

## Lista de Exercícios - Matrizes Inversas

Prof. Helder G. G. de Lima<sup>1</sup>

### Legenda



Cálculos



Conceitos



Teoria



Software

### Questões

- ✓ 1. Exiba matrizes quadradas  $A$  e  $B$  de ordem  $2 \times 2$  que exemplifiquem as situações a seguir. Compare com o que ocorreria se  $A$  e  $B$  fossem números reais.

(a) Mesmo que  $A \neq B$  pode existir uma matriz  $P$  tal que  $A = P^{-1}BP$ .



2. Calcule, se existir, a inversa de cada uma das matrizes a seguir:

$$(a) D = \begin{bmatrix} 1 & -2 & -3 \\ 1 & -3 & 2 \\ -2 & 4 & 5 \end{bmatrix} \quad (b) T = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & -2 & 2 \end{bmatrix} \quad (c) U = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 3 & 3 \\ 0 & 3 & 0 & -3 \\ 3 & 3 & -3 & -6 \\ 0 & 0 & 3 & 6 \end{bmatrix}$$



3. Calcule a matriz inversa de  $P = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & -5 & -1 & 2 \end{bmatrix}$  e verifique que  $\det(P^{-1}) = \frac{1}{\det(P)}$ .



4. Se  $M = PQP^{-1}$ ,  $P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 5 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$  e  $Q = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 20 & -7 \\ 3 & 1 & 21 & -1 \\ 0 & 0 & -3 & 1 \\ -1 & 0 & -7 & 1 \end{bmatrix}$ , calcule  $\det(M)$ .

- ✓ 5. Dê exemplos de matrizes  $A$  e  $B$  tais que

- (a)  $A + B$  seja inversível, mas  $A$  e  $B$  não sejam  
(b)  $A$  e  $B$  sejam inversíveis, mas  $A + B$  não seja  
(c)  $A$ ,  $B$  e  $A + B$  sejam inversíveis



6. Utilize matrizes inversas para resolver os seguintes sistemas lineares (quando for possível).


$$(a) \begin{cases} 5s - 5\pi t = -5\pi^2 \\ -s + (\pi + 3)t = \pi(\pi + 6) \end{cases} \quad (b) \begin{cases} 4x_1 + 4x_2 = 16 \\ 5x_2 - 15x_4 = 2 \\ 2x_1 + 2x_2 + x_3 = 12 \\ -x_2 + 8x_4 = 3/5 \end{cases}$$

<sup>1</sup>Este é um material de acesso livre distribuído sob os termos da licença [Creative Commons BY-SA 4.0](https://creativecommons.org/licenses/by-sa/4.0/)






$$(c) \begin{cases} 3x_1 - 12x_2 - 6x_3 & + 9x_5 = -21 \\ -x_1 + 4x_2 + 2x_3 & - 3x_5 = 7 \\ \frac{1}{2}x_1 - 2x_2 - x_3 + x_4 - \frac{3}{2}x_5 & = -\frac{5}{2} \\ -7x_1 + 28x_2 + 15x_3 & - 23x_5 = 53 \end{cases} \quad (d) \begin{cases} b + 6c = 6 \\ a + 6b - 5c = -3 \\ 3a + 20b - 3c = 1 \end{cases}$$


 7. Resolva os seguintes sistemas lineares sobre  $\mathbb{R}$ , usando matrizes inversas:


$$(a) \begin{cases} -y + 5z = 2 \\ x + 2y + 3z = 7 \\ 2x + 4y + 5z = 13 \end{cases} \quad (b) \begin{cases} -v + 5w = 0 \\ u + 2v + 3w = 0 \\ 2u + 4v + 5w = 0 \end{cases} \quad (c) \begin{cases} -q + 5r = -2 \\ p + 2q + 3r = 3 \\ 2p + 4q + 5r = 1 \end{cases}$$

 8. Suponha que  $M = \begin{bmatrix} -1 & 2 & 3 \\ 2 & -4 & 5 \\ -1 & 1 & 7 \end{bmatrix}$  e  $X = \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix} \in M_{3 \times 3}(\mathbb{R})$  são tais que  $MX = I_{3 \times 3}$ . Determine  $X$ , por meio da comparação das entradas de  $MX$  e  $I$ , e depois calcule  $XM$ .

9. Em um software de computação numérica (GNU Octave<sup>2</sup>, o Scilab<sup>3</sup>, MatLab, etc):

-  (a) Sortear ao acaso 10 matrizes de ordem  $7 \times 7$  e verificar quantas delas são inversíveis.  
**Dica:** o comando `rand(m,n)` gera aleatoriamente uma matriz de ordem  $m \times n$ , e o comando `det(A)` calcula o determinante da matriz  $A$ .
-  (b) Repetir o experimento anterior com matrizes quadradas de algum outro tamanho. O que ocorre com a maioria das matrizes em cada uma das dimensões consideradas?
- (c) Escolher matrizes triangulares superiores  $A_2$ ,  $A_3$  e  $A_4$  de ordens  $2 \times 2$ ,  $3 \times 3$  e  $4 \times 4$  respectivamente, todas com zeros na diagonal e então:
  -  i. Calcular as potências  $A_2^2$ ,  $A_3^3$  e  $A_4^4$ .
  -  ii. Com base nos resultados obtidos, formule uma conjectura a respeito da  $n$ -ésima potência das matrizes triangulares superiores  $n \times n$ , com zeros na diagonal.
  -  iii. Prove que o seu palpite é realmente válido para **qualquer** matriz nas condições acima (pelo menos nos casos  $2 \times 2$  e  $3 \times 3$ ).

 10. Para que valor(es) de  $t \in \mathbb{R}$  a matriz  $T = \begin{bmatrix} -1 & 9 & 1 \\ -1 & t & 3 \\ -1 & 9 & t+1 \end{bmatrix}$  é inversível? Qual é a inversa?

 11. Existe algum  $t \in \mathbb{R}$  para o qual  $N = \begin{bmatrix} 2-t & 0 & -4 \\ 6 & 1-t & -15 \\ 2 & 0 & -4-t \end{bmatrix} \in M_{3 \times 3}(\mathbb{R})$  não é inversível?

<sup>2</sup><https://www.gnu.org/software/octave/download.html>

<sup>3</sup><http://www.scilab.org/download/latest>

# Respostas

1. Há uma infinidade de matrizes que exemplificam a afirmação feita. Segue um exemplo:

(a) Se  $P = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$  e  $B = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$  então  $A = P^{-1}BP = \begin{bmatrix} 7 & 4 \\ -3 & -2 \end{bmatrix}$  é diferente de  $B$ .

2. (a)  $D^{-1} = \begin{bmatrix} -23 & -2 & -13 \\ -9 & -1 & -5 \\ -2 & 0 & -1 \end{bmatrix}$

(b)  $T^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$

(c)  $U^{-1} = \begin{bmatrix} 1/3 & -1/3 & 1/3 & 0 \\ -1/3 & 1/3 & 0 & 1/3 \\ 2/3 & 0 & 0 & -1/3 \\ -1/3 & 0 & 0 & 1/3 \end{bmatrix}$

3.  $\det(P^{-1}) = -1/8 = \frac{1}{-8} = \frac{1}{\det(P)} = \det(P)^{-1}$

4.  $M = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ -2 & 0 & -1 & 2 \\ -1 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$  e  $\det(M) = \det(P) \det(Q) \det(P^{-1}) = \frac{\det(P) \det(Q)}{\det(P)} = \det(Q) = -1$

5. (a) Se  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$  e  $B = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ , então  $A + B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = I$ , que é inversível. Porém,  $A$  e  $B$  não são inversíveis, já que possuem uma coluna de zeros.

- (b) Se  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$  e  $B = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ , então  $A + B = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$  não é inversível, pois  $AX = 0$  tem uma solução não nula  $X = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ . Porém,  $A = A^{-1}$  e  $B = B^{-1}$  são inversíveis.

- (c) Se  $A = B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ , então  $A + B = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$  e as matrizes  $A$ ,  $B$  e  $A + B$  são inversíveis, sendo  $A^{-1} = B^{-1} = I$  e  $(A + B)^{-1} = (2I)^{-1} = \frac{1}{2}I$ .

6. (a) Primeiro é preciso determinar a inversa de  $A$ , e para isso serão usadas as mesmas operações elementares que produziram a forma escalonada reduzida de  $A$ :

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 5 & -5\pi & 1 & 0 \\ -1 & \pi + 3 & 0 & 1 \end{bmatrix} &\xrightarrow{\frac{1}{5}L_1} \begin{bmatrix} 1 & -\pi & 1/5 & 0 \\ -1 & \pi + 3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_2+L_1} \begin{bmatrix} 1 & -\pi & 1/5 & 0 \\ 0 & 3 & 1/5 & 1 \end{bmatrix} \\ &\xrightarrow{\frac{1}{3}L_2} \begin{bmatrix} 1 & -\pi & 1/5 & 0 \\ 0 & 1 & 1/15 & 1/3 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_1+\pi L_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1/5 + \pi/15 & \pi/3 \\ 0 & 1 & 1/15 & 1/3 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Assim,  $A^{-1} = \begin{bmatrix} 1/5 + \pi/15 & \pi/3 \\ 1/15 & 1/3 \end{bmatrix} = \frac{1}{15} \begin{bmatrix} 3 + \pi & 5\pi \\ 1 & 5 \end{bmatrix}$ .

Sempre que  $AX = B$  e  $A$  é inversível, vale  $X = A^{-1}B$ . Assim, para  $B = \begin{bmatrix} -5\pi^2 \\ \pi(\pi+6) \end{bmatrix}$ , tem-se

$$X = \frac{1}{15} \begin{bmatrix} 3+\pi & 5\pi \\ 1 & 5 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -5\pi^2 \\ \pi(\pi+6) \end{bmatrix} = \frac{1}{15} \begin{bmatrix} -5\pi^2(3+\pi) + 5\pi^2(\pi+6) \\ -5\pi^2 + 5\pi(\pi+6) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \pi^2 \\ 2\pi \end{bmatrix}.$$

- (b) Primeiro, determina-se  $A^{-1}$  usando as mesmas operações elementares que produziram a forma escalonada reduzida de  $A$ :

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 4 & 4 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 & -15 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 8 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\frac{1}{4}L_1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 1/4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 & -15 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 8 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \\ & \xrightarrow{L_3-2L_1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 1/4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 & -15 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1/2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 8 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\frac{1}{5}L_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 1/4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -3 & 0 & 1/5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1/2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 8 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \\ & \xrightarrow{L_4+L_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 1/4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -3 & 0 & 1/5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1/2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 5 & 0 & 1/5 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\frac{1}{5}L_4} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 1/4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -3 & 0 & 1/5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1/2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1/25 & 0 & 1/5 \end{bmatrix} \\ & \xrightarrow{L_2+3L_4} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 1/4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 8/25 & 0 & 3/5 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1/2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1/25 & 0 & 1/5 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_1-L_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1/4 & -8/25 & 0 & -3/5 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 8/25 & 0 & 3/5 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1/2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1/25 & 0 & 1/5 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

$$\text{Assim, } A^{-1} = \begin{bmatrix} 1/4 & -8/25 & 0 & -3/5 \\ 0 & 8/25 & 0 & 3/5 \\ -1/2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1/25 & 0 & 1/5 \end{bmatrix} = \frac{1}{100} \begin{bmatrix} 25 & -32 & 0 & -60 \\ 0 & 32 & 0 & 60 \\ -50 & 0 & 100 & 0 \\ 0 & 4 & 0 & 20 \end{bmatrix} \text{ e a solução}$$

$$X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} \text{ do sistema é obtida através da seguinte multiplicação:}$$

$$X = A^{-1}B = \frac{1}{100} \begin{bmatrix} 25 & -32 & 0 & -60 \\ 0 & 32 & 0 & 60 \\ -50 & 0 & 100 & 0 \\ 0 & 4 & 0 & 20 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 16 \\ 2 \\ 12 \\ 3/5 \end{bmatrix} = \frac{1}{100} \begin{bmatrix} 300 \\ 100 \\ 400 \\ 20 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 4 \\ 1/5 \end{bmatrix}$$

- (c) A matriz (não aumentada) associada ao sistema não é quadrada.

- (d) A matriz associada ao sistema não é inversível, pois sua forma escalonada reduzida não é a matriz identidade.

7. Os três sistemas podem ser escritos na forma  $AX = B$  com uma mesma matriz  $A =$

$\begin{bmatrix} 0 & -1 & 5 \\ 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 5 \end{bmatrix}$ , então será preciso calcular apenas uma matriz inversa:

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 0 & -1 & 5 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 4 & 5 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} &\xrightarrow{L_1 \leftrightarrow L_2} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 5 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 4 & 5 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_3 - 2L_1} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 5 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & -2 & 1 \end{bmatrix} \\ &\xrightarrow{-L_2} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -5 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & -2 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{-L_3} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -5 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 & -1 \end{bmatrix} \\ &\xrightarrow{L_2 + 5L_3} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 10 & -5 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_1 - 3L_3} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 & -5 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 10 & -5 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 & -1 \end{bmatrix} \\ &\xrightarrow{L_1 - 2L_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 & -25 & 13 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 10 & -5 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 & -1 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Disto resulta que  $A^{-1} = \begin{bmatrix} 2 & -25 & 13 \\ -1 & 10 & -5 \\ 0 & 2 & -1 \end{bmatrix}$ .

(a) Se  $X = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$  e  $B = \begin{bmatrix} 2 \\ 7 \\ 13 \end{bmatrix}$  então:  $X = A^{-1}B = \begin{bmatrix} 2 & -25 & 13 \\ -1 & 10 & -5 \\ 0 & 2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 7 \\ 13 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}$ .

(b) Se  $X = \begin{bmatrix} u \\ v \\ w \end{bmatrix}$  e  $B = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$  então  $X = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$  pois  $A$  é inversível.

(c) Se  $X = \begin{bmatrix} p \\ q \\ r \end{bmatrix}$  e  $B = \begin{bmatrix} -2 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}$  então:  $X = A^{-1}B = \begin{bmatrix} 2 & -25 & 13 \\ -1 & 10 & -5 \\ 0 & 2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -2 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -66 \\ 27 \\ 5 \end{bmatrix}$ .

8. Como

$$MX = \begin{bmatrix} -1 & 2 & 3 \\ 2 & -4 & 5 \\ -1 & 1 & 7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -a + 2d + 3g & -b + 2e + 3h & -c + 2f + 3i \\ 2a - 4d + 5g & 2b - 4e + 5h & 2c - 4f + 5i \\ -a + d + 7g & -b + e + 7h & -c + f + 7i \end{bmatrix}$$

e por hipótese  $MX = I$ , uma comparação das entradas de  $MX$  com as de  $I$  mostra que as incógnitas que formam as colunas de  $X$  devem ser soluções dos sistemas lineares

$$\begin{cases} -a + 2d + 3g = 1 \\ 2a - 4d + 5g = 0 \\ -a + d + 7g = 0 \end{cases}, \begin{cases} -a + 2d + 3g = 0 \\ 2a - 4d + 5g = 1 \\ -a + d + 7g = 0 \end{cases} \text{ e } \begin{cases} -a + 2d + 3g = 0 \\ 2a - 4d + 5g = 1 \\ -a + d + 7g = 0 \end{cases}.$$

Como todos os sistemas têm a mesma matriz de coeficientes, os três podem ser escalonados simultaneamente como segue:

$$\begin{aligned}
& \begin{bmatrix} -1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & -4 & 5 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 7 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{-L_1} \begin{bmatrix} 1 & -2 & -3 & -1 & 0 & 0 \\ 2 & -4 & 5 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 7 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \\
& \xrightarrow{L_2-2L_1} \begin{bmatrix} 1 & -2 & -3 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 11 & 2 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 7 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_3+L_1} \begin{bmatrix} 1 & -2 & -3 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 11 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 4 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \\
& \xrightarrow{L_2 \leftrightarrow L_3} \begin{bmatrix} 1 & -2 & -3 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 4 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 11 & 2 & 1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{-L_2} \begin{bmatrix} 1 & -2 & -3 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -4 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 11 & 2 & 1 & 0 \end{bmatrix} \\
& \xrightarrow{\frac{1}{11}L_3} \begin{bmatrix} 1 & -2 & -3 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -4 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2/11 & 1/11 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_2+4L_3} \begin{bmatrix} 1 & -2 & -3 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 19/11 & 4/11 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2/11 & 1/11 & 0 \end{bmatrix} \\
& \xrightarrow{L_1+3L_3} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 & -5/11 & 3/11 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 19/11 & 4/11 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2/11 & 1/11 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_1+2L_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 3 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 19/11 & 4/11 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2/11 & 1/11 & 0 \end{bmatrix}
\end{aligned}$$

Assim,  $X = \begin{bmatrix} 3 & 1 & -2 \\ 19/11 & 4/11 & -1 \\ 2/11 & 1/11 & 0 \end{bmatrix}$ . Multiplicando esta matriz à esquerda de  $M$ , obtém-se:

$$XM = \begin{bmatrix} 3 & 1 & -2 \\ 19/11 & 4/11 & -1 \\ 2/11 & 1/11 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 2 & 3 \\ 2 & -4 & 5 \\ -1 & 1 & 7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Isto quer dizer que a matrix  $X$  que atua como inversa à direita de  $A$  também é uma inversa à esquerda de  $A$ , pois ambos os produtos ( $AX$  e  $XA$ ) resultam na matriz identidade.

9. (a) Ao sortear 10 matrizes  $7 \times 7$  *aleatoriamente*, é bem provável que **todas** as matrizes obtidas sejam inversíveis (execute o comando mais de 10 vezes se não estiver convencido).
- (b) Repetindo o experimento com matrizes quadradas de qualquer outro tamanho, há grandes chances de não encontrar uma única matriz que não seja inversível. De fato, ao sortear *aleatoriamente* uma matriz quadrada, há **probabilidade zero** (não é só pequena, é zero!) de ser escolhida uma matriz não inversível. Elas são raras, mas pode se deparar com elas se estiver com sorte (ou se o sorteio não for realmente aleatório).

(c) Sejam  $A_2 = \begin{bmatrix} 0 & 5 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ ,  $A_3 = \begin{bmatrix} 0 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$  e  $A_4 = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 7 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ . Então:

i.

$$\begin{aligned}
A_2^2 &= \begin{bmatrix} 0 & 5 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 & 5 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \\
A_3^3 &= \left( \begin{bmatrix} 0 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \right) \cdot \begin{bmatrix} 0 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \\
&= \begin{bmatrix} 0 & 0 & -10 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \\
A_4^4 &= \begin{bmatrix} 0 & -1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 7 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}^2 \cdot \begin{bmatrix} 0 & -1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 7 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}^2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & -1 & 9 \\ 0 & 0 & 0 & 7 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}^2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.
\end{aligned}$$

- ii. Com base nos exemplos anteriores, é natural suspeitar que a  $n$ -ésima potência de uma matriz triangular superior  $n \times n$  qualquer, com zeros na diagonal, é sempre a matriz nula  $n \times n$ .
- iii. As matrizes triangulares superiores de tamanho  $2 \times 2$ , com zeros na diagonal, têm a forma  $A_2 = \begin{bmatrix} 0 & c \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ , em que  $c$  pode ser qualquer escalar. Então:

$$A_2^2 = \begin{bmatrix} 0 & c \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & c \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Já no caso  $3 \times 3$ , tem-se  $A_3 = \begin{bmatrix} 0 & a & b \\ 0 & 0 & c \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$  e então:

$$A_3^3 = \begin{bmatrix} 0 & a & b \\ 0 & 0 & c \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}^2 \cdot \begin{bmatrix} 0 & a & b \\ 0 & 0 & c \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & ac \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 & a & b \\ 0 & 0 & c \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Mais geralmente, se  $A = (a_{ij})$  for uma matriz triangular superior de tamanho  $n \times n$  com diagonal nula, então as primeiras  $i$  entradas da linha  $i$  são todas nulas. Ao elevar  $A$  ao quadrado, a matriz obtida terá as primeiras  $i+1$  entradas da linha  $i$  iguais a zero. Analogamente, ao calcular  $A^3$ , a matriz resultante terá  $i+2$  entradas da linha  $i$  igual a zero. Como a matriz tem  $n$  colunas, procedendo desta maneira até obter  $A^n$  o resultado final será uma matriz com zeros em todas as  $n$  colunas de cada linha.

$$\overbrace{\begin{bmatrix} \mathbf{0} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ 0 & \mathbf{0} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \ddots & a_{n-1,n} \\ 0 & 0 & 0 & \dots & \mathbf{0} \end{bmatrix}}^A \rightarrow \overbrace{\begin{bmatrix} 0 & \mathbf{0} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ 0 & 0 & \mathbf{0} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \ddots & \mathbf{0} \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix}}^{A^2} \dots \rightarrow \overbrace{\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & \dots & \mathbf{0} \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix}}^{A^n}$$

O padrão acima também pode ser percebido ao calcular explicitamente as entradas dos produtos. Como a matriz  $A$  é triangular superior e tem zeros na

diagonal, tem-se  $a_{ij} = 0$  sempre que  $i \geq j$ . Consequentemente, se  $i \geq j - 1$  a entrada  $ij$  de  $A^2$  é dada por

$$\begin{aligned} [A^2]_{ij} &= [A \cdot A]_{ij} = (a_{i1}a_{1j} + \dots + a_{ii}a_{ij}) + (a_{i,i+1}a_{i+1,j} + \dots + a_{in}a_{nj}) \\ &= (0a_{1j} + \dots + 0a_{ij}) + (a_{i,i+1}0 + \dots + a_{in}0) = 0. \end{aligned}$$

Do mesmo modo,  $[A^3]_{ij} = 0$  para  $i \geq j - 2$ :

$$\begin{aligned} [A^3]_{ij} &= [A^2 \cdot A]_{ij} = ([A^2]_{i1}a_{1j} + \dots + [A^2]_{i,i+1}a_{i+1,j}) \\ &\quad + ([A^2]_{i,i+2}a_{i+2,j} + \dots + [A^2]_{in}a_{nj}) \\ &= (0a_{1j} + \dots + 0a_{i+1,j}) + ([A^2]_{i+2,j+1}0 + \dots + [A^2]_{in}0) = 0. \end{aligned}$$

Procedendo da mesma maneira até a  $n$ -ésima potência de  $A$ , consegue-se todas as entradas iguais a zero.

10. Para que a matriz  $T = \begin{bmatrix} -1 & 9 & 1 \\ -1 & t & 3 \\ -1 & 9 & t+1 \end{bmatrix}$  seja inversível, sua forma escalonada reduzida por linhas deve ser a matriz identidade. Procedendo com a eliminação de Gauss-Jordan, seriam realizadas as seguintes operações elementares sobre as linhas:

$$\begin{bmatrix} -1 & 9 & 1 \\ -1 & t & 3 \\ -1 & 9 & t+1 \end{bmatrix} \xrightarrow{-L_1} \begin{bmatrix} 1 & -9 & -1 \\ -1 & t & 3 \\ -1 & 9 & t+1 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_2+L_1} \begin{bmatrix} 1 & -9 & -1 \\ 0 & t-9 & 2 \\ -1 & 9 & t+1 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_3+L_1} \begin{bmatrix} 1 & -9 & -1 \\ 0 & t-9 & 2 \\ 0 & 0 & t \end{bmatrix}$$

Neste ponto, para conseguir um pivô igual a 1 na segunda coluna da segunda linha, seria necessária uma divisão da segunda linha por  $t - 9$ , e isso significa que se  $t = 9$  a matriz não será inversível. Além disso, no passo seguinte, será necessário dividir a terceira linha por  $t$ , de modo que para  $t = 0$  a matriz também não será inversível. Supondo que  $t \neq 0$  e  $t \neq 9$ , basta realizar mais algumas operações elementares e obtém-se a identidade:

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 1 & -9 & -1 \\ 0 & t-9 & 2 \\ 0 & 0 & t \end{bmatrix} &\xrightarrow{\frac{1}{t-9}L_2} \begin{bmatrix} 1 & -9 & -1 \\ 0 & 1 & \frac{2}{t-9} \\ 0 & 0 & t \end{bmatrix} \xrightarrow{\frac{1}{t}L_3} \begin{bmatrix} 1 & -9 & -1 \\ 0 & 1 & \frac{2}{t-9} \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_2 - \frac{2}{t-9}L_3} \begin{bmatrix} 1 & -9 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \\ &\xrightarrow{L_1+L_3} \begin{bmatrix} 1 & -9 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_1+9L_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Portanto,  $T$  é inversível se, e somente se,  $t \notin \{0, 9\}$ . Aplicando a mesma sequência de operações elementares à matriz identidade, o resultado é a inversa de  $T$ :

$$\begin{aligned} I &\xrightarrow{-L_1} \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\begin{matrix} L_2+L_1 \\ L_3+L_1 \end{matrix}} \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\begin{matrix} \frac{1}{t-9}L_2 \\ \frac{1}{t}L_3 \end{matrix}} \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ \frac{-1}{t-9} & \frac{1}{t-9} & 0 \\ \frac{-1}{t} & 0 & \frac{1}{t} \end{bmatrix} \\ &\xrightarrow{L_2 - \frac{2}{t-9}L_3} \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ \frac{2-t}{(t-9)t} & \frac{1}{t-9} & \frac{-2}{(t-9)t} \\ \frac{-1}{t} & 0 & \frac{1}{t} \end{bmatrix} \xrightarrow{L_1+L_3} \begin{bmatrix} \frac{-t-1}{(t-9)t} & 0 & \frac{1}{(t-9)t} \\ \frac{2-t}{(t-9)t} & \frac{1}{t-9} & \frac{-2}{(t-9)t} \\ \frac{-1}{t} & 0 & \frac{1}{t} \end{bmatrix} \\ &\xrightarrow{L_1+9L_2} \begin{bmatrix} \frac{-t^2-t+27}{(t-9)t} & \frac{9}{t-9} & \frac{t-27}{(t-9)t} \\ \frac{2-t}{(t-9)t} & \frac{1}{t-9} & \frac{-2}{(t-9)t} \\ \frac{-1}{t} & 0 & \frac{1}{t} \end{bmatrix} = T^{-1}. \end{aligned}$$



11. As operações elementares a seguir mostram que  $N$  é equivalente por linhas à identidade, desde que seja possível dividir por  $1 - t$  e depois por  $t(t + 2)$ . Isto significa que para  $t \in \{-2, 0, 1\}$  a matriz  $N$  não é inversível, pois apareceria uma linha nula em um dos passos da eliminação de Gauss-Jordan.

$$\begin{aligned}
N &= \begin{bmatrix} 2-t & 0 & -4 \\ 6 & 1-t & -15 \\ 2 & 0 & -4-t \end{bmatrix} \xrightarrow{L_1 \leftrightarrow L_3} \begin{bmatrix} 2 & 0 & -4-t \\ 6 & 1-t & -15 \\ 2-t & 0 & -4 \end{bmatrix} \xrightarrow{\frac{1}{2}L_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2-\frac{t}{2} \\ 6 & 1-t & -15 \\ 2-t & 0 & -4 \end{bmatrix} \\
&\xrightarrow{L_2-6L_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2-\frac{t}{2} \\ 0 & 1-t & 3(t-1) \\ 2-t & 0 & -4 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_3-(2-t)L_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & \frac{-4-t}{2} \\ 0 & 1-t & 3(t-1) \\ 0 & 0 & -\frac{t(t+2)}{2} \end{bmatrix} \xrightarrow{\frac{1}{1-t}L_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & \frac{-4-t}{2} \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & -\frac{t(t+2)}{2} \end{bmatrix} \\
&\xrightarrow{-\frac{2}{t(t+2)}L_3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & \frac{-4-t}{2} \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_2+3L_3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & \frac{-4-t}{2} \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_1-\frac{4+t}{2}L_3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.
\end{aligned}$$