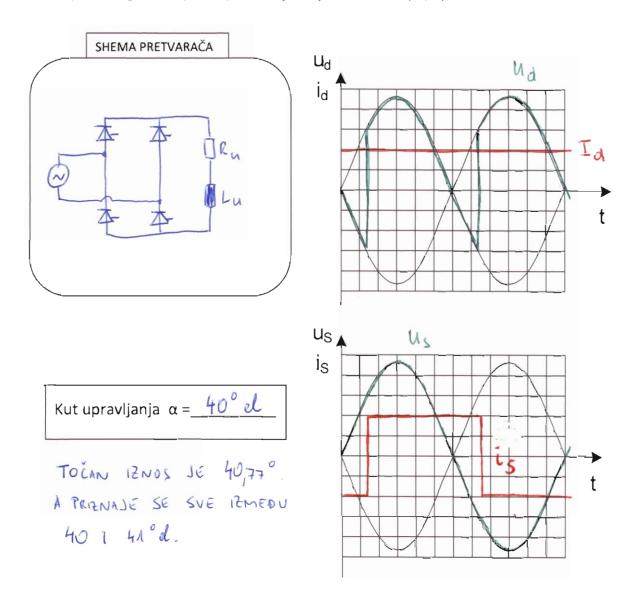
## ZAVRŠNI ISPIT IZ "ELEKTROMEHANIČKIH SUSTAVA"

- 1. Potrebno je projektirati napajanje uzbude istosmjernog stroja s neovisnom uzbudom. Uzbudni namot ima otpor  $R_u = 7.5 \Omega$  i induktivitet  $L_u = 300$  mH. Potrebno je osigurati struju uzbude  $L_u = 20$  A. Zahtjevi na učinski pretvarač za napajanje uzbude su sljedeći:
  - Pretvarač se spaja izravno na jednofazni izvor izmjeničnog napona efektivne vrijednosti napona 220 V, frekvencije 50 Hz.
  - Traži se da pretvarač može raditi u 2 kvadranta (2 polariteta izlaznog napona)

U predviđeni prostor nacrtajte shemu potrebnog učinskog pretvarača, zajedno s naponskim izvorom i trošilom. Izračunajte kut upravljanja  $\alpha$  učinskog pretvarača, potreban za osiguranje potrebne struje uzbude  $I_{\upsilon}$ . Za izračunati kut upravljanja, u predviđeni prostor ucrtajte napon i struju trošila (uzbudnog namota), te napon i struju izmjenične mreže (us, is).

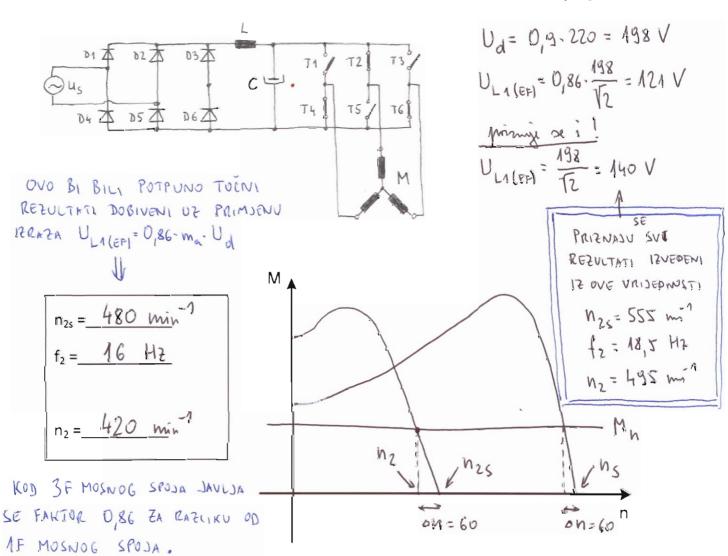


## ZAVRŠNI ISPIT IZ "ELEKTROMEHANIČKIH SUSTAVA"

2. Asinkroni motor predviđen je za priključak na trofaznu izmjeničnu mrežu efektivne vrijednosti faznog/linijskog napona 220/380 V, nazivnih podataka  $f = 50 \, \text{Hz}$ , p = 2,  $s_n = 4\%$  (iznos  $s_n$  vrijedi samo kod izravnog priključka na izmjeničnu mrežu!). Motor je spojen u zvijezda spoju. Isti se motor spaja na neizravni izmjenični pretvarač (vidi sliku) koji se sastoji od trofaznog ispravljača, istosmjernog međukruga (napon međukruga jednak je srednjoj vrijednosti izlaznog napona ispravljača) i trofaznog izmjenjivača. Pretvarač koristi sinusnu modulaciju širine impulsa (PWM) i može raditi samo u linearnom načinu rada (bez premodulacije). Za upravljanje motorom koristi se metoda U/f = konst. Na mjestu instaliranja ne postoji trofazni mrežni priključak, pa se ulazni ispravljač napaja samo iz jednofazne mreže, efektivne vrijednosti napona 220 V, frekvencije 50 Hz. Koju maksimalnu brzinu vrtnje  $n_{2s}$  može ovaj motor postići u neopterećenom stanju uz opisano napajanje, pri kojoj frekvenciji  $f_2$  izlaznog napona pretvarača da bi U/f odnos ostao nepromijenjen.

Ukoliko se pri jednakom napajanju motor optereti nazivnim momentom  $M_n$ , kolika će mu biti brzina vrtnje  $n_2$ ?

U predviđeni prostor upišite numeričke rezultate, te ucrtajte karakteristike motora za nazivne uvjete i uvjete dobivene iz pretvarača frekvencije. Skicirajte kako ste došli do brzine vrtnje  $n_2$ !



## ZAVRŠNI ISPIT IZ "ELEKTROMEHANIČKIH SUSTAVA"

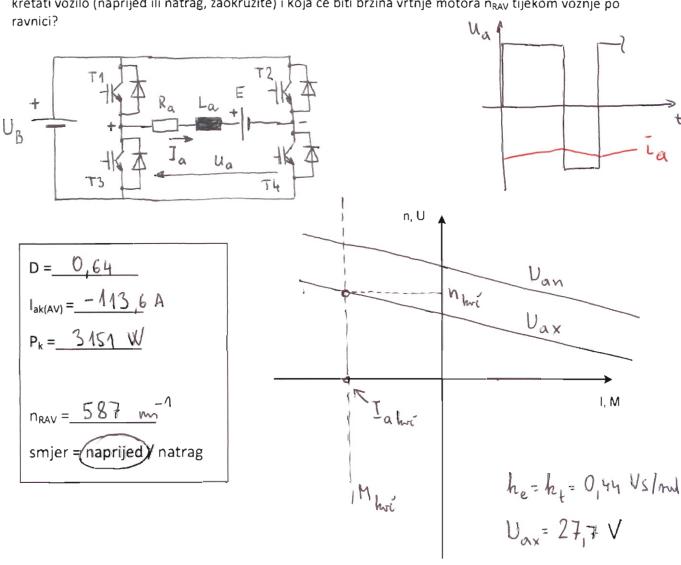
3. Električno vozilo pogonjeno je istosmjernim motorom (uzbuda s permanentnim magnetima). Nazivni podatci istosmjernog motora su sljedeći: 80 V, 180 A i  $1500 \text{ min}^{-1}$ , te  $R_a = 0,06 \Omega$ . Armaturni krug stroja napaja se iz istosmjernog PWM pretvarača u jednofaznom mosnom spoju, napajanog iz istosmjernog izvora (akumulatora)  $U_B = 100 \text{ V}$ . Pretvarač koristi bipolarnu modulaciju. Struja armature  $I_a$  je neisprekidana i male valovitosti. (Konstante motora izračunavaju se iz nazivnih podataka!)

Vozilo se spušta po nizbrdici vožnjom unaprijed, a brzina vožnje ograničena je na polovinu nazivne brzine vrtnje generatorskim kočenjem. Kočni moment je  $M_k = 50 \text{ Nm}$ .

Izračunajte faktor opterećenja D (vrijedi za sklopku T1 PWM pretvarača) potreban da bi se ostvarilo opisano kočenje. Izračunajte srednju vrijednost odgovarajuće struje armature istosmjernog stroja  $I_{ak}$ . Izračunajte srednju snagu  $P_k$  kojom se puni akumulatorska baterija tijekom kočenja.

U predviđena mjesta ucrtajte valne oblike napona i struje PWM pretvarača (poštujući zadane referentne smjerove), te karakteristiku n=f(la(Mt)) na kojoj je potrebno označiti radnu točku motora tijekom kočenja.

Zamislite sada da je električno vozilo stiglo u ravnicu (dosegnuto je ustaljeno stanje). PWM pretvarač se upravlja istim faktorom opterećenja D kao i pri kočenju. Moment trenja  $M_{tRAV}$  kojeg treba savladati po iznosu je jednak je 1/10 prethodnog kočnog momenta  $M_k$ . U kojem će se smjeru kretati vozilo (naprijed ili natrag, zaokružite) i koja će biti brzina vrtnje motora  $n_{RAV}$  tijekom vožnje po



Prezime i ime :