盟2 ソパイラの最適化 アウ (H24 春·FE 午後間 2)

# 「舞心

[製間] [製間] [穀間2] [穀間3] 7 7

d-. . . .

## 【解説】

コンパイラの最適化の方法,及び最適化と計算精度との関係に関する問題である。 記述されている最適化の方法と具体的なプログラムの最適化過程を対応させていけば 解答は難しくない。また,最適化実施の有無により浮動小数点数演算の結果が異なる 例で,精度に関する理解度も問われているが,難易度の高いものではない。

コンパイラは、次の過程によって、プログラム言語で記述された原始プログラムを目的プログラムに翻訳する。コンパイラの最適化とは、原始プログラムを翻訳する過程で、プログラムの機能を変えることなく、プログラムの構造を変換することである。その目的は、問題の記述にあるように「プログラムの実行時間の短縮」である。また、ほかにも「プログラムのサイズの削減」という目的もある。

## コンパイラの処理手順

→構文解析→意味解析→コー ド最適化→コード生成 |→>目的プロ ガラム

最適化の方法の例として, 七つの方法が示されてい 。マシン環境によってその種類は幾つもあり複雑であ 七つの方法が示されている。5 重類は幾つもあり複雑であるが、 実際には、プログラム ば、代表的なものが整理

て挙げられている。 ・関数のインライン展開:関数を呼び出す箇所に、 展開する。関数を呼び出す場合には, 中 8 晶合には、制御が必要であり、それだけ手数が増え 関数の内容をその場に展開する。それにより実行 呼び出される関数のプログ ブム

時間を短縮できる。ただし、 何箇所も同じコードが展開される 1グラムの

- サイズは大きくなってしまう。
  ・共通部分式の削除:同じ式が複数の箇所に存在し、それらの式で使用している変数
  の値が変更されず、式の値が変化しないとき、その式の値を作業用変数に格約
  する文(命令)を追加し、複数の箇所に存在する同じ式をその作業用変数に格約
  する文(命令)を追加し、複数の箇所に存在する同じ式をその作業用変数に格約
  する文(命令)を追加し、複数の箇所に存在する同じ計算を何度も実行しなくて済む
  ことにより実行時間の短縮になる。また、計算式が一つの変数になることによ
  りプログラムサイズの縮小も期待できる。
  ・定数の畳込み:プログラム中の定数同士の計算式を、その計算結果で置き換える。
  前項の「共通部分式の削除」に似ているが、この場合は定数であるので、作業
  用変数に格納することなくダイレクトに定数に置き換える。
  ・定数伝播:変数を定数で置き換える。例えば、関数をインライン展開する際、実引
  数の定数を仮引数に代入するといった場合である。
  ・無用命令の削除:プログラムの実行結果に影響しない文を削除する。
  ・無用命令の削除:プログラムの実行結果に影響しない文を削除する。
- 7 -プ内不変式の移動:ループ内で値の変化しない式があるとき、その外に移動する。一度計算しておけば値の変わらない式をループくと、繰り返し同じ計算を実行することになる。ループの外に移 の実行で済む。 、 をループ内に残してお の外に移動すれば 1回 の式を 7
- ₹ は、ループの制御が必要である。繰返しの回数をカウントし、判断しなけれならない。もし、繰返しの回数が少ないのならば、ループ展開した方が制御必要はなく、結果的に実行する文は少なくなって実行時間は短縮される。しし、インライン展開同様、プログラムのサイズは大きくなってしまう。 プのアンローリン V プ内の繰返し 処理を展開 4 ٥, 繰返し を実行する なければ \$ 0

[製問 ・空欄 合か a, b:問題では 次の アペク: 8 VI. ムが Ν'n <u>\_\_\_\_</u> になっ Y 前述の 最適化の方法を複数組

```
合わせて最適化した例にっ
(プログラム1)
■ i: 0, i ≤ 1, 1
• x[i] ← y[i] +
• v[i] ← w[i] +
 ++
3 3
 ++
 מם
```

## た変換]

```
(最適化の方法①を使った
■ i: 0, i ≦ 1, 1
• t ← m + n
• x[i] ← y[i] +
• v[i] ← w[i] +
  rt rt
```

分はtとしている。①は, は値が変わ プログラム1のルーンは値が変わらないので, ープ内に変数の加算式 m + n が 2 箇所存在し,変で,作業用変数 + に格納する文が加えられ,m +①は,最適化の方法「共通部分式の削除」である。 変数m, n+nの部 - p

(最適化の方法②を使った変換)・t ← m + ni: 0, i ≤ 1, 1

```
×[1]
×[1]
1 1 N 5
≤ 1, 1
y[i]
w[i]
 ++
```

①で作業用変数 t に格納した値はル !している。②は,最適化の方法「ル 空欄 a は ②11, 1 (h) 最適化の方法 が正解である。 -プ内で変わらないので, ループの外 -プ内不変式の移動」である。したが

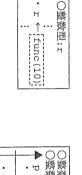
```
[最適化の方法②を使った変換]
・ t ← m + n
・ x[0] ← y[0] + t
・ v[0] ← w[0] + t
・ v[1] ← y[1] + t
・ v[1] ← y[1] + t
・ v[1] ← w[1] + t
・ v[1] ← w[1] + t
```

の、 で変化させ, 1 以 r けである。③は, 殿; <sup>1-</sup>増りは (キ) - プ部分を展開している。繰返しの回数は, :, 1以下の間繰り返すということから, 1 :(3)は、最適化の方法「ループのアンロー! Ø ューリン の初期値を 0, À 0 4 F ŝ 10 . の 2 回だ したがっ

## [穀間2]

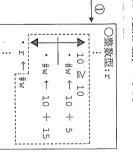
· 空欄 c: 元の文は, こでは、 関数のイ Fi func Ú ライン展開について pc (10) を代入するも 2002 考え Š

Š

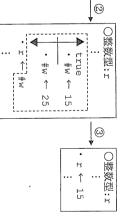




ン、…, パに足転されている関数 func を展開する。最適化の方法 『数のインライン展開』である。その際,実引数の値 10 を仮引数 p に代入しいる。その p の値はそのまま関数内の p の値として展開されている。最適化方法「定数伝播」である。 関ソ



∟,凶の②では,p = 10 であることから,条件式 p ≥ 10 の判定(真)であること,そして,p を含んだ式が定数同士の計算式であその結果に置き換えている。つまり,②は最適化の方注「守點←B 10 の判定結果が 「定数の畳込み」 や代



2. 空欄 ることが最適化の ない」ということ J

γ. シスタ:

y[0] = 307000000.0

y[1] = 305000000.0

-303000000.0

の値を与えて実行した結果は, 次のとおりである。

最適化をし ないと UK x[0] =4000004.0, x[1]=2000004.0

演算の順序が異なっている。y[i] + m(i=0,1)を先に計算するか、m+を先に計算するかである。これは、設問1の解説でも述べたように、最適化方法「共通部分式の削除」によって、共通に使われている式m+nを1回って、変数 t に格納し、後は変数 t に置き換えられたからである。したがつ空欄 d は (イ) が正解である。 最適化をしたとき x[0]=4000000.0, x[1]=2000000.0。「同一優先順位の算術演算子は,左から順に演算する」ということから,グラム1に対して,最適化をしないときと最適化をしたときとを比較するweime=::=: か, m + n 最適化の 1を1回行 ŗ

こで注目する点は,mとnの値で絶対値が大きく異なっていることである。浮動小数点数演算では、演算前に絶対値の小さい数値の指数部を絶対値の大きい数値の指数部に揃える約束がある。すると、絶対値の小さい数値は表現できる桁から落ちて無視されてしまう現象が起こることがある。これを「情報落ち」と呼んでいる。演算結果も、最適化をしたときが4.0少なくなっており、この値は計算式 m+nのうち、絶対値の小さいnの値と同じである。演算結果の異なる原因は、この情報落ちが発生したことによると予想される。

〔最適化をしないとき〕 ×[0] 1 1 . y[1] 3 3 + + n n (最適化をしたと [0]x IΒ . A[1] U

d d

悶しておく。 実際に与えられた数値を代入して検証する 士(仮数)×(基数)<sup>指8</sup> 浮動小数点数は数値の表現形式の 曹に, 浮動小数点数の仕組みを確

た表す。 で表す。 である 単精度では, \*\* 谷号 コンピュ エ હ という タの中では 指数部  $\infty$ あるな 「浮動小数点数の から、一つ、 ĕ )数值 14 :単精度 32 ビッ (仮数部)

1ピット 8ピット 小数点の位置 23 ピット 仮数部

盟2 ソパイラの最適化 アウ (H24 春·FE 午後間 2)

# 「舞心

[製間] [製間] [2] ガイ

d-. . . .

## 【解説】

コンパイラの最適化の方法,及び最適化と計算精度との関係に関する問題である。 記述されている最適化の方法と具体的なプログラムの最適化過程を対応させていけば 解答は難しくない。また,最適化実施の有無により浮動小数点数演算の結果が異なる 例で,精度に関する理解度も問われているが,難易度の高いものではない。

コンパイラは、次の過程によって、プログラム言語で記述された原始プログラムを目的プログラムに翻訳する。コンパイラの最適化とは、原始プログラムを翻訳する過程で、プログラムの機能を変えることなく、プログラムの構造を変換することである。その目的は、問題の記述にあるように「プログラムの実行時間の短縮」である。また、ほかにも「プログラムのサイズの削減」という目的もある。

## コンパイラの処理手順

→構文解析→意味解析→コー ド最適化→コード生成 |→>目的プロ ガラム

最適化の方法の例として, 七つの方法が示されてい 。マシン環境によってその種類は幾つもあり複雑であ 七つの方法が示されている。5 重類は幾つもあり複雑であるが、 実際には、プログラム ば、代表的なものが整理

て挙げられている。 ・関数のインライン展開:関数を呼び出す箇所に、 展開する。関数を呼び出す場合には, 中 8 晶合には、制御が必要であり、それだけ手数が増え 関数の内容をその場に展開する。それにより実行 呼び出される関数のプログ ブム

時間を短縮できる。ただし、 何箇所も同じコードが展開される 1グラムの

- サイズは大きくなってしまう。
  ・共通部分式の削除:同じ式が複数の箇所に存在し、それらの式で使用している変数
  の値が変更されず、式の値が変化しないとき、その式の値を作業用変数に格約
  する文(命令)を追加し、複数の箇所に存在する同じ式をその作業用変数に格約
  する文(命令)を追加し、複数の箇所に存在する同じ式をその作業用変数に格約
  する文(命令)を追加し、複数の箇所に存在する同じ計算を何度も実行しなくて済む
  ことにより実行時間の短縮になる。また、計算式が一つの変数になることによ
  りプログラムサイズの縮小も期待できる。
  ・定数の畳込み:プログラム中の定数同士の計算式を、その計算結果で置き換える。
  前項の「共通部分式の削除」に似ているが、この場合は定数であるので、作業
  用変数に格納することなくダイレクトに定数に置き換える。
  ・定数伝播:変数を定数で置き換える。例えば、関数をインライン展開する際、実引
  数の定数を仮引数に代入するといった場合である。
  ・無用命令の削除:プログラムの実行結果に影響しない文を削除する。
  ・無用命令の削除:プログラムの実行結果に影響しない文を削除する。
- 7 -プ内不変式の移動:ループ内で値の変化しない式があるとき、その外に移動する。一度計算しておけば値の変わらない式をループくと、繰り返し同じ計算を実行することになる。ループの外に移 の実行で済む。 、 をループ内に残してお の外に移動すれば 1回 の式を 7
- ₹ は、ループの制御が必要である。繰返しの回数をカウントし、判断しなけれならない。もし、繰返しの回数が少ないのならば、ループ展開した方が制御必要はなく、結果的に実行する文は少なくなって実行時間は短縮される。しし、インライン展開同様、プログラムのサイズは大きくなってしまう。 プのアンローリン V プ内の繰返し 処理を展開 4 ٥, 繰返し を実行する なければ \$ 0

[製問 ・空欄 合か a, b:問題では 次の アペク: 8 VI. ムが Ν'n <u>\_\_\_\_</u> になっ Y 前述の 最適化の方法を複数組

```
合わせて最適化した例にっ
(プログラム1)
■ i: 0, i ≤ 1, 1
• x[i] ← y[i] +
• v[i] ← w[i] +
 ++
3 3
 ++
 מם
```

## た変換]

```
(最適化の方法①を使った
■ i: 0, i ≦ 1, 1
• t ← m + n
• x[i] ← y[i] +
• v[i] ← w[i] +
  rt rt
```

分はtとしている。①は, は値が変わ プログラム1のルーンは値が変わらないので, ープ内に変数の加算式 m + n が 2 箇所存在し,変で,作業用変数 + に格納する文が加えられ,m +①は,最適化の方法「共通部分式の削除」である。 変数m, n+nの部 - p

(最適化の方法②を使った変換)・t ← m + ni: 0, i ≤ 1, 1

```
×[1]
×[1]
1 1 N 5
≤ 1, 1
y[i]
w[i]
 ++
```

①で作業用変数 t に格納した値はル !している。②は,最適化の方法「ル 空欄 a は ②11, 1 (h) 最適化の方法 が正解である。 -プ内で変わらないので, ループの外 -プ内不変式の移動」である。したが

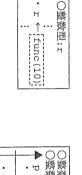
```
[最適化の方法②を使った変換]
・ t ← m + n
・ x[0] ← y[0] + t
・ v[0] ← w[0] + t
・ v[1] ← y[1] + t
・ v[1] ← y[1] + t
・ v[1] ← w[1] + t
・ v[1] ← w[1] + t
```

の、 で変化させ, 1 以 r けである。③は, 殿; <sup>1-</sup>増りは (キ) - プ部分を展開している。繰返しの回数は, :, 1以下の間繰り返すということから, 1 :(3)は、最適化の方法「ループのアンロー! Ø ューリン の初期値を 0, À 0 4 F ŝ 10 . の 2 回だ したがっ

## [穀間2]

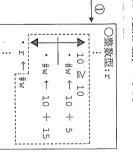
· 空欄 c: 元の文は, こでは、 関数のイ Fi func Ú ライン展開について pc (10) を代入するも 2002 考え Š

Š

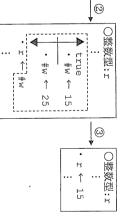




ン、…, パに足転されている関数 func を展開する。最適化の方法 『数のインライン展開』である。その際,実引数の値 10 を仮引数 p に代入しいる。その p の値はそのまま関数内の p の値として展開されている。最適化方法「定数伝播」である。 関ソ



∟,凶の②では,p = 10 であることから,条件式 p ≥ 10 の判定(真)であること,そして,p を含んだ式が定数同士の計算式であその結果に置き換えている。つまり,②は最適化の方注「守點←B 10 の判定結果が 「定数の畳込み」 や代



2. 空欄 ることが最適化の ない」ということ J

γ. シスタ:

y[0] = 307000000.0

y[1] = 305000000.0

-303000000.0

の値を与えて実行した結果は, 次のとおりである。

最適化をし ないと UK x[0] =4000004.0, x[1]=2000004.0

演算の順序が異なっている。y[i] + m(i=0,1)を先に計算するか、m+を先に計算するかである。これは、設問1の解説でも述べたように、最適化方法「共通部分式の削除」によって、共通に使われている式m+nを1回って、変数 t に格納し、後は変数 t に置き換えられたからである。したがつ空欄 d は (イ) が正解である。 最適化をしたとき x[0]=4000000.0, x[1]=2000000.0。「同一優先順位の算術演算子は,左から順に演算する」ということから,グラム1に対して,最適化をしないときと最適化をしたときとを比較するweime=::=: か, m + n 最適化の 1を1回行 ŗ

こで注目する点は,mとnの値で絶対値が大きく異なっていることである。浮動小数点数演算では、演算前に絶対値の小さい数値の指数部を絶対値の大きい数値の指数部に揃える約束がある。すると、絶対値の小さい数値は表現できる桁から落ちて無視されてしまう現象が起こることがある。これを「情報落ち」と呼んでいる。演算結果も、最適化をしたときが4.0少なくなっており、この値は計算式 m+nのうち、絶対値の小さいnの値と同じである。演算結果の異なる原因は、この情報落ちが発生したことによると予想される。

〔最適化をしないとき〕 ×[0] 1 1 . y[1] 3 3 + + n n (最適化をしたと [0]x IΒ . A[1] U

d d

悶しておく。 実際に与えられた数値を代入して検証する 士(仮数)×(基数)<sup>指8</sup> 浮動小数点数は数値の表現形式の 曹に, 浮動小数点数の仕組みを確

た表す。 で表す。 である 単精度では, \*\* 谷号 コンピュ エ હ という タの中では 指数部  $\infty$ あるな 「浮動小数点数の から、一つ、 ĕ )数值 14 :単精度 32 ビッ (仮数部)

1ピット 8ピット 小数点の位置 23 ピット 仮数部