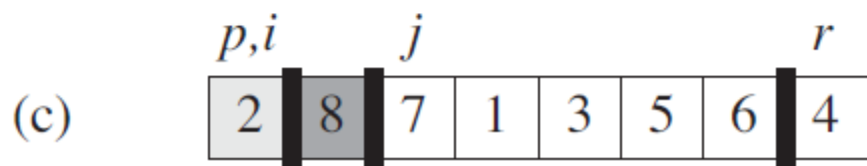
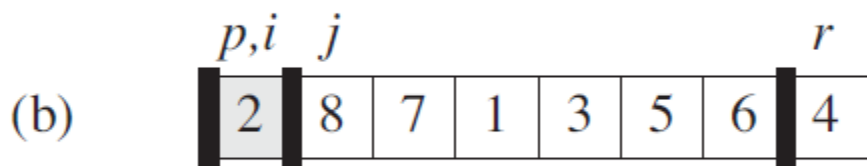
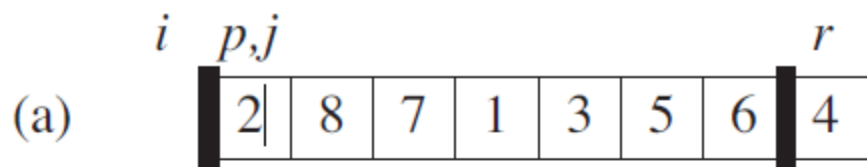
- Logo, a complexidade é de $\Theta(n \log n)$ no pior caso.

Projeto por indução forte

- Hipótese de Indução Forte
 - Sabemos ordenar um conjunto de $0 \leq k < n$ inteiros.
- Caso base: $n \leq 1$. Um conjunto de um único elemento ou vazio já está ordenado.
- Passo da Indução (Segunda Alternativa): Seja S um conjunto de $n \geq 2$ inteiros e x um elemento qualquer de S . Sejam S_1 e S_2 , os subconjuntos de $S - x$ dos elementos menores ou iguais a x e maiores que x , respectivamente. Como $n \geq 2$, cada partição possui menos de n elementos. Por hipótese de indução, sabemos ordenar os conjuntos S_1 e S_2 . Para obter S ordenado basta então concatenar S_1 ordenado, x e S_2 ordenado.

Quicksort

- Utiliza o processo de dividir e conquistar para ordenar um subarranjo $A[p..r]$
 - Dividir: particionar uma sequência $A[p..r]$ nas subsequências $A[p..q - 1]$ e $A[q + 1..r]$ tais que cada elemento de $A[p..q - 1]$ seja menor que os elementos de $A[q + 1..r]$.
 - Conquistar: ordenar recursivamente os dois subarranjos $A[p..q - 1]$ e $A[q + 1..r]$ por quicksort.
 - Combinar: Nada a ser feito: o arranjo $A[p..r]$ já está ordenado.



QUICKSORT(A, p, r)

```
1  if  $p < r$ 
2       $q = \text{PARTITION}(A, p, r)$ 
3      QUICKSORT( $A, p, q - 1$ )
4      QUICKSORT( $A, q + 1, r$ )
```

PARTITION(A, p, r)

```
1   $x = A[r]$ 
2   $i = p - 1$ 
3  for  $j = p$  to  $r - 1$ 
4      if  $A[j] \leq x$ 
5           $i = i + 1$ 
6          exchange  $A[i]$  with  $A[j]$ 
7  exchange  $A[i + 1]$  with  $A[r]$ 
8  return  $i + 1$ 
```

Análise do Pior Caso

- O desempenho do Quicksort depende se o particionamento é balanceado ou não.
- O pior caso ocorre quando o particionamento é desbalanceado.

$$T(n) = T(n - 1) + T(0) + \Theta(n)$$

$$T(n) = T(n - 1) + \Theta(n)$$

$$T(n) = \Theta(n^2)$$

Análise do Melhor Caso

- O melhor caso ocorre quando o particionamento produz subproblemas de tamanho até $n/2$.

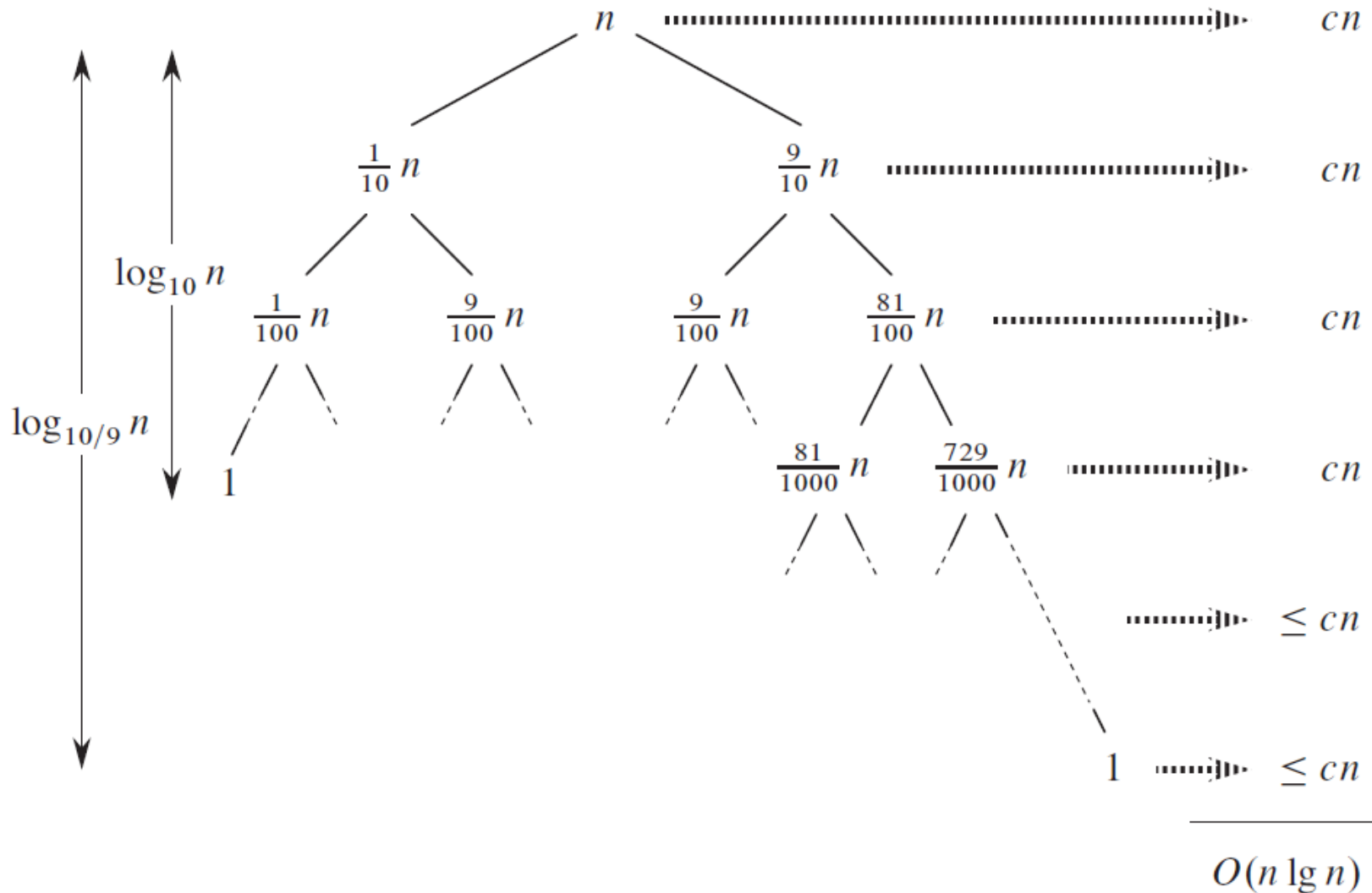
$$T(n) = 2T(n/2) + \Theta(n)$$

$$T(n) = \Theta(n \log n) \text{ (caso 2 do teorema mestre)}$$

Intuição para o caso médio

- Suposição: balanciamento na proporção 9:1.

$$T(n) = T(9n/10) + T(n/10) + \Theta(n)$$



Exercício

1) A entrada consiste de k vetores ordenados de números reais. Projete um algoritmo para intercalar todos esses vetores e obter um vetor ordenado. Seu algoritmo deve ter complexidade $O(n \lg k)$ onde n é o número total de elementos em todos os vetores. Note que os vetores não precisam ter o mesmo tamanho.

Exercício

2) Projete um algoritmo por divisão e conquista que encontra a mediana de um vetor de inteiros. Utilize a ideia do algoritmo do quicksort. Qual a complexidade desta solução no caso médio?

Referências

- CLRS, Introduction to Algorithm, 3rd ed.
 - Cap. 6, 7.1, 7.2