## Vektorske funkcije skalarnog argumenta – rješenja i postupci zadataka za vježbu

**1.** a) 
$$4x^2 + 9y^2 = 36 \rightarrow jed. \ elipse: b^2x^2 + a^2y^2 = a^2b^2 \rightarrow a = 3, b = 2 \rightarrow x = 3cost, y = 2sint$$

$$\vec{r}(t) = 3\cos t\vec{i} + 2\sin t\vec{j}$$

b) 
$$y = x^2 \to x = t \to y = t^2$$

$$\vec{r}(t) = t\vec{\iota} + t^2\vec{\jmath}$$

c) segment od točke A(1, 4, -2) do točke B(3, 9, 6)

uzmemo npr., da nam t ide od 0 do 1.

za t = 0 moramo dobiti točke  $x_1 = 1, y_1 = 4, z_1 = -2$ 

za t = 1 moramo dobiti točke  $x_2$  = 3,  $y_2$  = 9,  $z_2$  = -6

kada nešto pomnožimo s t = 0, dobit ćemo 0. da bi dobili x = 1, moramo imati 1 + a\*t. da bi dobili y = 4 moramo imati 4 + b\*t, a da bi dobili z = -2, moramo imati -2 + c\*t.

i sad, iz druge točke moći ćemo odrediti koeficijente a, b i c. mora vrijediti sljedeće:

$$3 = 1 + a$$
,  $9 = 4 + b$ ,  $6 = -2 + c$ 

odnosno, a = 2, b = 5 i c = 8

pa je parametrizacija: x = 1 + 2t, y = 4 + 5t i z = -2 + 8t

pa je

$$\vec{r}(t) = (1+2t)\vec{i} + (4+5t)\vec{j} + (-2+8t)\vec{k}$$

btw, oni su uzeli da je  $t \in [0,1]$ , al vi ste mogli uzet bilo koji segment i radit s tim segmentom  $\odot$ 

**2.** a) 
$$\lim_{t\to 0} \vec{f}(t) = \left(\lim_{t\to 0} \frac{\sin t}{2t}\right) \vec{i} + \left(\lim_{t\to 0} e^{2t}\right) \vec{j} + \left(\lim_{t\to 0} \frac{t^2}{e^t}\right) \vec{k} = \left(\lim_{t\to 0} \frac{\cos t}{2}\right) \vec{i} + \vec{j} = \frac{1}{2} \vec{i} + \vec{j}$$

b) 
$$\lim_{t\to 0} \vec{f}(t) = (\lim_{t\to 0} 3(t^2-1))\vec{i} + (\lim_{t\to 0} cost)\vec{j} + (\lim_{t\to 0} \frac{t}{|t|})\vec{k} = -3\vec{i} + \vec{j} \pm \vec{k}$$

(za k se izračuna lijevi i desni limes, jedan je -1, a drugi 1, pa je zato  $\pm$  u igri)

3. valjda znate derivirat :D ovo je uber lagano. samo svaku komponentu posebno derivirate 😊

**4.** a) 
$$\int_{1}^{2} (\vec{t} + 2t\vec{j}) dt = \vec{t} \int_{1}^{2} dt + 2\vec{j} \int_{1}^{2} dt = \vec{t} + 3\vec{j}$$

b) 
$$\int_{1}^{2} \left( e^{t} \vec{j} + e^{-t} \vec{k} \right) dt = \vec{j} \int_{0}^{1} e^{t} dt + \vec{k} \int_{0}^{1} e^{-t} dt = (e - 1) \vec{j} + \left( 1 - \frac{1}{e} \right) \vec{k}$$

**5.** a)

$$\vec{f}(t) = \int \vec{f}'(t)dt = \frac{t^2}{2}\vec{i} + \sqrt{t^2 + 1}\vec{j} + e^t(t - 1)\vec{k} + \vec{c} =$$

$$= \frac{t^2}{2}\vec{i} + \sqrt{t^2 + 1}\vec{j} + e^t(t - 1)\vec{k} + a\vec{i} + b\vec{j} + c\vec{k} = \left(\frac{t^2}{2} + a\right)\vec{i} + \left(\sqrt{t^2 + 1} + b\right)\vec{j} + (e^t(t - 1) + c)\vec{k}$$

Vrijedi, zbog uvjeta  $\vec{f}(0)$ , sljedeće:

$$\frac{0^2}{2} + a = 1 \to a = 1$$

$$\sqrt{0^2 + 1} + b = 2 \to b = 1$$

$$e^0(0 - 1) + c = 3 \to c = 4$$

$$\vec{f}(t) = \left(\frac{t^2}{2} + 1\right)\vec{i} + \left(\sqrt{t^2 + 1} + 1\right)\vec{j} + (e^t(t - 1) + 4)\vec{k}$$

(mislim da njima fali u rješenju kod jediničnog vektora i)

b)

$$\vec{f}(t) = \int \vec{f}'(t)dt = t\vec{i} + \frac{t^3}{3}\vec{j} + \vec{c} =$$

$$= t\vec{i} + \frac{t^3}{3}\vec{j} + a\vec{i} + b\vec{j} + c\vec{k} = (t+a)\vec{i} + \left(\frac{t^3}{3} + b\right)\vec{j} + c\vec{k}$$

Vrijedi, zbog uvjeta  $\vec{f}(0)$ , sljedeće:

$$0 + a = 0 \rightarrow a = 0$$
$$\frac{0^3}{3} + b = 1 \rightarrow b = 1$$
$$c = -1$$

$$\vec{f}(t) = t\vec{i} + \left(\frac{t^3}{3} + 1\right)\vec{j} - \vec{k}$$

(isto mislim da su zajebali, jer su napisali t^2 umjesto t^3...)

- 6. blah -.-
- 7. blaaah -.- :D
- 8. a) vektor smjera:

$$\vec{r}'(t=2) = -\pi \sin t\pi \,\vec{\iota} + \pi \cos t\pi \,\vec{j} + \vec{k} = \pi \vec{j} + \vec{k}$$

tangenta: 
$$\vec{r}(u) = \vec{r}(t=2) + \vec{r}'(t=2) \cdot u = (\vec{\iota} + 2\vec{k}) + (\pi \vec{\jmath} + \vec{k}) \cdot u$$

b) vektor smjera:

$$\vec{r}'(t=-1) = \vec{b} + 2t\vec{c} = \vec{b} - 2\vec{c}$$

tangenta: 
$$\vec{r}(u) = \vec{r}(t=-1) + \vec{r}'(t=-1) \cdot u = (\vec{a} - \vec{b} + \vec{c}) + (\vec{b} - 2\vec{c}) \cdot u$$

c) 
$$2 = 2t^2$$
,  $0 = 1 - t$ ,  $5 = 3 + 2t^2$  iz čega prozilazi da je  $t = 1$ 

vektor smjera:

$$\vec{r}'(t=1) = 4\vec{\iota} - \vec{\jmath} + 4\vec{k}$$

tangenta: 
$$\vec{r}(u) = \vec{r}(t=1) + \vec{r}'(t=1) \cdot u = (2 + 5\vec{k}) + (4\vec{i} - \vec{j} + 4\vec{k}) \cdot u$$

**9.** Ako uzmemo da je x=at, onda kvadriranjem dobijemo  $y=(at)^2=a^2t^2=bt^2$ 

pa imamo: 
$$y = b \left(\frac{x}{a}\right)^2 = \frac{b}{a^2} x^2$$

10.

$$\vec{r}(t) = t\vec{\imath} + (1+t^2)\vec{\jmath}$$

$$\vec{r}'(t) = \vec{\iota} + 2t\vec{\jmath}$$

a) ako su okomiti:

$$\cos\varphi = 0 = \frac{\vec{r}(t) \cdot \vec{r}'(t)}{|\vec{r}(t)| \cdot |\vec{r}'(t)|} \rightarrow \vec{r}(t) \cdot \vec{r}'(t) = \mathbf{0}$$

$$[t\vec{i} + (1+t^2)\vec{j}] \cdot [\vec{i} + 2t\vec{j}] = t + (2t + 2t^3) = 0$$

$$2t^3 + 3t = 0 \rightarrow t = 0$$

S obzirom da je x(t) = t, onda je x = 0, pošto je  $y(t) = (1 + t^2)$ , onda je y = 1.

b) ako su istog smjera, onda je  $\vec{r}'(t) = \vec{r}''(t)$ 

$$\vec{i} + 2t\vec{j} = 2\vec{j} \rightarrow t = 1$$

c) ako su suprotnog smjera, onda je  $\vec{r}'^{(t)} = -\vec{r}''(t)$ 

$$\vec{\iota} + 2t\vec{\jmath} = -2\vec{\jmath} \to t = -1$$

$$T(-1,2)$$

**11.** a)  $y^2 = x - 1$ . uzmemo da je y = t, onda je  $x = 1 + y^2 = 1 + t^2$ 

pa je

$$\vec{r}(t) = (1 + t^2)\vec{\iota} + t\vec{\jmath}$$

b) trenutno ne znam;D

c) 
$$y^2 = x^3$$
,  $y \le 0 \to y = -\sqrt{x^3}$ 

uzmemo da je x=t, pa je onda  $y=-\sqrt{t^3}$ 

$$\vec{r}(t) = t\vec{\imath} - \sqrt{t^3}\vec{\jmath}$$

d) 
$$y^3 = x^2$$

Uzmemo da je  $x=t^3$ , pa je onda  $y^3=t^6 \rightarrow y=t^2$ 

$$\vec{r}(t) = t^3 \vec{\iota} + t^2 \vec{\jmath}$$

**12.** 
$$\vec{r}_1(t) = e^t \vec{i} + 2 \sin\left(t + \frac{\pi}{2}\right) \vec{j} + (t^2 - 2) \vec{k}$$
,  $\vec{r}_2(t) = u\vec{i} + 2\vec{j} + (u^2 - 3) \vec{k}$ 

nađemo prvo sjecište - izjednačimo komponente

$$e^t = u$$

$$2\sin\left(t+\frac{\pi}{2}\right)=2$$

$$t^2 - 2 = u^2 - 3$$

\_\_\_\_\_

također vrijedi da su prve jednake (u točki u kojoj se sijeku krivulje):

$$e^{t} = 1$$

$$2\sin\left(t+\frac{\pi}{2}\right)=2$$

$$2t = 0$$

------

pa je točka presjecišta T(1,2,-2)

odredimo vektore smjera prve i druge krivulje:

$$\vec{r}_1'(t=0) = e^t \vec{i} + 2\cos\left(t + \frac{\pi}{2}\right)\vec{j} + 2t\vec{k} = \vec{i}$$
$$\vec{r}_2'(u=1) = \vec{i} + 2u\vec{k} = \vec{i} + 2\vec{k}$$

vrijedi:

$$\cos \varphi = \frac{\vec{r}_1'(t=0) \cdot \vec{r}_2'(u=1)}{|\vec{r}_1'(t=0)| \cdot |\vec{r}_2'(u=1)|} = \frac{1}{\sqrt{5}} = \frac{\sqrt{5}}{5}$$