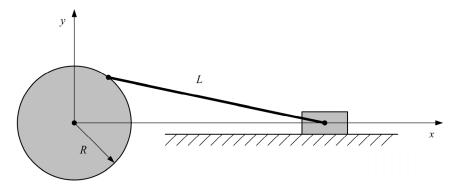
I. međuispit iz predmeta Osnove Mehatronike

Zadatak 1.

Disk polumjera R = 2.5 m spojen je s paketom pomoću štapa duljine L = 10 m.

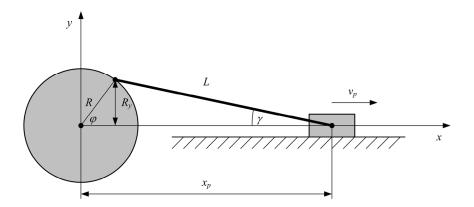
- a) Ako disk ubrzava konstantnom akceleracijom $\alpha = 2 \text{ rad/s}^2 \text{ kolika je brzina paketa u trenutku } t = 4 \text{ s}?$
- b) Na kojoj se udaljenosti u trenutku t nalazi centar mase predmeta od centra mase diska?
- c) Koliko okretaja napravi disk do trenutka t?

U početnom trenutku je udaljenost paketa od centra mase diska najveća.



Sl. 1. Primjer pretvorbe rotacijskog gibanja u translacijsko

Rješenje 1.



Ako se kut koji štap zatvara sa negativnim smjerom osi x označi sa γ , a kut za koji se okrene disk označi sa φ , R_y je moguće izraziti na slijedeći način:

$$R_{y} = L \cdot \sin \gamma = R \cdot \sin \varphi$$

Pomoću gornjeg izraza sinus kuta γ moguće je izraziti pomoću sinusa kuta φ .

$$\sin \gamma = \frac{R}{L} \cdot \sin \varphi \rightarrow \cos \gamma = \sqrt{1 - \left(\frac{R}{L}\right)^2 \cdot \sin^2 \varphi}$$

Kut za koji se disk okrenuo u vremenu *t* iznosi:

$$\varphi = \frac{1}{2} \cdot \alpha \cdot t^2 = 0.5 \cdot 2 \cdot 16 = 16 \text{ rad}$$

Udaljenost paketa od centra diska iznosi:

$$x_p = R \cdot \cos \varphi + L \cdot \cos \gamma = R \cdot \cos \varphi + \sqrt{L^2 - R^2 \cdot \sin^2 \varphi}$$

$$x_p = 2.5 \cdot \cos(16) + \sqrt{10^2 - 2.5^2 \cdot \sin^2(16)}$$

$$x_p = 7.58 \text{ m}$$

Brzina paketa dobije se derivacijom izraza za udaljenost paketa od centra diska:

$$v_{p} = \frac{\mathrm{d}x_{p}}{\mathrm{d}t} = -R \cdot \sin\left(\frac{1}{2} \cdot \alpha \cdot t^{2}\right) \cdot \alpha \cdot t + \frac{1}{2} \cdot \frac{-2 \cdot R^{2} \cdot \sin\left(\frac{1}{2} \cdot \alpha \cdot t^{2}\right) \cdot \cos\left(\frac{1}{2} \cdot \alpha \cdot t^{2}\right) \cdot \alpha \cdot t}{\sqrt{L^{2} - R^{2} \cdot \sin^{2}\left(\frac{1}{2} \cdot \alpha \cdot t^{2}\right)}}$$

$$v_{p} = -2.5 \cdot \sin(16) \cdot 2 \cdot 4 - \frac{2.5^{2} \cdot \sin(16) \cdot \cos(16) \cdot 2 \cdot 4}{\sqrt{10^{2} - 2.5^{2} \cdot \sin^{2}(16)}}$$

$$v_{p} = 4.376 \text{ m/s}$$

Kut za koji se disk okrene unutar vremena t = 4 s iznosi:

$$\varphi = \frac{1}{2} \cdot \alpha \cdot t^2 = 0.5 \cdot 2 \cdot 16 = 16 \text{ rad}$$

odnosno:

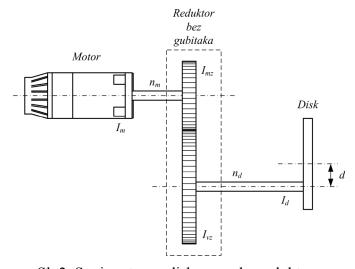
$$N = \frac{\varphi}{2 \cdot \pi} = \frac{16}{2 \cdot \pi}$$

$$N = 2,546 \text{ okretaja}$$

Zadatak 2.

Motor momenta inercije $I_m = 0.5 \text{ kgm}^2$ preko malog zupčanika momenta inercije $I_{mz} = 0.0125 \text{ kgm}^2$ okreće drugu osovinu s većim zupčanikom momenta inercije $I_{vz} = 0.1 \text{ kg m}^2$. Na drugoj osovini nalazi se disk mase m = 500 kg i promjera D = 1 m koji rotira oko osi koja je okomita na površinu diska, a od njegovog centra mase udaljena je d = 0.2 m. Prijenosni omjer reduktora bez gubitaka iznosi 20.

- a) Ako se motoru pri brzini $n_0 = 1480$ o/min isključi napajanje motora koliko traje zaustavljanje? Moment trenja tijekom kočenja reduciran na stranu motora je konstantan i iznosi $M_t' = 10$ Nm.
- b) Koliko je iznosila kinetčka energija diska prije početka kočenja?



Sl. 2. Spoj motora s diskom preko reduktora

Rješenje 2.

Moment inercije diska iznosi:

$$I_d = \frac{1}{2} \cdot m \cdot r^2 + m \cdot D^2 = \frac{1}{2} \cdot 500 \cdot 0.5^2 + 500 \cdot 0.2^2 = 82.5 \text{ kg m}^2$$

Moment inercije velikog zupčanika i diska iznosi:

$$I_{vz+d} = 82,5 + 0,1 = 82,6 \text{ kg m}^2$$

Moment diska i velikog zupčanika na strani motora moguće je odrediti izjednačavanjem izraza za kinetičku energiju na strani diska i strani motora:

$$\frac{I_{vz+d} \cdot \omega_m^2}{2} = \frac{I_{vz+d} \cdot \omega_d^2}{2}$$

$$I_{vz+d} \cdot \omega_m^2 = I_{vz+d} \cdot \omega_d^2$$

$$I_{vz+d} \cdot = I_{vz+d} \cdot \frac{\omega_d^2}{\omega_m^2} = I_{vz+d} \cdot \left(\frac{n_d}{n_m}\right)^2 = 82.6 \cdot \left(\frac{1}{20}\right)^2 = 0.2065 \text{ kg m}^2$$

Ukupni moment inercije iznosi:

$$I_{uk} = I_m + I_{mz} + I_{vz+d} = 0.5 + 0.0125 + 0.2065 = 0.719 \text{ kg m}^2$$

Vrijeme zaustavljanja moguće je odrediti pomoću izraza:

$$M_m - M_t' = I_{uk} \frac{\mathrm{d}\omega_m}{\mathrm{d}t}$$

Kako je moment motora jednak nuli izraz poprima oblik:

$$-M_{t}' = I_{uk} \frac{d\omega_{m}}{dt}$$

$$dt = -\frac{I_{uk}}{M_{t}'} \cdot d\omega_{m} / \int$$

$$\int_{0}^{t_{z}} dt = -\frac{I_{uk}}{M_{t}'} \cdot \int_{\omega_{0}}^{0} d\omega_{m}$$

$$t_{z} = -\frac{I_{uk}}{M_{t}'} \cdot (0 - \omega_{0}) = \frac{I_{uk}}{M_{t}'} \cdot \frac{\pi}{30} \cdot n_{0}$$

$$t_{z} = \frac{0.719}{10} \cdot \frac{\pi}{30} \cdot 1480 = 11,143 \text{ s}$$

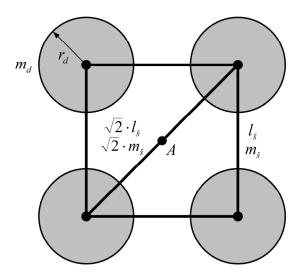
Kinetička energija diska prije kočenja iznosi:

$$E_{k} = \frac{I_{d} \cdot \omega_{d}^{2}}{2} = \frac{I_{d} \cdot \left(\frac{\omega_{0}}{i}\right)^{2}}{2} = \frac{82,5 \cdot \left(\frac{n_{0} \cdot \pi}{30 \cdot 20}\right)^{2}}{2} = 2477,1 \text{ J}$$

Zadatak 3.

Središta diskova mase $m_d = 1$ kg i polumjera $r_d = 0.2$ m međusobno su spojena homogenim štapovima mase $m_{\tilde{s}} = 0.5$ kg i duljine $l_{\tilde{s}} = 0.6$ m. Štapovi su spojeni tako da čine kvadrat. Štap koji je postavljen na mjesto dijagonale kvadrata ima $\sqrt{2}$ puta veću masu i duljinu od štapova koji čine stranice kvadrata.

- a) Koliki je moment inercije sustava prema osi koja prolazi točkom A i okomita je na ravninu kvadrata kojega čine štapovi?
- b) Kolika je kinetička energija sustava ako sustav rotira kutnom brzinom $\omega = 10$ rad/s oko osi koja prolazi točkom A i okomita je na ravninu kvadrata kojega čine štapovi?
- c) Koliko najviše smije iznositi moment inercije motora ako motor mora ubrzati sustav prikazan na sl. 3. do brzine od 10 rad/s u vremenu od 2 s? Os rotacije motora prolazi točkom A i okomita je na ravninu kvadrata kojega čine štapovi. Moment motora prilikom zaleta je konstantan i iznosi $M_m = 10$ Nm.



Sl. 3. Sustav zamašnih masa

Rješenje 3.

Moment inercije diska koji rotira oko osi koja prolazi njegovim centrom mase iznosi:

$$I_d = \frac{m_d \cdot r_d^2}{2} = \frac{1 \cdot 0.2^2}{2} = 0.02 \text{ kg m}^2$$

Moment inercije štapa koji rotira oko osi koja prolazi njegovim centrom mase iznosi:

$$I_{\bar{s}s} = \frac{m_{\bar{s}} \cdot l_{\bar{s}}^{2}}{12} = \frac{0.5 \cdot 0.6^{2}}{12} = 0.015 \text{ kg m}^{2}$$
 (štapovi koji čine kvadrat)

$$I_{\bar{s}d} = \frac{\sqrt{2} \cdot m_{\bar{s}} \cdot (\sqrt{2} \cdot l_{\bar{s}})^{2}}{12} = \frac{0.18}{12} = 0.0424 \text{ kg m}^{2}$$
 (štap koji je postavljen u dijagonalu)

Primjenom Steinerovog poučka dobivaju se momenti inercije diskova i štapova prema osi koja prolazi točkom A i okomta je na kvadrat kojeg čine štapovi. Centar mase diskova udaljen je od osi rotacije $\frac{l_s}{\sqrt{2}}$, a centar mase štapova koji čine kvadrat $\frac{a}{2}$:

$$I_{d}' = \frac{m_{d} \cdot r_{d}^{2}}{2} + m_{d} \cdot \frac{l_{s}^{2}}{2} = \frac{m_{d} \cdot (r_{d}^{2} + l_{s}^{2})}{2} = \frac{1 \cdot (0.2^{2} + 0.6^{2})}{2} = 0.2 \text{ kg m}^{2}$$

$$I_{ss}' = \frac{m_{s} \cdot l_{s}^{2}}{12} + m_{s} \cdot \frac{l_{s}^{2}}{4} = \frac{m_{s} \cdot l_{s}^{2}}{3} = \frac{0.5 \cdot 0.6^{2}}{3} = 0.06 \text{ kg m}^{2}$$

Ukup<u>ni moment inercije sustava iznosi:</u>

$$I_{uk} = 4 \cdot I_d' + 4 \cdot I_{ss}' + I_{sd} = 4 \cdot 0,2 + 4 \cdot 0,06 + 0,0424 = 1,0824 \text{ kg m}^2$$

Kinetička energija sustava iznosi:

$$E_k = \frac{1}{2} \cdot I_{uk} \cdot \omega^2 = \frac{1}{2} \cdot 1,0824 \cdot 100 = 54,12 \text{ J}$$

Iz momentne jednadžbe uz uvjet $M_t = 0$ moguće je odrediti moment inercije motora i sustava:

$$M_{m} = I_{m+uk} \cdot \frac{d\omega_{m}}{dt}$$

$$M_{m} \cdot dt = I_{m+uk} \cdot d\omega_{m}$$

$$dt = \frac{I_{m+uk}}{M_{m}} \cdot d\omega_{m} / \int$$

$$\int_{0}^{t} dt = \frac{I_{m+uk}}{M_{m}} \cdot \int_{0}^{\omega} d\omega_{m}$$

$$t = \frac{I_{m+uk}}{M_{m}} \cdot \omega$$

$$I_{m+uk} = \frac{t \cdot M_{m}}{\omega} = \frac{2 \cdot 10}{10} = 2 \text{ kg m}^{2}$$

Moment inercije motora smije najviše iznositi:

$$I_m = I_{m+uk} - I_{uk} = 2 - 1,0824 = 0,9176 \text{ kg m}^2$$