

### 3.6.3. Prijenos sklopom DMA i sklop CT

Riješen: DA    Težina: ★★

Napisati program koji pomoću sklopa DMA treba prenijeti  $3000_{10}$  32-bitnih podataka počevši od memorijske lokacije  $1000_{16}$  na bezuvjetnu vanjsku jedinicu BVJ. Sklop DMA radi zaustavljanjem procesora. Tijekom prijenosa, sklop CT broji koliko ciklusa signala CLOCK je prijenos trajao (signal CLOCK spojen je na ulaz CT-a). Nakon prijenosa, broj ciklusa je potrebno zapisati na adresu  $987654_{16}$ . Pretpostavite da će prijenos završiti prije nego sklop CT izbroji maksimalan broj ciklusa. Adrese vanjskih jedinica odaberite sami.

#### Prijedlog rješenja:

U zadatku je potrebno CT-om brojiti cikluse tijekom DMA-prijenosa. Kako sklop DMA radi zaustavljanjem procesora, nisu potrebne posebne provjere kraja prijenosa – nakon završetka prijenosa potrebno je jednostavno zaustaviti rad sklopa CT, čime će se zaustaviti i brojenje impulsa. Iako je tijekom DMA-prijenosa procesor zaustavljen, sklop CT nesmetano obavlja svoju zadaću jer mu sabirnica nije potrebna i radi neovisno o procesoru. Sklop CT radi tako da broji prema dolje – od konstante LR prema ničtici. Zato treba zadati konstantu 0 koja će omogućiti najdulje brojenje od  $10000_{16}$  impulsa. Nakon zaustavljanja brojenja, potrebno je pročitati trenutnu vrijednost brojača i oduzeti je od najvećeg broja impulsa koje CT može prebrojiti, tj. od broja  $10000_{16}$ .

#### Komentar rješenja:

U ovom zadatku CT se ne koristi kao što je uobičajeno: nema određenog ciklusa brojenja čiji bi se kraj dojavio prekidom ili prepoznao uvjetnim ispitivanjem. Koristi se samo brojilo CT-a kako bi se izračunalo koliko ciklusa je odbrojeno. CT-u se ne briše spremnost niti mu se dojavljuje kraj posluživanja, jer do postavljanja spremnosti neće ni doći (uz zadanu pretpostavku da će prijenos završiti prije nego sklop CT izbroji maksimalan broj ciklusa).

Mjerenje je izvedeno tako da se pokrene brojenje na CT-u i neposredno nakon toga se pokrene DMA-prijenos. Naredba iza pokretanja DMA-prijenosa će se izvoditi nakon završenog DMA-prijenosa i tu se zaustavlja rad CT-a. Nije bilo nužno zaustaviti CT, već se moglo odmah pročitati stanje brojila. Mjerenje nije posve precizno, jer određeni broj ciklusa će proteći od pokretanja CT-a do pokretanja DMA-prijenosa, a također i od zaustavljanja DMA-prijenosa do zaustavljanja CT-a.

Oduzimanje se moglo izvesti bez prethodne naredbe **MOVE 10000, R1**, tj. izravno naredbom **SUB R1, 10000, R0**. No, kako u naredbi **SUB** neposredno zadani broj može biti samo drugi operand, rezultat bi bio negativan, pa bi ga još trebalo pretvoriti u pozitivan broj.

## Rješenje:

```
DMA_SRC    EQU    0FFFF0000    ; adrese vanjskih jedinica
DMA_DEST    EQU    0FFFF0004
DMA_SIZE    EQU    0FFFF0008
DMA_CTRL    EQU    0FFFF000C
DMA_START   EQU    0FFFF0010
DMA_ACK     EQU    0FFFF0014

BVJ         EQU    0FFFF1000

CTCR        EQU    0FFFF2000
CTLR        EQU    0FFFF2004

GLAVNI      ORG      0
            MOVE     1000, R0    ; adresa izvorišnog bloka
            STORE    R0, (DMA_SRC)
            MOVE     BVJ, R0     ; adresa odredišnog bloka
            STORE    R0, (DMA_DEST)
            MOVE     %D 3000, R0 ; veličina bloka
            STORE    R0, (DMA_SIZE)
            MOVE     %B 1000, R0 ; memorija -> VJ, zaustavljanje procesora, ...
            STORE    R0, (DMA_CTRL) ; ... bez prekida

            MOVE     0, R0       ; vremensku konstantu 0 (10000 u 16-bita)
            STORE    R0, (CTLR)  ; stavljamo u LR
            MOVE     %B 01, R0   ; upravljačka riječ: nema prekida, a ...
            STORE    R0, (CTCR)  ; ... brojilo broji

            STORE    R0, (DMA_START) ; pokretanje prijenosa

            MOVE     %B 00, R0   ; prijenos je gotov
            STORE    R0, (CTCR)  ; zaustavljanje brojenja CT-a
            STORE    R0, (DMA_ACK) ; brisanje spremnosti DMA

            LOAD     R0, (CTLR)   ; čitanje trenutne vrijednosti brojača
            MOVE     10000, R1    ; početna vrijednost brojača
            SUB      R1, R0, R0   ; rezultat = početna vrijednost brojača -
                                   ; trenutna vrijednost

            LOAD     R1, (ADRESA) ; dohvat adrese rezultata
            STORE    R0, (R1)     ; spremanje rezultata (tj. broja ciklusa)
            HALT

ADRESA      DW      987654    ; adresa rezultata

            ORG      987654
            DW      0          ; mjesto za upis rezultata
```

### 3.6.17. Alarm za bicikl – uvjetna vanjska jedinica, sklopovi PIO i CT (2MI11)

Riješen: DA    Težina: ★★★

Alarmni uređaj za bicikl se sastoji od procesora FRISC, uvjetne vanjske jedinice te sklopova PIO i CT. Uvjetna vanjska jedinica je senzor vibracija koji detektira pokušaj krađe bicikla. Senzor vibracija postaje spreman:

- ako nije bilo vibracija pa su počele; vrijednost podatka pročitano sa senzora bit će 1
- ako je bilo vibracija pa su prestale; vrijednost podatka pročitano sa senzora bit će 0

Na PIO (koji radi u načinu postavljanja bitova) spojen je zvučnik koji može raditi na sljedeće načine:

- tiši alarm: ako se postave jedinica na nižih 4 bita sklopa PIO
- glasniji alarm: ako se postave jedinice na svih 8 bitova sklopa PIO
- alarm isključen: ako se postave ničice na svih 8 bitova sklopa PIO

Na sklop CT spojen je signal frekvencije 10 kHz. CT radi u prekidnom načinu i spojen je na NMI.

Napišite program koji upravlja alarmom na sljedeći način:

Glavni program kontinuirano ispituje stanje senzora. Kada počnu vibracije, treba uključiti tiši alarm. Tada se pokreće i sklop CT koji odbrojava 3 sekunde od uključivanja tišeg alarma. Ako nakon 3 sekunde vibracije nisu prestale, treba uključiti glasniji alarm. Ako vibracije prestanu (u bilo kojem trenutku), treba isključiti alarm.

Na početku rada, alarm treba biti isključen. Adrese vanjskih jedinica odabrati po volji.

#### Prijedlog rješenja:

Na početku su i alarm (zvučnik spojen na PIO) i sklop CT isključeni. U glavnom programu se inicijalizira PIO da radi u načinu postavljanja bitova i isključuje se zvučnik, a nakon toga se u (beskonačnoj) glavnoj petlji prvo čeka spremnost senzora (uvjetna vanjska jedinica), a zatim se ispituju senzori te se uključuje tiši alarm kad započnu vibracije, ili se isključuje alarm ako vibracije prestanu. Važno je uočiti kako radi senzor vibracija. Suprotno onome što bi možda bilo intuitivno, spremnost ne znači da vibracije traju, a nespremnost ne znači da vibracija nema. Umjesto toga, spremnost senzora označava da su vibracije ili počele ili završile. Kad senzor postane spreman, pročita se iz njega podatak na temelju kojega se može ustanoviti jesu li vibracije započele ili su završile. Ova dva slučaja obrađuju se na sljedeći način.

Ako su vibracije započele, uključuje se tiši alarm, kojim se upravlja preko sklopa PIO, slanjem odgovarajućeg podatka. Istovremeno s uključivanjem tišeg alarma, inicijalizira se i sklop CT, koji započne mjeriti razdoblje od 3 sekunde. Nakon 3 sekunde dolazi do prekida od CT-a i tada se u prekidnom potprogramu uključi glasniji alarm i isključi se CT (jer se razdoblje od 3 sekunde treba izmjeriti samo jednokratno). CT se isključuje slanjem ničice kao upravljačke riječi, što će zaustaviti brojenje impulsa i zabraniti postavljanje prekida.

Ako su vibracije završile, onda treba isključiti alarm, bez obzira je li trenutno aktivan tiši ili glasniji alarm. Zato se na sklop PIO šalje ničica da se alarm isključi. Ako su vibracije prestale dok je aktivan tiši alarm, onda je sigurno aktivan CT koji mjeri razdoblje od 3 sekunde, pa ga treba isključiti. Ako su pak vibracije prestale dok je aktivan glasniji alarm, onda CT nije aktivan. U ovom rješenju glavni program će i u ovom slučaju poslati ničicu na CT, tj. isključit će CT koji već jeste isključen (što je jednostavnije nego pamtit i je li trenutno aktivan tiši ili glasniji alarm).

Budući da procesor radi na frekvenciji 10 kHz, a potrebno je mjeriti 3 sekunde, vremenska konstanta za sklop CT je:  $10 \cdot 10^3 \text{ Hz} \cdot 3 \text{ s} = 30000$ .

**Rješenje:**

```
UVJ_DATA EQU 0FFFF0000 ; adrese vanjskih jedinica
UVJ_TEST EQU 0FFFF0004

PIO_C EQU 0FFFF1000
PIO_D EQU 0FFFF1004
PIO_IACK EQU 0FFFF1008
PIO_IEND EQU 0FFFF100C

CT_LR EQU 0FFFF2000
CT_CR EQU 0FFFF2004
CT_IACK EQU 0FFFF2008
CT_IEND EQU 0FFFF200C

POCETAK ORG 0
MOVE 10000, SP ; stog
JP GLAVNI ; skok na glavni

PP ORG 0C ; adresa nemaskirajućeg prekida NMI (za CT)
; prekidni potprogram - prošle su 3 sekunde
PUSH R0 ; spremanje konteksta
MOVE SR, R0
PUSH R0

STORE R0, (CT_IACK) ; prihvaćanje prekida od CT-a
MOVE %B 000, R0 ; isključivanje brojila
STORE R0, (CT_CR)
STORE R0, (CT_IEND) ; kraj posluživanja CT-a

GLASNO MOVE %B 11111111, R0 ; uključivanje glasnijeg alarma: 11111111
STORE R0, (PIO_D)

POP R0 ; obnova konteksta
MOVE SR, R0
POP R0
RETN ; povratak iz potprograma

GLAVNI MOVE %B 0010, R0 ; PIO: postavljanje bitova, bez prekida
STORE R0, (PIO_C)
MOVE 0, R0 ; na početku je alarm isključen
STORE R0, (PIO_D) ; tj. zvučnik ne radi

PETLJA LOAD R0, (UVJ_TEST) ; čekanje spremnosti senzora
OR R0, R0, R0
JR_Z PETLJA

ISPITAJ LOAD R0, (UVJ_DATA) ; čitanje stanja senzora iz UVJ
STORE R0, (UVJ_TEST) ; brisanje spremnosti
CMP R0, 0 ; ako je stanje 0 (vibracije su prestale):
JR_EQ ISKLJUCI ; ... idi na isključivanje

TIHO ; u protivnom stanje je 1 (vibracije su počele): uključi tiši alarm
MOVE %B 1111, R0 ; tiši alarm: slanje 1111 na PIO (zvučnik)
STORE R0, (PIO_D)

; pokreni mjerenje 3 sekunde pomoću CT-a
MOVE %D 30000, R0 ; konstanta, 3 sekunde * 10 kHz
STORE R0, (CT_LR)
MOVE %B 111, R0 ; brojilo počinje brojati, postavlja prekid NMI
STORE R0, (CT_CR)
JR PETLJA ; povratak na ispitivanje spremnosti

ISKLJUCI MOVE 0, R0 ; isključivanje brojila pa alarma
STORE R0, (CT_CR) ; zaustavljanje brojila u CT-u
STORE R0, (PIO_D) ; isključivanje alarma (zvučnika)
JR PETLJA
```

### Komentar rješenja:

Prilikom rješavanja važno je shvatiti da sklop CT služi isključivo za mjerenje vremena od uključivanja tišeg do uključivanja glasnijeg alarma (3 sekunde). Kada je uključen glasniji alarm, sklop CT treba biti isključen. Također, nakon svakog isključivanja alarma, sklop CT treba isključiti, i pri sljedećem uključivanju alarma početi brojiti ispočetka – nema „nastavka“ brojenja.

Iako se na prvi pogled može činiti da nije potrebno provjeravati koja je vrijednost na senzoru (već samo provjeriti spremnost senzora), jer se vrijednost uvijek izmjenjuje (0 -> 1 -> 0), ipak je potrebno učitati i provjeriti vrijednost, jer ne znamo u kojem će stanju senzor biti prilikom samog uključivanja.

Razmotrimo i rubni slučaj kada nakon početnih vibracija i uključivanja tihog alarma dođe do prestanka vibracija u isto vrijeme kad ističu 3 sekunde i kad CT izaziva prekid.

Ako do prekida dođe neznatno prije prestanka vibracija, tada će se u prekidnom potprogramu uključiti glasniji alarm, ali će već povratkom u glavni program biti prepoznata spremnost senzora i nakon što se ispitivanjem ustanovi da su vibracije prestale, isključit će se alarm. Tako će glasni alarm trajati zanemarivo kratko – dok se izvede svega desetak naredaba (što je možda i prekratko da ga se može čuti). Ovo ponašanje može se ocijeniti ispravnim.

Ako senzor dojavu kraj vibracija neznatno prije isteka 3 sekunde, može se dogoditi da glavni program izvodi naredbe na labelama **PETLJA**, **ISPITAJ** i **ISKLJUCI**, a da još nije stigao do naredbe **STORE R0, (CT\_CR)** iza labela **ISKLJUCI**. Ako u tom razdoblju dođe do isteka 3 sekunde i postavljanja prekida NMI, izvest će se prekidni potprogram u kojemu će biti uključen glasniji alarm, a povratkom u glavni program će se petlja izvesti do kraja, pri čemu će se zaustaviti već zaustavljeni CT, te će se isključiti zvučnik i ponašanje će opet biti ispravno. Ako se uspije izvesti naredba **STORE R0, (CT\_CR)** iza labela **ISKLJUCI**, tada će CT biti zaustavljen i neće moći izazvati prekid te će se nakon toga isključiti zvučnik, što je ponovno ispravno ponašanje.

Što bi se moglo dogoditi kad bi se zamijenio redoslijed dviju naredaba **STORE** iza labela **ISKLJUCI**?

### 3.6.14. Sklop DMA, disk i sklop CT (2MI09)

Riješen: DA    Težina: ★★

Na procesor FRISC spojeni su sklop DMA (adresa FFFF1000), disk (adresa FFFF2000) i sklop CT (spojen na NMI, adresa FFFF3000).

Program treba slijedno pokretati prijenos sklopom DMA (zaustavljanje procesora) svake sekunde pomoću sklopa CT (na ulaz CNT spojen je signal frekvencije 25 kHz). U svakom prijenosu sklopom DMA prenosi se po jedan blok od  $20_{10}$  32-bitnih podataka iz diska u memoriju, počevši slijedno od memorijske lokacije  $1000_{10}$  na dalje (prvi blok na  $1000_{10}$ , drugi blok na  $1080_{10}$ , itd.). Nakon prijenosa  $100_{10}$  blokova treba zaustaviti procesor. Nakon inicijalizacije vanjskih jedinica, glavni program treba cijelo vrijeme izvoditi praznu petlju.

S diska se podatci čitaju bezuvjetno, a disk u sebi ima međuspremnik za podatke kapaciteta  $20_{10}$  riječi te zauzima  $20_{10}$  32-bitnih lokacija počevši od adrese FFFF2000.

#### Prijedlog rješenja:

Glavni program služi samo za inicijalizaciju sklopa CT, a nakon toga izvodi praznu petlju u kojoj se ispituje varijabla **GOTOVO**, čije početno stanje 0 služi kao oznaka da ima još blokova koje sklop DMA mora prenijeti. Kad se ustanovi da je varijabla **GOTOVO** poprimila vrijednost 1, izlazi se iz petlje i zaustavlja se procesor.

Svi se DMA-prijenosi inicijaliziraju, pokreću i odvijaju u prekidnom potprogramu od CT-a koji se periodički izvodi svake sekunde. Za generiranje prekida svake sekunde, uz ulazni signal frekvencije 25 kHz, vremenska konstanta sklopa CT je  $25 * 10^3 \text{ Hz} * 1 \text{ s} = 25\ 000$ . DMA-prijenos odvija se zaustavljanjem procesora pa nije potrebno provjeravati završetak prijenosa. Budući da se prenosi samo 20 podataka, sigurno za vrijeme DMA-prijenosa neće doći do novog prekida od CT-a.

Iako se na prvi pogled može učiniti da sklop DMA s diskom treba komunicirati kao da se radi o vanjskoj jedinici, zadano je da se podacima na disku pristupa preko međuspremnika, koji zauzima niz od 80 adresa (tj. bajtova). Zato će sklop DMA biti inicijaliziran za prijenos iz memorije u memoriju, zaustavljanjem procesora i bez postavljanja prekida. Početna adresa za prijenos podataka bit će adresa diska (FFFF2000), a uvijek će se prenositi 20 32-bitnih podataka. Adresu početka određiškog memorijskog bloka (**BLOK**) treba mijenjati prilikom svakog prijenosa, kako stari podatci ne bi bili prebrisani novima. Nakon svakog prijenosa, na kraju prekidnog potprograma, smanjuje se brojač prenesenih blokova podataka (**BROJAC**). Ako je brojač još uvijek različit od ničice, povratak iz prekidnog potprograma se ostvaruje na uobičajen način (na labeli **IMA JOS**). Kad brojač blokova poprimi vrijednost 0, zna se da je prenesen zadnji, tj. stoti blok. Tada se prije povratka iz prekidnog potprograma izvede još i odsječak na labeli **NEMA VISE**. Ovaj odsječak će upisati vrijednost 1 u varijablu **GOTOVO** koju ispituje glavni program kako bi ustanovio jesu li svi blokovi prenesni. Također se zaustavlja rad CT-a kako ne bi postavljao daljnje prekide.

#### Rješenje:

DMA SRC	EQU	0FFFF1000	; adrese vanjskih jedinica
DMA DEST	EQU	0FFFF1004	
DMA CNT	EQU	0FFFF1008	
DMA CTRL	EQU	0FFFF100C	
DMA START	EQU	0FFFF1010	
DMA STAT	EQU	0FFFF1014	
DISK	EQU	0FFFF2000	
CTLR	EQU	0FFFF3000	
CTCR	EQU	0FFFF3004	
CTIACK	EQU	0FFFF3008	
CTIEND	EQU	0FFFF300C	

(nastavak na sljedećoj stranici)

POCETAK	ORG	0	
	MOVE	10000, SP	; inicijalizacija stoga
	JP	GLAVNI	; skok na glavni
	ORG	0C	; adresa nemaskirajućeg prekidnog potprograma
	JP	NMI	; skok u prekidni potprogram
GLAVNI			; inicijalizacija CT-a
	MOVE	%D 25000, R0	; vremenska konstanta
	STORE	R0, (CTLR)	; postavi CTLR
	MOVE	%B 111, R0	; brojilo broji, postavlja prekide, NMI
	STORE	R0, (CTCR)	; pokreni CT
			; CT je spojen na NMI - ne treba omogućavati prekide
PETLJA	LOAD	R0, (GOTOVO)	; prazna petlja s
	CMP	R0, 0	; ... ispitivanjem uvjeta za kraj
	JR_EQ	PETLJA	
KRAJ	HALT		; zaustavljanje procesora
NMI			; prekidni potprogram za NMI
	PUSH	R0	; spremanje konteksta
	MOVE	SR, R0	
	PUSH	R0	
	STORE	R0, (CTIACK)	; dojava prihvata prekida CT-u
	MOVE	DISK, R0	; početna adresa diska
	STORE	R0, (DMASRC)	; postavljanje početne adrese kao izvorišne
	LOAD	R0, (BLOK)	; učitavanje sljedeće adrese bloka
	STORE	R0, (DMADEST)	; postavljanje odredišne adrese
	ADD	R0, %D 80, R0	; pomicanje adrese sljedećeg bloka
	STORE	R0, (BLOK)	; ... i spremanje u memoriju
	MOVE	R0, %D 20	; 20 - veličina bloka
	STORE	R0, (DMACNT)	; brojač podataka za DMA prijenos
	MOVE	%B 0000, R0	; MEM->MEM, zaustavljanje proc., bez prekida
	STORE	R0, (DMACTRL)	; slanje kontrolne riječi
	STORE	R0, (DMASTART)	; pokretanje DMA
			; DMA-prijenos
	STORE	R0, (DMASTAT)	; brisanje statusa od DMA (iako se ne koristi)
	LOAD	R0, (BROJAC)	; smanjivanje brojača blokova
	SUB	R0, 1, R0	
	STORE	R0, (BROJAC)	; spremanje brojača
	JP_NZ	IMA_JOS	; ako ima još blokova, nastaviti s radom
NEMA_VISE	MOVE	1, R0	; upis oznake da su svi blokovi preneseni
	STORE	R0, (GOTOVO)	; ... u varijablu GOTOVO
	MOVE	0, R0	; zaustaviti rad CT-a
	STORE	R0, (CTCR)	
IMA_JOS	STORE	R0, (CTIEND)	; dojava kraja posluživanja
	POP	R0	; obnova konteksta
	MOVE	R0, SR	
	POP	R0	
	RETN		; povratak iz potprograma
GOTOVO	DW	0	; oznaka kraja, početno stanje je 0
BLOK	DW	%D 1000	; adresa trenutnog bloka
BROJAC	DW	%D 100	; brojač blokova
	ORG	%D 1000	; blok podataka
	SPACE	%D 8000	; rezerviranje prostora za podatke

**Komentar rješenja:**

Prekidni potprogram za NMI počinje na adresi  $0C_{16}$  i mogao je biti u cijelosti napisati od te lokacije na dalje, a glavni program je mogao biti napisan iza prekidnog potprograma. U ovom rješenju je prekidni potprogram napisan iza glavnog programa, a iz lokacije  $0C_{16}$  se u prekidni potprogram skače naredbom **JP NMI**.

U prekidnom potprogramu se dio inicijalizacija sklopa DMA (izvorišna adresa i kontrolna riječ), ponavljaju svaki puta kad se obrađuje prekid iako bi ih bilo dovoljno izvesti samo jednom. Ovakvo rješenje je napravljeno zbog veće jednostavnosti.

Prije prvog prijenosa, varijabla **BLOK** pokazuje na adresu  $1000_{16}$ , no prilikom svakog DMA prijenosa, potrebno je varijablu **BLOK** uvećati za  $80_{10}$  (jer je u bloku  $20_{10}$  podataka širine 32-bita). To se radi u prekidnom potprogramu.