# Prvi međuispit

10. travnja 2009.

Ime i Prezime: Matični broj:

Napomena: Zadatke obavezno predati s rješenjima nakon završetka testa.

### 1. zadatak (3 boda)

Navedite barem tri dinamička vladanja koja su karakteristična za nelinearne sustave a ne postoje u linearnim sustavima.

### 2. zadatak (8 bodova)

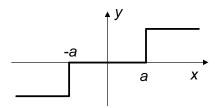
Zadan je sustav opisan diferencijalnom jednadžbom

$$\frac{d^2x}{dt^2} - 0.5x\frac{dx}{dt} + x = 0$$

- a) (2 boda) Odredite jednažbu izoklina.
- b) (2 boda) Odredite i nacrtajte područja u faznoj ravnini  $(\dot{x}, x)$  gdje je nagib trajektorije 0 i  $\infty$ .
- c) (2 boda) Korištenjem metode izoklina, odredite i nacrtajte smjerove trajektorija sustava u cijeloj faznoj ravnini. Koje područje je stabilno, koje nestabilno i gdje je separatrisa? Napomena: Nacrtajte nekoliko izoklina, npr. sa nagibima 0, ±1, ±2.
- d) (1 bod) Skicirajte trajektoriju sustava uz početne uvjete x(0) = 0 i  $\dot{x}(0) = 1$ .
- e) (1 bod) Skicirajte trajektoriju sustava uz početne uvjete x(0) = 0 i  $\dot{x}(0) = 2.5$ .

### 3. zadatak (9 bodova)

Na Slici 6 prikazan je nelinearni element tropoložajnog releja. Na ulaz nelinearnog elementa narinut je sinusni signal oblika  $x(t) = X_m \sin(\omega t)$  gdje je  $X_m > a$ .



Slika 1: Tropoložajni relej.

- a)  $(3 \ boda)$  Nacrtajte signal na izlazu iz nelinearnog elementa, y(t), i na njemu označite sve karakteristične točke.
- b) (6 bodova) Odredite opisnu funkciju  $G(X_m) = P(X_m) + jQ(X_m)$  nelinearnog elementa.

## 4. zadatak (6 bodova)

U otvorenom krugu upravljanja nalazi se dvopoložajni relej s histerezom i proces opisan funkcijom prijenosa  $G(s) = \frac{K}{s(Ts+1)}$ . Na ulaz u nelinearni element narinut je signal oblika  $x(t) = X_m \sin(\omega t)$ . Opisna funkcija dvopoložajnog releja s histerezom je  $G_N = \frac{4C}{\pi X_m} \sqrt{1 - (\frac{x_a}{X_m})^2} - j\frac{4Cx_a}{\pi X_m^2}$ .

- a) (3 boda) Napišite izraz za osnovni harmonik izlaznog signala iz releja,  $u(t) = U_m \sin(\omega t + \varphi)$ .
- b) (3 boda) Odredite s kolikim pojačanjem proces pojačava drugi po redu harmonik koji se javlja na izlazu iz nelinearnog elementa.

# RJEŠENJA:

### ZADATAK 1

Navedite barem tri dinamička vladanja koja su karakteristična za nelinearne sustave a ne postoje u linearnim sustavima.

Bifurkacija, kaos, neograničena reakcija u konačnom vremenu (finite escape time), vlastite oscilacije, ...

### ZADATAK 2

Zadan je sustav opisan diferencijalnom jednadžbom

$$\frac{d^2x}{dt^2} - 0.5x\frac{dx}{dt} + x = 0$$

a) (2 boda) Odredite jednažbu izoklina.

$$\ddot{x} - 0.5x\dot{x} + x = 0$$

Neka je  $y = \frac{dx}{dt}$  iz čega slijedi

$$\dot{y} - 0.5xy + x = 0/\cdot \frac{dt}{dx} = \frac{1}{y}$$

$$\frac{dy}{dx} = 0.5x - \frac{x}{y} = m$$

Na poslijetku jednadžba izoklina je

$$y = \frac{x}{0.5x - m}$$

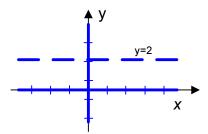
gdje je m nagib trajektorije na izoklini.

b) (2 boda) Odredite i nacrtajte područja u faznoj ravnini  $(\dot{x},x)$  gdje je nagib trajektorije 0 i  $\infty$ . Nagib je 0 na y=2 i x=0.

$$m = 0 \Rightarrow y = 2, x = 0$$

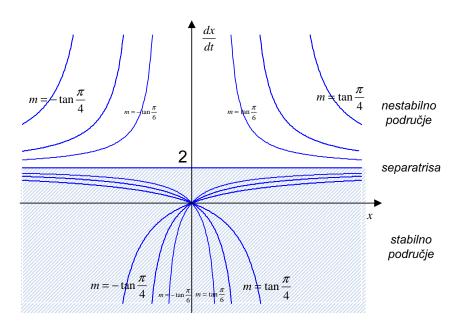
Nagib je  $\infty$  na y = 0.

$$m = \infty \Rightarrow y = 0$$



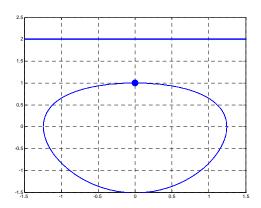
Slika 2: Izokline s nagibima 0 i  $\infty$ .

c) (2 boda) Korištenjem metode izoklina, odredite i nacrtajte smjerove trajektorija sustava u cijeloj faznoj ravnini. Koje područje je stabilno, koje nestabilno i gdje je separatrisa? Napomena: Nacrtajte nekoliko izoklina, npr. sa nagibima  $0, \pm 1, \pm 2$ .



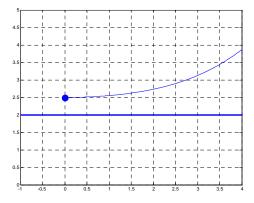
Slika 3: Izokline.

d) (1 bod) Skicirajte trajektoriju sustava uz početne uvjete x(0) = 0 i  $\dot{x}(0) = 1$ .



Slika 4: Trajektorija uz početne uvjete (0, 1).

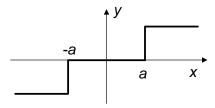
e) (1 bod) Skicirajte trajektoriju sustava uz početne uvjete x(0)=0 i  $\dot{x}(0)=2.5$ .



Slika 5: Trajektorija uz početne uvjete (0, 2.5).

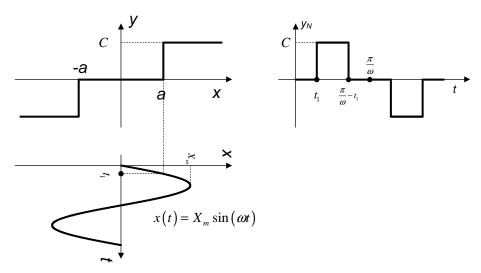
### ZADATAK 3

Na Slici 6 prikazan je nelinearni element tropoložajnog releja. Na ulaz nelinearnog elementa narinut je sinusni signal oblika  $x(t) = X_m \sin(\omega t)$  gdje je  $X_m > a$ .



Slika 6: Tropoložajni relej.

a)  $(3 \ boda)$  Nacrtajte signal na izlazu iz nelinearnog elementa, y(t), i na njemu označite sve karakteristične točke.



Slika 7: Tropoložajni relej i njegov izlaz uz sinusnu funkciju na ulazu.

b) (6 bodova) Odredite opisnu funkciju  $G(X_m) = P(X_m) + jQ(X_m)$  nelinearnog elementa.

Ulazni signal je sinusni, oblika  $x=X_m\sin{(\omega t)}$ . U trenutku  $t_1$ , iznos ulaznog signala je a, stoga pišemo

$$a = X_m \sin(\omega t_1) = X_m \sin \varphi_1$$

odnosno

$$\varphi_1 = \arcsin \frac{a}{X_m}$$

Slijedi imaginarni dio opisne funkcije

$$Q_N = \frac{1}{\pi X_m} \int_{0}^{2\pi} C \cos \varphi d\varphi = \frac{2C}{\pi X_m} \int_{\varphi_1}^{\pi - \varphi_1} \cos \varphi d\varphi = \frac{2C}{\pi X_m} \left[ \sin \left( \pi - \varphi_1 \right) - \sin \varphi_1 \right] = 0.$$

Ovo je očekivano budući da je nelinearnost jednoznačna.

Realni dio opisne funkcije:

$$P_N = \frac{1}{\pi X_m} \int_0^{2\pi} C \sin \varphi d\varphi = \frac{2C}{\pi X_m} \int_{\varphi_1}^{\pi - \varphi_1} \sin \varphi d\varphi = \frac{2C}{\pi X_m} \left[ -\cos(\pi - \varphi_1) + \cos\varphi_1 \right] =$$

$$= \frac{4C}{\pi X_m} \cos \varphi_1 = \frac{4C}{\pi X_m} \cos \left( \arcsin \frac{a}{X_m} \right) = \frac{4C}{\pi X_m} \sqrt{1 - \left( \frac{a}{X_m} \right)^2}$$

### ZADATAK 4

U otvorenom krugu upravljanja nalazi se dvopoložajni relej s histerezom i proces opisan funkcijom prijenosa  $G(s) = \frac{K}{s(Ts+1)}$ . Na ulaz u nelinearni element narinut je signal oblika  $x(t) = X_m \sin(\omega t)$ . Opisna funkcija dvopoložajnog releja s histerezom je  $G_N = \frac{4C}{\pi X_m} \sqrt{1 - (\frac{x_a}{X_m})^2} - j\frac{4Cx_a}{\pi X_m^2}$ .

a) (3 boda) Napišite izraz za osnovni harmonik izlaznog signala iz releja,  $u(t) = U_m \sin(\omega t + \varphi)$ .

Pojačanje nelinearnog elementa je

$$|G_N| = \sqrt{P_N^2 + Q_N^2} = \frac{4C}{\pi X_m}$$

Kut je

$$\varphi = \arctan \frac{P_N}{Q_N} = \arctan \left( -\frac{x_a}{\sqrt{X_m^2 - x_a^2}} \right)$$

Izlazni signal ima oblik

$$u(t) = |G_N| X_m \sin(\omega t + \varphi) = \frac{4C}{\pi} \sin\left[\omega t + \arctan\left(-\frac{x_a}{\sqrt{X_m^2 - x_a^2}}\right)\right]$$

b) (3 boda) Odredite s kolikim pojačanjem proces pojačava drugi po redu harmonik koji se javlja na izlazu iz nelinearnog elementa.

S obzirom da je nelinearni element neparan, viši harmonici koji se javljaju su neparni. Drugi harmonik po redu koji se javlja na izlazu iz nelinearnog elementa je onaj sa frekvencijom  $3\omega$ . Linearni dio taj harmonik pojačava sa iznosom

$$|G(j3\omega)| = \frac{K}{3\omega\sqrt{9T^2\omega^2 + 1}}$$