SVEUČILIŠTE U ZAGREBU FAKULTET ELEKTROTEHNIKE I RAČUNARSTVA ZAVOD ZA ELEKTRONIČKE SUSTAVE I OBRADBU INFORMACIJA

Izvještaj 7. laboratorijske vježbe

Tomislav Pozaić 0036447850

Zadatak 10.1.

- 1. Naredba *corr2(A,B)* računa korelacijski koeficijent između A i B gdje su A i B matrice ili vektori jednakih dimenzija. Naredba *mesh()* crta parametarsku mrežu u boji definiranu s četiri argumenta koji su matrice. Naredba *rectangle()* crta pravokutnik, zaobljeni pravokutnik ili elipsu. Naredba *imrotate()* rotira zadanu matricu (sliku) A za zadani kut u smjeru obrnutom od smjera kazaljke na satu oko centralne točke.
- 2. Naredba hold on zadržava trenutnu sliku i veličinu osi tako da se na nju mogu dodati dodatni grafovi/slike...

Zadatak 10.2.1.

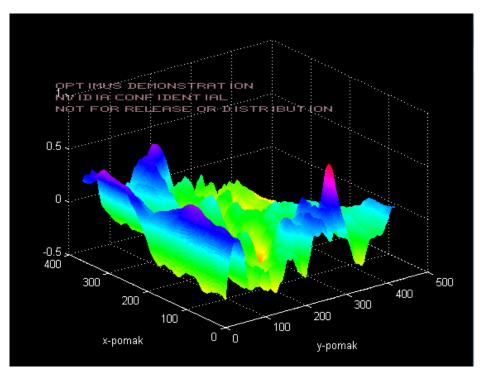
1. Funkcija korelacija():

```
function imgC = korelacija(A,B,pomak)
tx=pomak(1);
ty=pomak(2);
if (size(A) < size(B))
    if (ty+size(A,1) < size(B,1)) && (tx+size(A,2) < size(B,2))
        pA = A;
        pB = B(ty+1:ty+size(A,1),tx+1:tx+size(A,2));
        imgC=corr2(pA,pB);
    else
        disp('Preveliki pomak')
    end
else
    disp('Error. Prva slika veca od druge.')
end</pre>
```

2. Funkcija korelacijaFull():

```
function [izlaz] = korelacijaFull(A,B)

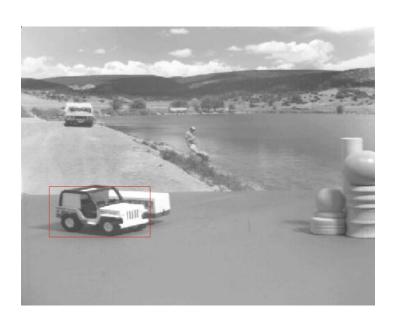
for j = 0:size(B,1)-size(A,1)-1
    for i = 0:size(B,2)-size(A,2)-1
        pomak=[i j];
        izlaz(i+1,j+1)=corrInPoint(A,B,pomak);
    end
end
```



Slika 1. Matrica korelacija R za slike auto1.tiff i slika1.tiff

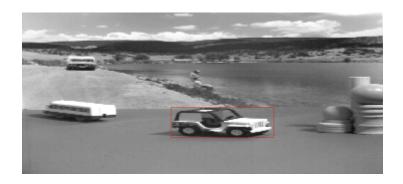
4. Maksimum matrice R nalazi se na položaju (x,y)=(294,41).

5.



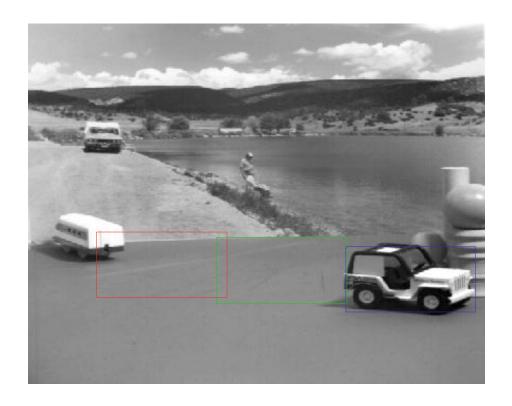
Slika 2. Slika S2 s označenom pozicijom slike S1







Slika 3. Detekcija objekta u sceni



Slika 4. Prikaz kretanja objekta u slici (crveno početni položaj, plavo krajnji položaj)

7. Funkcija korelacijaRot() koja računa korelaciju između dvije slike od kojih je jedna rotirana za kut α :

```
function [izlaz] = korelacijaRot(A,B,fi)

max1=max(size(A,1),size(B,1));
max2=max(size(A,2),size(B,2));

pA=zeros(max1,max2);
pB=zeros(max1,max2);

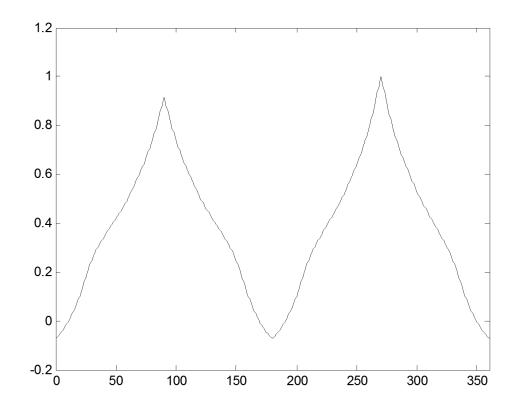
halfA1=floor(size(A,1)/2);
halfB1=floor(size(B,1)/2);
halfB2=floor(size(B,2)/2);
halfB2=floor(size(B,2)/2);
startA1=round(max1/2)-halfA1+1;
startB1=round(max1/2)-halfB1+1;
startA2=round(max1/2)-halfB2+1;
pA(startA1:startA1+size(A,1)-1,startA2:startA2+size(A,2)-1)=A;
```

```
pB(startB1:startB1+size(B,1)-1,startB2:startB2+size(B,2)-1)=B;
ppB=imrotate(pB, fi, 'bilinear','crop');
izlaz=corr2(pA,ppB);
```

8. Napisana je funkcija koja za zadani *korak* računa sve moguće kuteve rotacije. Ulaz funkcije su dvije slike S1 i S2 te *korak*, a izlaz su vrijednosti kuta φ i vrijednost korelacije.

```
function [fi,izlaz] = korRotFull(A,B,korak)
izlaz=zeros(360/korak+1,1);
fi=0:korak:360;

for i = 1:length(fi)
    izlaz=[izlaz korelacijaRot(A,B,fi(i))];
end
```



Slika 5. Korelacija između slika za pomak α =0-359

Iz slike (Slika 5.) vidi se da je korelacija maksimalna za kut od 270° u smjeru obrnutom od smjera kazaljke na satu, a to je iz razloga što je originalna slika rotirana za 90° u smjeru kazaljke na satu. Bolji prikaz slike bi se možda dobio kada na mjestima proširenja slike ne bi bila vrijednost 0. Zbog toga je korelacija maksimalna i za kut od 90° u smjeru obrnutom od smjera kazaljke na satu kada slika korelira sa horizontalno preokrenutom slikom.