OPERATING SYSTEM LAB SESSION 2 SeyedMehdi HajiSeyedHossein 810100118 Alireza Hosseini 810100125 AmirAli Shahriary 810100173

سوال ۱ : کتابخانه های (قاعدتاً سطح کاربر، منظور فایلهای تشکیل دهنده متغیر **ULIB** در **Makefile** است) استفاده شده در **XV6** را از منظر استفاده از فراخوانی های سیستمی و علت این استفاده بررسی نمایید.

متغییر ULIB شامل چندین فایل .o است :

- کتابخانه ulib : شامل چندین تابع هست که بیشتر برای کار با آرایه ها هستند ولی فقط چند تابع آن از سیستم کال استفاده میکنند . مانند تابع memset , stats , gets .
 - تابع memset : برای ست کردن یک مقدار مشخص در آرایه که از سیستم کال stosb استفاده میکند.

```
36     void*
37     memset(void *dst, int c, uint n)
38     {
39         stpsb(dst, c, n);
40         return dst;
41     }
42
```

• تابع stats : که از سیستم کال هایی چون open , close , fstat برای باز کردن فایل دیسکریپتور و خواندن آن فایل دیسکریپتور استفاده میکنیم .

```
70
      int
71
      stat(const char *n, struct stat *st)
72
        int fd;
73
74
        int r;
75
       fd = open(n, 0_RDONLY);
76
77
        if(fd < 0)
78
          return -1;
79
        r = fstat(fd, st);
        close(fd);
80
81
        return r;
82
```

■ تابع gets : که از stdin یک چیزی خوانده میشود با استفاده از فایل دیسکریپتور 0 و در بافر ذخیره میکند .

```
52
     char*
     gets(char *buf, int max)
53
54
55
        int i, cc;
56
       char c;
57
58
        for(i=0; i+1 < max; ){
59
          cc = read(0, \&c, 1);
60
         if(cc < 1)
61
           break;
62
          buf[i++] = c;
63
         if(c == '\n' || c == '\r')
64
           break;
65
       buf[i] = '\0';
66
       return buf;
67
68
69
```

• Usys.0 : که شامل یک ماکرو هست که به هر سیستم کال یک آیدی اختصاص میدهد .

- printf.O : این فایل در ابتدا یک تابع به نام PUTC تعریف کرده که در آن از سیستم کال write استفاده میکند بدین صورت که یک فایل دیسکریپتور میگیرد و سپس در آن مینویسید .
 - حالا در دو تابع دیگر این فایل printint , printf از تابع putc استفاده میکنند

```
5  static void
6  putc(int fd, char c)
7  {
8     write(fd, &c, 1);
9  }
10
```

- Umalloc.o : دارای چندین تابع هست که فقط یکی از آنها از سیستم کالی به نامه SBRK استفاده میکنند . در کل این توابع بیشتر برای اختصاص دادن حافظه هستند .
 - تابع morecore وظیفه ی افزایش حافظه را دارد که با سیستم کال sbrk ، دیتا سگمنت را افزایش میدهد .
 - تابع malloc از تابع morecore استفاده میکند.

```
46
     static Header*
47
     morecore(uint nu)
48
49
        char *p;
50
       Header *hp;
51
52
       if(nu < 4096)
53
        nu = 4096;
       p = sprk(nu * sizeof(Header));
54
       if(p == (char*)-1)
55
56
         return 0;
57
       hp = (Header*)p;
58
       hp->s.size = nu;
59
        free((void*)(hp + 1));
60
       return freep;
61
```

 $\frac{1}{2}$ وراخوانی های سیستمی تنها روش دسترسی سطح کاربر به هسته نیست. انواع این روشها را در لینوکس به اختصار توضیح دهید.

Socket communication

در این روش برنامه سطح کاربر با استفاده از socket descriptor به یک سوکت گوش میدهد تا اطلاعات لازم را از کرنل دریافت کند .

Exceptions

در این موارد هم وقتی خطایی مثلا مثل divide by 0 رخ میدهد برنامه به دست کرنل سپرده میشود تا آن را هندل کند . و سپس آن را به حالت user mode برمیگرداند .

Pseudo fileSystem (virtual fileSystem)

در این روش انگار کرنل برخی از اطلاعات را در یکسری filesystem به اشتراک میگذارد .

{Since everything is a file is the general philosophy of Linux. Working on that premise there are filesystems which expose some of the kernel resources over the file interface.}

این فایل سیستم ها لزوما فایل نیستند میتوانند یک سری entry مجازی باشند که اطلاعات را مشابه فایل در اختیار برنامه های سطح کاربر قرار میدهد.

: ها شامل filesystem که این

/dev

/sys

/proc

Network filesystem(NFS)

مثلا به عنوان مثلا در: proc/

proc/cpuinfo/ شامل اطلاعاتی از cpu مانند هسته ها و تعداد انها و ... هست.

proc/meminfo/ شامل اطلاعاتی در باره ی حافظه فیزیکی است.

proc/intruppts شامل اطلاعاتی درباره ی وقفه ها و هندلر های مخصوص انهاست .

سوال ٣ : آيا باقى تلهها را نمى توان با سطح دسترسى DPL_USER فعال نمود؟ چرا؟ قطعا خير .

چون اگر میخواستیم باقی trap ها با همین سطح دسترسی فعال بشن راحت میتونسنتند که به kernel با kernidge با privilage میخواستیم باقی mode دسترسی داشته باشند و آن وقت کرنل در خطر بود .

همچنین اگر یک prosecc بخواهد intrrypt دیگری را هم قعال کند سیستم عامل نباید این اجازه را صادر کند چون در این صورت اگر مثلا در برنامه سطح کاربر باگی داشته باشیم اون وقت کرنل در خطر است .

در واقع وقتی پروسس بخواهد intrrupt دیگری را فعال کند سیستم عامل با یک استثنایی به اسم execption در واقع وقتی پروسس بخواهد

<u>سوال ۴ : در</u> صورت تغییر سطح دسترسی، SS و esp روی پشته Push میشود. در غیراینصورت Push نمیشود. چرا؟

به طور کلی دو پشته یکی برای سطح کاربر و دیگری برای kernel موجود است. همچنین رجیستر ss(stack برای segment) برای نگه داشتن مقدار segment ایست که درآنجا برنامه تغییر مد داده شده و رجیستر ESP(extended Stack Pointer) برای نگه داشتن آدرس تاپ استک است در جایی که برنامه تغییر مد داده شده . هنگامی که میخواهیم دسترسی را تغییر بدهیم، مثال از سطح کاربر به kernel برویم، دیگر نمیتوانیم از پشته قبلی استفاده

پس باید ss و esp روی پشته push بشوند تا بتوان دوباره پس از بازگشت از سطح دسترسی دیگر از آنها استفاده کرد و اطلاعات از دست نروند.

از طرفی وقتی تغییر سطح دسترسی نداشته باشیم، نیازی به push کردن ss و esp نیست. چون به همان پشته هنوز دسترسی داریم.

همچنین ALLtraps باقی ثبات هارا در استک پوش میکند تا بعد از اتمام تغییر سطح دسترسی و بازگشت به مد قبلی همه رجیستر ها قابل بازیابی باشند .

<u>سوال ۵:</u> در مورد توابع دسترسی به پارامترهای فراخوانی سیستمی به طور مختصر توضیح دهید. چرا در () argptr در بازه آدرسها بررسی میگردد؟ تجاوز از بازه معتبر، چه مشکل امنیتی ایجاد میکند؟ در صورت عدم بررسی بازهها در این تابع، مثالی بزنید که در آن، فراخوانی سیستم () sys_read اجرای سیستم را با مشکل روبرو سازد

همه ی توابع argint , argstr , argptr در فایل syscall.c قابل بررسی اند .

این توابع میتوانند به پارامتر های پاس داده شده به سیستم کال های در سطح کرنل دسترسی داشته باشند و انها را مشخص کنند . این عمل از روی استکی که در صورت پروژه مطرح شده صورت میگیرد :

esp+12	С
esp+8	b
esp+4	а
esp	Ret Addr

```
// User code makes a system call with INT T_SYSCALL.
// System call number in %eax.
// Arguments on the stack, from the user call to the C
// Library system call function. The saved user %esp points
// to a saved program counter, and then the first argument.
// Fetch the int at addr from the current process.
int
fetchint(uint addr, int *ip)

struct proc *curproc = myproc();

if(addr >= curproc->sz || addr+4 > curproc->sz)
    return -1;
*ip = *(int*)(addr);
return 0;
}
```

```
// Fetch the nul-terminated string at addr from the current process.
// Doesn't actually copy the string - just sets *pp to point at it.
// Returns length of string, not including nul.
int
fetchstr(uint addr, char **pp)
{
    char *s, *ep;
    struct proc *curproc = myproc();

if(addr >= curproc->sz)
    if(addr >= curproc->sz)
    return -1;

*pp = (char*)addr;
    ep = (char*)curproc->sz;
for(s = *pp; s < ep; s++){
    if(*s == 0)
    | return s - *pp;
}

return -1;
}
return -1;
}</pre>
```

:Argint •

این تابع شماره اینکه چندمین آرگون را میخواهیم میگیرد و همچنین یک آدرس میگیرد و مقدار n امین آرگومان ورودی سیستم کال را از روی استک در آن آدرس میدهد .

```
47
48 // Fetch the nth 32-bit system call argument.

• 49 int
50 vargint(int n, int *ip)
51 {
52 return fetchint((myproc()->tf->esp) + 4 + 4*n, ip);
53 }
```

:Argstr •

این تابع ایندکس آرگومان ورودی ای که مربوط به سیستم کال موردنظر است را به همراه یک پوینتر به یک متغییر از نوع پوینتر به کاراکتر میگرد(یعنی انگار پوینتری به ارایه ای از کاراکتر ها در واقع) و مقدار امین پارامتر ان سیستم کال که روی استک است را در این متغییر ذخیره میکند.

```
// Fetch the nth word-sized system call argument as a string pointer.
73
     // Check that the pointer is valid and the string is nul-terminated.
     // (There is no shared writable memory, so the string can't change
     // between this check and being used by the kernel.)
76
     argstr(int n, char **pp)
77
79
       int addr;
80
       if(argint(n, &addr) < 0)
         return -1;
82
       return fetchstr(addr, pp);
83
```

:Argptr •

این تابع ایندکس آرگومان ورودی ای که مربوط به سیستم کال موردنظر است را به همراه آدرس یک پوینتر و همچنین سایز مقدار آرگومانی که میخواهیم بخوانیم را میگیرد و مقدار آن آرگومان ورودی را در ان قسمت از حافظه که به همراه سایز آن مشخص کرده ایم میریزد .

```
// Fetch the nth word-sized system call argument as a pointer
     // to a block of memory of size bytes. Check that the pointer
56
     // lies within the process address space.
58
59
     argptr(int n, char **pp, int size)
60
61
       int i;
62
       struct proc *curproc = myproc();
63
       if(argint(n, \&i) < 0)
64
65
        return -1;
66
       if(size < 0 || (uint)i >= curproc->sz || (uint)i+size > curproc->sz)
67
         return -1;
68
       *pp = (char*)i;
69
       return 0;
70
```

نکته : در صورتی که چک کردن محدوده حافظه ها در تابع argptr صورت نگیرد ممکن است که در یک آدرسی که مجاز به نوشتن نیستیم بگوییم که بیا در این آدرس مقدار آرگون ورودی فلان سیستم کال را قرار بده .

نکته ۲: در لینوکس برخلاف ۷۷۴ پارامترهای فراخوانی سیستمی در ثبات منتقل میگردند.

یعنی در لینوکس در سطح اسمبلی، ابتدا توابع wrapper پارامترها را در پشته منتقل نموده و سپس پیش از فراخوانی فراخوانی سیستمی، این پارامترها ضمن جلوگیری از از دست رفتن محتوای register ها درآنها کپی میگردند.

بررسی گامهای اجرای فراخوانی سیستمی در سطح کرنل توسط gdb :

برای بررسی روند اجرای یک سیستم کال (در اینجا getpid) برنامه سطح کاربری نوشتیم .

و سپس آن را به makefile در متغییر های UPROGRS که برای برنامه های سطح کاربر هستن اضافه میکنیم.

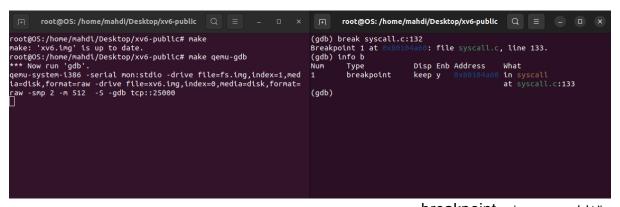
```
UPROGS=\
169
            cat\
170
            echo\
            forktest\
172
            grep\
173
            init\
174
            kill\
175
            ln\
176
            ls\
            mkdir\
178
            rm\
179
            sh\
            stressfs\
            usertests\
182
            wc\
            zombie\
184
            testUserLevel\
```

```
Machine View
SeaBIOS (version 1.15.0-1)

iPXE (https://ipxe.org) 00:03.0 CA000 PCI2.10 PnP PMM+1FF8B590+1FECB590 CA00

Booting from Hard Disk...
cpu0: starting 0
sb: size 1000 nblocks 941 ninodes 200 nlog 30 logstart 2 inodestart 32 bmap start 58
init: starting sh
$ testUserLevel
The prossec ID is: 3
$ *
```

سپس breakpoint ای در gdb در ابتدای تابع syscall قرار میدهیم .



حالا ادامه ميدهيم تا به breakpoint برسيم.

```
root@OS:/home/mahdi/Desktop/xv6-public Q = - 0 X

root@OS:/home/mahdi/Desktop/xv6-public# make
make: 'xv6.img' is up to date.
remi-system-i386 -serial mon:stdio -drive file=fs.img,index=1,med
ia=disk,format=raw -drive file=xv6.img,index=0,media=disk,format=
raw -smp 2 -m 512 -S -gdb tcp::25000
xv6...
ryoot@OS:/home/mahdi/Desktop/xv6-public# make
gdb) break syscall.c:132
Breakpoint 1 at 0x80104360: file syscall.c, line 133.
(gdb) info b
Num Type Disp Enb Address What
breakpoint keep y 0x80104360 in syscall
(gdb) c
continuing.

(gdb) c
continuing.

Thread 1 hit Breakpoint 1, syscall () at syscall.c:135
135 struct proc *curproc = myproc();
(gdb) break syscall.c:135
135 struct proc *curproc = myproc();
(gdb) break syscall.c:135
135 struct proc *curproc = myproc();
(gdb) break syscall.c:135
136 continuing.

Thread 1 hit Breakpoint 1, syscall () at syscall.c:135
137 struct proc *curproc = myproc();
(gdb) break syscall.c:135
138 minute of the syscall of th
```

```
root@OS:/home/mahdi/Desktop/xv6-public Q = - D ×

root@OS:/home/mahdi/Desktop/xv6-public# make
make: 'xv6.img' is up to date.
root@OS:/home/mahdi/Desktop/xv6-public# make qemu-gdb
*** Now run 'gdb'.
qemu-system-i386 -serial mon:stdio -drive file=fs.img,index=1, med
ia=disk,format=raw -drive file=xv6.img,index=0,media=disk,format=
raw -smp 2 -m 512 -S -gdb tcp::25000
xv6...
cpu0: starting 0
sb: stze 1000 nblocks 941 ninodes 200 nlog 30 logstart 2 inodesta
init: starting sh

**

root@OS:/home/mahdi/Desktop/xv6-public Q = - D ×

root@OS:/home/mahdi/Desktop/xv6-public Q = - D ×

## ox801045a1 in acquire (lk=0x80115418 <stack+3912>) at trap.c:52
## ox8010584f in alltraps () at trapasm.S:20
## ox80115418 in stack ()
## ox80117a4 in cpus ()
## ox8010303f in mpmain () at main.c:57
## ox8010318c in main () at main.c:37

(gdb) bt

## ox801045a1 in acquire (lk=0x80115408 <ti>tin attrap () at main.cis2
## ox801053a1 in acquire (lk=0x80115418 <stack+3912>) at trap.c:52
## ox80115418 in stack ()
## ox801033f in mpmain () at main.c:57

## ox80103318c in main () at main.c:37

(gdb) bt

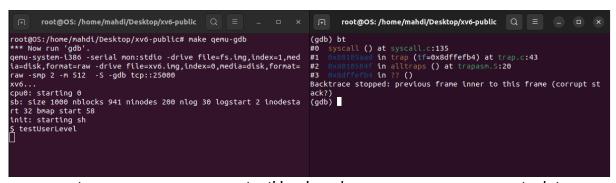
## ox801045a1 in acquire (lk=0x80115408 <ti>tin attrap () at main.c:52
## ox80115418 in stack ()
## ox801033f in mpmain () at main.c:57

## ox80103318c in main () at main.c:37
```

در ابتدای اجرای سیستم برای انیکه در ترمینال مقدار init : statring sh را بنویسد چندین بار به بریک پونیت گذاشته شده برخورد میکنیم . (چون در واقع همش در حال صدا زدن سیستم کال write هستیم)

حالا میریم سراغ اینکه برنامه testUserLevel را اجرا کنیم . پس از اجرای این دستور باز هم به bp برمیخوریم حالا به اجرای دستور bt یا همان backtracing میپردازیم که وظیفه این دستور را در ادامه شرح میدهیم :

دستور backtrace یک stack trace از تمام فانکشن هایی که تا به اینجا صدا زده شده اند را به ما نشان میدهد . همچنین با این دستور میتوان دید که این فانشکن ها هر کدام در کجای برنامه کال شده اند .



این stack trace نشان میدهد که برای اینکه برنامه testUserLevel اجرا شود باید به دستورهای trap برای دسترسی به کرنل مود ایجاد و stap frame برای دسترسی به کرنل مود ایجاد میکند که این تمام کار های ذکر شده در صورت پروژه از جمله ذخیره استک ها و همچنین رجیستر ها را انجام میدهد . و یک trap برای دسترسی به privilege mode ایجاد میکند. (تصویر صفحه بعد)

```
#include "mmu.h"
     .globl alltraps
     alltraps:
# Build trap frame.
       pushl %ds
       pushl %es
       pushl %fs
       pushl %gs
11
       pushal
12
13
       movw $(SEG KDATA<<3), %ax
14
15
       movw %ax, %ds
       movw %ax, %es
17
19
       pushl %esp
       call trap
21
       addl $4, %esp
22
23
24
     .globl trapret
25
     trapret:
       popal
       popl %gs
       popl %fs
29
       popl %es
30
       popl %ds
       addl $0x8, %esp # trapno and errcode
31
32
       iret
```

در واقع trap frame یک استراکت درون فایل x86.h است که اطلاعات رجیستر ها را در خود قبل از عوض کردن مود نگه میدارد:

```
struct trapframe {
          / registers as pushed by pusha
        uint edi;
        uint esi;
        uint ebp;
        uint oesp;
        uint ebx;
        uint edx;
        uint ecx;
        uint eax;
        ushort gs;
        ushort padding1;
        ushort fs;
        ushort padding2;
        ushort es;
        ushort padding3;
        ushort ds;
        ushort padding4;
        uint trapno;
        uint err;
        uint eip;
        ushort cs;
        ushort padding5;
176
        uint eflags;
179
        uint esp;
        ushort ss;
        ushort padding6;
      };
```

حالا طبق صورت پروژه ابتدا یک برنامه سطح کاربر مینویسیم که از سیستم کال getPID استفاده کند . و گام به گام با breakpoint ای که در قسمت syscall گذاشته ایم پیش میرویم .

در ابتدا trapFram.eax که نگه دارنده شماره ی مربوط به سیستم کال صدا زده شده است دارای مقدار ۵ را داراست که بدین معنی است که درحال خواندن از ورودی با سیستم کال read است .

بعد سیستم کال مربوط به fork با شماره ی ۱ و سپس سیستم کال exec با شماره ۷ و سپس سیستم کال wait باشماره ۳ و پس از آن سیستم کال srbk باشماره ی ۱۱ اجرا و پس از آن سیستم کال مورد نظر ما یعنی getpid باشماره ی ۱۱ اجرا میشود . در نهایت پس آن سیستم کال exit اجرا میشود .

و پس از آن به چند مقدار که برای write کردن نتیجه روی ترمینال اختصاص دارد مقدار 16 یعنی سیستم کال write درون متیغیر trapfram.eax ذخیره میگردد .

```
C syscall.h > 
SYS_mkdir
     #define SYS_fork 1
     #define SYS_exit
     #define SYS_wait 3
     #define SYS_pipe 4
     #define SYS_read 5
     #define SYS_kill 6
     #define SYS_exec 7
     #define SYS_chdir 9
     #define SYS_dup
                       10
     #define SYS_getpid 11
     #define SYS_sbrk 12
     #define SYS_sleep 13
     #define SYS_uptime 14
     #define SYS_open 15
     #define SYS_write 16
     #define SYS_mknod 17
     #define SYS_unlink 18
     #define SYS_link 19
     #define SYS_mkdir 20
     #define SYS_close 21
```

