# Završni ispit

5. veljače 2013.

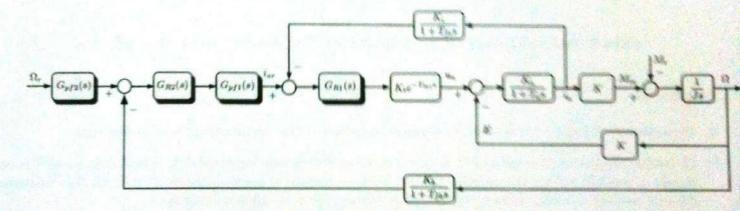
#### Ime i Prezime:

Mationi broj:

Napomena: Zadatke obavezno predati s rješenjima nakon završetka testa.

## 1. zadatak (15 bodova)

Kaskadna struktura upravljanja brzinom istosmjernog motora prikasama je na sikš 1, pri čemu pojedini parametri iznose:  $K_a = 4.5 \, A/V$ ,  $T_a = 0.025 \, s$ ,  $K = 1.33 \, Vs/rad$ ,  $K_b = 44$ ,  $T_{ini} = 1.88 \, ms$ ,  $K_i = 0.1 \, V/A$ ,  $T_{fi} = 2 \, ms$ ,  $K_b = 0.0318$ ,  $T_{fb} = 20 \, ms$ ,  $J = 3.2 \, kg \, m^2$ .



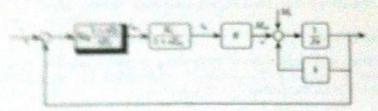
Slika 1: Blokovska shema kaskadnog upravljanja brzinom DC motora s nezavisnom uzbudom

## Potrebno je:

- a) Projektirati PI regulator struje armature G<sub>R1</sub>(s) prema tehničkom optimumu kao i prefiltar referenti vrijednosti struje armature G<sub>pf1</sub>(s). (4 boda)
- b) Projektirati regulator brzine vrtuje motora  $G_{R2}(s)$  prema simetričnom optimum uz a=2. Takođ je potrebno projektirati prefiltar u referentnoj grani brzine vrtuje  $G_{R2}(s)$ . (4 boda)
- c) Projektirati regulator brzine vrtnje motora  $G_{R2}(s)$  prema simetričnom tako da fazno osiguranje izno  $\gamma=42^\circ$  i odrediti maksimalnu dozvoljenu promjenu momenta tromosti, tako da minimalno faz osiguranje iznosi  $\gamma=37^\circ$ . Skicirati bodeov dijagram za nominalni moment tromesti i za maksimal dozvoljenu promjenu. (7 bodova)

## 2. sastatak (Ye boolesm)

Nadrodom perija upravijanja homore urinje mompetnog motoru s neravisnom i konstantnom urbasken prikarana je blokovskom shomore uz siku 2. Prikarana se  $K_r = 0.5$ ,  $T_{rr} = 5 \text{ms}$ , K' = 1.33 Vs/rad i  $J = 3 \text{ kgm}^2$ , J = 6.5,  $N_{\rm P}$ 



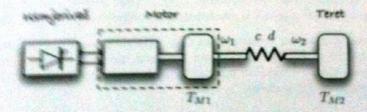
Silka & Pitokyvoka shossa spessijanja bezinces DC motora s nezavisnom uzbadom

#### Potrebeo je:

- a) (8 bordova) Chirolin parameter FC regulatora braine vrtuje prema modulnom optimumu.
- b) (2 broda) Ongressea i regularez ir a) dijela zadatka eliminaciju regulacijskog odstupanja u ustaljenom stanju u slučuje redicentra vedičine oblika funkcije linearnog porasta (rampe). Obrazložiti odgovor. Ako ne enigerava koliko imeni ospilacijelog odstupanje u ustaljenom stanju?
- c) (3 boda) Odvodni okvivakumu vezmensku konstantu i karakteristične odnose. Nacrtajte odniv sustava i označine mažvikogo i vojeme povog maksimuma.

## 3. andatak (15 bodova)

Za elektromehanički sustav s obsosobnim prijemosom zadani su sljedeći normirani parametri:  $T_{MS}=1.0 s$ - motov;  $T_{MS}=4.0 s$ - aceo; c=100.Nee/rad- konstanta krutosti; d=0.5.Nms/rad- konstanta prijemenja;  $T_{R}=1.s$ - normirana vermemša konstanta.



Siska & Skica nadnog stroja s remenskim prijenosom

- a) (6 bodova) Posrebni je nacruni strukturnu blokovsku shemu nadomjesnog kontinuiranog regulacijskog kruga braine vrtuje s PV regulatorom braine vrtuje te odrediti parametre regulatora uz korištenje optinuma obvostrukog odnosa uz S<sub>1</sub> = 0.5, uz nadomjesnu vremensku konstantu podređenog regulacijskog kruga struje I<sub>n</sub> = 0.00 s i vrejeme uzorkovanja T = 0.001 s.
- b) (6 bodova) Koliko iš imosti pozametri podoptimalnog (u smislu optimuma dvestrukog odnosa). Pl regularora kojim se postiže nadomjesna vremenska konstanta zatvorenog kruga  $T_e = 0.4 s_e$  uz dvenimarini karakteristični odnos  $D_b = 0.5$ . Koliko u tom slučaju iznosi karakteristični odnos  $D_b$ ?
- e) (3 boda) levisti jednadibų na nadorojesne konstantu zatvorenog kruga uz  $D_i = 0.5$ .

Napanena. Nachomjesam vremensku konstantu zatvorenog kruga u a) dijelu zadatka odredite koristeči priblihm relacija.