



# Universidad Nacional Autónoma de México

Facultad de Ingeniería

Microcomputadoras

Profesor: M.I. Rubén Anaya García

# Proyecto 1. Construcción del sistema mínimo y Contador doble

Suárez Espinoza Mario Alberto

Semestre 2020-2

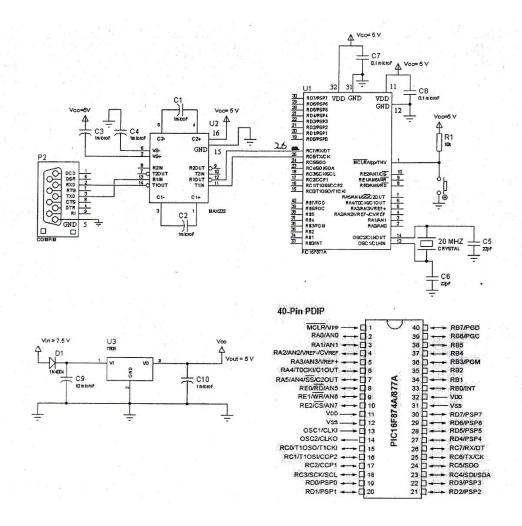
Entrega: lunes 9 de marzo de 2020

## Requerimientos:

- 1. Construir el sistema mínimo del microcontrolador PIC16F877A.
- 2. Una vez funcionando el sistema mínimo, programar un contador doble con las siguientes características:
  - a. Se muestra en un solo puerto paralelo.
  - b. Los 4 bits más significativos representan al primer dígito y los cuatro bits menos significativos representan al segundo dígito.
  - c. El contador inicia con un 9 en el primer dígito y un 0 en el segundo dígito. A continuación, el primer dígito comienza una cuenta en decremento (pasa a 8, luego a 6, etc), mientras que el segundo dígito una cuenta en incrementos (pasa a 1, luego a 2, 3, etc).
  - d. Una vez que el primer dígito llegó a 0 y el segundo dígito a 9, el primer dígito comienza una cuenta ascendente, mientras que el segundo una cuenta descendente.
  - e. Cuando el primer dígito regresa a 9 y el segundo a 0, el proceso se repite, es decir, el primer dígito decrementa y el segundo incrementa, y así sucesivamente.

## Diseño:

Para construir el sistema mínimo se siguió el siguiente esquema



#### Material

Circuitos Inte.	Bases y conectores	Dispositivos electrónicos
PIC16F877A	DB9 Hembra	1 Cristal de cuarzo de 20 MHz
MAX232	Protoboard	1 Push button normalmente abierto
LM7805	Cable usb serie	5 Capacitores electrolíticos de 1 μF @ 25 V
		2 Capacitores cerámicos de 22ρF
		2 Capacitores cerámicos de 0.1μF
		1 Capacitor electrolítico de 10μF @25V
		1 Resistencia de 10KΩ, ½ W.
		1 Diodo 1N4004

Para la realización del programa se siguió el siguiente algoritmo expresado en pseudocódigo:

```
Inicio
Ciclo Infinito
  CONTADOR \leftarrow 0x9F
  Mientras CONTADOR \neq 0x09
    ; Para el incremento del segundo dígito CONTADOR \leftarrow CONTADOR + 0 \times 01
    ; Para el decremento del primer dígito
    CONTADOR \leftarrow CONTADOR - 0x10
    ; Para mostrar el contador en la barra de LED's
    PORTB ← CONTADOR
    Llama a Retardo
  Mientras CONTADOR \neq 0x90
    ; Para el decremento del segundo dígito
    CONTADOR \leftarrow CONTADOR - 0x01
     ; Para el incremento del primer dígito
    CONTADOR \leftarrow CONTADOR + 0x10
    ; Para mostrar el contador en la barra de LED's
    PORTB ← CONTADOR
    Llama a Retardo
Fin
```

### Código ASM:

```
processor 16f877
  include<p16f877.inc>
contador equ h'20'
valor1 equ h'21'
valor2 equ h'22'
valor3 equ h'23'
cte1 equ d'25'
cte2 equ 0xFF
cte3 equ 0xFF
 org 0
  goto inicio
 org 5
inicio bsf STATUS,5;
  BCF STATUS,6; cambia al banco 1
  MOVLW H'0'
  MOVWF TRISB; configura todo el puerto B como salida
  BCF STATUS,5; cambia al banco 0
  clrf PORTB ;Limpia el puerto B
  movlw 0x9F
  movwf contador
conta:
  incf contador; contador <- contador + 0x01</pre>
  movlw 0x10
  subwf contador,1; contador <- contador - 0x10</pre>
  movf contador, 0
  movwf PORTB;
                    PORTB <- contador
  call retardo
  movlw 0x09
  xorwf PORTB,0
  btfss STATUS,Z; \{PORTB = 0x09\}
                PORTB != 0x09
  goto conta;
conta_inverso:
  decf contador; contador <- contador - 0x01</pre>
  movlw 0x10
  addwf contador,1; contador <- contador + 0x10</pre>
  movf contador, 0
  movwf PORTB;
                  PORTB <- contador
  call retardo
  movlw 0x90
  xorwf PORTB,0
  btfss STATUS,Z; ¿PORTB = 0x90?
```

```
goto conta_inverso; PORTB != 0x90
              PORTB = 0x90
  goto conta;
retardo movlw cte1
 movwf valor1
tres movlw cte2
 movwf valor2
dos movlw cte3
 movwf valor3
uno decfsz valor3 ;decrementa el valor 3 y lo guada ah? mismo
  goto uno
  decfsz valor2
  goto dos
  decfsz valor1
  goto tres
  return
  END
```

### **Comentarios:**

El trabajo de este primer proyecto se enfocó en el alambrado del sistema mínimo del microcontrolador. Considero que utilizando el MAX232 se vuelve un circuito un tanto tedioso, porque este debe ir conectado a un puerto serial, el cual a su vez de conectarse a un puerto serial – USB. Esto lo hace un proyecto un tanto antiguo, porque ninguna computadora actual posee un puerto serial. Una mejora que hice fue colocar un puerto USB a TTL CP2102, el cual realiza la misma función que el MAX232, pero evita cableado de más que este último posee.

En cuanto al desarrollo del programa contador doble, bastó con identificar como se comportan los contadores y trasladarlo a lenguaje ensamblador.