FMUOS

1. Uvod

- formalne metode: matematički zasnovane tehnike za specificiranje i verifikaciju
- formalne metode: specifikacija, sinteza, verifikacija
- formalne metode su statičke → ne pokreće se ono što se analizira (za razliku od ispitivanja koje je dinamičko)
- glavni elementi:
 - o model sustava
 - specifikacija
 - o verifikacija (ulaz su model i specifikacija a izlaz T ili F)
- lagane metode: provjeravaju se samo dijelovi sustava
 - o provjera samo nekih značajki npr.: sigurnost, životnost, nepristranost, odsutnost zastoja
 - o primjer: provjera modela

specifikacija:

- o ASM (stroj s konačnim brojem stanja) → konačan skup pravila
- o Z metoda: skup schema (State, Operation, Observation)
- sinteza:
 - o compiler, SDL
- verifikacija:
 - o za razliku od testiranja zbilja dokazuje odsutnost pogreški
 - o metode:
 - provjera ekvivalentnosti
 - provjera modela
 - napravi model (verilog, NuSMV), specifikaciju prikaži vremenskom logikom(CTL), verifikacija je automatizirana
 - gledamo da li model sustava logički zadovoljava specifikaciju
 - dokazivanje teorema
 - provjera tvrdnje
- metode:
 - o vrlo lagane (neispravne, nekompletne)
 - o srednje teške (ispravne, nekompletne)
 - teške (ispravne, kompletne)

2.1. Logika

- propozicijska i predikatna logika, vremenska logika
- interpretacija: pridruživanje istinitosti atomima, npr p = T, q = F, f = T
 - o interpretacija je **model** ako su za nju sve formule nekog formalnog sustava istinite (može se sve formule spojit u jednu pa je onda interpretacija model ako je za nju ta formula istinita)
 - o **zadovoljivi** skup formula ima barem jedan model.
 - Formula je logička posljedica skupa formula ako je svaki model od skupa formula ujedno i model formule

- semantika: pridruživanje istinitosti formuli → interpretacija i evaluacija
- bitno pravilo: $A \rightarrow B = !A \lor B$
- formalan logički sustav je dvojka (konačan skup ispravnih formula (wff), konačan skup pravila zaključivanja)
 - o modus ponens: ako $P = T i P \rightarrow Q = T \text{ onda } Q = T$
 - o modus tolens: ako Q = F i P → Q = T onda P = F
- **teorem:** formula koja već postoji ili se može izvesti
 - o skup formula je **konzistentan** ako ne sadrži kontradiktorne teoreme
- podjela po odredivosti: odrediv, poluodrediv, neodrediv formalni sustav
- ako je svaki teorem ujedno i logička posljedica onda je formalan sustav **ispravan**
- ako se svaka logička posljedica može dobiti teoremom onda je formalan sustav kompletan
- normalni oblici formula: DNF i CNF
- **teorem dedukcije**: B je logička posljedica od A ako je (A ^ !B) nezadovoljiva
 - \circ logično, jer (A → B) = tautologija ako je !(A → B) nezadovoljivo, tj. ako je (A ^ !B) nezadovoljivo
- **SAT problem** (problem zadovoljivosti → da li je formula zadovoljiva?)
 - o težak
 - o za DNF je polinomijalne složenosti, za CNF je NP kompletno (dakle lošije)

• Predikatna logika

- o atomi, predikati, kvantifikatori
- \circ V ide uz \rightarrow , E ide uz $^{\wedge}$
- o poluodrediva, ispravna i kompletna

2.2. Vremenska logika(CTL)

- postoje: **propozicijska**, predikatna
- postoje: globalna, linearna, grananje vremena, diskretna/kontinuirana, prošla/buduća
- uzimamo: propozicijska, globalna, grananje, buduće vrijeme
- Model implementacije je Kripke struktura (S, R, L):
 - S je skup svih stanja
 - R je skup svih relacija
 - L je skup oznaka
- operatori:
 - o X f (f vrijedi za iduće stanje),
 - F f (f vrijedi za ovo ili neko buduće stanje),
 - o G f (f vrijedi za ovo i svako buduće stanje),
 - o f U g (u budućnosti ili sada postoji stanje gdje vrijedi g, a do tada vrijedi f)
- kvantifikatori: A, E
- obilježja:
 - o sigurnosti: nešto loše se neće dogoditi (AG)
 - životnosti: nešto dobro će se konačno (u nekom trenutku) dogoditi (AF)
- fairness:
 - ∘ kažemo što želimo da vrijedi beskonačno često → samo se takvi putovi gledaju

5.1. LTL (Linear Temporal Logic)

- Neke stvari se mogu izraziti u CTL ali ne u LTL i obrnuto (dakle nije jedna podskup druge, svaka ima svoje prednosti i mane)
- Kvantifikator "A" je implicitan. LTL formula je istinita za neki sustav (Kripke strukturu) ako vrijedi za sve moguce putove izvođenja.
- pomoću nje se opisuje kakav mora biti jedan linearni put. Takvi moraju biti svi mogući putevi da bi ona bila istinita.
- Linearna vremenska struktura je dana trojkom (S, x, L)
 - S: konačan skup stanja
 - \circ x: N \rightarrow S: beskonačna sekvenca stanja (za neki broj vraća sljedbenika)
 - L: $S \rightarrow 2^{AP}$: pridruživanje simbola (labeling)
- minimalni skup: AND, NOT, U, $X \rightarrow$ ostalo se preko njih može izraziti
- LTL (za razliku od CTL) dozvoljava ugnježdivanje
- SEMANTIKA → pogledati slajd 9
- modaliteti beskonačnosti (nije moguće specificirati u CTL-u)
 - GF p (beskonačno često)
 - FG p (konačno globalno)
- distribucija preko logičkih vezica (to nije dozvoljeno u CTL)
- sa LTL ne možemo izraziti tvrdnje koje sadržavaju "moguće je", "može" jer nema kvantifikator "E"

5.2. CTL*

- spaja CTL i LTL
- CTL i LTL su podskup od CTL*

5.3. Izračunavanje skupova stanja koji zadovoljavaju CTL formulu

- **eksplicitno** ili simbolički(BDD)
- P(V) tj. 2^V je skup svih podskupova od V (power set)
- u Kripke strukturi: relacija R je podskup od SxS
- slika (svi sljedbenici), pred-slika (svi prethodnici) → u Kripke strukturi
 - o predslika od R je slika od R-1
- mi imamo relaciju R koja za svako stanje definira sljedbenike. Nas će zanimati za svako stanje koji su njegovi sljedbenici i koji su njegovi prethodnici (slika i predslika) a to sve dobivamo naravno iz R.
- na slajdu 10 su nabrojane logičke rekurzije
- adekvatan skup: EX, EG, EU → sve se može na njih svesti
- $Q(p) \rightarrow \text{skup svih stanja u kojima je } p = TRUE$
 - Q(TRUE) = S (sva stanja jer je u svim stanjima TRUE = TRUE)
 - Q(FALSE) = prazan skup (niti jedno stanje jer niti u jednom stanju nije FALSE = TRUE)
- treba znati izračunavanje skupova Q(EX f), Q(EG f), Q(E (f U G)) (slajdovi 11, 12 i 13)
 - o za zadnja dva je potrebna teorija čvrste točke:
 - monotonost funkcije (definira se za funkciju $F:P(S) \rightarrow P(S)$): ako X podskup od Y =>

- F(X) podskup od F(Y)
- čvrsta točka je skup X za koji je F(X) = X. Samo će monotona funkcija imati fiksnu točku (i dvije(barem?): najveću i najmanju)
- Knaster Tarski teorem (n+1 = |S|):
 - $F^{i}(Y)$ je monotona funkcija F primjenjena i puta na Y.
 - Fⁿ⁺¹(prazan skup) je najmanja čvrsta točka od F
 - Fⁿ⁺¹(S) je najveća čvrsta točka od F
 - · dobivamo algoritam izračunavanja čvrste točke:
 - najmanja čvrsta točka: primjenjujemo F na prazan skup sve dok ne nađemo čvrstu točku
 - o najveća čvrsta točka: primjenjujemo F na S sve dok ne nađemo čvrstu točku
 - o to se koristi tako da u rekurzivnim izrazima koje napišemo kao X = F(X) tražimo čvrstu točku od $F \rightarrow$ to je onda X po definiciji
 - kad se računa EG onda koristimo najveću fiksnu točku, a kad se računa EU onda koristimo najmanju fiksnu točku
- Izražavanje svega preko adekvatnog skupa (EX, EG, EU):
 - \circ EF p = **E** (True **U** p)
 - AG p = !(EF !p) = !(E (True U !p))
 - \circ AF p = !(**EG** !p)
 - \circ AX p = !(**EX** !p)
 - \circ A (p U q) = !(**E** (!q **U** (!p ^ !q)) V **EG** !q)