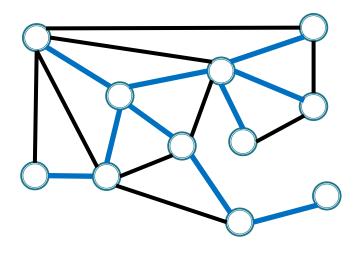
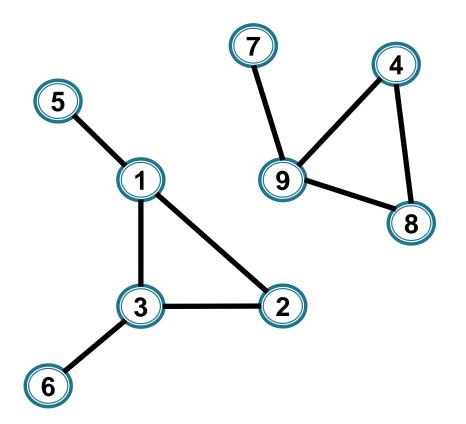
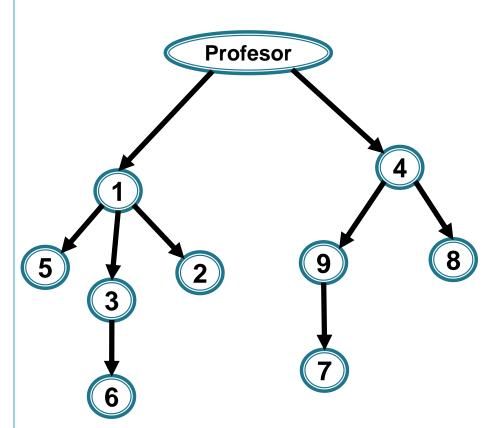
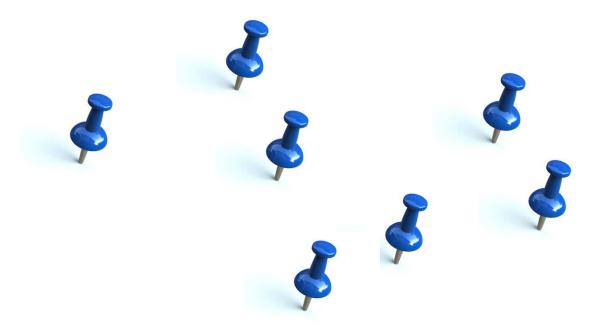
Arbori parțiali



- "Scheletul" grafului
- Transmiterea de mesaje în rețea astfel încât mesajul să ajungă o singură dată în fiecare vârf
- Conectare fără redundanță + cu cost minim

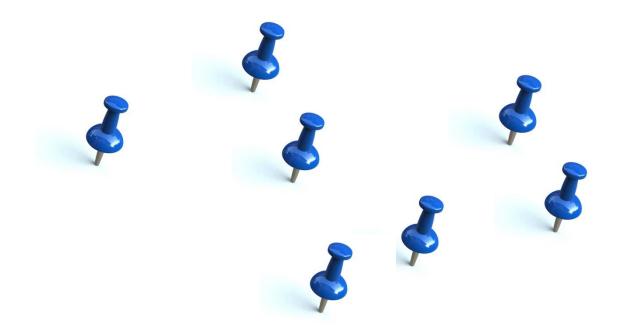






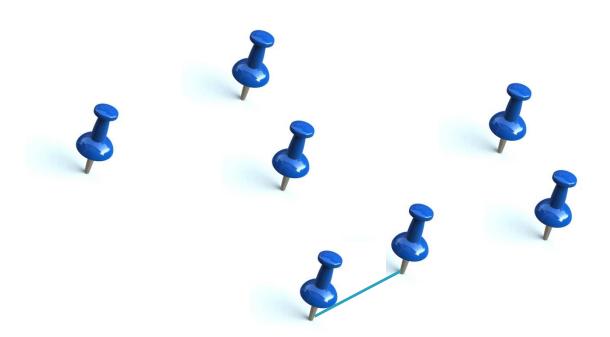


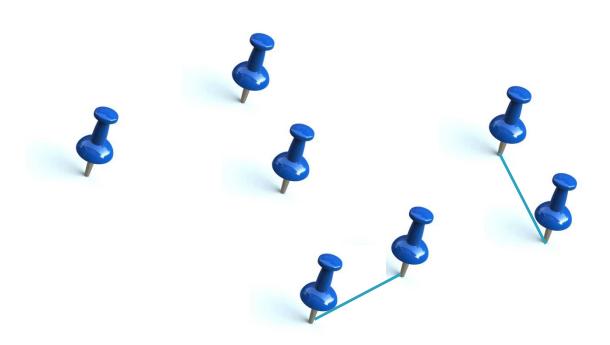
Conectați pinii astfel încât să folosiți cât mai puțin cablu

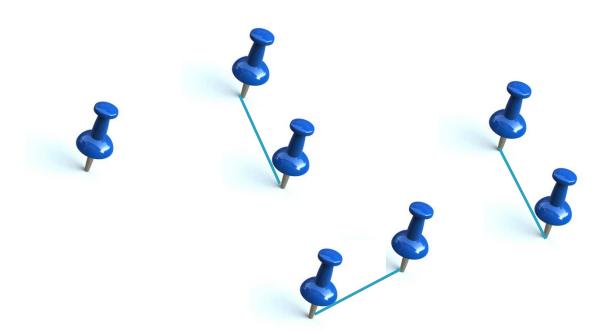


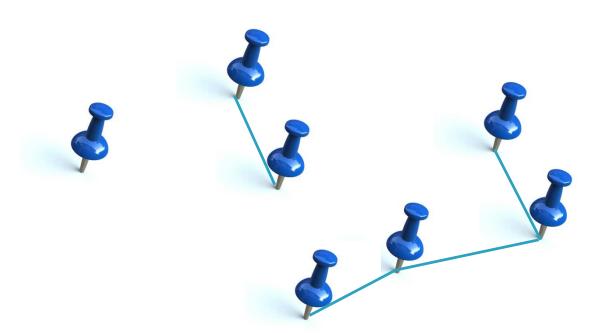


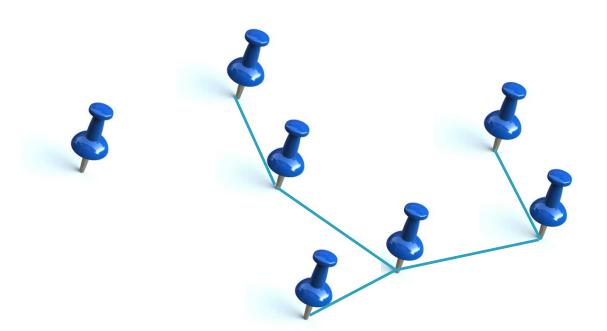
- Legăm pini apropiați
- Nu închidem cicluri

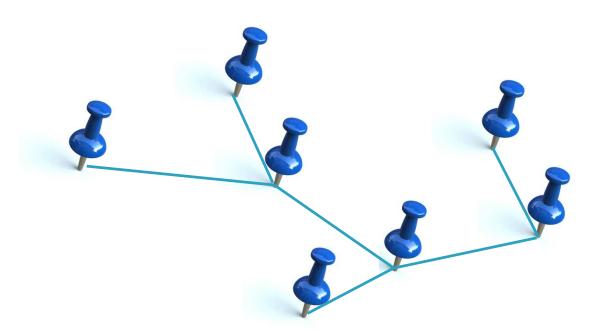












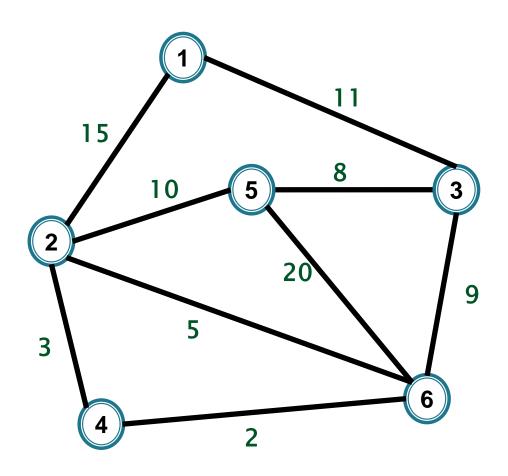


conectare cu cost minim \Rightarrow evităm ciclurile

Deci trebuie să construim

graf conex + fără cicluri ⇒ arbore

cu suma costurilor muchiilor minimă



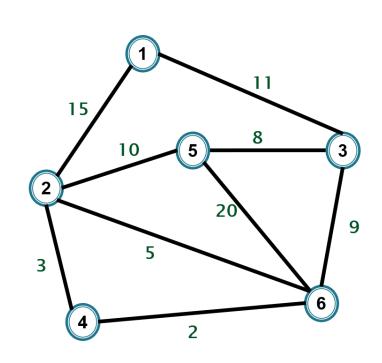
- ▶ G = (V, E) ponderat =
 - $w : E \to \mathbb{R}$ funcție **pondere** (cost)
- ightharpoonup notat G = (V, E, w)

- ▶ G = (V, E, w) graf ponderat
- ▶ Pentru A ⊆ E

$$\mathbf{w}(\mathbf{A}) = \sum_{\mathbf{e} \in \mathbf{A}} \mathbf{w}(\mathbf{e})$$

Pentru T subgraf al lui G

$$\mathbf{w}(\mathbf{T}) = \sum_{\mathbf{e} \in E(T)} \mathbf{w}(\mathbf{e})$$



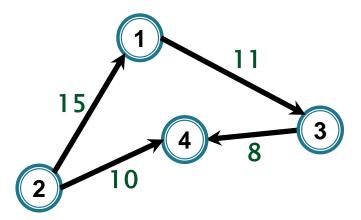
$$w([1, 2, 5]) = w(1,2) + w(2,5) = 15 + 10 = 25$$

Reprezentarea grafurilor ponderate

Reprezentarea grafurilor ponderate

Matrice de costuri (ponderi) $W = (w_{ij})_{i,j=1..n}$

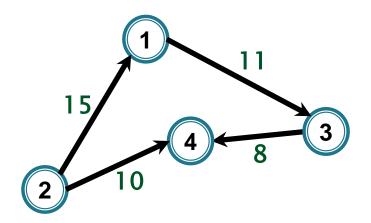
$$w_{ij} = \begin{cases} 0, \text{ daca } i = j \\ w(i,j), \text{ daca } ij \in E \\ \infty, \text{ daca } ij \notin E \end{cases}$$



0	80	11	8
15	0	8	10
8	8	0	8
∞	8	8	0

Reprezentarea grafurilor ponderate

Liste de adiacență



1: 3 / 11

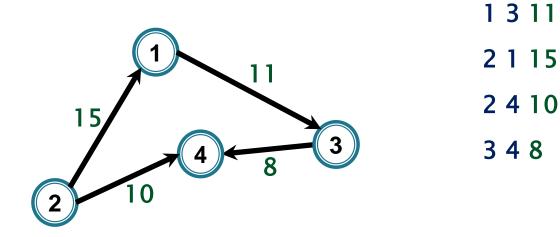
2: 1 / 15, 4 / 10

3: 4/8

4:

Reprezentarea grafurilor ponderate

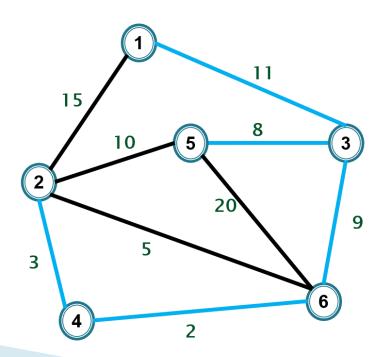
Liste de muchii/arce



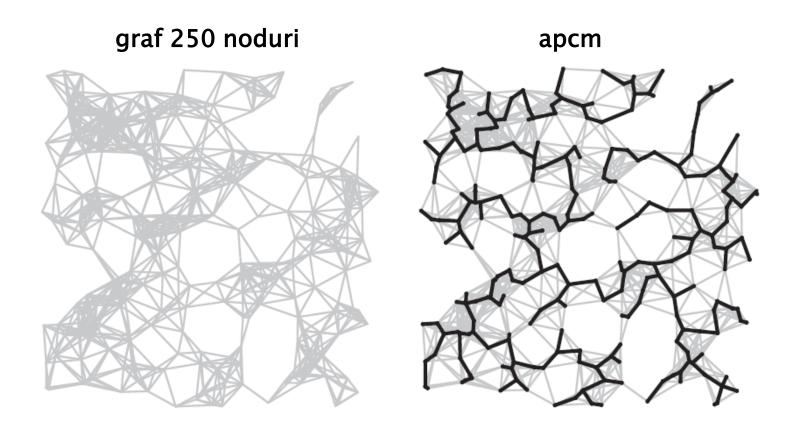
A.p.c.m

- ► G = (V, E, w) <u>conex</u> ponderat
- Arbore parțial de cost minim al lui G = un arbore parțial T_{min} al lui G cu

$$w(T_{min}) = min \{ w(T) | T \text{ arbore partial al lui } G \}$$



A.p.c.m.



Imagine din

R. Sedgewick, K. Wayne - Algorithms, 4th edition, Pearson Education, 2011

Aplicații a.p.c.m.

- Construcţia/renovarea unui sistem de căi ferate a.î.:
 - oricare două stații să fie conectate (prin căi renovate)
 - sistem economic (costul total minim)
- Proiectarea de rețele, circuite electronice
 - conectarea pinilor cu cost minim/ fără cicluri
- Clustering
- Subrutină în alți algoritmi (trasee hamiltoniene)
- Proiectarea de reţele
- Protocoale de rutare cu evitarea ciclurilor, analiza imaginilor...

https://www.ics.uci.edu/~eppstein/gina/mst.html

Aplicații a.p.c.m.

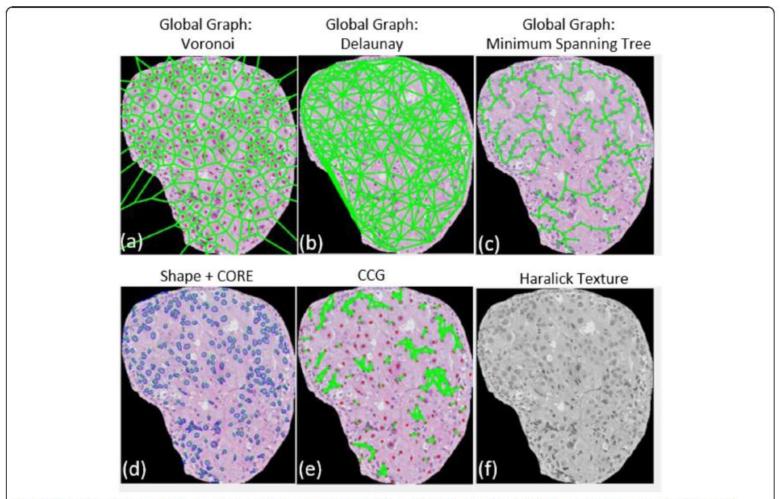
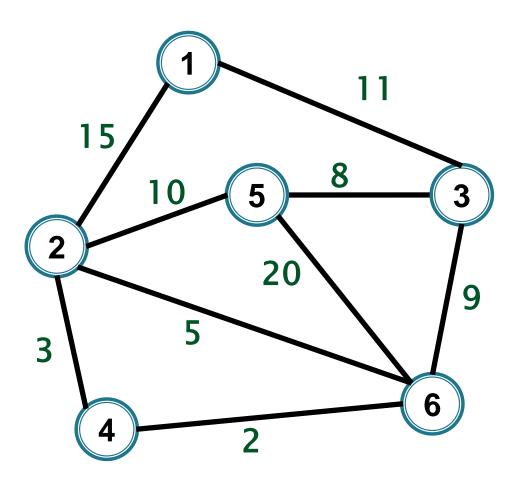


Fig. 4 Illustration of the feature maps corresponding to global graph (Voronoi (a), Delaunay (b), and Minimum Spanning Tree (c)), Shape (d), CORE (d), CCG (e), and Haralick Texture (f) features, capturing respectively spatial arrangement, shape, orientation, local arrangement, and heterogeneity of nuclei within a tissue image of a DCIS patient corresponding to the high ODx risk category the feature maps corresponding to the intermediate- and low-risk categories were included in S.3 as Figure 2 (II) and Figure 2 (III) respectively

Algoritmi de determinare a unui arbore parțial de cost minim



Cum determinăm un arbore parțial de cost minim al unui graf conex ponderat?





Idee: Prin <u>adăugare</u> succesivă de muchii, astfel încât mulțimea de muchii selectate

- să aibă costul cât mai mic
- să fie submulțime a mulțimii muchiilor unui arbore parțial de cost minim (apcm)



După ce criteriu selectăm muchiile?



După ce criteriu selectăm muchiile?

⇒ diverşi algoritmi

Kruskal

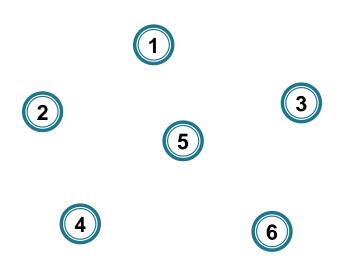
- Iniţial T= (V; ∅)
- pentru i = 1, n−1
 - alege o muchie uv cu cost minim a.î. u,v sunt în componente conexe diferite (T+uv aciclic)
 - \triangleright E(T) = E(T) \cup uv

Prim

- s vârful de start
- Iniţial T= ({s}; ∅)
- pentru i = 1, n−1
 - > alege o muchie uv cu cost minim a.î. $u \in V(T)$ și $v \notin V(T)$
 - $ightharpoonup V(T) = V(T) \cup \{v\}$
 - \succ E(T) = E(T) \cup uv

Kruskal

 Iniţial: cele n vârfuri sunt izolate, fiecare formând o componentă conexă



 Se încearcă unirea acestor componente prin muchii de cost minim

Prim

 Iniţial: se porneşte de la un vârf de start

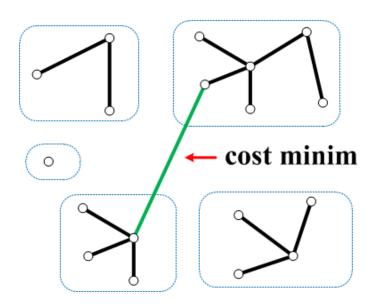


 Se adăugă pe rând câte un vârf la arborele deja construit, folosind muchii de cost minim

Kruskal

La un pas:

Muchiile selectate formează o **pădure**

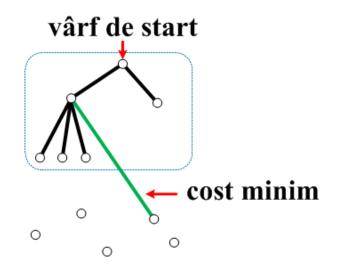


Este selectată o muchie de cost minim care unește doi arbori din pădurea curentă (două componente conexe)

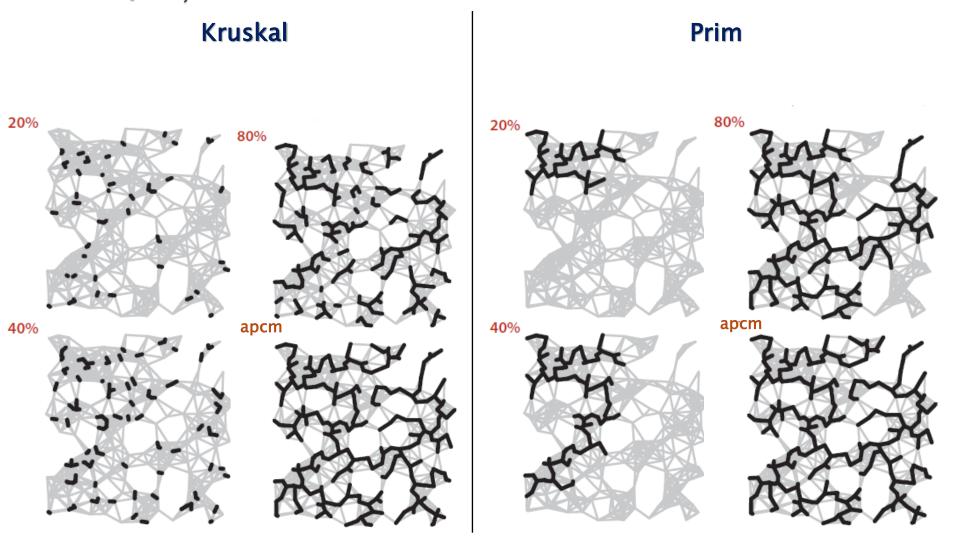
Prim

La un pas:

Muchiile selectate formează un arbore



Este selectată o muchie de cost minim care unește un vârf din arbore cu unul care nu este în arbore(neselectat)



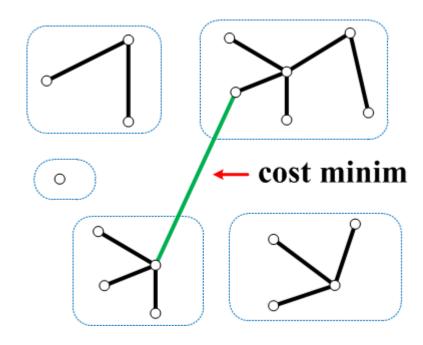
Imagine din

R. Sedgewick, K. Wayne - Algorithms, 4th edition, Pearson Education, 2011

Algoritmul lui Kruskal

Algoritmul lui Kruskal

 La un pas este selectată o muchie de cost minim din G care nu formează cicluri cu muchiile deja selectate (care unește două componente conexe din graful deja construit)

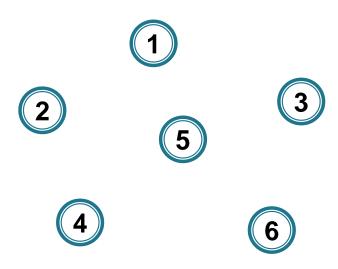


O primă formă a algoritmului

Kruskal

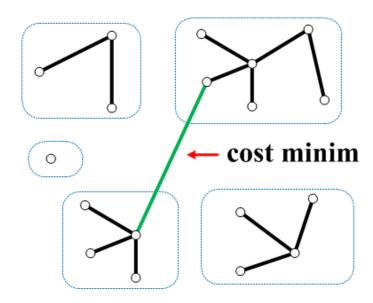
- Iniţial T= (V; ∅)
- pentru i = 1, n−1
 - alege o muchie uv cu cost minim din G a.î. u,v sunt în componente conexe diferite (T+uv aciclic)
 - $E(T) = E(T) \cup \{uv\}$

 Iniţial: cele n vârfuri sunt izolate, fiecare formând o componentă conexă

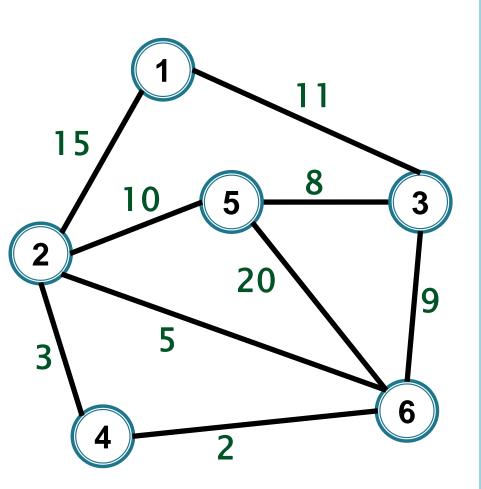


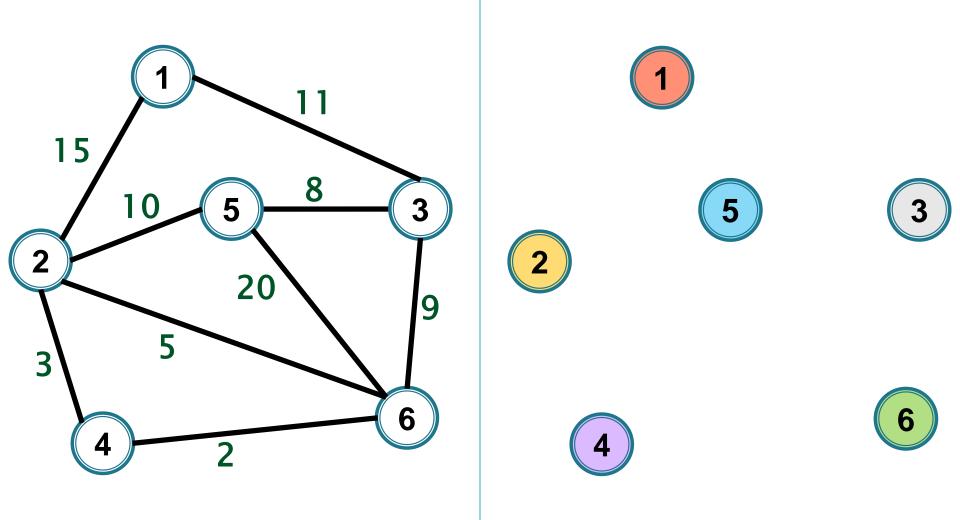
La un pas:

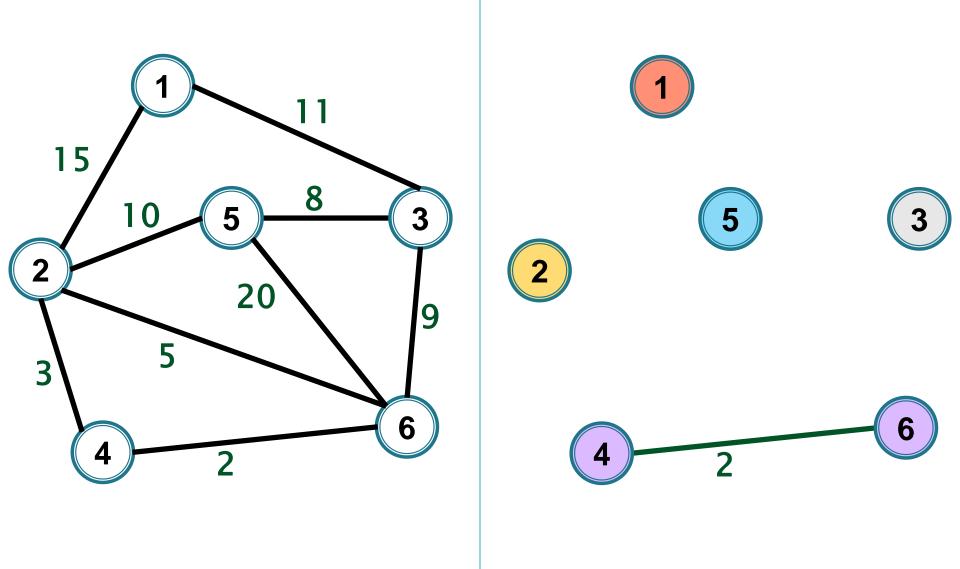
Muchiile selectate formează o **pădure**

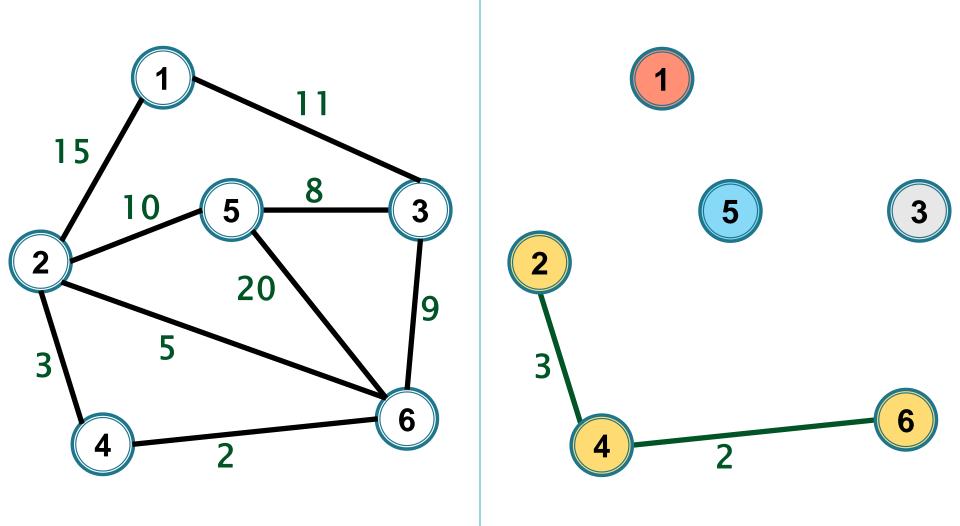


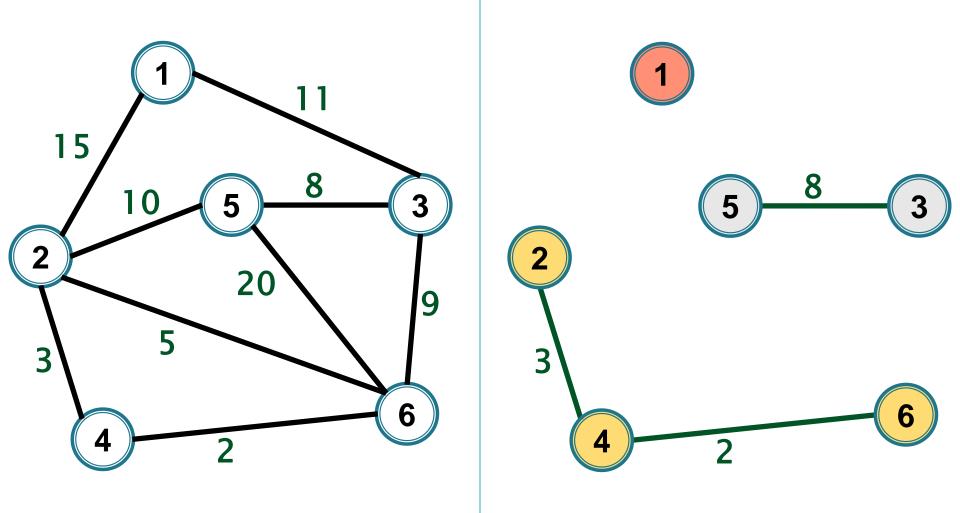
Este selectată o muchie de cost minim care unește doi arbori din pădurea curentă (două componente conexe)

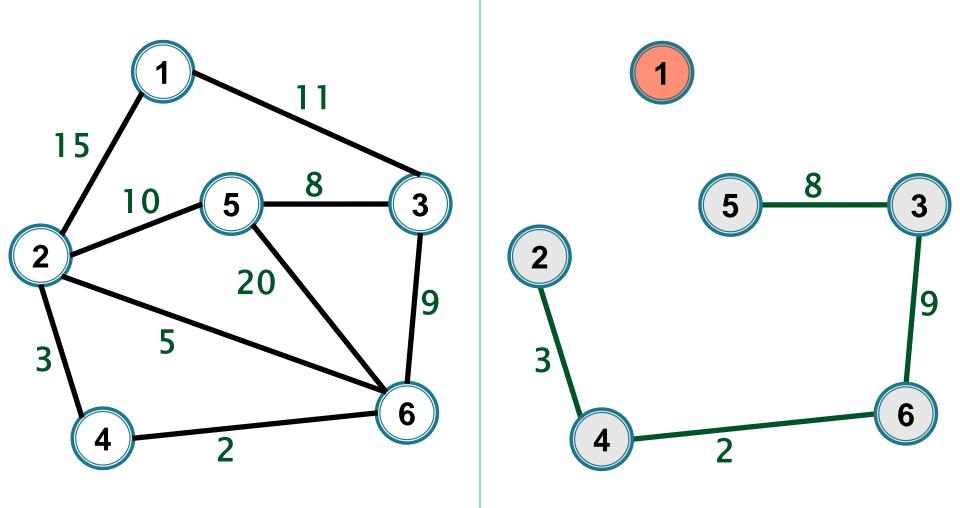


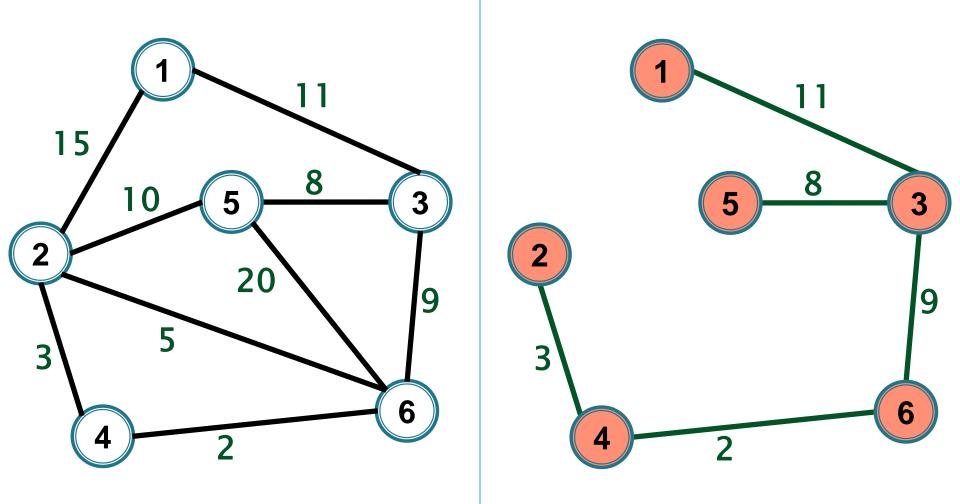












Kruskal - Implementare



1. Cum reprezentăm graful în memorie?

- 2. Cum selectăm ușor o muchie:
 - de cost minim
 - care unește două componente (nu formează cicluri cu muchiile deja selectate)



Pentru a selecta ușor o muchie de cost minim cu proprietatea dorită ordonăm crescător muchiile după cost și considerăm muchiile în această ordine



Reprezentarea grafului ponderat

• **Listă de muchii**: memorăm pentru fiecare muchie extremitățile și costul



Cum testăm dacă muchia curentă unește două componente (⇔ nu formează cicluri cu muchiile deja selectate)?



Cum testăm dacă muchia curentă unește două componente (⇔ nu formează cicluri cu muchiile deja selectate)?



Verificăm printr-o parcurgere dacă extremitățile muchiei sunt deja unite printr-un lanț



Cum testăm dacă muchia curentă unește două componente (⇔ nu formează cicluri cu muchiile deja selectate)?



Verificăm printr-o parcurgere dacă extremitățile muchiei sunt deja unite printr-un lanț

⇒ O(mn) – ineficient





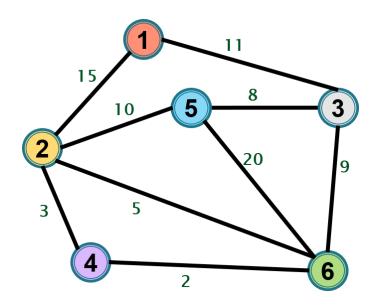
La un pas componentele conexe din T sunt mulțimi disjuncte din V (partiție a lui V)

⇒ structuri pentru mulțimi disjuncte



La un pas componentele conexe din T sunt mulțimi disjuncte din V (partiție a lui V)

- ⇒ structuri pentru mulțimi disjuncte
 - asociem fiecărei componente un reprezentant (o culoare)



- Operații necesare:
 - Initializare(u) -

• Reprez(u) -

• Reuneste(u,v) -

- Operații necesare:
 - Initializare(u) creează o componentă cu un singur vârf, u
 - Reprez(u) returnează reprezentantul (culoarea)
 componentei care conține pe u
 - Reuneste(u,v) unește componenta care conține u cu cea care conține v

O muchie uv unește două componente dacă și numai dacă

O muchie uv unește două componente dacă și numai dacă

O muchie uv unește două componente dacă și numai dacă

```
sorteaza(E)
for(v=1;v<=n;v++)
    Initializare(v);</pre>
```

```
sorteaza(E)
for (v=1; v<=n; v++)
    Initializare(v);
nrmsel=0
for (uv \in E)
   if (Reprez (u) !=Reprez (v) )
   {
```

```
sorteaza(E)
for (v=1; v<=n; v++)
    Initializare(v);
nrmsel=0
for (uv \in E)
   if (Reprez (u) !=Reprez (v) )
   {
      E(T) = E(T) \cup \{uv\};
```

```
sorteaza(E)
for (v=1; v<=n; v++)
    Initializare(v);
nrmsel=0
for (uv \in E)
   if (Reprez (u) !=Reprez (v) )
   {
      E(T) = E(T) \cup \{uv\};
      Reuneste (u,v);
      nrmsel=nrmsel+1;
      if(nrmsel==n-1)
         STOP;
```

Complexitate



De câte ori se execută fiecare operație?

Complexitate

- Sortare \rightarrow O(m log m) = O(m log n)
- ? * Initializare
- ? * Reprez
- ? * Reuneste

Complexitate

- Sortare \rightarrow O(m log m) = O(m log n)
- n * Initializare
- 2m * Reprez
- (n-1) * Reuneste

Depinde de modalitatea de memorare a componentelor

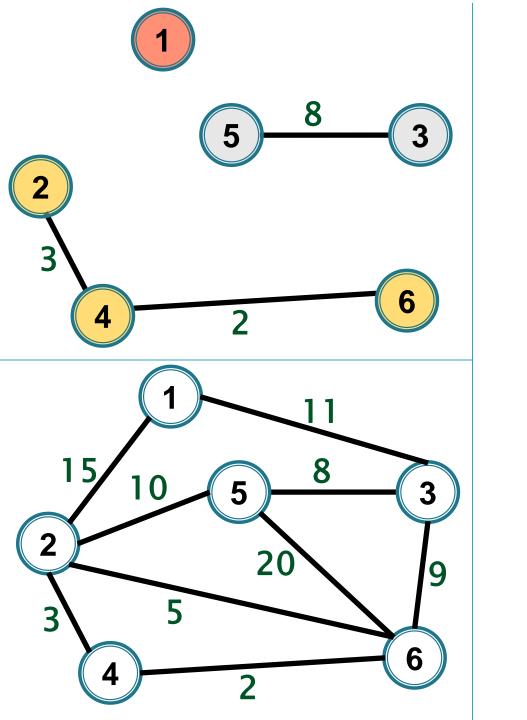


Cum memorăm componentele + reprezentantul / culoarea componentei în care se află un vârf?



Varianta 1 - memorăm într-un vector pentru fiecare vârf reprezentantul/culoarea componentei din care face parte

r[u] = culoarea (reprezentantul) componentei care conține vârful u



r = [1, 2, 3, 2, 3, 2]

Initializare

Reprez

Reuneste

▶ Initializare – O(1)

```
void Initializare(int u) {
    r[u]=u;
}
```

Reprez

Reuneste

▶ Initializare – O(1)

```
void Initializare(int u) {
    r[u]=u;
}

Reprez - O(1)
   int Reprez(int u) {
    return r[u];
}
```

Reuneste

```
▶ Initializare – O(1)
     void Initializare(int u) {
         r[u]=u;
▶ Reprez – O(1)
     int Reprez(int u) {
          return r[u];
Reuneste – O(n)
                        void Reuneste(int u,int v)
                           r1 = Reprez(u); //r1=r[u]
                           r2 = Reprez(v); //r2=r[v]
                           for (k=1; k \le n; k++)
                             if(r[k] == r2)
                                r[k] = r1;
```

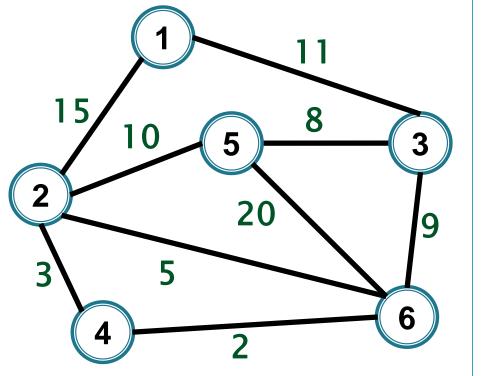
Complexitate

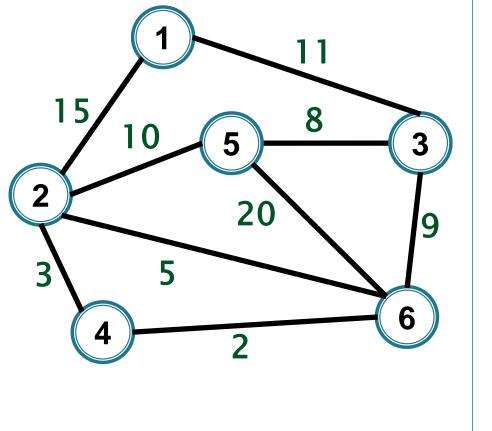
Varianta 1- dacă folosim vector de reprezentanți

```
• Sortare \rightarrow O(m log m) = O(m log n)
```

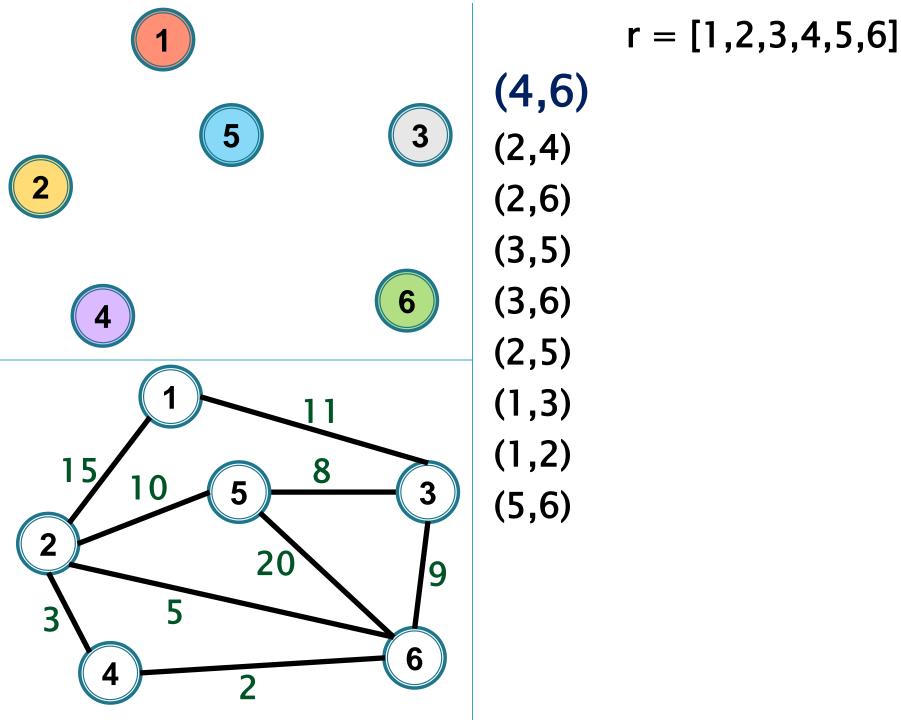
- n * Initializare -> O(n)
- 2m * Reprez -> O(m)
- (n-1) * Reuneste $-> O(n^2)$

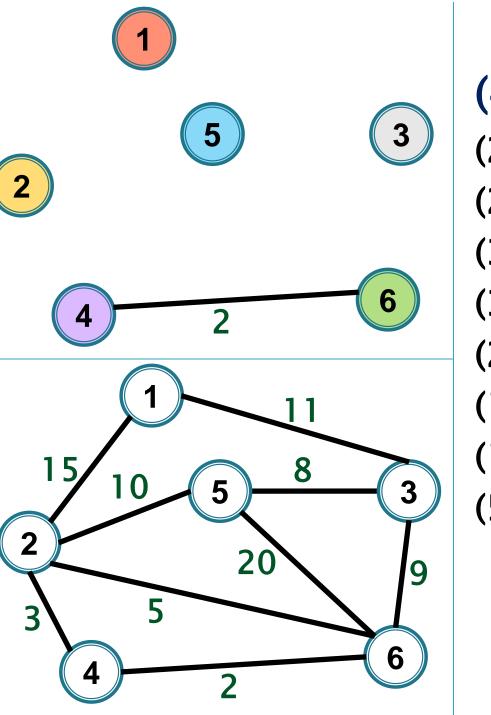
 $O(m log n + n^2)$





- (4,6)
- (2,4)
- (2,6)
- (3,5)
- (3,6)
- (2,5)
- (1,3)
- (1,2)
- (5,6)

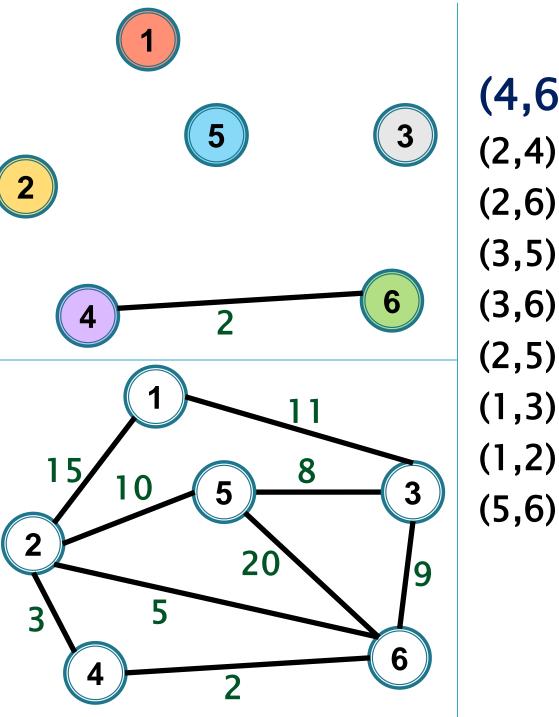




$$r = [1,2,3,4,5,6]$$

(4,6)
$$r(4) \neq r(6)$$

- (2,4)
- (2,6)
- (3,5)
- (3,6)
- (2,5)
- (1,3)
- (1,2)
- (5,6)



$$r = [1,2,3,4,5,6]$$

(4,6)Reuneste(4, 6)

(2,6)

(3,5)

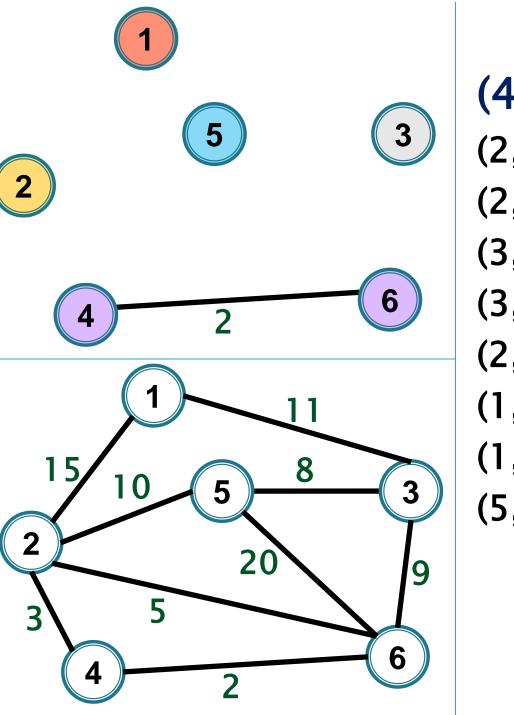
(3,6)

(2,5)

(1,3)

(1,2)

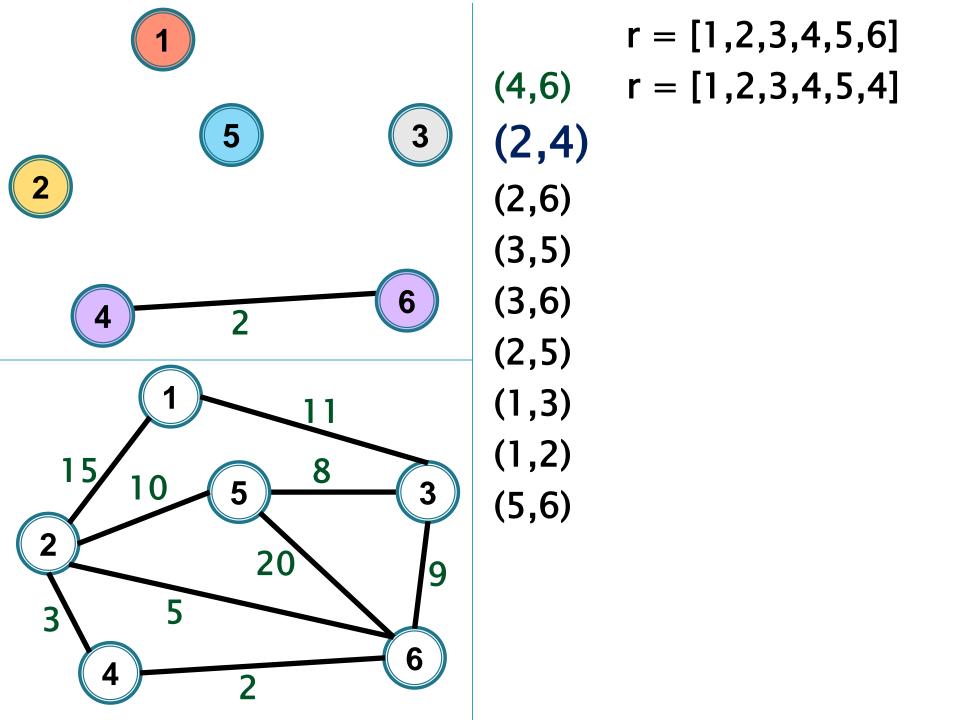
(5,6)

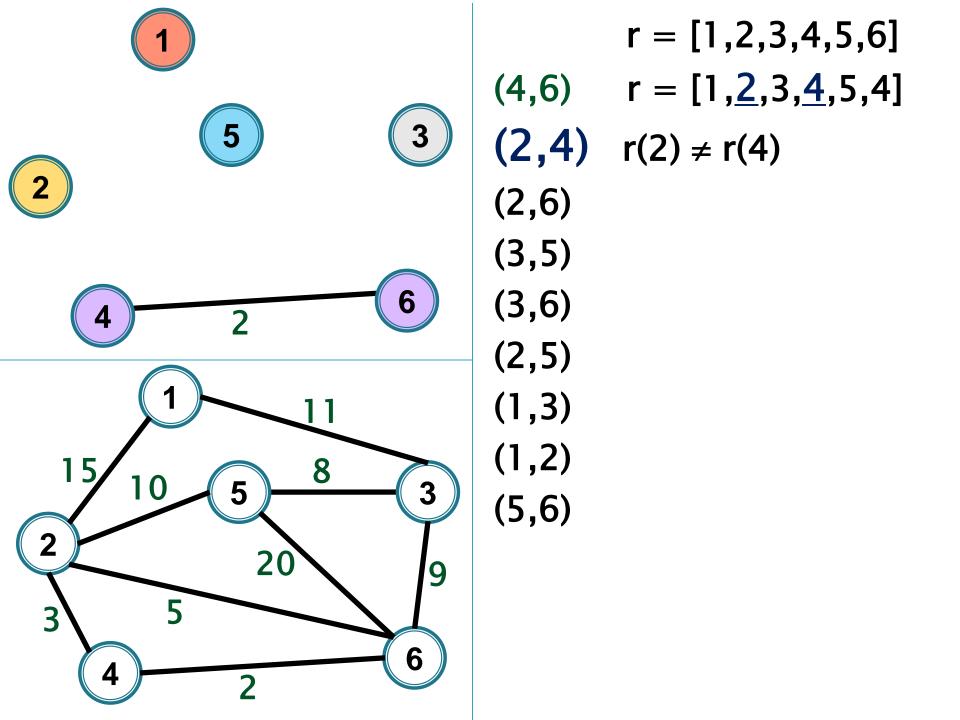


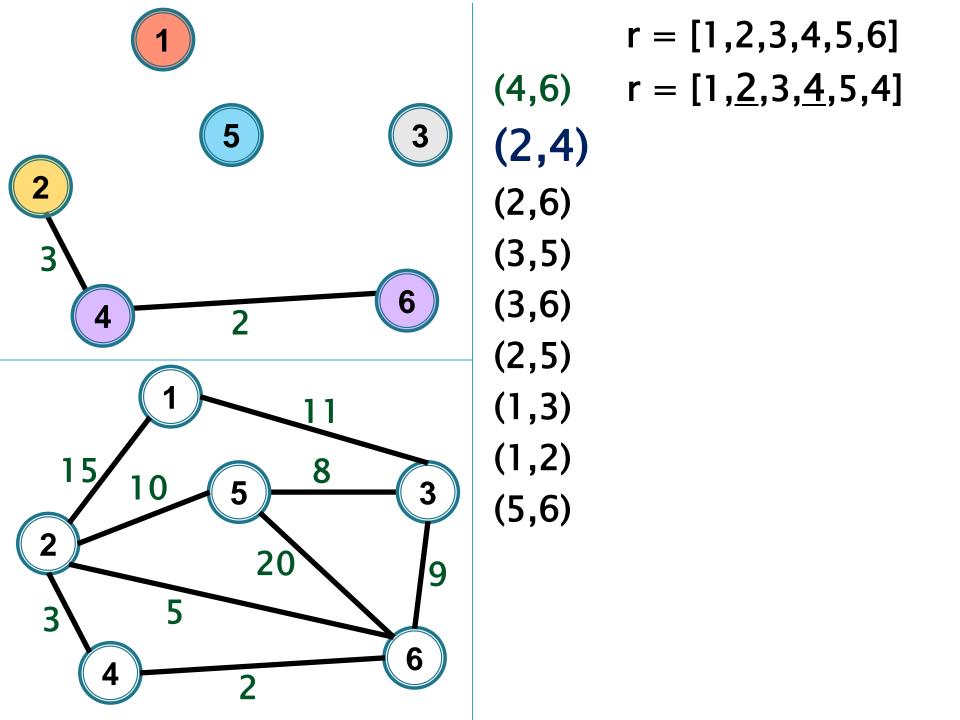
$$r = [1,2,3,4,5,6]$$

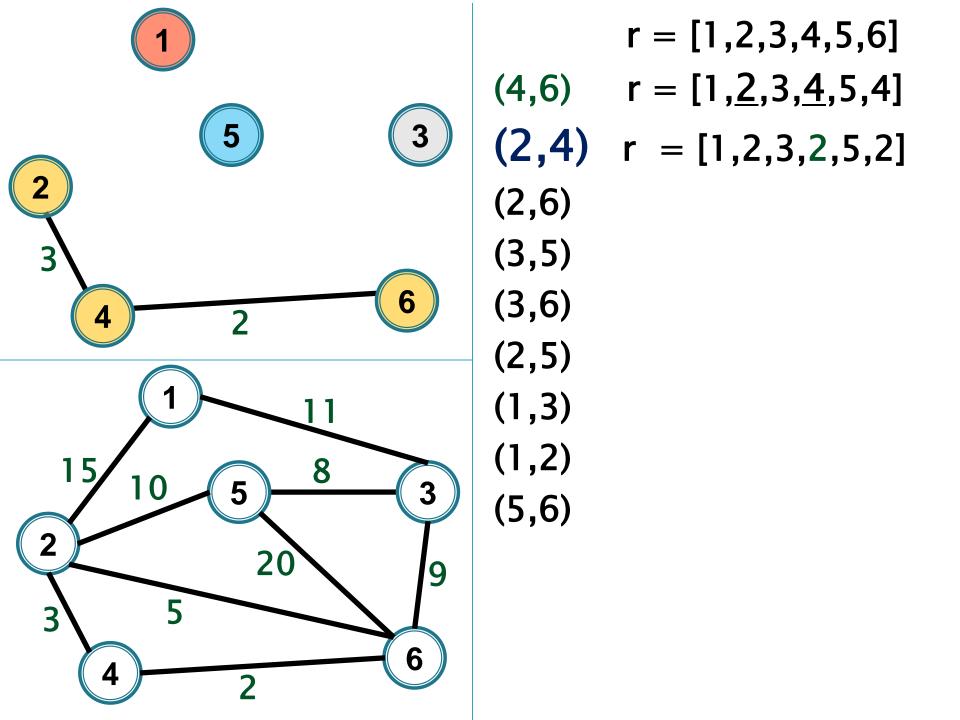
$$(4,6) \quad r = [1,2,3,4,5,4]$$

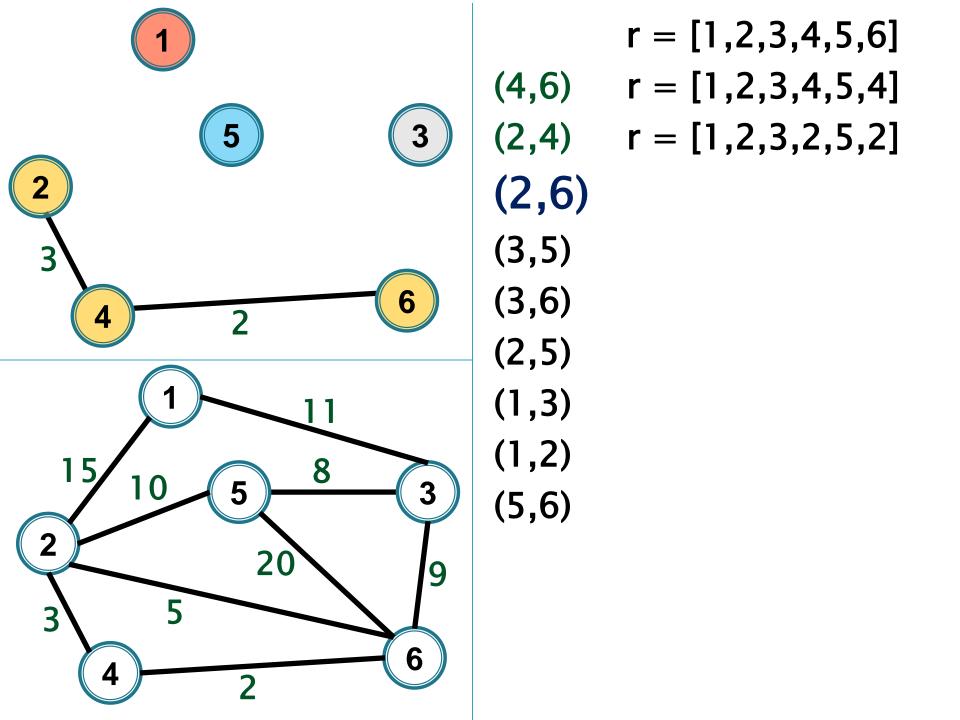
- (2,4)
- (2,6)
- (3,5)
- (3,6)
- (2,5)
- (1,3)
- (1,2)
- (5,6)

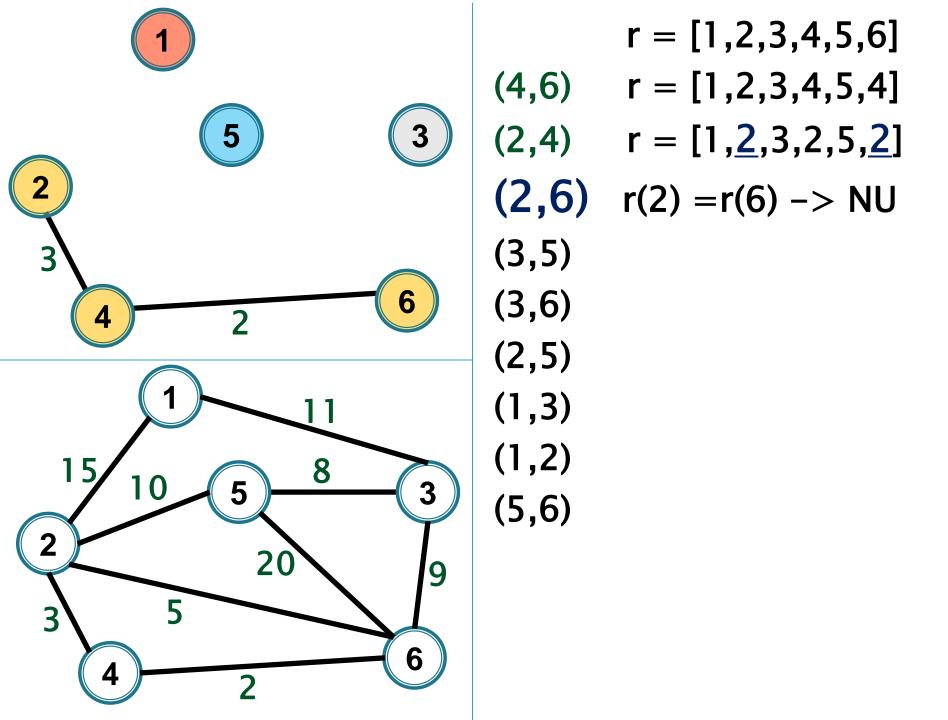


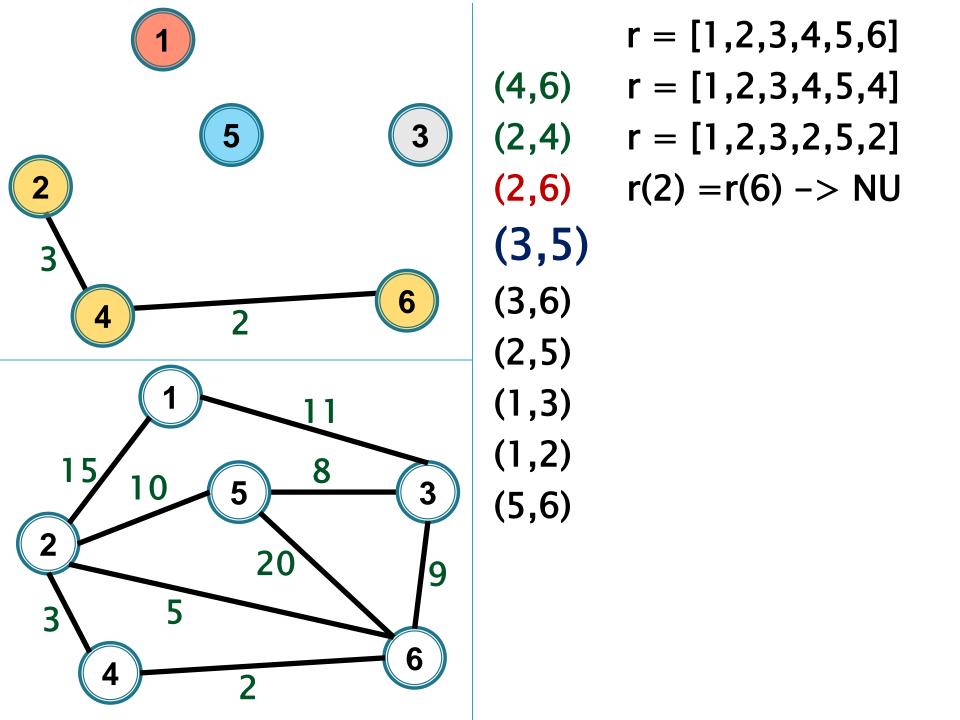


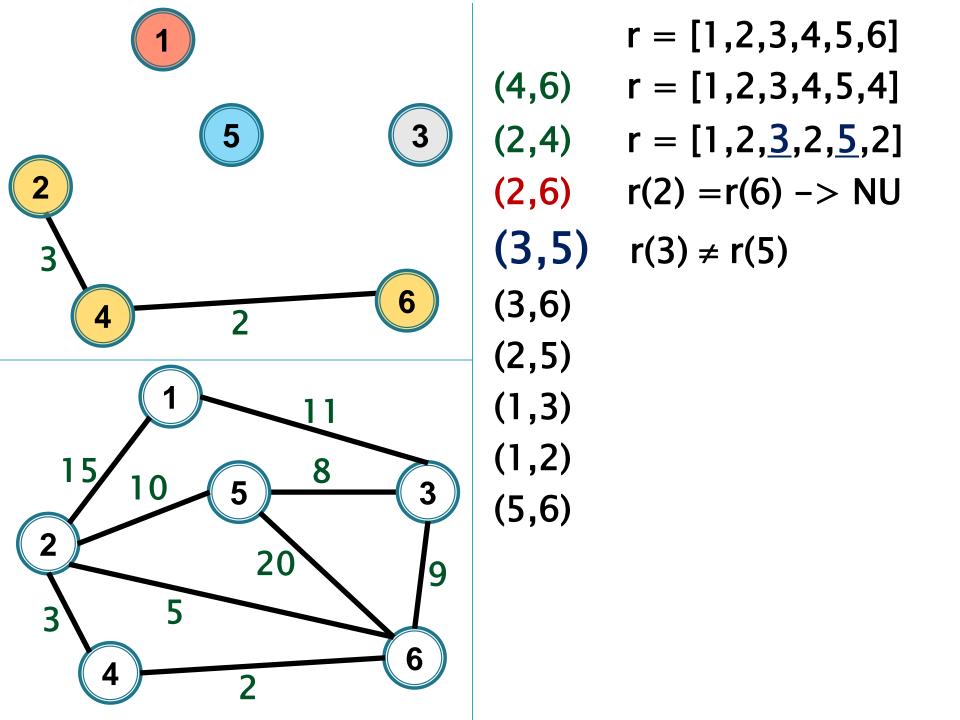


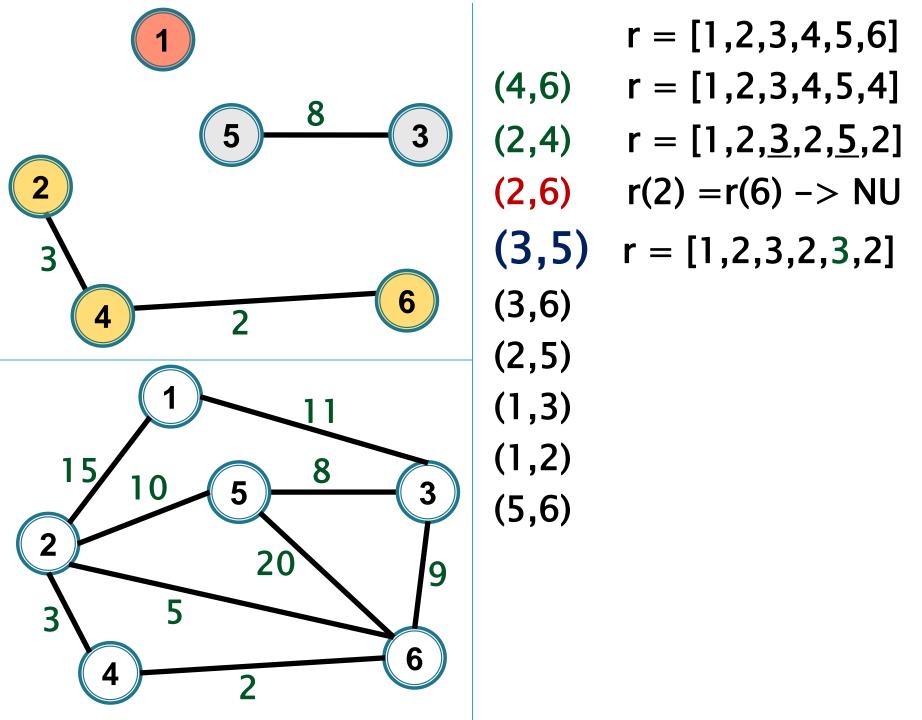


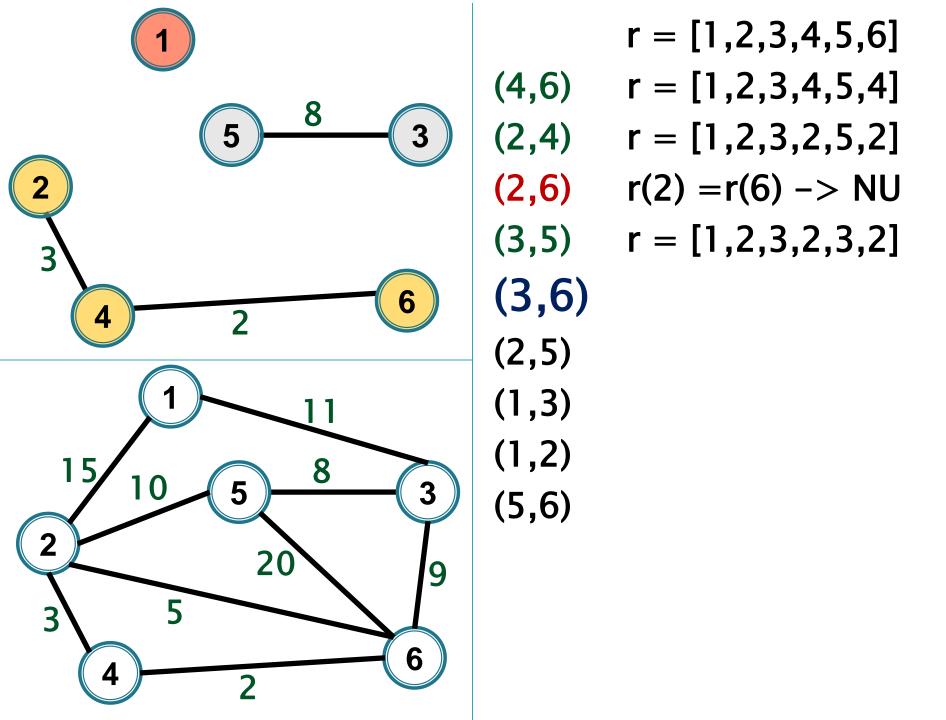


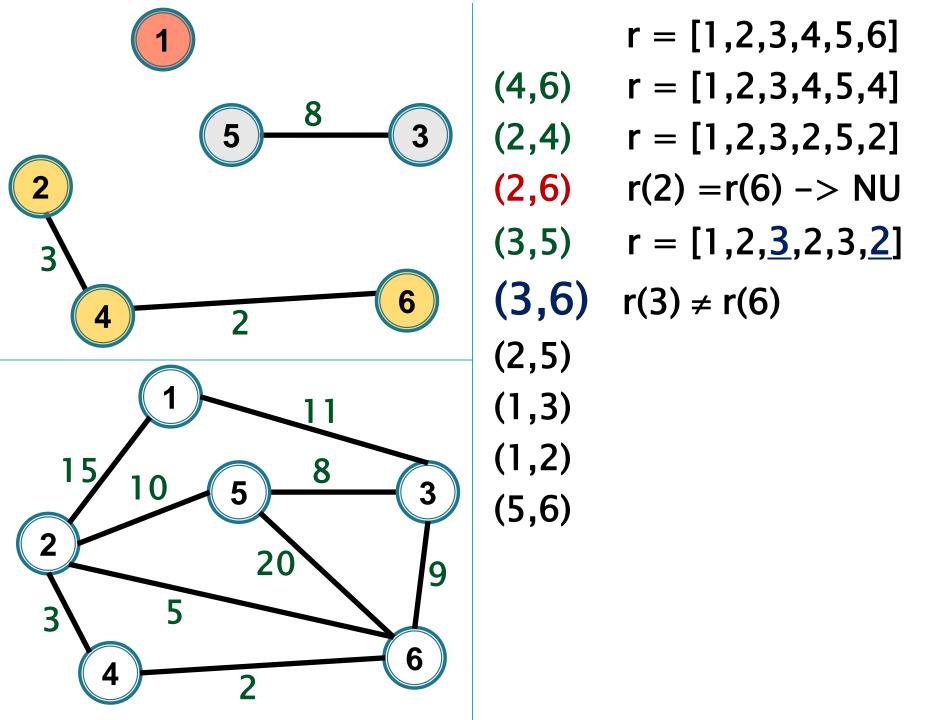


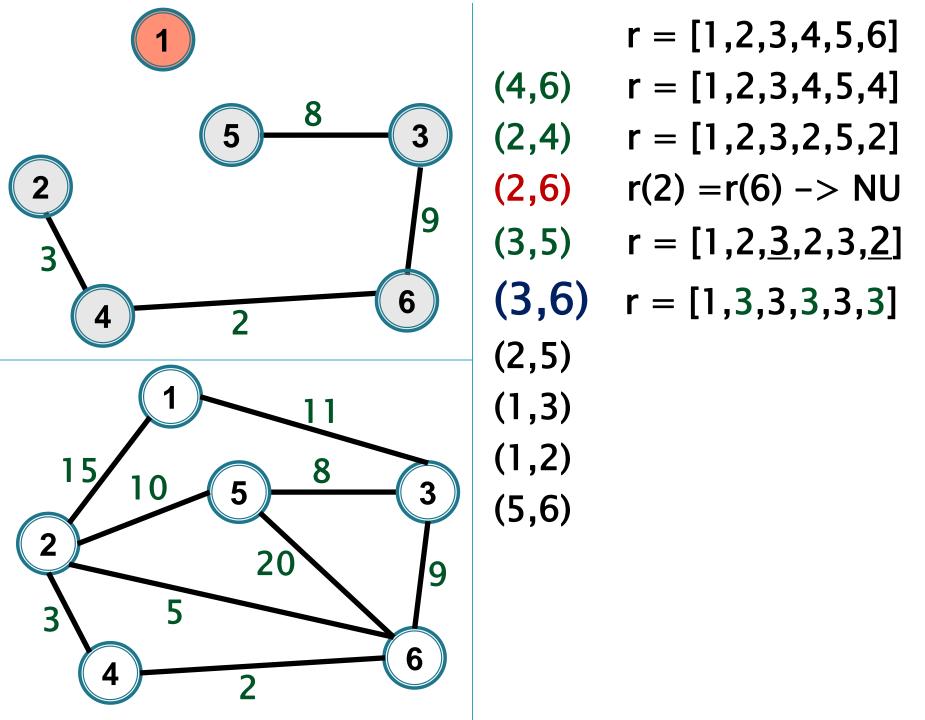


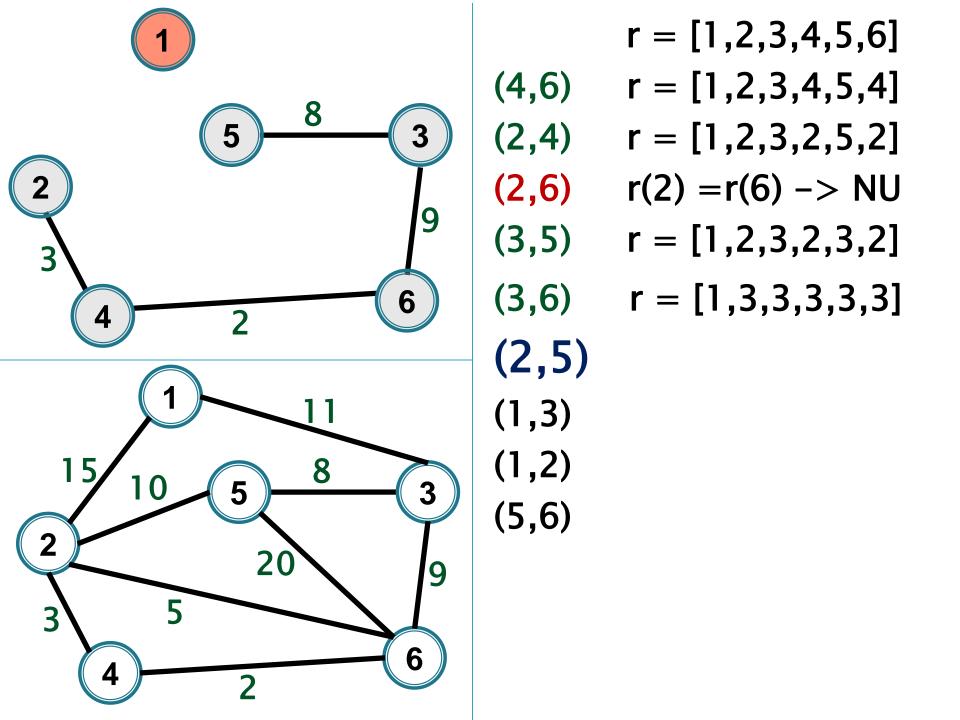


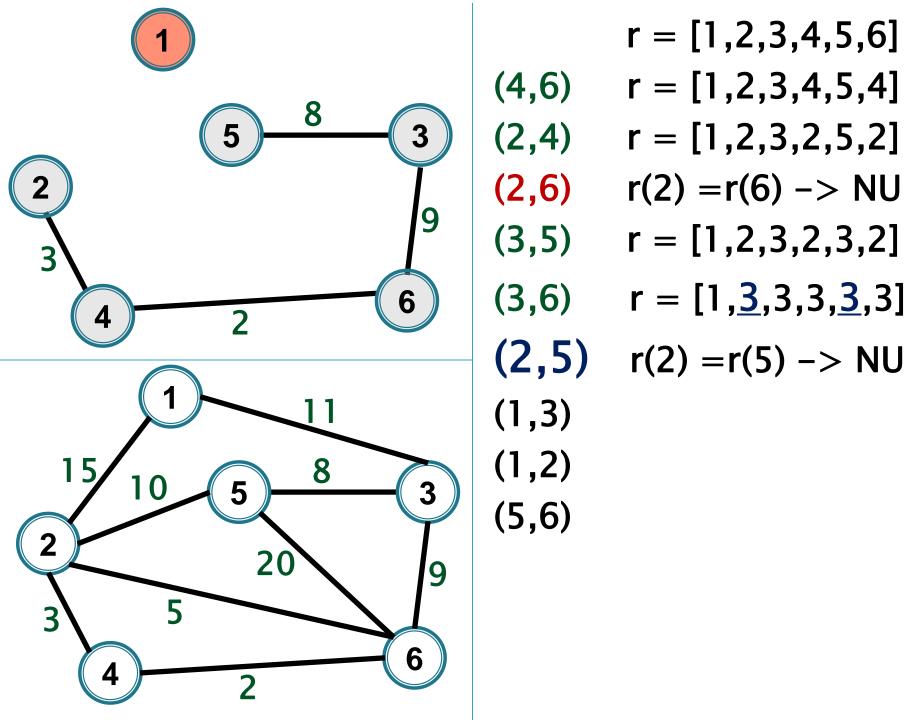


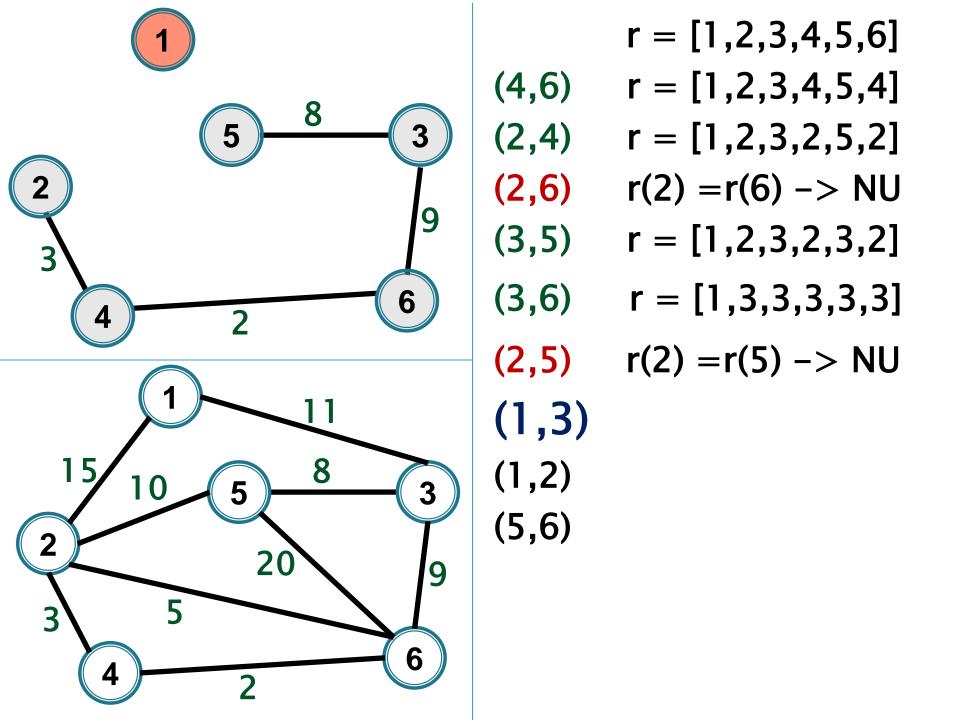


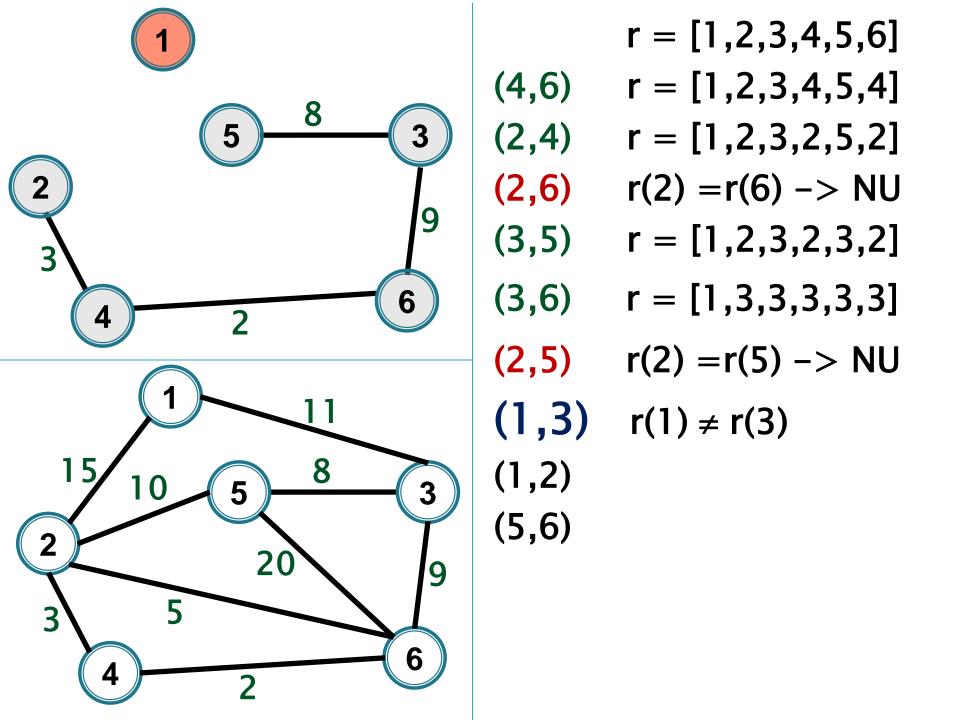


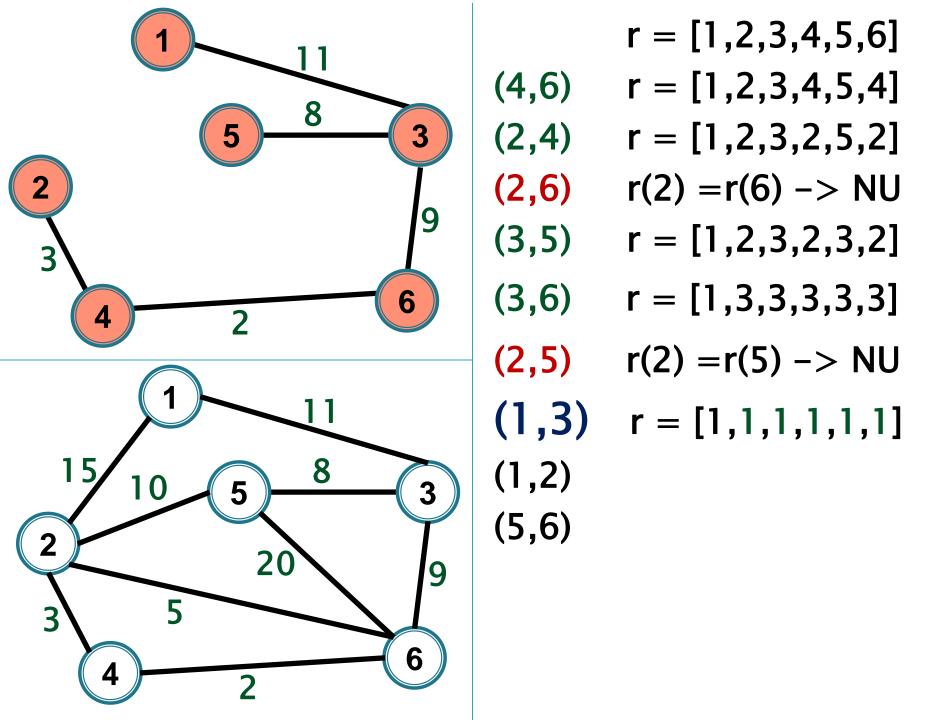


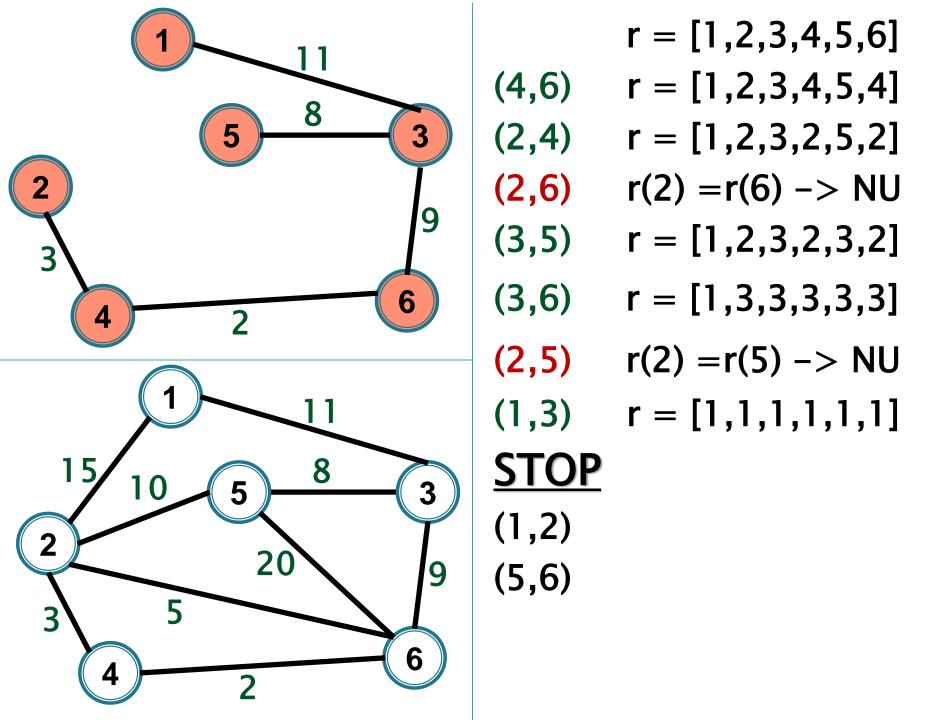












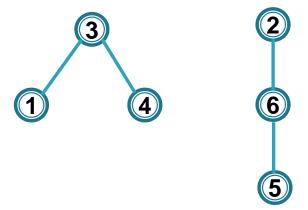


Varianta 2 - Structuri pentru mulțimi disjuncte Union/Find

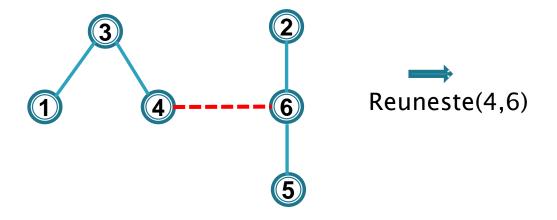


Varianta 2 - Structuri pentru mulțimi disjuncte Union/Find - arbori cu rădăcină

- memorăm componentele conexe ca arbori, folosind vectorul tata;
- reprezentantul componentei va fi rădăcina arborelui

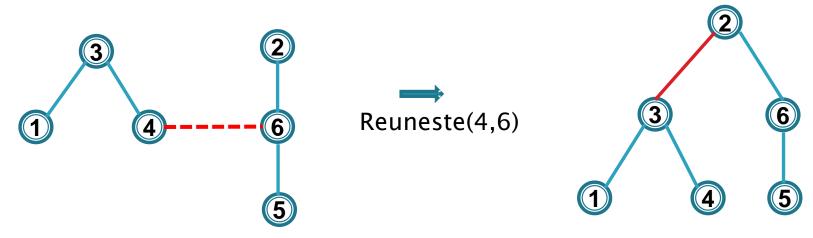


 Reuniunea a doi arbori ⇒ rădăcina unui arbore devine fiu al rădăcinii celuilalt arbore



 Reuniunea se va face în funcţie de înălţimea/dimensiunea arborilor (reuniune ponderată), pentru a obţine arbori de înălţime mică

⇒ arbori de înălțime logaritmică



 arborele cu înălţimea mai mică devine subarbore al rădăcinii celuilalt arbore

Detalii de implementare operații cu structuri Union/Find pentru mulțimi disjuncte:

- Initializare
- Reprez(u) ⇒ determinarea rădăcinii arborelui care conține u
 + compresie de cale (v. seminar+laborator)
- Reuneste(u,v) ⇒ reuniune ponderată

```
void Initializare(int u) {
    tata[u]=h[u]=0;
}
int Reprez(int u) {
    while(tata[u]!=0)
        u = tata[u];
    return u;
}
```

```
void Initializare(int u) {
    tata[u]=h[u]=0;
}
int Reprez(int u) {
    while(tata[u]!=0)
        u = tata[u];
    return u;
}
```

```
void Reuneste(int u,int v)
{
   int ru,rv;
   ru = Reprez(u);
   rv = Reprez(v);
   if (h[ru] > h[rv])
       tata[rv] = ru;
   else{
       tata[ru] = rv;
```

```
void Initializare(int u) {
    tata[u]=h[u]=0;
}
int Reprez(int u) {
    while(tata[u]!=0)
        u = tata[u];
    return u;
}
```

```
void Reuneste(int u,int v)
{
   int ru, rv;
   ru = Reprez(u);
   rv = Reprez(v);
   if (h[ru] > h[rv])
       tata[rv] = ru;
   else{
       tata[ru] = rv;
       if(h[ru] == h[rv])
           h[rv] = h[rv]+1;
```

Complexitate

Varianta 2 - dacă folosim arbori Union/Find

- Sortare \rightarrow O(m log m) = O(m log n)
- n * Initializare -> O(n)
- 2m * Reprez ->
- (n-1) * Reuneste ->

Complexitate

Varianta 2 - dacă folosim arbori Union/Find

- Sortare \rightarrow O(m log m) = O(m log n)
- n * Initializare -> O(n)
- 2m * Reprez −> O(m log n)
- (n-1) * Reuneste -> O(n log n)

Complexitate

Varianta 2 - dacă folosim arbori Union/Find

```
• Sortare \rightarrow O(m log m) = O(m log n)
```

- n * Initializare -> O(n)
- 2m * Reprez -> O(m log n)
- (n-1) * Reuneste → O(n log n)

mai mică dacă

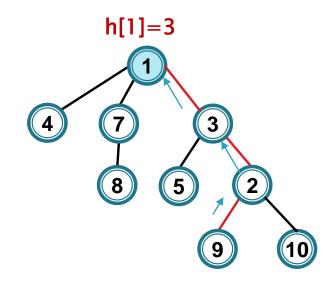
folosim și compresie
de cale

O(m log n)

Compresie de cale

```
int Reprez(int u) {
   if (tata[u]==0)
        return u;
   tata[u]=Reprez(tata[u]);
   return tata[u];
}
```

După apelul Reprez(9) pentru arborele

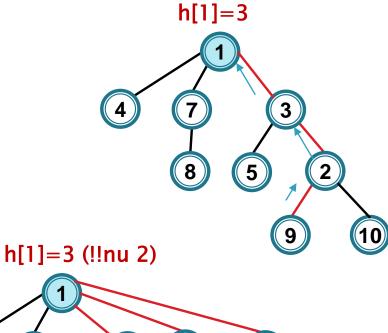


rezultatul va fi 1, iar arborele devine

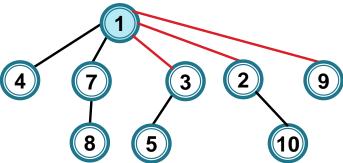
Compresie de cale

```
int Reprez(int u) {
   if (tata[u]==0)
       return u;
   tata[u]=Reprez(tata[u]);
   return tata[u];
}
```

După apelul Reprez(9) pentru arborele



rezultatul va fi 1, iar arborele devine



Concluzii complexitate

- Vector de culori $O(m log n + n^2)$
- Structuri union/find O(m log n)

Temă

- Dacă ponderile sunt in mulțimea {1, ..., k}, k<100, ce complexitate are algoritmul lui Kruskal?
 - se pot sorta muchiile cu o complexitate mai mică decât O(m log(n))?
- Dacă ponderile sunt in mulțimea {1,..., |V|} ce complexitate are algoritmul lui Kruskal?