

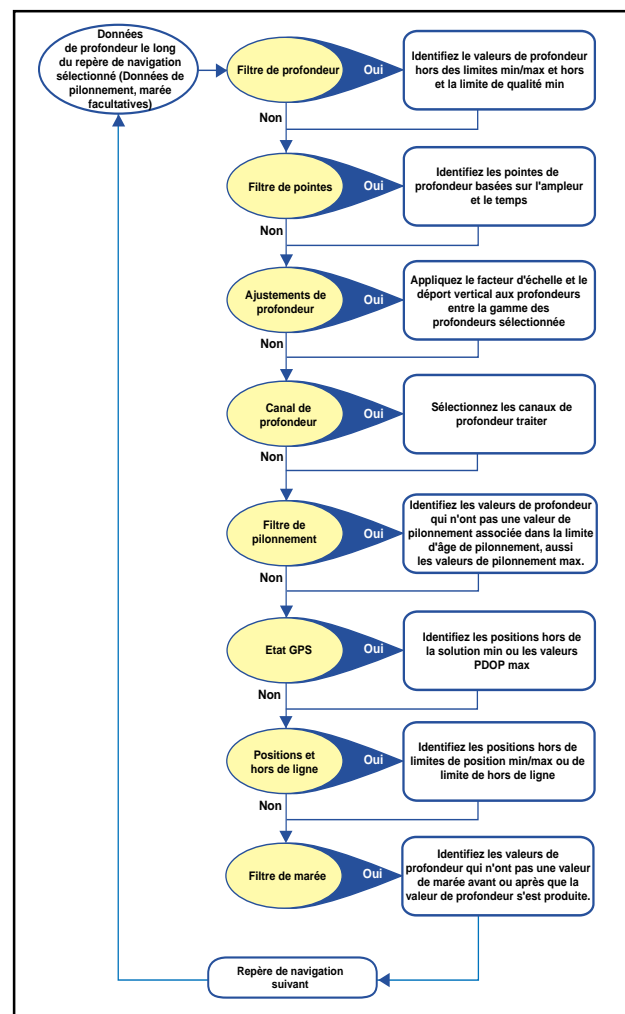
## Traitement en lots

Le traitement en lots contient une série de filtres qui fournissent un moyen automatisé de détection des mauvaises données dans les grands groupes de données.

1. Sélectionnez *Editer / Traitement en lots* pour démarrer l'assistant *Traitement en lots*.

Cet assistant vous guide à travers la sélection des RNav à traiter ainsi que la configuration des filtres.

Utilisez l'organigramme suivant pour configurer les filtres:



## Touches de raccourci

Appuyez sur	Pour ...
F1	ouvrir l'Aide
Ctrl+N	créer un nouveau Fichier de marée
Ctrl+O	ouvrir un projet Navigation ou Fichier de marée existant
Ctrl+R	organiser automatiquement les affichages
Alt+Entrée	ouvrir les propriétés de l'affichage souligné
Ctrl+Q	changer les unités d'affichage
Ctrl+Z	annuler la commande la plus récente
Ctrl+I	insérer une valeur de marée, de pilonnement ou de profondeur
Ctrl+W	faire un zoom avant sur l'affichage <i>Graphique</i> / sélectionner l'outil Zoom avant sur l'affichage <i>Carte</i>
Ctrl+Y	faire un zoom arrière de l'affichage <i>Graphique</i> / sélectionnez l'outil Zoom arrière sur l'affichage <i>Carte</i>
Ctrl+X	faire un zoom de tout sur l'affichage <i>Graphique</i> ou <i>Carte</i>
F6	sélectionner la région d'édition précédente
F7	sélectionner la région d'édition suivante
Ctrl+M	marquer la région d'édition courante dans l'affichage <i>Miniature</i>
Ctrl+U	démarquer la région d'édition courante dans l'affichage <i>Miniature</i>
Ctrl+F8	réduire la valeur de profondeur ou de pilonnement sélectionnée de 0,01
Ctrl+F9	augmenter la valeur de profondeur ou de pilonnement sélectionnée de 0,01
Ctrl+Shift+F8	réduire la valeur de profondeur ou de pilonnement sélectionnée de 0,01
Ctrl+Shift+F9	augmenter la valeur de profondeur ou de pilonnement sélectionnée de 0,01
Ctrl+K	restaurer le pilonnement ou la profondeur à la valeur originelle
Ctrl+L	appliquer un délai d'attente de sondeur à écho
Ctrl+F	basculer l'état de l'indicateur des valeurs de profondeur ou de pilonnement sélectionnées.
Ctrl+S	interpoler une gamme de valeur de profondeur ou de pilonnement
Ctrl+Shift+cliquez bouton gche de souris et déplacer	créer une boîte de sélection graphique sur le graphique pour la sélection des profondeurs ou du pilonnement. Utilisez avec F5 pour basculer la sélection.
F5	basculer entre les profondeurs sélectionnées de canal 1 et 2
Alt+cliquez btn gauche de souris+déplacer	changer une valeur de profondeur ou de pilonnement graphiquement



## HYDROpro NavEdit

### Guide de référence rapide

### Editeur de marée

Utilisez l'Editeur de marée pour la création des Fichiers de marée à utiliser dans l'Editeur de profondeur.

#### Pour créer un fichier d'indicateur de marée

1. Sélectionnez *Fichier / Nouveau fichier de marée*. Il y a plusieurs méthodes pour créer un Fichier de marée à utiliser avec l'Editeur de profondeur.

#### Pour saisir les données de marée manuellement

Lorsque les données de marée sont à un **intervalle de temps constant**:

1. Configurer les champs dans le dialogue *Configurer / Editer paramètres*. Une fois qu'ils sont configurés correctement vous ne devez entrer que la valeur de marée pour chaque entrée.

2. Sélectionnez *Editer / Ajouter*.

Lorsque les données de marée sont **d'intervalles de temps irréguliers**:


- Sélectionnez *Editer / Insérer*. Cette commande fournit un contrôle total de la date, l'heure et la marée pour chaque entrée.

#### Pour importer les données de marée d'un fichier texte

L'Appendice D du *Manuel de l'utilisateur NavEdit* contient des détails concernant les formats de fichier texte de marée appropriés.

1. Sélectionnez *Fichier / Importer* pour démarrer l'assistant *Importation de marée*.
2. Cliquez pour trouver et sélectionner le fichier texte (assurez-vous que dans le dialogue *Ouvrir*, le champ *Fichiers de type* est configuré sur Fichiers de marée ASCII (\*.txt.) et cliquez sur **Suivant>** pour afficher le résumé.
3. Cliquez sur **Terminer** pour importer les données de marée du fichier texte.

## Pour importer les données de marée d'un projet de Navigation

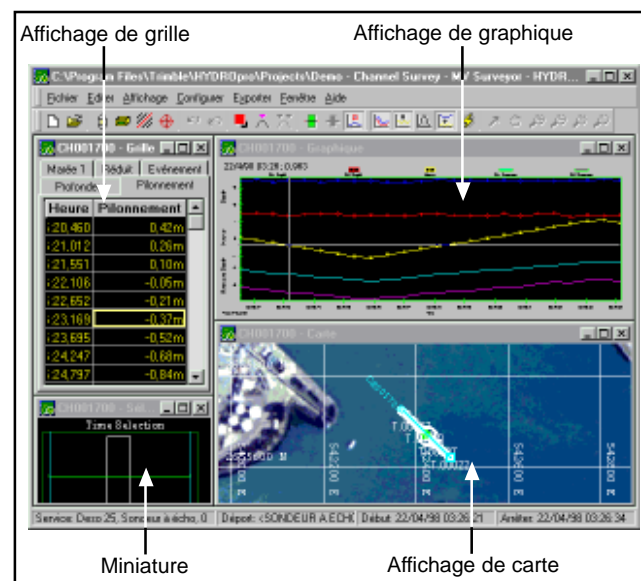
1. Sélectionnez *Fichier / Importer* pour démarrer l'assistant *Importation de marée*.
2. Cliquez  pour trouver et sélectionner le projet Navigation (assurez-vous que dans le dialogue *Ouvrir*, le champ *Fichiers de type* est configuré sur Fichiers Nav seuls (\*.mdb)) et cliquez sur **Suivant>**.
3. Sélectionnez le levé requis à partir duquel il faut extraire les données et cliquez sur **Suivant>**.
4. Sélectionnez le Service de marée requis et cliquez sur **Suivant>**.
5. Confirmez que les informations de résumé sont correctes puis cliquez sur **Terminer** pour importer les données de marée.

## Editeur de profondeur





Utilisez l'Editeur de profondeur pour afficher et nettoyer les données ayant rapport à la position et à la profondeur, et pour générer des fichiers d'exportation avec les données résultantes.

### Affichage de grille

La figure suivante montre un affichage typique de l'Editeur de profondeur une fois que vous avez sélectionné un sondeur à écho, et une région d'édition sur l'affichage *Miniature* (voir l'étape 3 et l'étape 6 ci-contre):




## Pour ouvrir un projet Navigation pour la première fois

1.  Sélectionnez *Fichier / Ouvrir* pour trouver et ouvrir le fichier du projet Navigation (assurez-vous que dans le dialogue *Ouvrir*, le champ *Types de fichiers* est configuré sur Fichiers Nav) et cliquez sur **Ouvrir**.
2.  L'assistant *Configuration Editeur de données* se démarre. Sélectionnez un levé et un navire et cliquez sur **Suivant>**.
3.  Sélectionnez le sondeur à écho et les Services de pilonnement à afficher. Vous pouvez également sélectionner le fichier(s) de marée à afficher et cliquer sur **Suivant>**.
4.  Sélectionnez le RNav relevé pour lequel il faut afficher les données et cliquez sur **Suivant>**.

**NOTE** – Les RNav sont listés dans l'ordre dans lequel ils sont relevés. Un RNav peut apparaître plus d'une fois dans la liste. (Un numéro de session est ajouté aux cas additionnels)

**ASTUCE** – Pour afficher le levé entier sélectionnez <LEVE>.

5.  Sélectionnez le déport du navire pour lequel il faut afficher les positions enregistrées et cliquez sur **Terminer**.

En général, <SONDEUR A ECHO> sera sélectionné. Ce déport est toujours le déport auquel le sondeur à écho est assigné. Le déport changera lorsque la configuration de l'équipement du sondeur à écho change.

Les affichages *Carte* et *Miniature* s'affichent.

6. Cliquez et faites glisser-déplacer sur l'affichage *Miniature* pour sélectionner une "région d'édition".  
Ainsi les affichages *Graphique* et *Grille* s'ouvrent. (Si les affichages ne s'affichent pas, sélectionnez-les du menu *Affichage*.)
7. Si nécessaire, réorganisez les affichages. Faites-le manuellement ou sélectionnez *Fenêtre / Organiser automatiquement*.

Maintenant vous êtes prêt pour l'édition des RNav. Utilisez la barre d'outils Sélection Diriger vers pour sélectionner le RNav suivant:



## Pour exporter les données au logiciel de traitement HYDROpro

1. Sélectionnez *Exporter / Paramètres d'exportation*.
2. Configurez les tabulations *Paramètres d'exportation* comme requis:
  - a. *Sélection de données* – Sélectionnez s'il faut sortir des profondeurs et/ou des événements et s'il faut appliquer une réduction aux données.
  - b. *Niveaux réduits* – Ne sélectionnez cette option que lorsque vous voulez exporter des niveaux réduits plutôt que les profondeurs.
  - c. *Paramètres de profondeur*:
    - *Profondeur brute* – La profondeur comme enregistrée par le logiciel Navigation
    - *Profondeur nettoyée* – Les profondeurs comme éditées dans le logiciel NavEdit, mais sans l'application d'aucune correction de pilonnement ou de marée.
    - *Niveau réduit* – Les profondeurs comme éditées dans le logiciel NavEdit, mais sans l'application d'aucune correction de pilonnement ou de marée.
  - d. *Personnaliser* – Lors de l'exportation à une base de données "terre" sélectionnez l'option négative pour rendre les profondeurs négatives.
3. Sélectionnez *Générer / Exporter*. L'assistant *Exporter* se démarre et vous guide dans la création du fichier d'exportation:
  - a. *Déport navire* – Sélectionnez le déport <SONDEUR A ECHO> pour exporter les positions du sondeur à écho sélectionné.
  - b. *Format de fichier et méthode de sélection de points* – Sélectionnez le format de fichier d'exportation requis. Pour exporter au logiciel de traitement HYDROpro, sélectionnez le format d'exportation Fichier de transfert. Les autres options dans cette étape vous permettent de spécifier l'étendue de profondeurs à exporter.
  - c. *Nom du fichier et résumé*– Saisissez un nom pour le fichier d'exportation et confirmez les sélections dans le résumé.