Operacijski sustavi za ugrađena računala – međuispit, 23. 4. 2015.

U nekoj arhitekturi gdje procesorska riječ ima 8 bita treba napraviti tip podataka sa 16 bita (za koji je najveći broj 0xFFFF). Za njegovo ostvarenje korištene su dvije varijable: unsigned char a1, a2. Prva a1 sadrži nižih 8 bita a druga a2 viših. Napisati makroe INC(), DEC() koji povećavaju/smanjuju 16-bitovni podatak (pohranjen u a1 i a2) za jedan. Makroi ne trebaju vraćati vrijednost. Pretpostaviti prelaske granice s 255 u 0 pri zbrajanju te s 0 na 255 pri oduzimanju.

```
#define INC() do { al++; if (al == 0) a2++; while(0) #define DEC() do { al--; if (al == 0xffff) a2--; while(0)
```

2. Zadane su dvije slične strukture struct first i struct second koje imaju jedan element za istu namjenu, ali se različito zove: size_t first_size za prvu i size_t second_size za drugu. Napisati makro SET_SIZE(obj,struct_name,size) koji će postaviti veličinu objekta u odgovarajući element strukture. Npr. za varijablu A tipa struct first poziv SET_SIZE(A, first,25) se treba prevesti u A. first_size = 25. Povratna vrijednost makroa je postavljena veličina.

```
#define SET_SIZE(obj,struct_name,size) ((obj).struct_name ## _size = 25)
```

3. Napisati makro NONZERO (a, b, c, d) koji će za četiri ulazna parametra vratiti prvu vrijednost različitu od nule (vrijednost a ako a!= 0, b ako je a == 0 i b!=0, itd). Ako takva vrijednost ne postoji, vratiti -1.

```
#define NONZERO(a,b,c,d) (a?a: (b?b: (c?c: (d?d:-1))))
```

4. Neki sustav zadan s mnoštvo datoteka s izvornim kodom treba pripremiti za ugrađeni sustav. Sliku sustava treba učitati na adresu ROM=0x100, ali se po pokretanju tog sustava sve treba prebaciti na RAM=0x100000. Prebacivanje treba obaviti funkcijom init() u datoteci init(c (koja se jedina priprema za izvođenje iz ROMA, nema nikakvih dodatnih pomoćnih funkcija na raspolaganju). Napisati potrebnu skriptu povezivača (ldscript.1d) te sadržaj datoteke init(c. Pretpostaviti da će pri prevođenju nastati samo odjeljci.text, .rodata, .data i .bss.

```
ROM=Ox100;
RAM=Ox100000;
SECTIONS {
    .init ROM: { init.o (*) }
    start = ROM + SIZEOF(,init);
    .ostalo RAM: AF ( start)
    { * (.text .rodata .data .bss) }
    size = SIZEOF(RAM);
}
size = SIZEOF(RAM);
}
init.c:
void init() {
    extern char start, size;
    char *rom = &start, *ram = 0x100000;
    int i;
    for { i = 0; i < (size_t) &size; i++ )
        ram[i] = rom[i];
}</pre>
```

5. U nekom sustavu kada neka naprava izazove prekid ona na adresu 0x4000+irq stavlja jedinicu, gdje irq određuje i prioritet naprave (manji broj predstavlja veći prioritet). Pri prihvatu prekida programski treba proći taj dio spremnika i ustanoviti koje naprave koja traže prekid (i obrisati te jedinice). Definirati potrebnu strukturu podataka te ostvariti sučelje za registraciju funkcije za obradu pojedinog prekida void register (int irq, void *handler) i funkciju void interrupt handler () koja će se pozvati po detekciji zahtjeva za prekid. Obrada prekida treba biti prema prioritetima – programski ostvariti prihvat i obradu prekida prema prioritetima (sama obrada treba se moći prekidati). Pretpostaviti da funkcijama enable interrupts() i disable interrupts() se može omogućiti i zabraniti prekidanje te da u sustavu ima 30 naprava.

```
void register ( int irg, void *handler ) {
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                             char *base = 0x4000
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                 void interrupt handler() {
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                int rq[N], scp[N], cp = N+1;
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                      void (*hnd[N]) (int irg);
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                              hnd[irq] = handler;
                                                                                                                                                                                                              while ( hprq < cp ) {
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                      for ( i = 0; i < N; i++ ) {
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                      int i, hprq = cp;
                                                           cp = scp[hprq];
                                                                                 disable_interrupts();
                                                                                                    hnd[hprq](hprq);
                                                                                                                        enable_interrupts();
                                                                                                                                                   cp = hprq;
                                                                                                                                                                   scp[hprq] = cp;
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                  if ( base[i] == 1 ) {
                                      for ( hprq = 0; hprq < cp; hprq++ )
                                                                                                                                                                                          rq[hprq] = 0;
                if (rq[hprq])
                                                                                                                                                                                                                                                                                                  base[i] = 0;
if ( i < hprq )</pre>
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                               rq[i] = 1;
break;
                                                                                                                                                                                                                                                                                hprq = i;
```

#define CNT

((long)0x500)

```
long zero = Oxfffffffffffffffffff,
long get_time () {
    return zero - CNT;
}

void set_time ( long new_time ) {
    zero = new_time + CNT; //ignoring overflow
}

void delay ( long period ) {
    long now = CNT;
    while ( now - period < CNT )
}

void delay_until ( long time ) {
    while ( time > zero - CNT )
}
```

7. Globalna varijabla cnt mijenja se u funkciji koja se poziva iz obrade prekida, a koristi i u ostalim funkcijama. Koju je ključnu riječ poželjno staviti ispred deklaracije (int cnt;)?

volatile

Navesti prednosti korištenja Makefile-a (u usporedbi s prevođenjem kod kojeg se sve zastavice i datoteke navode u komandnoj liniji). ∞

brže prevođenje: ne prevode se datoteke koje nisu mijenjane od zadnjeg različite postavke za prevodenje različitih datoteka brže zadati naredbu prevodenja

Koja sve svojstva algoritama za dinamičko upravljanje spremnikom treba razmatrati u okruženju ugrađenih sustava i sustava za rad u stvarnom vremenu? 6

složenost dodjele/oslobadanje

fragmentacija

10. Navesti prednosti i nedostatke slojevite podjele operacijska sustava (njegova izvorna koda) na sloj apstrakcije sklopovlja (HAL, arch), sloj jezgre (kerne1), sloj sustavskih funkcija (api) te aplikacijski sloj (programs).

+ podjela, jasnoća, lokalnost, zaštita - učinkovitost (poziv mora proći kroz više slojeva)