# Drugi međuispit

22. svibnja 2009.

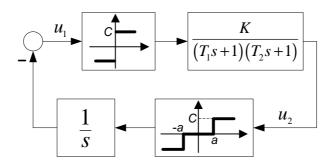
Ime i Prezime: Matični broj:

Napomena: Zadatke obavezno predati s rješenjima nakon završetka testa.

# 1. zadatak (10 bodova)

Sustav prikazan Slikom 1 se nalazi u režimu vlastitih oscilacija, tj.  $u_1(t) = A\sin(\omega t)$  i  $u_2(t) = B\sin(\omega t + \varphi)$ . Odredite amplitudu i frekvenciju vlastitih oscilacija na ulazu u dvopoložajni relej  $(A \text{ i } \omega)$ . Zadano je:  $K=2, T_1=1, T_2=2, a=0.1 \text{ i } C=0.7$ .

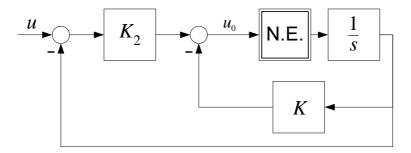
Napomena: Opisna funkcija tropoložajnog releja je  $G_N\left(A\right) = \frac{4C}{\pi A} \sqrt{1-\left(\frac{x_a}{A}\right)^2}$ .



Slika 1: Zatvoreni krug upravljanja s dva nelinearna elementa.

# 2. zadatak (9 bodova)

Zadan je nelinearni krug upravljanja prikazan Slikom 2 gdje je N.E. nelinearni element. Na ulaz u sustav je doveden harmonički signal oblika  $u(t) = U_m \sin(t)$  zbog čega je sustav uveden u prinudne oscilacije koje na ulazu u nelinearni element imaju oblik  $u_0(t) = A \sin(t + \varphi)$ .



Slika 2: Zatvoreni nelinearni krug upravljanja s pobudnim harmoničkim signalom.

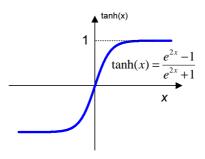
- a) Odredite karakterističnu jednadžbu sustava ako opisna funkcija nelinearnog elementa dobivena harmoničkom linearizacijom ima oblik  $G_N(A) = P_N(A) + jQ_N(A)$ .
- b) Odredite za koju minimalnu vrijednost amplitude pobudnog signala dolazi do pojave prinudnih oscilacija ako je nelinearni element dvopoložajni relej s opisnom funkcijom  $G_N(A) = \frac{4C}{\pi A}$ . Zadano je  $K_2 = 1.5, K = 1$  i C = 0.7.

## 3. zadatak (4 boda)

Proces kojega sačinjavaju dva pola se nalazi u zatvorenom krugu upravljanja s jednoznačnim nelinearnim elementom. Može li u ovakvom sustavu doći do vlastitih oscilacija? Precizno obrazložite odgovor korištenjem metode Goldfarba.

# 4. zadatak (3 boda)

Jednadžbom i Slikom 3 je zadana statička karakteristika nelinearnog elementa. Odredite najmanju klasu nelinearnosti kojoj pripada zadani nelinearni element.



Slika 3: Karakteristika nelinearnog elementa.

# RJEŠENJA:

### ZADATAK 1

Sustav prikazan Slikom 1 se nalazi u režimu vlastitih oscilacija, tj.  $u_1(t) = A\sin(\omega t)$  i  $u_2(t) = B\sin(\omega t + \varphi)$ . Odredite amplitudu i frekvenciju vlastitih oscilacija na ulazu u dvopoložajni relej  $(A \text{ i } \omega)$ . Zadano je:  $K=2, T_1=1, T_2=2, x_a=0.1 \text{ i } C=0.7$ .

Napomena: Opisna funkcija tropoložajnog releja je  $G_N\left(A\right)=\frac{4C}{\pi A}\sqrt{1-\left(\frac{x_a}{A}\right)^2}.$ 

Karakteristična jednadžba zatvorenog kruga upravljanja može se napisati kao:

$$1 + G_{N1}(A) \frac{K}{(T_1 s + 1)(T_2 s + 1)} G_{N2}(B) \frac{1}{s} = 0$$
  

$$T_1 T_2 s^3 + (T_1 + T_2) s^2 + s + K G_{N1}(A) G_{N2}(B) = 0$$

Supstitucijom  $s = j\omega$  dobije se

$$-jT_1T_2\omega^3 - (T_1 + T_2)\omega^2 + j\omega + KG_{N1}(A)G_{N2}(B) = 0.$$

Iz imaginarnog dijela

$$-T_1 T_2 \omega^3 + \omega = 0$$

direktno slijedi frekvencija vlastitih oscilacija:

$$\omega = \frac{1}{\sqrt{T_1 T_2}} = 0.707$$

Iz realnog dijela

$$-(T_1 + T_2)\omega^2 + KG_{N1}(A)G_{N2}(B) = 0$$

ćemo dobiti traženu amplitudu A

Opisne funkcije su

$$G_{N1}(A) = \frac{4C}{A\pi}$$

$$G_{N2}(B) = \frac{4C}{B\pi} \sqrt{1 - \left(\frac{x_a}{B}\right)^2}.$$

Sada je potrebno izraziti amplitudu B pomoću amplitude A tako da ostane jedna jednadžba s jednom nepoznanicom.

$$B = |G_P(j\omega)| G_{N1}(A) A = \frac{K}{\sqrt{(T_1\omega)^2 + 1}\sqrt{(T_2\omega)^2 + 1}} G_{N1}(A) A$$
$$B = \frac{K\sqrt{T_1T_2}}{T_1 + T_2} G_{N1}(A) A$$

$$G_{N2}(B) = \frac{4C(T_1 + T_2)}{\pi G_{N1}(A) AK \sqrt{T_1 T_2}} \sqrt{1 - \left(\frac{x_a(T_1 + T_2)}{K \sqrt{T_1 T_2}} \frac{1}{G_{N1}(A) A}\right)^2} = \frac{T_1 + T_2}{K \sqrt{T_1 T_2}} \sqrt{1 - \left(\underbrace{\frac{x_a(T_1 + T_2)\pi}{4CK \sqrt{T_1 T_2}}}_{\alpha}\right)^2}$$

Iz realnog dijela sada slijedi:

$$\frac{T_1 + T_2}{T_1 T_2} = K \frac{4C}{A\pi} \frac{T_1 + T_2}{K\sqrt{T_1 T_2}} \sqrt{1 - \alpha^2}$$

I na kraju

$$A = \frac{4C\sqrt{T_1T_2}}{\pi}\sqrt{1-\alpha^2}$$

$$\alpha = 0.119005$$

i

$$A = 1.2515$$

# ZADATAK 2

Zadan je nelinearni krug upravljanja prikazan Slikom 2 gdje je N.E. nelinearni element. Na ulaz u sustav je doveden harmonički signal oblika  $u(t) = U_m \sin(t)$  zbog čega je sustav uveden u prinudne oscilacije koje na ulazu u nelinearni element imaju oblik  $u_0(t) = A \sin(t + \varphi)$ .

a) Odredite karakterističnu jednadžbu sustava ako opisna funkcija nelinearnog elementa dobivena harmoničkom linearizacijom ima oblik  $G_N(A) = P_N(A) + jQ_N(A)$ .

$$u_0 = K_2 (u - y) - Ky = K_2 u - (K_2 + K) y$$
  
 $y = \frac{1}{s} G_N (A) u_0$ 

daju

$$u_0\left[s + \left(K_2 + K\right)G_N\left(A\right)\right] = K_2su$$

Za prinudne oscilacije vrijedi

$$u_0 = A\sin(\omega_u t + \varphi)$$

i onda se ulazni signal može pisati kao

$$u = U_m \sin(\omega_u t) = U_m \sin(\omega_u t + \varphi - \varphi) = U_m \cos\varphi \sin(\omega_u t + \varphi) - U_m \sin\varphi \cos(\omega_u t + \varphi)$$

$$u = \frac{U_m}{A} \left(\cos\varphi - \frac{\sin\varphi}{\omega_u} s\right) u_0$$

Karakteristična jednadžba je onda

$$s + (K_2 + K) G_N(A) = K_2 \frac{U_m}{A} s \left( \cos \varphi - \frac{\sin \varphi}{\omega_n} s \right)$$

Frekvencija pobudnog signala je  $\omega_u=1$  te supstitucijom  $s=j\omega_u$  dobije se

$$j\omega_{u} + (K_{2} + K) \left[ P_{N}(A) + jQ_{N}(A) \right] = K_{2} \frac{U_{m}}{A} \omega_{u} \left( j \cos \varphi + \sin \varphi \right)$$

Realni dio je:

$$\sin \varphi = \frac{K + K_2}{K_2 \omega} \frac{A}{U_m} P_N (A)$$

Imaginarni dio je:

$$\cos \varphi = \frac{\omega + (K + K_2) Q_N(A)}{K_2 \omega} \frac{A}{U_m}$$

b) Odredite za koju vrijednost amplitude pobudnog signala dolazi do pojave prinudnih oscilacija ako je nelinearni element dvopoložajni relej s opisnom funkcijom  $G_N\left(A\right)=\frac{4C}{\pi A}$ . Zadano je  $K_2=1.5,\,K=1$  i C=0.7.

Uvrstimo  $Q_N=0$ . Budući da vrijedi  $\sin \varphi^2 + \cos \varphi^2 = 1$ , iz realnog i imaginarnog dijela karakteristične jednadžbe dobije se

$$\sin \varphi = \frac{K + K_2}{K_2 \omega} \frac{1}{U_m} \frac{4C}{\pi}$$
$$\cos \varphi = \frac{1}{K_2} \frac{A}{U_m}$$

$$U_m = \sqrt{\left(\frac{A}{K_2}\right)^2 + \left(\frac{4C}{\pi} \frac{K + K_2}{K_2 \omega}\right)^2}$$

$$A = K_2 \sqrt{U_m^2 - \left(\frac{4C}{\pi} \frac{K + K_2}{K_2 \omega}\right)^2}$$

Da bi postojalo rješenje, izraz pod korijenom mora biti veći od 0.

$$U_m > \frac{4C}{\pi} \frac{K + K_2}{K_2 \omega} = 1.485$$

#### ZADATAK 3

Proces kojega sačinjavaju dva pola se nalazi u zatvorenom krugu upravljanja s jednoznačnim nelinearnim elementom. Može li u ovakvom sustavu doći do vlastitih oscilacija? Precizno obrazložite odgovor korištenjem metode Goldfarba.

Nyquistov dijagram procesa s dva pola prolazi kroz IV. i III. kvadrant. Jednoznačni nelinearni element ima samo realni dio, tako da negativni inverz se nalazi isključivo na realnoj osi u Nyquistovoj ravnini. Zaključak je da nikada neće doći do presjecišta između dvije krivulje.

### ZADATAK 4

Jednadžbom i Slikom 3 je zadana statička karakteristika nelinearnog elementa. Odredite najmanju klasu nelinearnosti kojoj pripada zadani nelinearni element.

Samo je potrebno naći derivaciju statičke karakteristike u ishodištu.

$$\left. \frac{d}{dx} \tanh(x) \right|_{x=0} = \left. \frac{d}{dx} \left( \frac{e^{2x} - 1}{e^{2x} + 1} \right) \right|_{x=0} = 1$$