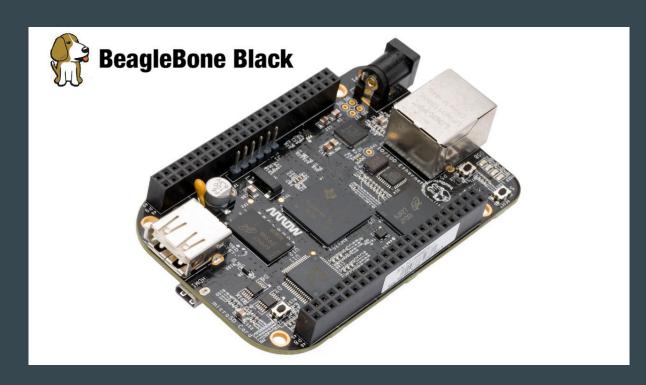
•••

Yuri Thomas

- Processador AM335x 1GHz ARM
   Cortex A8
- 512MB DDR3 RAM
- 4GB 8-bit eMMC armazenamento *on-board*
- NEON acelerador de ponto flutuante
- 2x microcontroladores 32-bit
   PRU



#### Compatibilidade de software

- Debian
- Android
- Ubuntu
- Cloud9 IDE no Node.js com biblioteca
   BoneScript
- E muito mais...

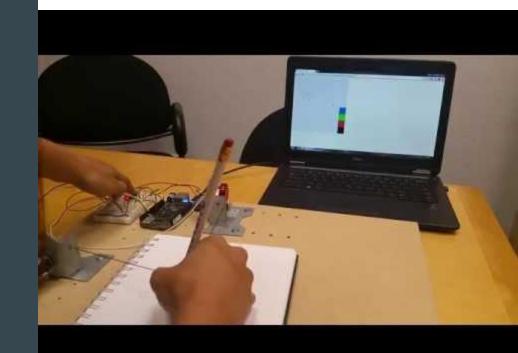
#### Conectividade

- Cliente USB para alimentação e comunicação
- USB host
- Ethernet
- HMDI
- 2x 46 pin headers

# Exemplos de projetos com BeagleBone Black

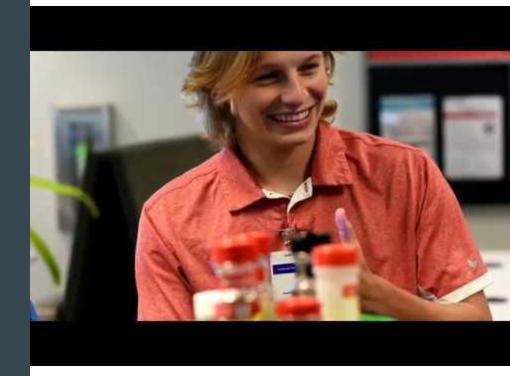
# Back to the Drawing Board!

Plug in the board, connect any drawing utensil of your choice, draw paper of your choice, and save your masterpiece digitally!



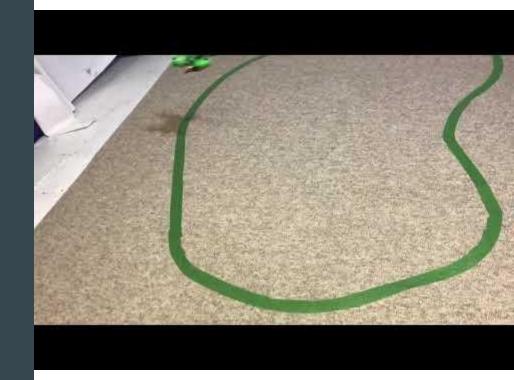
# Voice Controlled Spice Rack

Control your spice rack using your voice!



# PocketPilot: An Autopilot Based on the \$25 PocketBeagle®

There is a new puppy in the family!
PocketPilot is a smaller version of
the BBBmini Flight Controller.



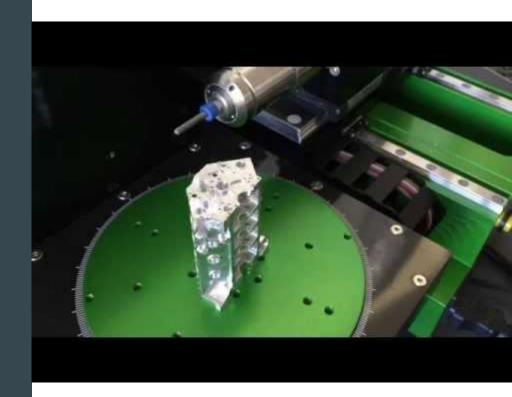
## OpenROV

Open source underwater robots for exploration and education



## **PocketNC**

Desktop 5 axis CNC mill



## BeagleSNES

BeagleSNES turns the BeagleBoard-xM into an embedded Linux-based appliance that is capable of playing Super Nintendo game titles.



#### **Game List**

**Donkey Kong Country** 

F-Zero

R-Type III

Star Fox

Super Mario All-Stars



to select game

Press / to Start

#### F-Zero



This futuristic racing game was originally an SNES launch title, and it shows off the impressive Mode 7 graphics of the platform. Race towards the finish using turbo boosts, jump plates, and more!

RELEASE DATE: 1991

GENRE: Sport/Racing



Pinagem BeagleBone Black

### Pin Headers

## **Cape Expansion Headers**

	Р	9	
DGND	1	2	DGND
VDD_3V3	3	4	VDD_3V3
VDD_5V	5	6	VDD_5V
SYS_5V	7	8	SYS_5V
PWR_BUT	9	10	SYS_RESETN
UART4_RXD	11	12	GPIO_60
UART4_TXD	13	14	EHRPWM1A
GPIO_48	15	16	EHRPWM1B
SPIO_CSO	17	18	SPIO_D1
I2C2_SCL	19	20	I2C2_SDA
SPIO_DO	21	22	SPIO_SCLK
GPIO_49	23	24	UART1_TXD
GPIO_117	25	26	UART1_RXD
GPIO_115	27	28	SPI1_CS0
SPI1_D0	29	30	GPIO_112
SPI1_SCLK	31	32	VDD_ADC
AIN4	33	34	GNDA_ADC
AIN6	35	36	AIN5
AIN2	37	38	AIN3
AINO	39	40	AIN1
GPIO_20	41	42	ECAPPWMO
DGND	43	44	DGND
DGND	45	46	DGND

DO



AVAILABLE DIGITAL
AVAILABLE PWM
SHARED I2C BUS

RECONFIGURABLE DIGITAL

	5	U	MINICI_DATS
GPIO_66	7	8	GPIO_67
GPIO_69	9	10	GPIO_68
GPIO_45	11	12	GPIO_44
EHRPWM2B	13	14	GPIO_26
GPIO_47	15	16	GPIO_46
GPIO_27	17	18	GPIO_65
EHRPWM2A	19	20	MMC1_CMD
MMC1_CLK	21	22	MMC1_DAT5
MMC1_DAT4	23	24	MMC1_DAT1
MMC1_DATO	25	26	GPIO_61
LCD_VSYNC	27	28	LCD_PCLK
LCD_HSYNC	27 29	30	LCD_PCLK  LCD_AC_BIA
LCD_HSYNC	29	30	LCD_AC_BIA
LCD_HSYNC LCD_DATA14	29 31	30 32	LCD_AC_BIA
LCD_HSYNC LCD_DATA14 LCD_DATA13	29 31 33	30 32 34	LCD_AC_BIA LCD_DATA15 LCD_DATA11
LCD_HSYNC LCD_DATA14 LCD_DATA13 LCD_DATA12	29 31 33 35	30 32 34 36	LCD_AC_BIA LCD_DATA11 LCD_DATA11 LCD_DATA10
LCD_HSYNC LCD_DATA14 LCD_DATA13 LCD_DATA12 LCD_DATA8	29 31 33 35 37	30 32 34 36 38	LCD_AC_BIA LCD_DATA11 LCD_DATA10 LCD_DATA10 LCD_DATA9
LCD_HSYNC LCD_DATA14 LCD_DATA13 LCD_DATA12 LCD_DATA8 LCD_DATA6	29 31 33 35 37 39	30 32 34 36 38 40	LCD_AC_BIA LCD_DATA11 LCD_DATA11 LCD_DATA10 LCD_DATA9 LCD_DATA7
LCD_HSYNC LCD_DATA14 LCD_DATA13 LCD_DATA12 LCD_DATA8 LCD_DATA6 LCD_DATA4	29 31 33 35 37 39 41	30 32 34 36 38 40 42	LCD_AC_BIA LCD_DATA11 LCD_DATA11 LCD_DATA10 LCD_DATA9 LCD_DATA7 LCD_DATA5

## **Pinos Digitais**

## 65 possible digital I/Os

		го					
DGND	1	2	DGND	DGND	1	2	DGND
VDD_3V3	3	4	VDD_3V3	GPIO_38	3	4	GPIO_39
VDD_5V	5	6	VDD_5V	GPIO_34	5	6	GPIO_35
SYS_5V	7	8	SYS_5V	GPIO_66	7	8	GPIO_67
PWR_BUT	9	10	SYS_RESETN	GPIO_69	9	10	GPIO_68
GPIO_30	11	12	GPIO_60	GPIO_45	11	12	GPIO_44
GPIO_31	13	14	GPIO_50	GPIO_23	13	14	GPIO_26
GPIO_48		16	GPIO_51	GPIO_47	15	16	GPIO_46
GPIO_5		18	GPIO_4	GPIO_27	17	18	GPIO_65
I2C2_SCL	19	20	12C2_SDA	GPIO_22	19	20	GPIO_63
GPIO_3	21	22	GPIO_2	GPIO_62	21	22	GPIO_37
GPIO_49	23	24	GPIO_15	GPIO_36	23	24	GPIO_33
GPIO_117	25	26	GPIO_14	GPIO_32	25	26	GPIO_61
GPIO_115	27	28	GPIO_113	GPIO_86	27	28	GPIO_88
GPIO_111	29	30	GPIO_112	GPIO_87	29	30	GPIO_89
GPIO_110	31	32	VDD_ADC	GPIO_10	31	32	GPIO_11
AIN4	33	34	GNDA_ADC	GPIO_9	33	34	GPIO_81
AIN6	35	36	AIN5	GPIO_8	35	36	GPIO_80
AIN2	37	38	AIN3	GPIO_78		38	GPIO_79
AINO	39	40	AIN1	GPIO_76	39	40	GPIO_77
GPIO_20	41	42	GPIO_7	GPIO_74	41	42	GPIO_75
DGND	43	44	DGND	GPIO_72	43	44	GPIO_73
DGND	45	46	DGND	GPIO_70	45	46	GPIO_71

## PWMs e Temporizadores

## 8 PWMs and 4 timers

		P8					
DGND	1	2	DGND	DGND	1	2	DGND
VDD_3V3	3	4	VDD_3V3	GPIO_38	3	4	GPIO_39
VDD_5V	5	6	VDD_5V	GPIO_34	5	6	GPIO_35
SYS_5V	7	8	SYS_5V	TIMER4	7	8	TIMER7
PWR_BUT	9	10	SYS_RESETN	TIMER5	9	10	TIMER6
GPIO_30	11	12	GPIO_60	GPIO_45	11	12	GPIO_44
GPIO_31	13	14	EHRPWM1A	EHRPWM2B	13	14	GPIO_26
GPIO_48	15	16	EHRPWM1B	GPIO_47	15	16	GPIO_46
GPIO_5	17	18	GPIO_4	GPIO_27	17	18	GPIO_65
12C2_SCL	19	20	12C2_SDA	EHRPWM2A	19	20	GPIO_63
EHRPWMOB	21	22	EHRPWMOA	GPIO_62	21	22	GPIO_37
GPIO_49	23	24	GPIO_15	GPIO_36	23	24	GPIO_33
GPIO_117	25	26	GPIO_14	GPIO_32	25	26	GPIO_61
GPIO_115	27	28	ECAPPWM2	GPIO_86	27	28	GPIO_88
EHRPWMOB	29	30	GPIO_112	GPIO_87	29	30	GPIO_89
EHRPWMOA	31	32	VDD_ADC	GPIO_10		32	GPIO_11
AIN4	33	34	GNDA_ADC	GPIO_9	33	34	EHRPWM1B
AIN6	35	36	AIN5	GPIO_8	35	36	EHRPWM1A
AIN2			AIN3	GPIO_78		38	GPIO_79
AINO		40	AIN1	GPIO_76		40	GPIO_77
GPIO_20	41	42	ECAPPWMO	GPIO_74	41	42	GPIO_75
DGND	43	44	DGND	GPIO_72	43	44	GPIO_73
DGND	45	46	DGND	EHRPWM2A	45	46	EHRPWM2B

## **Entradas Analógicas**

## 7 analog inputs (1.8V)

		P8					
DGND	1	2	DGND	DGND	1	2	DGND
VDD_3V3	3	4	ADD <sup>3</sup> A3	GPIO_38	3	4	GPIO_39
VDD_5V	5	6	VDD_5V	GPIO_34	5	6	GPIO_35
SYS_5V	7	8	SYS_5V	GPIO_66	7	8	GPIO_67
PWR_BUT	9	10	SYS_RESETN	GPIO_69	9	10	GPIO_68
GPIO_30	11	12	GPIO_60	GPIO_45	11	12	GPIO_44
GPIO_31	13	14	GPIO_50	GPIO_23	13	14	GPIO_26
GPIO_48	15	16	GPIO_51	GPIO_47	15	16	GPIO_46
GPIO_5	17	18	GPIO_4	GPIO_27	17	18	GPIO_65
12C2_SCL	19	20	I2C2_SDA	GPIO_22	19	20	GPIO_63
GPIO_3	21	22	GPIO_2	GPIO_62	21	22	GPIO_37
GPIO_49	23	24	GPIO_15	GPIO_36	23	24	GPIO_33
GPIO_117	25	26	GPIO_14	GPIO_32	25	26	GPIO_61
GPIO_115	27	28	GPIO_113	GPIO_86	27	28	GPIO_88
GPIO_111	29	30	GPIO_112	GPIO_87	29	30	GPIO_89
GPIO_110	31	32	VDD_ADC	GPIO_10	31	32	GPIO_11
AIN4	33	34	GNDA_ADC	GPIO_9	33	34	GPIO_81
AIN6	35	36	AIN5	GPIO_8	35	36	GPIO_80
AIN2	37	38	AIN3	GPIO_78	37	38	GPIO_79
AINO	39	40	AIN1	GPIO_76	39	40	GPIO_77
GPIO_20	41	42	GPIO_7	GPIO_74	41	42	GPIO_75
DGND	43	44	DGND	GPIO_72	43	44	GPIO_73
DGND	45	46	DGND	GPIO_70	45	46	GPIO_71

## Portas SPI

## 2 SPI ports

		P8					
DGND	1	2	DGND	DGND	1	2	DGND
VDD_3V3	3	4	VDD_3V3	GPIO_38	3	4	GPIO_39
VDD_5V	5	6	VDD_5V	GPIO_34	5	6	GPIO_35
SYS_5V	7	8	SYS_5V	GPIO_66	7	8	GPIO_67
PWR_BUT	9	10	SYS_RESETN	GPIO_69	9	10	GPIO_68
GPIO_30	1 1	12	GPIO_60	GPIO_45	11	12	GPIO_44
GPIO_31	13	14	GPIO_50	GPIO_23	13	14	GPIO_26
GPIO_48	15	16	GPIO_51	GPIO_47	15	16	GPIO_46
SPIO_CSO	17	18	SPIO_D1	GPIO_27	17	18	GPIO_65
SPI1_CS1	19	20	SPI1_CS0	GPIO_22	19	20	GPIO_63
SPIO_DO	21	22	SPIO_SCLK	GPIO_62	21	22	GPIO_37
GPIO_49	23	24	GPIO_15	GPIO_36	23	24	GPIO_33
GPIO_117	25	26	GPIO_14	GPIO_32	25	26	GPIO_61
GPIO_115	27	28	SPI1_CSO	GPIO_86		28	GPIO_88
SPI1_D0	29	30	SPI1_D1	GPIO_87	29	30	GPIO_89
SPI1_SCLK	31	32	VDD_ADC	GPIO_10		32	GPIO_11
AIN4	33	34	GNDA_ADC	GPIO_9		34	GPIO_81
AIN6	35	36	AIN5	GPIO_8		36	GPIO_80
AIN2	37	38	AIN3	GPIO_78	37	38	GPIO_79
AINO	39	40	AIN1	GPIO_76		40	GPIO_77
GPIO_20	41	42	SPI1_CS1	GPIO_74	41	42	GPIO_75
DGND	43	44	DGND	GPIO_72	43	44	GPIO_73
DGND	45	46	DGND	GPIO_70	45	46	GPIO_71

## Portas I2C

## 2 I2C ports

		P8					
DGND	1	2	DGND	DGND	1	2	DGND
VDD_3V3	3	4	VDD_3V3	GPIO_38	3	4	GPIO_39
VDD_5V	5	6	VDD_5V	GPIO_34	5	6	GPIO_35
SYS_5V	7	8	SYS_5V	GPIO_66	7	8	GPIO_67
PWR_BUT	9	10	SYS_RESETN	GPIO_69	9	10	GPIO_68
GPIO_30	1 1	12	GPIO_60	GPIO_45	11	12	GPIO_44
GPIO_31	13	14	GPIO_50	GPIO_23	13	14	GPIO_26
GPIO_48	15	16	GPIO_51	GPIO_47	15	16	GPIO_46
I2C1_SCL	17	18	I2C1_SDA	GPIO_27	17	18	GPIO_65
I2C2_SCL	19	20	I2C2_SDA	GPIO_22	19	20	GPIO_63
I2C2_SCL	21	22	I2C2_SDA	GPIO_62	21	22	GPIO_37
GPIO_49	23	24	I2C1_SCL	GPIO_36	23	24	GPIO_33
GPIO_117	25	26	I2C1_SDA	GPIO_32	25	26	GPIO_61
GPIO_115	27	28	GPIO_113	GPIO_86	27	28	GPIO_88
GPIO_111	29	30	GPIO_112	GPIO_87	29	30	GPIO_89
GPIO_110	31	32	VDD_ADC	GPIO_10	31	32	GPIO_11
AIN4	33		GNDA_ADC	GPIO_9	33	34	GPIO_81
AIN6	35	36	AIN5	GPIO_8		36	GPIO_80
AIN2	37	38	AIN3	GPIO_78	37	38	GPIO_79
AINO	39	40	AIN1	GPIO_76	39	40	GPIO_77
GPIO_20	41	42		GPIO_74	41	42	GPIO_75
DGND	43	44	DGND	GPIO_72	43	44	GPIO_73
DGND	45	46	DGND	GPIO_70	45	46	GPIO_71

## UART e TX

## 4 UARTs and 1 TX only

		P8					
DGND	1	2	DGND	DGND	1	2	DGND
VDD_3V3	3	4	VDD_3V3	GPIO_38	3	4	GPIO_39
VDD_5V	5	6	VDD_5V	GPIO_34	5	6	GPIO_35
SYS_5V	7	8	SYS_5V	GPIO_66	7	8	GPIO_67
PWR_BUT	9	10	SYS_RESETN	GPIO_69	9	10	GPIO_68
UART4_RXD	11	12	GPIO_60	GPIO_45	11	12	GPIO_44
UART4_TXD	13	14	GPIO_50	GPIO_23	13	14	GPIO_26
GPIO_48	15	16	GPIO_51	GPIO_47	15	16	GPIO_46
GPIO_5	17	18	GPIO_4	GPIO_27	17	18	GPIO_65
UART1_RTSN	19	20	UART1_CTSN	GPIO_22	19	20	GPIO_63
UART2_TXD	21	22	UART2_RXD	GPIO_62	21	22	GPIO_37
GPIO_49	23	24	UART1_TXD	GPIO_36	23	24	GPIO_33
GPIO_117	25	26	UART1_RXD	GPIO_32	25	26	GPIO_61
GPIO_115	27	28	GPIO_113	GPIO_86		28	GPIO_88
GPIO_111	29	30	GPIO_112	GPIO_87		30	GPIO_89
GPIO_110	31	32	VDD_ADC	UART5_CTSN+	31	32	UART5_RTSN
AIN4	33	34	GNDA_ADC	UART4_RTSN	33	34	UART3_RTSN
AIN6	35	36	AIN5	UART4_CTSN	35	36	UART3_CTSN
AIN2	37	38	AIN3	UARR5_TXD+	37		UART5_RXD+
AINO	39	40	AIN1	GPIO_76		40	GPIO_77
GPIO_20	41		UART3_TXD	GPIO_74	41	42	GPIO_75
DGND	43	44	DGND	GPIO_72		44	GPIO_73
DGND	45	46	DGND	GPIO_70	45	46	GPIO_71

# Segurança

## Segurança

- Desligar placa pela linha de comando
  - \$ sudo shutdown -h now
- Desligar a placa manualmente
  - Apertar o botão de power.
- Não utilizar os pinos de voltagem 5V.
- Utilizar pinos de voltagem 3.3V (Pinos P9\_3 e P9\_4)
- Quando utilizar o ADC, utilizar pinos de voltagem e terra próprios (1,8V) :
  - O VDD\_ADC: pino P9\_32.
  - o GND\_ADC: pino P9\_34.

Atualização de imagem

## Atualização BeagleBone Black

1. Realizar download de imagem compatível com a placa











Start ↓

Discover Boards ↓

Learn ↓

Explore ↓

Collaborate ↓

BeagleBoard.org > latest-images

#### BeagleBoard.org Latest Firmware Images

Download the latest firmware for your BeagleBoard, BeagleBoard-xM, BeagleBoard-X15, BeagleBone, BeagleBone Black, BeagleBone Black Wireless, BeagleBone Blue, SeeedStudio BeagleBone Green, SeeedStudio BeagleBone Green Wireless, SanCloud BeagleBone Enhanced, element14 BeagleBone Black Industrial, Arrow BeagleBone Black Industrial, Mentorel BeagleBone uSomIQ, Neuromeka BeagleBone Air, or PocketBeagle



See the Getting Started guide and the community wiki page & for hints on loading these images.

#### Recommended Debian Images

Stretch IoT (without graphical desktop) for BeagleBone and PocketBeagle via microSD card

 Debian 9.3 2018-03-05 4GB SD IoT image for PocketBeagle, BeagleBone, BeagleBone Black, BeagleBone Black Wireless, BeagleBone Blue, SeeedStudio BeagleBone Green, SeeedStudio BeagleBone Green Wireless, SanCioud BeagleBone Ennaced, element14 BeagleBone Black Industrial, Arrow BeagleBone Black Industrial and Mentorel BeagleBone uSomIQ - more info - sha256sum: 33fc557f32005c811bd449a59264da6b4a9b4ea9f87a1ee0aa43ae651cf733d1

Stretch LXQT (with graphical desktop) for BeagleBone via microSD card

▶ Debian 9.3 2018-01-28 4GB SD LXQT image for PocketBeagle, BeagleBone, BeagleBone Black, BeagleBone Black Wireless, BeagleBone Blue, SeeedStudio BeagleBone Green, SeeedStudio BeagleBone Green Wireless, SanCloud BeagleBone Enhanced, element14 BeagleBone Black Industrial, Armo BeagleBone Black Industrial and Mentorel BeagleBone win 5-sha265sum² ace6253522050e1848bt 18696781700071028eb8670c72399seee177719174364d2

#### <u>Imagens mais recentes</u>

## Atualização BeagleBone Black

- Realizar download de imagem compatível com a placa
- 2. Baixar e Executar o Etcher
- 3. Insira o cartão SD na placa e ligue

## Burn. Better.

Burn images to SD cards & USB drives, safely and easily.







## Atualização BeagleBone Black

- 1. Realizar download de imagem compatível com a placa
- 2. Baixar e Executar o Etcher
- 3. Se quiser instalar o SO na placa
- 4. Insira o cartão SD na placa e ligue

Editar no cartão SD /boot/uEnv.txt

#### Original

```
##enable BBB: eMMC Flasher:
#cmdline=init=/opt/scripts/tools/eMMC/init-eMMC-flasher-v3.sh
```

#### Atualizado

```
##enable BBB: eMMC Flasher:
cmdline=init=/opt/scripts/tools/eMMC/init-eMMC-flasher-v3.sh
```

## **Atualizando**

Ao final da operação de flashing, a placa irá desligar automaticamente. Você deve então, desconectar a alimentação e retirar o cartão SD. Após isso já pode ligar e usar a placa.



Acessando a BeagleBone

### Via USB

\$ ssh debian@192.168.7.2

senha: temppwd

```
🔞 🖨 🗈 debian@beaglebone: ~
ryuga@ryuga-pc:~$ ssh debian@192.168.7.2
The authenticity of host '192.168.7.2 (192.168.7.2)' can't be established.
ECDSA key fingerprint is SHA256:MrPZG8Uw7zdJaoaZI/l8rUOlAxA3ueV/t/ojr1kKBAY.
Are you sure you want to continue connecting (yes/no)? yes
Warning: Permanently added '192.168.7.2' (ECDSA) to the list of known hosts.
debian@192.168.7.2's password:
Linux beaglebone 4.9.82-ti-r102 #1 SMP PREEMPT Thu Feb 22 01:16:12 UTC 2018 armv7l
The programs included with the Debian GNU/Linux system are free software;
the exact distribution terms for each program are described in the
individual files in /usr/share/doc/*/copyright.
Debian GNU/Linux comes with ABSOLUTELY NO WARRANTY, to the extent
permitted by applicable law.
Last login: Mon Mar 5 07:12:57 2018 from 192.168.7.1
debian@beaglebone:~$ exit
logout
Connection to 192.168.7.2 closed.
ryuga@ryuga-pc:~$ ssh debian@192.168.7.2
debian@192.168.7.2's password:
Linux beaglebone 4.9.82-ti-r102 #1 SMP PREEMPT Thu Feb 22 01:16:12 UTC 2018 armv7l
The programs included with the Debian GNU/Linux system are free software:
the exact distribution terms for each program are described in the
individual files in /usr/share/doc/*/copyright.
Debian GNU/Linux comes with ABSOLUTELY NO WARRANTY, to the extent
permitted by applicable law.
Last login: Mon Mar 5 07:18:43 2018 from 192.168.7.1
debian@beaglebone:~$
```

# Teste de instalação

## Teste de instalação

\$ cat /etc/dogtag

# Acesso a internet

## Configuração de rede

PC-NET: IP da rede

PC-BBB: 192.168.7.1

BBB: 192.168.7.2

```
🔞 🗐 🗊 ryuga@ryuga-pc: ~
ryuga@ryuga-pc:~$ ifconfig
         Link encap: Ethernet Endereço de HW 84:7b:eb:fb:5a:8c
enp3s0
         UP BROADCAST MULTICAST MTU:1500 Métrica:1
         pacotes RX:0 erros:0 descartados:0 excesso:0 quadro:0
         Pacotes TX:0 erros:0 descartados:0 excesso:0 portadora:0
         colisões:0 txqueuelen:1000
         RX bytes:0 (0.0 B) TX bytes:0 (0.0 B)
enx78a504eddfe6 Link encap:Ethernet Endereco de HW 78:a5:04:ed:df:e6
         inet end.: 192.168.7.1 Bcast:192.168.7.3 Masc:255.255.255.252
         endereco inet6: fe80::e0b4:839:be7a:6b5b/64 Escopo:Link
         UP BROADCAST RUNNING MULTICAST MTU:1500 Métrica:1
         pacotes RX:663 erros:0 descartados:0 excesso:0 quadro:0
         Pacotes TX:1248 erros:0 descartados:0 excesso:0 portadora:0
         colisões:0 txqueuelen:1000
         RX bytes:83144 (83.1 KB) TX bytes:243520 (243.5 KB)
enx78a504eddfe9 Link encap:Ethernet Endereco de HW 78:a5:04:ed:df:e9
         inet end.: 192.168.6.1 Bcast:192.168.6.3 Masc:255.255.255.252
         endereço inet6: fe80::fe1a:1c71:903f:51e7/64 Escopo:Link
         UP BROADCAST RUNNING MULTICAST MTU:1500 Métrica:1
         pacotes RX:180 erros:0 descartados:0 excesso:0 quadro:0
         Pacotes TX:458 erros:0 descartados:0 excesso:0 portadora:0
          colisões:0 txqueuelen:1000
         RX bytes:25729 (25.7 KB) TX bytes:111138 (111.1 KB)
         Link encap:Loopback Local
         inet end.: 127.0.0.1 Masc:255.0.0.0
          endereco inet6: ::1/128 Escopo:Máquina
         UP LOOPBACK RUNNING MTU:65536 Métrica:1
         pacotes RX:4074 erros:0 descartados:0 excesso:0 quadro:0
         Pacotes TX:4074 erros:0 descartados:0 excesso:0 portadora:0
          colisões:0 txqueuelen:1
         RX bytes:389964 (389.9 KB) TX bytes:389964 (389.9 KB)
wlp2s0
         Link encap: Ethernet Endereço de HW d8:0f:99:bf:cc:a5
          inet end.: 10.0.0.111 Bcast:10.0.0.255 Masc:255.255.255.0
         endereço inet6: fe80::8547:f159:ab2a:5d6e/64 Escopo:Link
          UP BROADCAST RUNNING MULTICAST MTU:1500 Métrica:1
         pacotes RX:462629 erros:0 descartados:0 excesso:0 quadro:0
         Pacotes TX:158635 erros:0 descartados:0 excesso:0 portadora:0
          colisões:0 txqueuelen:1000
         RX bytes:636247622 (636.2 MB) TX bytes:28247160 (28.2 MB)
ryuga@ryuga-pc:~$
```

## Configuração de Gateway BBB

DNS alternativo

Tapioca: 192.168.1.4

P.S.: Quando reiniciar BBB você precisará resetar o gateway padrão com:

\$ sudo route add default gw 192.168.7.1

# echo "nameserver 8.8.8.8" >>
/etc/resolv.conf

```
🔞 🖨 🗈 debian@beaglebone: ~
debian@beaglebone:~S sudo ifconfig usb0 192.168.7.2
[sudo] password for debian:
debian@beaglebone:~$ sudo route add default gw 192.168.7.1
debian@beaglebone:~$ sudo su
root@beaglebone:/home/debian# echo "nameserver 8.8.8.8" >> /etc/resolv.conf
root@beaglebone:/home/debian# exit
exit
debian@beaglebone:~$
```

# Configurar PC para rotear internet

P.S.2: Sempre que conectar BBB em um novo computador você precisará configurar o PC para rotear internet.

```
ryuga@ryuga-pc:~

ryuga@ryuga-pc:/home/ryuga# ifconfig enx78a504eddfe6 192.168.7.1

root@ryuga-pc:/home/ryuga# iptables --table nat --append POSTROUTING --out-interface wlp2s0 -j MASQUERADE root@ryuga-pc:/home/ryuga# iptables --append FORWARD --in-interface enx78a504eddfe6 -j ACCEPT root@ryuga-pc:/home/ryuga# echo 1 > /proc/sys/net/ipv4/ip_forward root@ryuga-pc:/home/ryuga# exit exit

ryuga@ryuga-pc:~$

I
```

## Ping

```
    debian@beaglebone: ~

debian@beaglebone:~$ ping 8.8.8.8
PING 8.8.8.8 (8.8.8.8) 56(84) bytes of data.
64 bytes from 8.8.8.8: icmp seq=1 ttl=57 time=64.7 ms
64 bytes from 8.8.8.8: icmp seq=2 ttl=57 time=65.4 ms
64 bytes from 8.8.8.8: icmp seq=3 ttl=57 time=65.3 ms
64 bytes from 8.8.8.8: icmp seq=4 ttl=57 time=67.5 ms
64 bytes from 8.8.8.8: icmp seq=5 ttl=57 time=72.3 ms
64 bytes from 8.8.8.8: icmp seq=6 ttl=57 time=66.5 ms
64 bytes from 8.8.8.8: icmp seq=7 ttl=57 time=64.5 ms
--- 8.8.8.8 ping statistics ---
7 packets transmitted, 7 received, 0% packet loss, time 6010ms
rtt min/avg/max/mdev = 64.530/66.636/72.332/2.516 ms
debian@beaglebone:~$
```

## BlackLib

## Instalando a BlackLib

Para instalar a BlackLib na Beagle, você deve clonar a biblioteca, no endereço:

https://github.com/tfmiranda/BlackLib-Modificada/archive/master.zip

Para fazer isso, siga os seguintes passos:

- 1 Conecte-se via ssh a placa.
- 2 Digite o seguinte comando:

\$ git clone <a href="https://github.com/tfmiranda/BlackLib-Modificada.git">https://github.com/tfmiranda/BlackLib-Modificada.git</a>

Para verificar se a biblioteca foi instalada corretamente, execute os seguintes comandos:

\$ cd BlackLib-Modificada

\$ make

Após executar o comando make, o executável para o arquivo main, dentro da lib, é criado.

Para testar se deu tudo certo com a biblioteca, execute-o com o seguinte comando: ./main

O seguinte texto é exibido: 'Este é o seu main, implemente-o'

## Compilando

Você pode substituir este arquivo de main, 'main.cpp', pelo seu código ou escrever neste arquivo. Caso deseje adicionar mais arquivos cpp, além do main, crie o arquivo na pasta da biblioteca, e adicione-o na lista de SOURCES dentro do arquivo makefile.

```
CXX=q++
CPPFLAGS=-D GXX EXPERIMENTAL CXX0X -D GCC HAVE SYNC COMPARE AND SWAP 1 -
D GCC HAVE SYNC COMPARE AND SWAP 2 -D GCC HAVE SYNC COMPARE AND SWAP 4 -
D GCC HAVE SYNC COMPARE AND SWAP 8
CXXFLAGS=-std=c++0x -00 -g3 -Wall -c -fmessage-length=0 -pthread $(CPPFLAGS)
LDFLAGS=-lpthread
RM=rm
SOURCES=./ADC/Adc.cpp ./BlackGPIO/BlackGPIO.cpp ./BlackADC/BlackADC.cpp ./BlackDirectory/
BlackDirectory.cpp ./BlackI2C/BlackI2C.cpp BlackMutex/BlackMutex.cpp BlackPWM/BlackPWM.cpp
BlackSPI/BlackSPI.cpp BlackThread/BlackThread.cpp BlackTime/BlackTime.cpp BlackUART/
BlackUART.cpp ./BlackCore.cpp ./main.cpp
OBJECTS=S(SOURCES:.cpp=.o)
EXECUTABLE=main
all: $(SOURCES) $(EXECUTABLE)
$(EXECUTABLE): $(OBJECTS)
       $(CXX) $(OBJECTS) $(LDFLAGS) -0 $@
.cpp.o:
       $(CXX) $(CXXFLAGS) $< -0 $@
clean:
       $(RM) $(OBJECTS) $(EXECUTABLE)
```

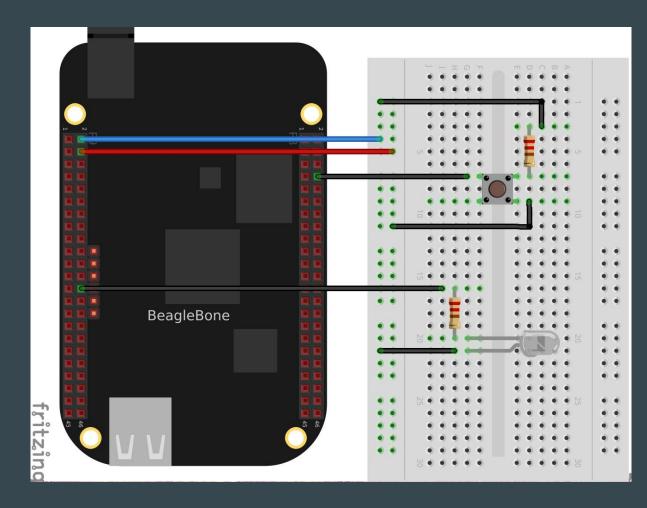
## Observação

Alguns pinos não estão mapeados na BlackLib-Modificada. Para ter certeza que seu pino está mapeado na lib, verifique no arquivo de classe da função que você deseja utilizar. Por exemplo, se precisar verificar um pino de GPIO, verifique o arquivo BlackGPIO.h dentro da pasta da biblioteca.

Aplicação BeagleBone Black

## Esquema

- 2 resistores 220 Ω
- 1 LED
- 1 Botão



## Código fonte

```
#include <iostream>
#include "BlackGPIO/BlackGPIO.h"
using namespace BlackLib;
int main(int argc, char * argv[])
    std::cout << "Example 1 - GPIO (in/out)" << endl;
    BlackGPIO saida(GPIO_14,output);
    BlackGPIO entrada(GPIO_67,input);
    while(true){
        std:string val = entrada.getValue();
        if(val=="1"){
                saida.setValue(high);
                std::cout << "i'm high"<<endl;
        }else{
                saida.setValue(low);
                std::cout << "i'm low"<<endl;
    return 0:
```

## Ao vivo

# Debug

## Dúvidas?

http://beagleboard.org/Support/bone101

http://blacklib.yigityuce.com/v1\_0/DOCUMENTS/EN/BlackLib-UserManual.pdf

Contato: <a href="mailto:ryuga@ufrn.edu.br">ryuga@ufrn.edu.br</a>

PS: Enviar e-mail com assunto "STR - BeagleBone"

## Obrigado