

Resolución de problemas



Si no se reconoce la llave de seguridad

Cerciórese de que:

- ☐ la llave de seguridad está bien metida
- ☐ la llave de seguridad no muestra señales de corrosión
- ☐ las configuraciones BIOS del puerto paralelo se han puesto en modo SPP
- ☐ el puerto paralelo no está en modo de hibernación
- ☐ los controladores de la llave de seguridad se han actualizado. Para actualizarlos, use el archivo ddinst32.exe que se encuentra en la carpeta Util\Ssi en el CD de HYDROpro. (Dependiendo del sistema operativo, busque en la carpeta NT\i386 o en la carpeta Win.)



Si no aparecen datos en el diálogo *Prueba de datos brutos* (disponible desde el diálogo *Configurar equipo*)

Cerciórese de que:

- ☐ el dispositivo externo está alimentándose y sacando datos
- ☐ el dispositivo externo se ha conectado al puerto COM correcto
- ☐ el cable está en perfectas condiciones
- ☐ el puerto COM está funcionando correctamente
- ☐ los parámetros de comunicación son correctos
- ☐ el puerto COM no está siendo utilizado por otra aplicación



Si no aparecen datos en las pantallas de navegación cuando se esté conectado 'online' (asegúrese primero de que los datos se muestran en el diálogo *Prueba de datos brutos*)

Cerciórese de que:

- ☐ los parámetros de la velocidad en baudios son correctos
- ☐ el formato de la cadena de datos es correcta
- ☐ la cadena de datos no contiene indicadores de error
- ☐ los parámetros personalizados de la configuración del equipo son correctos
- ☐ el estado de la posición o del estado del dispositivo son adecuados
- ☐ la llave de seguridad se ha conectado a la computadora y ha sido reconocida
- ☐ las pantallas se han configurado para que visualicen los datos del dispositivo seleccionado



Si dejan de recibirse datos

Cerciórese de que:

- ☐ las conexiones no estén flojas y de que los cables se encuentren en buenas condiciones
- ☐ el periodo de autoapagado ('sin respuesta') configurado refleja la velocidad de actualización del dispositivo
- ☐ el dispositivo tiene un estado estable
- ☐ no hay fuentes de campo electromagnético (EMF) que afecten los enlaces con los dispositivos o con los datos
- ☐ los dispositivos externos se han instalado correctamente, es decir que la antena está bien sujeta y el transductor se encuentra lo suficiente profundo como para evitar la aireación

Lista de comprobación



Comprobaciones del equipo externo

- ☐ los dispositivos externos se han conectado a la computadora
- ☐ los dispositivos externos están encendidos y funcionan correctamente
- ☐ los parámetros de comunicación son correctos
- ☐ los datos aparecen en el diálogo *Prueba de datos brutos* en cada una de las configuraciones del equipo



Comprobaciones de equipo – navegación

- ☐ los dispositivos del equipo están configurados correctamente
- ☐ los datos aparecen en las pantallas en tiempo real



Comprobaciones de navegación en general

- ☐ la llave de seguridad está conectada y ha sido reconocida
- ☐ se ha seleccionado el proyecto correcto
- ☐ los datos geodésicos son correctos
- ☐ las fichas de registro de evento se han configurado correctamente
- ☐ se ha seleccionado el objeto de orientación correcto en el rumbo por asociación
- ☐ las pantallas en tiempo real se han configurado de forma pertinente
- ☐ los datos de posición y profundidad son correctos




HYDROpro Navigation

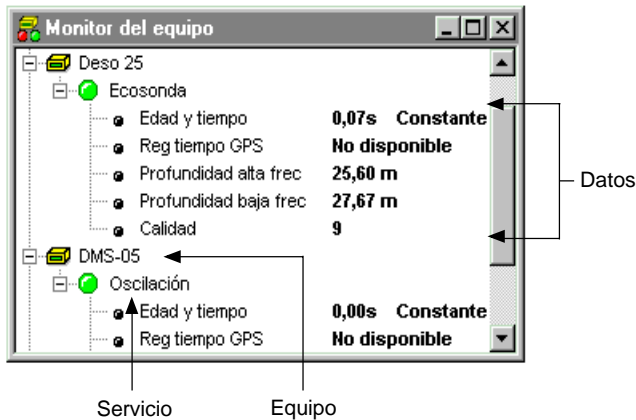
Guía de campo rápida

Teclas de acceso directo


Presione	Para ...
Teclas de acceso directo generales	
F1	abrir la Ayuda
F5	conectarse 'on line'
F6	registrarse
F7	producir el evento 1 del usuario
F8	producir el evento 2 del usuario
F9	editar el rumbo actual
F10	revertir la dirección del objeto de orientación seleccionado
F11	seleccionar el siguiente objeto de orientación
F12	seleccionar el objeto de orientación anterior
Ctrl+N	crear un nuevo proyecto de navegación
Ctrl+A	abrir un proyecto de navegación
Alt+Entrar	abrir las propiedades de la pantalla seleccionada
Teclas de acceso directo en la Vista plana del mapa	
←	efectuar un pan a la izquierda en la <i>Vista plana del mapa</i>
→	efectuar un pan a la derecha en la <i>Vista plana del mapa</i>
↑	efectuar un pan hacia arriba en la <i>Vista plana del mapa</i>
↓	efectuar un pan hacia abajo en la <i>Vista plana del mapa</i>
RePág	efectuar un zoom para acercar en la <i>Vista plana del mapa</i>
AvPág	efectuar un zoom para alejar en la <i>Vista plana del mapa</i>
Alt+AvPág	efectuar un zoom para ver todos los objetos en la <i>Vista plana del mapa</i>
Inicio	rotar 10° hacia la izquierda la <i>Vista plana del mapa</i>
Fin	rotar 10° hacia la derecha la <i>Vista plana del mapa</i>

Pantallas en tiempo real

 Monitor del equipo




Por lo general, use la pantalla en tiempo real *Monitor del equipo* para la resolución de problemas relacionados con el equipo. Una estructura en forma de árbol muestra todas las configuraciones de equipo listadas. Debajo de cada una de éstas, aparecen los servicios que se han configurado. Cuando éste conectado (on line), una luz de estado verde indica que se han recibido y descodificado datos y que estos han pasado los controles de calidad a los que se han sometido. Una luz de estado roja indica que no hay datos, o que hay algún problema en la recepción de los mismos.

 Texto levantamiento


Usted puede configurar la pantalla en tiempo real *Texto levantamiento* para mostrar una combinación de la información de equipo, buque, orientación y del sistema. Puede abrir todas las pantallas que quiera y configurar cada una de ellas de forma que muestre información diferente.

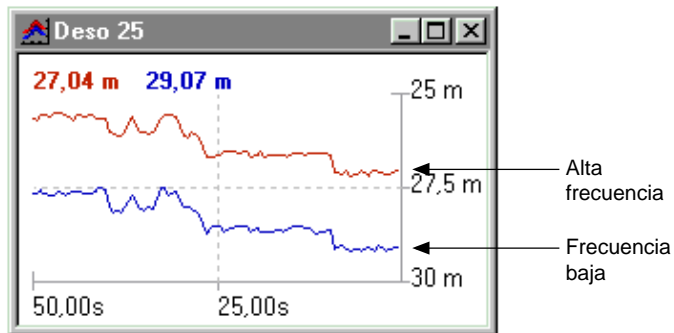


 Vista plana del mapa



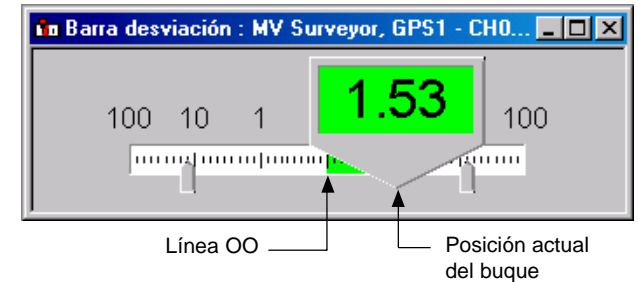
Use la pantalla en tiempo real *Vista plana del mapa* para visualizar la zona del levantamiento a “vista de pájaro”. Usted puede visualizar archivos de fondo y dibujar grupos de objetos de orientación, buques, y eventos topografiados.

 Trazado ecosonda



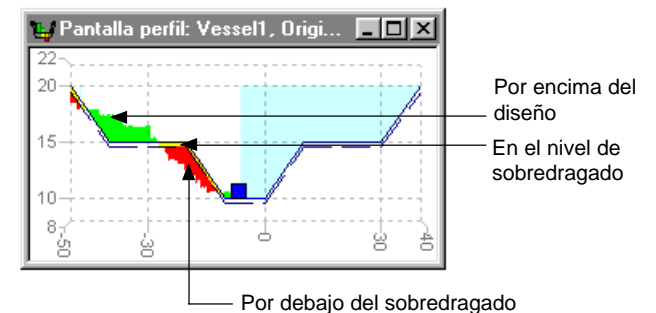
Use la pantalla en tiempo real *Trazado ecosonda* para visualizar gráficamente la profundidad del ecosonda (en algunos casos pueden visualizarse datos de sensores medioambientales). Asimismo, usted puede aplicar a las profundidades correcciones de oscilación, de marea y de transductor.

 Barra desviación



Use la pantalla en tiempo real *Barra desviación* para visualizar la distancia a la que se encuentra el buque hacia la izquierda (babor) o hacia la derecha (estribor) con respecto al objeto de orientación (OO) seleccionado. El valor 0 de la barra indica la línea OO. La parte inferior del indicador representa la posición actual del buque. Cuando el indicador esté verde, dirija el buque hacia la izquierda para volver a ponerlo en la ruta correcta. Cuando el indicador esté rojo, dirija el buque hacia la derecha para volver a ponerlo en ruta.

 Pantalla Perfil



Use esta pantalla para mostrar el nivel reducido (RL) de la cabeza de la draga o del ecosonda con la información de diseño del canal. Esta información se genera a partir de la información tridimensional del objeto de orientación. El color verde indica que el nivel reducido se encuentra por encima del diseño, y el color rojo que este nivel está por debajo de la región de sobredragado.