## RADARSKI SUSTAVI

## RADARSKI SUSTAVI

Ispitna pitanja

- 1. Načelo rada radara, povijesni razvoj
- 2. Područja primjene radara, frekvencijska područja
- 3. Monostatički impulsni radar, blok shema, mjerenje kordinata cilja
- 4. Radarska jednadžba za monostatički impulsni radar, odnos signal/šum
- 5. Mjerenje udaljensoti, razlučivost po udaljenosti, jednoznačno mjerenje udaljenosti
- 6. Mjerenje azimuta, elevacije i visine
- 7. Radarski pokazivači, radar na pokretnom objektu
- 8. T/R ćelija, minimalni domet radara
- 9. Radraska refleksijska površina cilja, frekvencijska ovisnost
- 10. Swerlingovi modeli cilja
- 11. Postupci za povećavanje i smanjivanje radarske refleksijske površine, stealth
- 12. Detekcija cilja na temelju jednog odjeka, funkcija gustoće vjerojatnosti, vjerojatnost detekcije, vjerojatnost lažne uzbune
- 13. Detekcija cilja na temelju jednog odjeka, analogni prag detekcije, Neyman-Pearsonov kriterij, prijemnik s CFAR karakteristikom
- 14. Detekcija cilja na temelju slijeda odjeka, analogna integracija, faktor poboljšanja
- 15. Detekcija cilja na temelju slijeda odjeka, digitalna integracija, vjerojatnosti detekcije i lažne uzbune nakon integracije, digitalni prag detekcije
- 16. Detektor s kliznim vremenskim rasporom
- 17. Kompresija impulsa, načelo rada, linearna modulacija frekvencije
- 18. Kompresija impulsa, dvofazna modulacija, Barkerov kod
- 19. Kompresija impulsa, višefazna modulacija, Frankov kod
- 20. MTI-radar, načelo rada, slijepe brzine, uklanjanje slijepih brzina
- 21. MTI-radar s faznom detekcijom, blok shema, načelo rada
- 22. MTI-radar, sklop za brisanje nepokretnih ciljeva, faktor poboljšanja, faktor potiskivanja nepokretnih ciljeva
- 23. Praćenje po kutu, klasični i monoimpulsni sustavi
- 24. Praćenje po kutu, monoimpulsni sustav za praćenje s uspoređivanjem amplituda, blok shema, načelo rada
- 25. Praćenje po kutu, monoimpulsni sustav za praćenje s uspoređivanjem faza, blok shema, načelo rada
- 26. Praćenje po udaljenosti, vremenski diskriminator, sustav s jednostrukom i dvostrukom integracijom
- 27. ATI-sustav
- 28. Digitalni MTI-sustav
- 29. Potiskivanje smetnji, LOG/CFAR prijemnik
- 30. Potiskivanje smetnji, dvokanalni CFAR prijemnik
- 31. Sekundarni radar, radarska jednadžba, potiskivanje sekundarnih latica
- 32. Sekundarni radar, upiti i odgovori
- 33. Sekundarni radar, FRUIT i defruiting
- 34. Sekundarni radar, Mod S, upiti
- 35. Sekundarni radar, Mod S, odgovori
- 36. Multistatički radara, bistatički radara, pretraživanje prostora, radarska jednadžba
- 37. Elektroničke protumjere, ometanje šumom, blok sema ometača, ometanje više radara
- 38. Elektroničke protumjere, stvaranje lažnih ciljeva
- 39. Elektroničke protumjere, ometanje praćenja po udaljenosti i po brzini
- 40. Elektroničke protumjere, lažiranje kuta,
- 41. Elektroničke protumjere, mamci
- 42. Elektroničke protu-protumjere, suprotstavljanje ometanju šumom
- 43. Elektroničke protu-protumjere, suprotstavljanje ometannju prećenja po udaljenosti i brzini
- 44. Elektroničke protu-protumjere, suprotstavljanje lažiranju kuta
- 45. Elektroničke protu-protumjere, poništavanje smetnji iz glavne i sekundarnih latica antene