- 1. Dans le dialogue Configuration d'événements, activez les événements requis pour le levé, en sélectionnant la case à cocher Nom d'événement.
- 2. Pour chaque événement actif, soulignez-le et cliquez sur Configurer.
- 3. Les tabulations disponibles pour chaque type d'événement dépendent de ce qui a été configuré dans le projet et le type d'évémenent même. Les tabulations disponibles généralement sont:
 - Général Si nécessaire, modifiez les champs Code d'événement suivant et Incrémenter par.
 - Intervalle Configurez quand il faut commencer l'enregistrement d'heure/distance et l'intervalle qu'il faut.
 - Enregistrer données Configurez la fréquence d'enregistrement de données et les déports pour lesquels il faut enregistrer les données (Trimble vous recommande d'enregistrer le déport du sondeur à écho.)
 - Annot SE Définissez la fréquence d'annotation du sondeur à écho et avec quelles données. Des événements différents peuvent envoyer des chaînes d'annotation différentes au sondeur à écho.
 - Rapport Sélectionnez quels rapports en temps réel sont générés par cet événement.

Configurer l'affichage Texte de Levé en temps réel



- Ouvrez un affichage Texte de levé en temps réel (la première fois que vous ouvrez un affichage Texte de levé, le dialogue Propriété de texte de levé s'affiche) et appuyez sur Alt+Entrée.
- **ASTUCE** Trimble vous recommande de configurer le système avant d'ouvrir cet affichage.
- Pour des levés de base, cliquez sur **Défauts** pour ajouter les champs standard à l'affichage.
- 3. Pour d'informations spécialisées, sélectionnez les tabulations relatives, développez les éléments de l'arborescence, soulignez l'élément requis, et cliquez sur Insérer. Répetez pour chaque pièce d'information, comme requis.
 - NOTE Cliquez sur Séparateur pour insérer des espaces verticaux dans l'affichage. Vous pouvez éditer les étiquettes et les séparateurs.

AST

Temps de système précis. Au début le logiciel Navigation utilise le temps de système de votre PC(basé sur GMT) et puis démarre un compteur pour déterminer précisément le temps à partir de ce moment-là. Utilisé pour toutes les opérations de temps.

Glossaire

Données décodées

Lorsque les données sont recues d'un détecteur, le logiciel Navigation vérifie qu'elles sont correctes, les étalonne, et puis convertit les données à un format standard. A la suite les données sont connues comme données décodées.

Evénements

Une circonstance unique à laquelle les données (y compris, l'heure, le nom d'événement et les positions) peuvent être enregistrées. Il se peut que des actions résultent. Par exemple, une annotation peut être envoyer vers un sondeur à écho, l'enregistrement des données peut commencer, ou une position de déport du sondeur à écho peut être enregistrée toutes les cinq secondes.

RNav

Repères de navigation. Des objets immobiles vers lesquels et le long de les navires peuvent obtenir une navigation. En général des destinations, des lignes et des routes.

Enregistrement

Il y a deux types d'enregistrement que se produisent:

- l'enregistrement des données décodées
- L'enregistrement d'événements

Origine

L'origine d'un navire est la position 0,0. La forme du navire et tous les déports sont définis par rapport à ce point. Les positions relatives des déports doivent correspondre à celles du monde réel. La valeur de hauteur 0 est supposée d'être le niveau de l'eau.

NR

Niveaux réduits. Une élévation positive au-dessus d'un certain datum de hauteur. Une élévation négative au-dessous du datum.

Référence de navigation

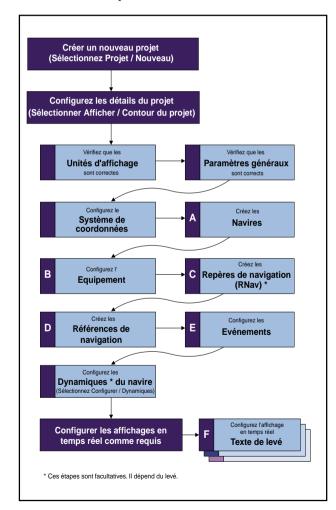
La liaison d'un déport de navire à un RNav. Une fois qu'une référence de navigation est créée, le logiciel Navigation crée des informations de navigation vers et le long du RNav.

♣ Trimble



Création d'un projet Navigation

Suivez les étapes dans l'organigramme ci-dessous et les détails au verso pour créer un projet Navigation. Lorsque vous avez besoin de plus amples informations concernant l'utilisation du logiciel, cliquez sur Aide dans un dialogue, ou choisissez Rubriques d'aide du menu Aide.



Α

Créer les navires



- Dans le dialogue Configuration du navire, cliquez sur Ajouter.
- 2. Dans le dialogue *Ajouter navire*, saisissez un nom du navire et cliquez sur **Editeur**.
- 3. Dans le dialogue *Editeur de navire*:
 - a. Définissez la forme du navire.

Cliquez (cliquez la position du début de la ligne et à nouveau à la position de fin). Sinon, saisissez les valeurs manuellement.

b. Définissez les déports du navire.

Cliquez

ou saisissez les valeurs manuellement:

- Les hauteurs de déport doivent être saisies *manuellement*.
- Les positions de déport doivent être saisies de façon précise.
- Trimble vous recommande de saisir un nom raisonnable pour chaque déport.

ASTUCE – Cliquez pour sélectionner une ligne ou un déport.

c. Editez les propriétés du navire comme requis.

NOTE – Les propriétés par défaut sont configurées sur 'Mètres' et sur des intervalles de 1.0 m.

ASTUCE – L'ajout de lignes et de déports graphiquement les fait passer instamment aux valeurs de grille 1 m les plus proches. Pour obtenir plus de précision, modifiez les propriétés (cliquez sur **Propriétés** et configurez les paramètres dans la tabulation *Projet*) ou modifiez les valeurs manuellement à l'aide des tabulations *Forme du navire* ou *Déports de navire*.

Configurez l'Equipement



L'exemple utilisé est un service NMEA GPS:

Service Chaînes NMEA

HeureGPS Etiquette de temps ZDA ou UTC

PositionGPS GGA ou GGK ou GLL

VitesseGPS VTG EtatGPS GSA

EtatDiffGPS GGA, GSA

EllipseErreurGPS GST InfoSatelliteGPS GSV Marée GGK

Pour ajouter d'équipement

- Dans le dialogue Configuration d'équipement, cliquez sur Ajouter.
- 2. Sélectionnez le type d'équipement requis par ex., <GPS>.
- 3. Sélectionnez le nom de l'équipement (par ex., NMEA) et cliquez sur **Suivant>**.
- 4. De la liste *Services*, sélectionnez les services requis si les défauts ne sont pas appropriés.
- 5. Cliquez sur Terminer.

Pour configurer l'équipement utilisant le dialogue *Configurer* équipement

- Dans le dialogue Configurer équipement, sélectionnez le navire et le déport corrects pour l'emplacement de l'équipement.
- 2. Cliquez sur **Ports** pour éditer les paramètres du port COM:
- Cliquez sur **Test** pour afficher les données entrantes.
- 3. Cliquez sur **Propriétés** pour éditer les options *Temps* et *Enregistrement*:
 - *Temps* Si nécessaire, modifiez les paramètres de délai d'attente constant et de délai d'attente.
 - Enregistrement Si nécessaire, modifiez les paramètres d'enregistrement. De ce fait il sera déterminé quel enregistrement de données décodées est effectué.
- 4. Clique sur **Personnalisé** pour éditer les paramètres personnalisés du périphérique (ce n'est pas disponible pour tous les types d'équipement).

Pour NMEA <GPS>:

- Heure GPS Sélectionnez la source de l'heure GPS à saisir dans le logiciel Navigation, par ex., chaîne d'heure/ date ZDA.
- Position GPS Sélectionnez le type de chaîne de position GPS à décoder, et configurer le type de solution GPS minimum à décoder, par ex., Différentiel.
- Marée RTK Lorsqu'un Service de marée est compris dans cette configuration, configurez comment les données de marée seront générées des données de hauteur GPS, par ex., faites la moyenne des données pendant 300 secondes et n'utilisez que la qualité GPS de Nombre entier fixe RTK.
- Direction et Sondeur à écho En général ce n'est pas applicable au «GPS».

С

Configures les repères de navigation



- 1. Dans le dialogue *Editeur de repère de navigation* (*RNav*), cliquez sur **Groupe / Nouveau**. Le dialogue *Nouveau groupe* s'affiche.
- Saisissez un nom du groupe RNav et sélectionnez s'il faut saisir les coordonnées sous forme de grille locale, datum local ou datum WGSS-84.
- 3. Dans le dialogue *Nouveau repère de navigation*, sélectionnez le type de RNav à saisir (en général des lignes) et saisissez un nom de RNav.

ASTUCE – Terminez le nom avec un numéro afin que vous pouvez l'identifier facilement.

- 4. Dans le dialogue *Nouveau point*, saisissez les coordonnées de point du RNav. En option, saisissez les valeurs de niveau réduit et de surdrague (requises pour l'affichage en temps réel *Profil*).
 - Sélectionnez comment la ligne est tracée entre le point courant et le point suivant. Pour les profils en courbe, sélectionnez l'élément *Arc* (<180°) ou *Grand arc* (>180°) et saisissez un rayon.
- 6. Cliquez sur **Suivant>** pour vous déplacer au point suivant dans le RNav, ou cliquez sur **Terminer** pour compléter le RNav.
- 7. Dans le dialogue *Nouveau RNav suivant*, sélectionnez la méthode pour la création du RNav suivant, sinon cliquez sur **Annuler** pour quitter.

D

Créer la Référence de navigation



- 1. Dans le dialogue *Configuration de référence de navigation*, cliquez sur **Ajouter**.
- 2. Dans la tabulation *Ajouter référence de navigation Configuration* sélectionnez:
 - le navire et le déport requis
 - le RNav requis

Les informations de navigation sont calculées de cette relation.

- 3. Dans la tabulation *Options* configurez comment:
 - il faut sélectionner le RNav suivant
 - il faut déterminer la direction du RNav
 - il faut afficher le RNav sélectionné dans l'affichage en temps réel *Carte de Vue en plan*