

Examen Primer Bimestre: Métodos Numéricos

Tuesday, July 20, 2021 8:52 AM

Gutierrez S. Mendoza 20/July/2021

Cuestión 1 (1 pt.) - Usando, por separado, las estimativas iniciales a) $x_0 = 1$ y b) $x_0 = -1$, encuentre las dos raíces de la siguiente función $f(x) = \left(\frac{x}{2}\right)^2 - \cos(x)$ empleando el método de Newton. Observación: $f'(x) = \frac{x}{2} + \sin(x)$, tolerancia $T = 10^{-5}$ y trabaje en radianes.

③ Resolución:

a) $x_0 = 1$

Primera iteración: $k=1$

$$x_k = 1 - \frac{f(1)}{f'(1)} = 1 - \frac{\left(\frac{1}{2}\right)^2 - \cos(1)}{\left(\frac{1}{2}\right) + \sin(1)} = 1,21641 ; |1,21641 - 1| = 0,21641 \not\leq T \quad (X)$$

Segunda iteración: $k=2$

$$x_k = 1,21641 - \frac{f(1,21641)}{f'(1,21641)} = 1,20159 ; |1,20159 - 1,21641| = 0,01481 \not\leq T \quad (X)$$

Tercera iteración: $k=3$

$$x_k = 1,20159 - \frac{f(1,20159)}{f'(1,20159)} = 1,20153 ; |1,20153 - 1,20159| = 0,00006 \not\leq T \quad (X)$$

Cuarta iteración: $k=4$

$$x_k = 1,20153 - \frac{f(1,20153)}{f'(1,20153)} = 1,20154 ; |1,20154 - 1,20153| = 0,00001 \leq T \quad (\checkmark)$$

\therefore Con 4 iteraciones alcanzamos el valor de $x = 1,20154$; $f(1,20154) = \left(\frac{1,20154}{2}\right)^2 - \cos(1,20154) = 0,000002607 \approx 0 \quad \checkmark$

Cuestión 2 (1 pt.) - Aplique un método iterativo para calcular una aproximación para la derivada de la función $f(x) = x^2 - 3x + 4$ utilizando el método de las diferencias retrasadas en el punto $x = 5$, con una tolerancia de 10^{-3} y $\Delta x = 0.1$ al inicio de la iteración. Utilice un criterio de parada relativo.

Dif. Retrasadas.

$$T = 0,001$$

$$T_R = 0,10\% \text{ error admitido.}$$

② Solución:

Primera iteración $\Delta x_k = 0.1$, $k=1$

$$f'(5) = \frac{f(5) - f(5-0.1)}{0.1} = \frac{14 - 13.31}{0.1} = 6.9$$

Segunda iteración $\Delta x_k = 0.1/2$, $k=2$

$$f'(s) = \frac{f(s) - f(s-0,05)}{0,05} = \frac{14 - 13,6525}{0,05} = 6,95; \quad \frac{|6,950 - 6,900|}{6,900} \times 100 = 0,73\%$$

$0,73\% \leq 0,50 \text{ (X)}$

Tercera iteración. $\Delta x_k = \frac{0,05}{2} = 0,025, \quad k=3$

$$f'(s) = \frac{f(s) - f(s-0,025)}{0,025} = \frac{14 - 13,826}{0,025} = 6,96; \quad \frac{|6,960 - 6,950|}{6,950} \times 100 = 0,14\%$$

$0,14\% \leq 0,10 \text{ (X)}$

Cuarta iteración $\Delta x_k = \frac{0,025}{2} = 0,0125, \quad k=4$

$$f'(s) = \frac{f(s) - f(s-0,0125)}{0,0125} = \frac{14 - 13,913}{0,0125} = 6,96; \quad \frac{|6,960 - 6,960|}{6,960} \times 100 = 0\%$$

$0\% \leq 0,10 \text{ (✓)}$

\therefore Con 4 iteraciones se obtiene $f'(s) \approx 6,96$ el valor real es 7.
con tolerancia de 0,001

Cuestión 3 (1 pt.) – Usando el método de Gauss-Jacobi, respetando el criterio suficiente de aplicación para garantizar la convergencia, obtenga una "aproximación" para la solución del siguiente sistema de ecuaciones algebraicas lineales. Si no converge, realice al menos tres iteraciones y deje claramente explicado el criterio de parada.

$$\begin{pmatrix} 9 & 3 & 1 \\ 1 & 3 & 15 \\ 1 & 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 13 \\ 40 \\ 5 \end{pmatrix}, \quad \vec{x}_0^T = \{1 \quad 1 \quad 1\} \quad y \quad Tol = 1 \times 10^{-2}$$

③ Solución:

Matriz inicial:

$$\begin{pmatrix} 9 & 3 & 1 \\ 1 & 3 & 15 \\ 1 & 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 13 \\ 40 \\ 5 \end{pmatrix}; \quad \vec{x}_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad Tol = 0,01$$

→ Recordemos que este método solo acepta matrices con dominancia diagonal: nuestra matriz inicial no tiene, por ende realizaremos $F_2 \leftrightarrow F_3$, de donde

$$\begin{pmatrix} 9 & 3 & 1 \\ 1 & 3 & 1 \\ 1 & 3 & 15 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 13 \\ 5 \\ 40 \end{pmatrix}, \quad \vec{x}_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad Tol = 0,01$$

Del algoritmo de Gauss-Jacobi se extrae la siguiente fórmula basada en 3×3

$$x_{1k} = \frac{1}{9} (13 - 3x_2^{(k-1)} - (1)x_3^{(k-1)})$$

$$x_{2k} = \frac{1}{3} (5 - (1)x_1^{(k-1)} - (1)x_3^{(k-1)})$$

$$x_{3k} = \frac{1}{15} (40 - (1)x_1^{(k-1)} - (3)x_2^{(k-1)})$$

Primera iteración: $k=1$

$$x_1 = \frac{1}{9} (13 - 3(1) - (1)(1)) = 1$$

$$x_2 = \frac{1}{3} (5 - (1) - 1) = 1$$

$$x_3 = \frac{1}{15} (40 - 1 - 3) = 2,4$$

$$; X_0 = \begin{Bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2,4 \end{Bmatrix} ; X_k - X_0 = \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1,4 \end{Bmatrix}$$

$$\|X_k - X_0\| = 1,4 \leq 0,1 \text{ (X)}$$

Segunda iteración $k=2$

$$x_1 = \frac{1}{9} (13 - 3(1) - (1)(2,4)) = 0,84$$

$$x_2 = \frac{1}{3} (5 - (1) - 2,4) = 0,53$$

$$x_3 = \frac{1}{15} (40 - (1) - 3) = 2,4$$

$$; X_2 = \begin{Bmatrix} 0,84 \\ 0,53 \\ 2,4 \end{Bmatrix} ; X_k - X_0 = \begin{Bmatrix} 0,16 \\ 0,47 \\ 0 \end{Bmatrix}$$

$$\|X_k - X_0\| = 0,49 \leq 0,1 \text{ (X)}$$

Tercera iteración $k=3$

$$x_1 = \frac{1}{9} (13 - 3(0,53) - 2,4) = 1,00$$

$$x_2 = \frac{1}{3} (5 - 0,84 - 2,4) = 0,59$$

$$x_3 = \frac{1}{15} (40 - 0,84 - 3(0,53)) = 2,50$$

$$X_3 = \begin{Bmatrix} 1,00 \\ 0,59 \\ 2,50 \end{Bmatrix} ; X_k - X_0 = \begin{Bmatrix} 0,16 \\ 0,06 \\ 0,1 \end{Bmatrix}$$

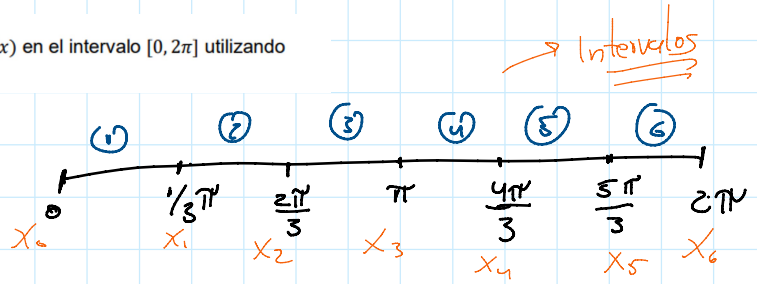
$$\|X_k - X_0\| = 0,10 \leq 0,1 \text{ (✓)}$$

∴ Para 3 iteraciones el método converge a la tolerancia y estima la solución del sistema de ecuaciones como

$$\text{Solución} = \begin{Bmatrix} 1,00 \\ 0,59 \\ 2,50 \end{Bmatrix}$$

Cuestión 4 (1 pt.) – Obtenga la integral de la función $f(x) = \sin(x)$ en el intervalo $[0, 2\pi]$ utilizando el método del Trapecio. Utilice 6 subintervalos.

(4) Solución



$$I = \int_0^{2\pi} \sin(x) dx ; \quad \begin{aligned} f(x_0=0) &= \sin(0) = 0 \\ f(x_n=2\pi) &= \sin(2\pi) = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^5 f(x_i) &= f(x_1) + f(x_2) + f(x_3) + f(x_4) + f(x_5) \\ &= \sin\left(\frac{1}{3}\pi\right) + \sin\left(\frac{2}{3}\pi\right) + \sin(\pi) + \sin\left(\frac{4}{3}\pi\right) + \sin\left(\frac{5}{3}\pi\right) \\ &= \frac{\sqrt{3}}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2} + 0 + \left(-\frac{\sqrt{3}}{2}\right) + \left(-\frac{\sqrt{3}}{2}\right) = 0 \end{aligned}$$

$$\int_0^{2\pi} \sin(x) dx = \frac{2\pi - 0}{2} \left(0 + 0 + 2(0) \right) = \underline{\underline{0}}$$

Simpson