



# Heap Sort

Algoritmos e Estruturas de Dados

Cátia Vaz

1



# Árvores

- As árvores são estruturas de dados usadas em diversas aplicações:
  - Bases de dados de grande dimensão.
  - Reconhecimento de frases geradas por linguagens (ex: programas, expressões aritméticas,...).
  - Modelação de sistemas organizacionais (ex: famílias, directórios de um computador, hierarquia de comando de uma empresa,...).
  - Determinação do caminho mais curto entre dois computadores de uma rede.

Cátia Vaz

2



# Árvores

- **Definição:** Uma **árvore** é um par  $(V, E)$  de dois conjuntos não vazios em que  $V$  é um conjunto finito e  $E$  é uma relação binária em  $V$  (isto é,  $E \subseteq V \times V$ ), que satisfazem duas condições:
  - entre dois nós existe um único caminho (um **caminho** - *path* - é uma sequência de arestas entre dois nós);
  - um único nó, denominado **raiz** (*root*), só existe como primeiro elemento nos pares de  $E$ ; os restantes nós são um segundo elemento dos pares de  $E$  (podendo também ser primeiro elemento de alguns pares).
- **Nota:** o conjunto  $V$  é designado pelo conjuntos dos **nós** ou **vértices** (vertex) e  $E$  é o conjunto das **arcos** (edges).
- **Nota:** uma árvore é um caso especial de um grafo.

Cátia Vaz

3



# Árvores

- **Definição:** se  $(v_1, v_2) \in E$ ,  $v_1$  é nó **ascendente** (*parent*) e  $v_2$  é nó **filho** (*child*).
  - A raiz é o único nó sem ascendente.
  - Nós sem filhos são designados por **folhas** (*leaves*).
  - Nós com filhos são designados **não-terminais**. Nós não-terminais, distintos da raiz, são designados **intermédios**.
- **Definição:** A árvore é de tipo  $K$ , se todos os nós intermédios tiverem  $K$  filhos. Quando  $K=2$ , a árvore diz-se **binária**.
- **Definição:** O **nível** (*level*) de um nó é o número de arcos entre a raiz e o nó (**raiz tem nível 0**).

Cátia Vaz

4

# Árvores

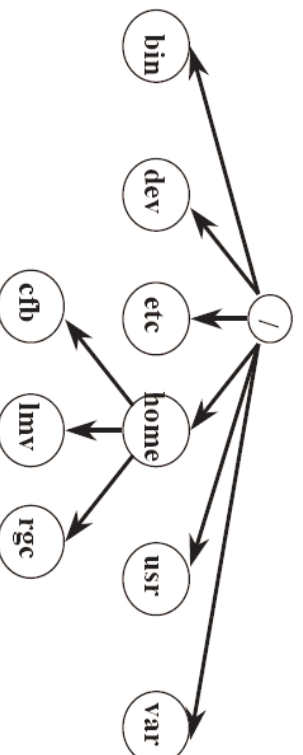
- **Definição:** A **altura** (*height*) de uma árvore é o máximo dos níveis das folhas (uma árvore só com a raiz tem altura 0).
- O **percurso** (*path*) é um caminho possível entre dois nós.
- **Representação gráfica das árvores:**
  - raiz no topo,
  - nós representados por círculos,
  - arestas representadas por linhas (ou setas no sentido da raiz para a folha).

Cátia Vaz

5

# Árvores-Exemplos

- directórios do sistema operativo Unix-like

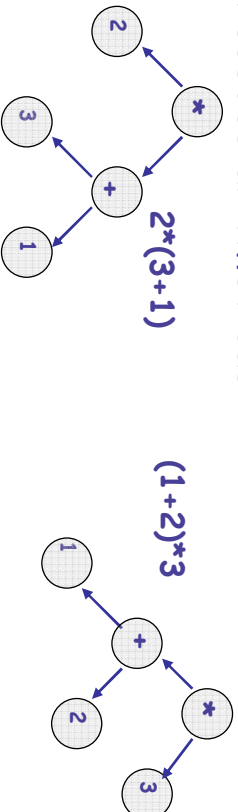


Cátia Vaz

6

# Árvores-Exemplos

expressões aritméticas



- árvore é avaliada de forma ascendente (*bottom-up*):  $2*(3+1) = 8$
- Parêntesis, usados nas expressões aritméticas para ultrapassar as prioridades dos operadores, são indicados na árvore através da posição dos nós

Cátia Vaz

7

# Árvores

Define-se árvore binária **balanceada**, quando a diferença de altura das duas sub-árvores de qualquer nó, é no máximo 1.

- Define-se árvore binária **perfeitamente balanceada**, se relativamente a qualquer nó, a diferença entre o número de nós das suas sub-árvores for no máximo 1.
- Define-se **árvore binária completa** se estiver totalmente preenchida, isto é se todos os nós folhas estão no mesmo nível.

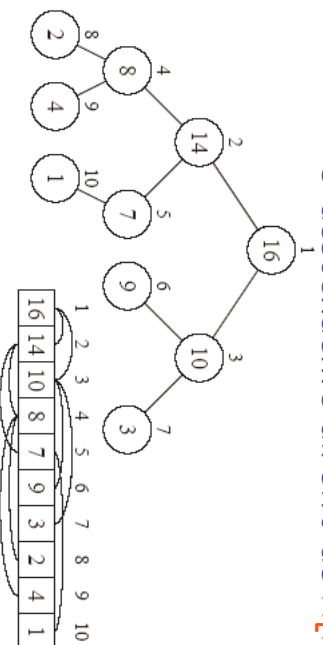
Cátia Vaz

8

# Heap (Amontado)

- Um *heap* (*amontado*) é uma estrutura de dados representada numa **árvore binária completa** ou quase completa.
- Um *heap* pode ter uma representação num *array*  $A$  .
  - A raiz da árvore é  $A[1]$
  - O ascendente de  $A[i]$  é  $A[\lfloor i/2 \rfloor]$
  - O descendente esquerdo de  $A[i]$  é  $A[2i]$
  - O descendente direito de  $A[i]$  é  $A[2i+1]$

$$\Rightarrow A[0] \\ A[(i-1)/2] \\ A[2i+1] \\ A[2i+2]$$



```
static int parent(int i ) {
    return (i-1)>>1;}
static int left(int i ) {
    return (i<<1)+1;}
static int right(int i ) {
    return (i<<1)+2;}

```

Cátia Vaz

9

# Heap

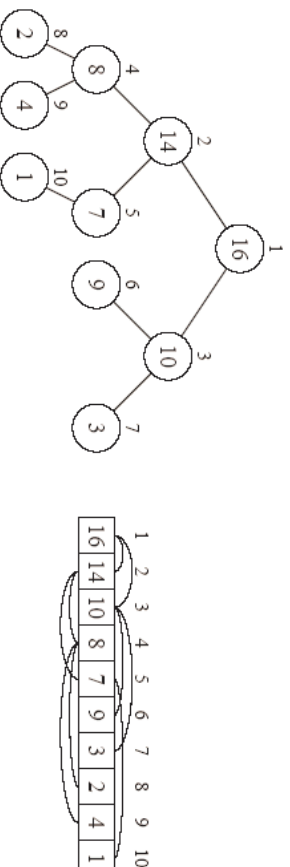
- Existem dois tipos de *binary heaps*: **max-heaps** and **min-heaps**.
- Em ambos os tipos, os valores nos nós satisfazem uma **propriedade do heap**, a qual depende do tipo de *heap*:
  - num **max-heap**, a propriedade é que para cada nó  $i$  excepto a raiz  $A[\text{parent}(i)] >= A[i]$
  - num **min-heap**, a propriedade é que para cada nó  $i$  excepto a raiz  $A[\text{parent}(i)] <= A[i]$
- No algoritmo *heap sort* utiliza-se **max-heap**.

Cátia Vaz

10

# Heap Sort

- Tempo de execução:  $O(n \lg n)$  - como o *merge sort*.
- Ordena no local - como o *insertion sort*
- Combina o melhor dos dois algoritmos



11

## Manter a propriedade do heap

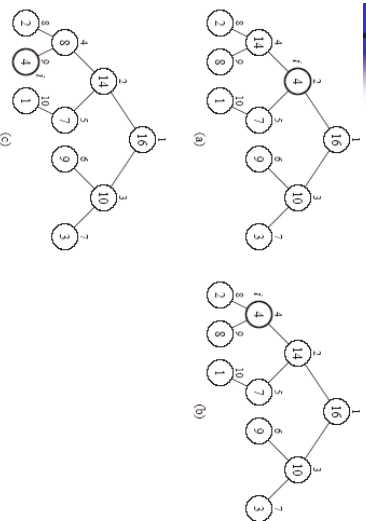
- **MAX-HEAPIFY** é uma sub-rotina importante para manipular *max-heaps*.
- **inputs:** um array  $A$  e um index  $i$  no array.
- quando **MAX-HEAPIFY** é invocado:
  - assume-se que as arvores com raiz em **LEFT( $i$ )** e **RIGHT( $i$ )** são *max-heaps*
  - mas  $A[i]$  pode ser menor do que os seus filhos, violando a propriedade *max-heap*.

```

MAX-HEAPIFY( $A, i, n$ )
 $l \leftarrow \text{LEFT}(i)$ 
 $r \leftarrow \text{RIGHT}(i)$ 
if  $l \leq n$  and  $A[l] > A[i]$ 
    then  $largest \leftarrow l$ 
    else  $largest \leftarrow i$ 
if  $r \leq n$  and  $A[r] > A[largest]$ 
    then  $largest \leftarrow r$ 
    if  $largest \neq i$ 
        then exchange  $A[i] \leftrightarrow A[largest]$ 
    MAX-HEAPIFY( $A, largest, n$ )
    
```

12

# Manter a propriedade do heap



```

MAX-HEAPIFY(A, i, n)
  l ← LEFT(i)
  r ← RIGHT(i)
  if l ≤ n and A[l] > A[i]
    then largest ← l
  else largest ← i
  if r ≤ n and A[r] > A[largest]
    then largest ← r
  if largest ≠ i
    then exchange A[i] ↔ A[largest]
    MAX-HEAPIFY(A, largest, n)
  
```

$$T(n) \leq T(2n/3) + \Theta(1).$$

$$T(n) = O(\lg n)$$

Cátia Vaz

13

# Manter a propriedade do heap

```

public static void heapify(int[] v, int p, int hsize) {
    int l = left(p);
    int r = right(p);
    int largest = p;
    if (l < hsize && v[l] > v[p]) largest = l;
    if (r < hsize && v[r] > v[largest]) largest = r;
    if (largest == p) return;
    exchange(v, p, largest);
    heapify(v, largest, hsize);
}

public static void exchange(int[] v, int i, int j){
    int tmp = v[i];
    v[i] = v[j];
    v[j] = tmp;
}
  
```

Cátia Vaz

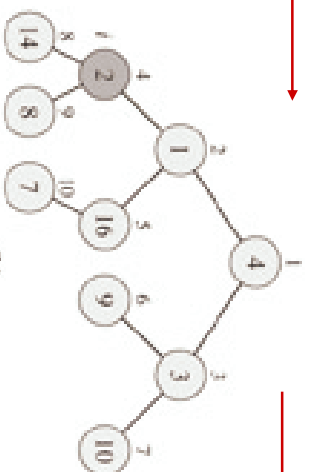
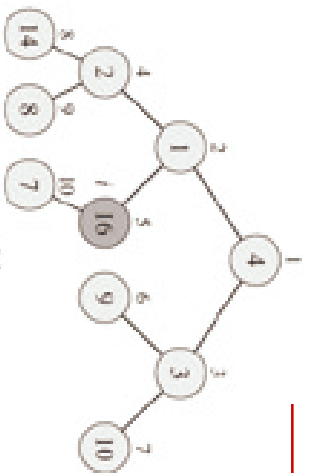
14

# Construir um heap

- MAX-HEAPIFY pode ser usado para converter um array  $A[1:n]$  num max-heap, onde  $n = \text{length}[A]$ .

- Nota: os elementos no sub-array  $A[(\lfloor n/2 \rfloor + 1) \dots n]$  são todas as folhas da árvore

A   4   1   3   2   16   9   10   14   8   7



Cátia Vaz

15

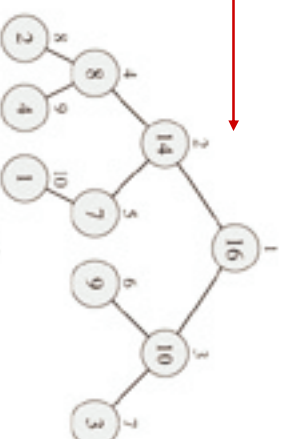
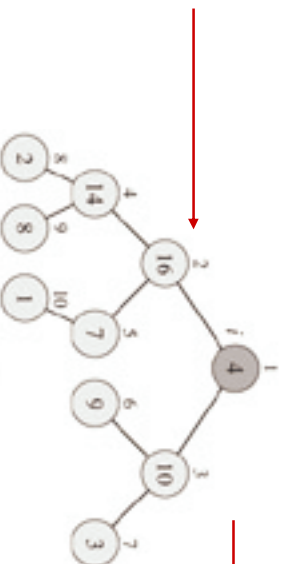
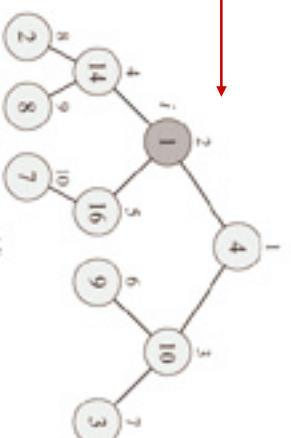
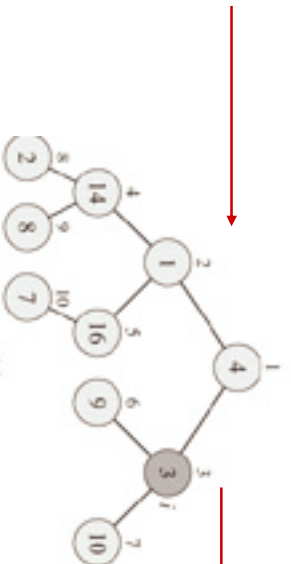
Exemplo

```

BUILD-MAX-HEAP(A, n)
  for i ← ⌊n/2⌋ downto 1
    do MAX-HEAPIFY(A, i, n)

static void buildHeap(int[] v, int n){
  int p= (n >> 1)-1;
  for ( ; p >= 0 ; --p)
    heapify(v, p, n);
}
    
```

# Construir um heap



Cátia Vaz

16



# Build-MAX-Heap - análise

- número de nós numa árvore binária que têm altura  $h$  é  $\leq \lceil n/2^{h+1} \rceil$
- O tempo requerido pelo max-Heapify quando chamado sobre um nó de altura  $h$  é  $O(h)$
- O custo total do build-max-heap é:

$$\sum_{h=0}^{\lceil \lg n \rceil} \left\lceil \frac{n}{2^{h+1}} \right\rceil O(h) = O\left(n \sum_{h=0}^{\lceil \lg n \rceil} \frac{h}{2^h}\right) = O(n)$$

Sabendo que  $\sum_{k=0}^{\infty} kx^k = \frac{x}{(1-x)^2}$  para  $x = 1/2$

$$\sum_{h=0}^{\infty} \frac{h}{2^h} = \frac{1/2}{(1-1/2)^2} = 2 \quad \text{logo} \quad \sum_{h=0}^{\lceil \lg n \rceil} \frac{h}{2^h} < 2$$

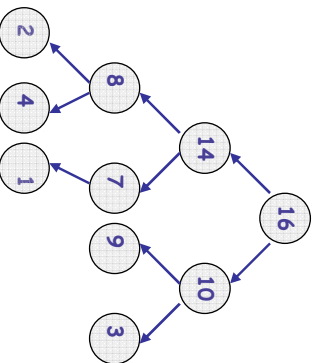
17

## Heap - Sort

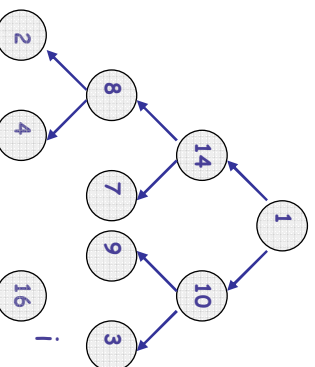
```

HEAPSORT(A, n)
  BUILD-MAX-HEAP(A, n)
  for i ← n downto 2
    do exchange A[1] ↔ A[i]
    MAX-HEAPIFY(A, 1, i - 1)
    
```

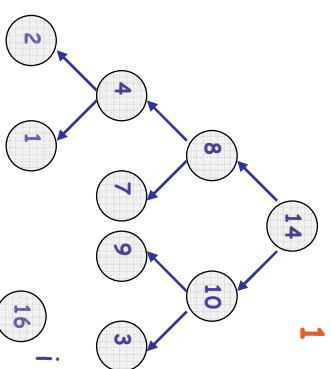
- Como o máximo elemento está armazenado na raiz, pode ser colocado na sua posição correcta.
- Agora, ao descartar o nó  $n$  o heap, sabes-se que as sub-árvores da raiz são heaps, mas a nova raiz pode violar a propriedade. logo tem que se invocar o MAX-HEAPIFY.



Após a execução de Build-Max-Heap



Após o exchange. (deixou de ser heap)

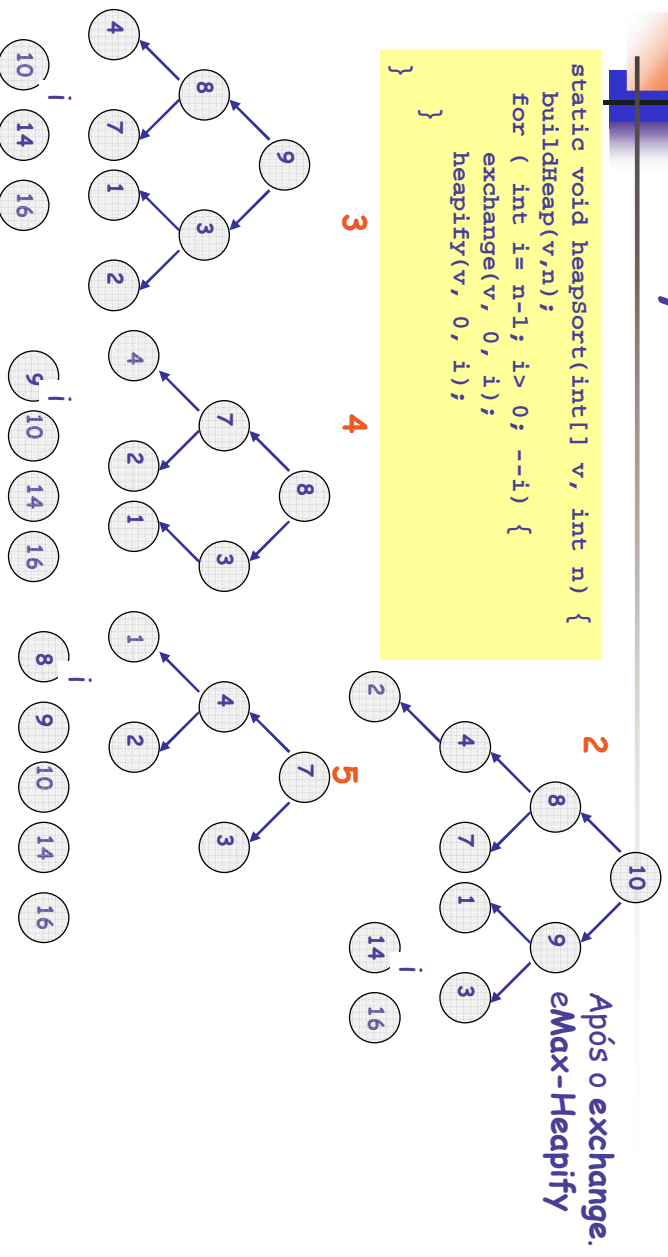


Após o Max-Heapify

18

# Heap - Sort

```
static void heapsort(int[] v, int n) {
    buildHeap(v,n);
    for ( int i= n-1; i> 0; --i) {
        exchange(v, 0, i);
        heapify(v, 0, i);
    }
}
```



19

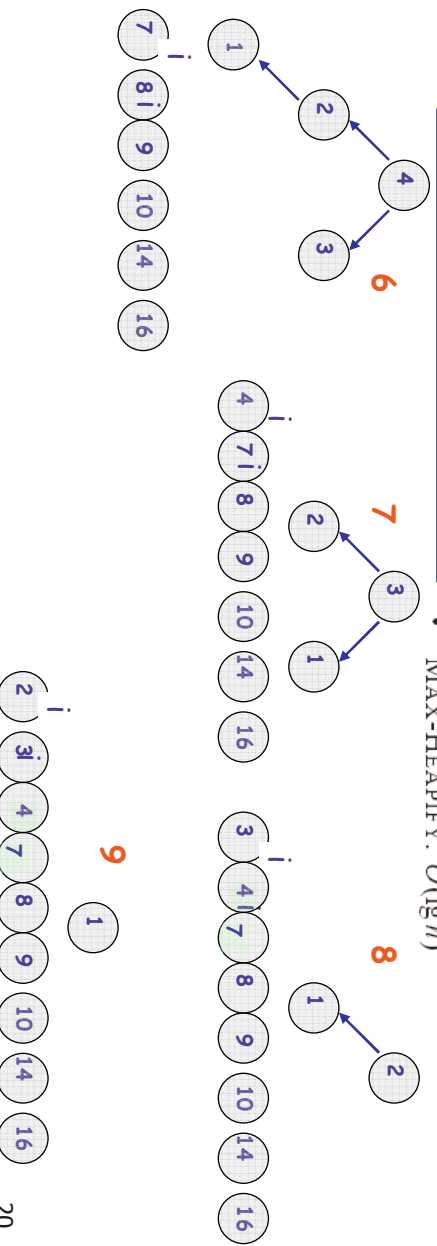
# Heap - Sort

```
HEAPSORT(A, n)
BUILD-MAX-HEAP(A, n)
for i ← n downto 2
    do exchange A[1] ↔ A[i]
    MAX-HEAPIFY(A, 1, i - 1)
```

## Analysis

- BUILD-MAX-HEAP:  $O(n)$
- for loop:  $n - 1$  times
- exchange elements:  $O(1)$
- MAX-HEAPIFY:  $O(\lg n)$

Total time:  $O(n \lg n)$



20

# Priority Queue

- Uma **Priority Queue** (fila prioritária) é uma estrutura de dados para manter um conjunto  $S$  de elementos, cada um com uma **chave** associada. Uma **max-priority queue** suporta as seguintes operações:
  - INSERT( $S, x$ ), insere o elemento  $x$  no conjunto  $S$ ;
  - MAXIMUM( $S$ ), retorna o elemento de  $S$  com a maior chave;
  - EXTRACT-MAX ( $S$ ), remove e retorna o elemento de  $S$  com a maior chave;
  - INCREASE-KEY( $S, x, k$ ), aumenta o chave do elemento  $x$  para o novo valor  $k$ , que é assumido ser maior ou igual ao valor actual da chave de  $x$ .
- Uma **min-priority queue** suporta as operações INSERT, MINIMUM, EXTRACT-MIN e DECREASE-KEY.

Cátia Vaz

21

## Implementar uma max-priority queue sobre max-heaps

HEAP-MAXIMUM( $A$ )  
return  $A[1]$   
Time:  $\Theta(1)$

← O maior elemento está na 1ª posição

HEAP-EXTRACT-MAX( $A, n$ )  
if  $n < 1$   
then error "heap underflow"  
 $max \leftarrow A[1]$   
 $A[1] \leftarrow A[n]$   
MAX-HEAPIFY( $A, 1, n - 1$ )  
return  $max$   
Time:  $O(\lg n)$ .

```
static int heapExtractMax(int[] v,
                          int hsize){
    int max = v[ 0 ];
    v[ 0 ] = v[hsize-1];
    heapify(v, 0, hsize-1);
    return max;
}
```

Retira-se o maior elemento;

Ao descartar o nó 1 o heap, sabe-se que as sub-árvores da raíz são heaps, mas a nova raiz pode violar a propriedade, logo tem que se invocar o MAX-HEAPIFY.

$v$  é um max-heap

Cátia Vaz

22

# Implementar uma max-priority queue sobre max-heaps

```
HEAP-INCREASE-KEY(A, i, key)  
  if key < A[i]  
    then error "new key is smaller than current key"  
    A[i] ← key  
    while i > 1 and A[PARENT(i)] < A[i]  
      do exchange A[i] ↔ A[PARENT(i)]  
      i ← PARENT(i)
```

*Time:*  $O(\lg n)$ .

```
static void heapIncreaseKey(int[] v,  
                           int i, int key ) {  
    v[i] = key;  
    while(i>0 && v[i]>v[parent(i)]) {  
        exchange(v, i, parent(i));  
        i = parent(i);  
    }  
}
```

```
MAX-HEAP-INSERT(A, key, n)  
  A[n + 1] ←  $-\infty$   
  HEAP-INCREASE-KEY(A, n + 1, key)
```

*Time:*  $O(\lg n)$ .

```
static void maxHeapInsert(int[] v,  
                          int hsize, int key ) {  
    v[hsize] = key;  
    heapIncreaseKey(v, hsize, key);  
}
```

*v* é um max-heap

Expande o max-heap;

Altera a chave do novo elemento para o valor correcto e invoca o HEAP-INCREASE-KEY para manter a propriedade do heap.

Cátia Vaz

23

# Heap Sort genérico

```
public static <T> void heapify(T[] v, int p, int hsize, Comparator<T> cmp){  
    int l, r, largest;  
    l = left(p);  
    r = right(p);  
    largest=p;  
    if(l < hsize && cmp.compare(v[l],v[p])>0) largest=l;  
    if ( r < hsize && cmp.compare(v[r],v[largest])>0) largest = r;  
    if ( largest == p ) return;  
    exchange(v, p, largest);  
    heapify(v, largest,hsize,cmp);  
}
```

```
public static <T> void exchange(T[] v, int i, int j){  
    T tmp = v[i];  
    v[i] = v[j];  
    v[j] = tmp;  
}
```

Cátia Vaz

24