## Sistemas Operacionais Introdução e revisão

Prof<sup>a</sup> Dr<sup>a</sup> Thaína Aparecida Azevedo Tosta tosta.thaina@unifesp.br



### Sumário

- Conceitos iniciais
- O que é um sistema operacional?
- História dos sistemas operacionais
- O zoológico dos sistemas operacionais
- Revisão sobre hardware de computadores

Objetivo: conhecer o funcionamento de diferentes sistemas operacionais, e suas interações com outras partes do computador.

#### **Conceitos iniciais**

Os computadores são equipados com um software chamado de **sistema operacional**;

 Fornece aos programas do usuário um modelo do computador melhor, mais simples e mais limpo, e lida com o gerenciamento de todos os seus recursos.

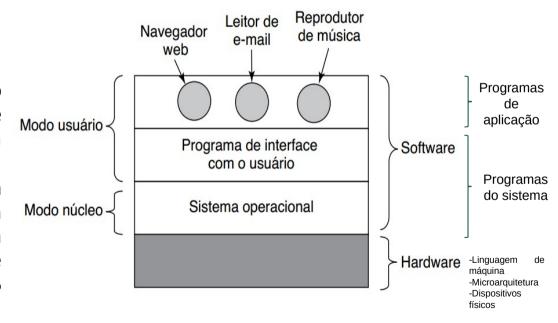
Quem programa não precisa compreender como todas essas partes funcionam em detalhes.

 O shell ou GUI (*Graphical User Interface*) não é parte do sistema operacional, embora use esse sistema para realizar o seu trabalho.

#### **Conceitos iniciais**

Modos de operação da maioria dos computadores:

- Modo núcleo (supervisor):
   acesso completo a todo o
   hardware e execução de
   qualquer instrução que a
   máquina for capaz de executar;
- Modo usuário: apenas um subconjunto das instruções da máquina está disponível, sem aquelas que afetam o controle da máquina ou realizam E/S (Entrada/Saída).



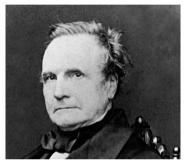
### O que é um sistema operacional?

Os sistemas operacionais realizam funções não relacionadas:

- Fornecer a quem programa um conjunto de recursos abstratos limpo em vez de recursos confusos de hardware;
- Gerenciar esses recursos de hardware.

O sistema operacional como uma máquina estendida	O sistema operacional como um gerenciador de recursos
Top-down	Bottom-up
Exemplo: utilizar arquivos como um nível de abstração para se utilizar discos	Exemplo: três programas tentam imprimir sua saída simultaneamente
Os clientes reais dos sistemas operacionais são os programas aplicativos, lidando com as abstrações fornecidas pela interface do usuário.	O gerenciamento de recursos inclui a multiplexação (compartilhamento) de recursos no tempo (alocação da CPU) e no espaço (memória).

- Os sistemas operacionais estiveram historicamente vinculados à arquitetura dos computadores;
- O primeiro computador foi projetado por Charles Babbage (1792–1871).
  - "Máquina analítica" puramente mecânica com tecnologia precária para produção de rodas, acessórios e engrenagens de alta precisão;
  - Sem sistema operacional.
- Um software seria necessário para a máquina analítica: Ada Lovelace (linguagem Ada).





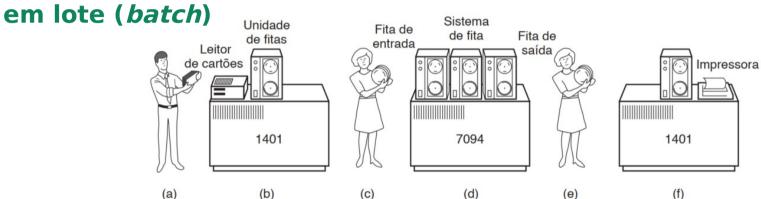
#### A primeira geração (1945-1955): válvulas

- A Segunda Guerra Mundial estimulou a construção de computadores digitais;
   Estados Unidos, Alemanha e Inglaterra.
- Alguns eram binários, outros usavam válvulas e ainda outros eram programáveis, mas todos eram muito primitivos;
- Toda a programação era feita em código de máquina absoluto ou ligando circuitos elétricos de cabos a painéis de ligações;
- Ninguém tinha ouvido falar ainda de sistemas operacionais.

## A segunda geração (1955-1965): transistores e sistemas em lote (*batch*)

- Grandes mudanças pelos transistores;
- Computadores de grande porte (mainframes) caros e usados apenas por grandes corporações, agências do governo e universidades;
- Programas em FORTRAN ou em linguagem de montagem (assembly) em cartões perfurados;
- Para reduzir tempo desperdiçado, surgiu o sistema em lote (batch);
- Sistemas operacionais típicos eram o FMS (Fortran Monitor System) e o IBSYS, o sistema operacional da IBM para o 7094.

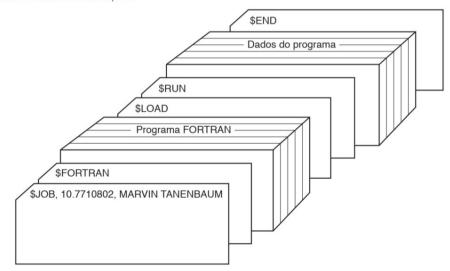
A segunda geração (1955-1965): transistores e sistemas



- (a) Programadores levavam cartões para o 1401.
- (b) O 1401 lia o lote de tarefas em uma fita.
- (c) O operador levava a fita de entrada para o 7094.
- (d) O 7094 executava o processamento.
- (e) O operador levava a fita de saída para o 1401.
- (f) O 1401 imprimia as saídas.

A segunda geração (1955-1965): transistores e sistemas em lote (*batch*)

Estrutura de uma tarefa FMS típica.



A terceira geração (1965-1980): Cls e multiprogramação

- O IBM 360 foi a primeira linha importante de computadores a usar circuitos integrados de pequena escala;
- A intenção original era de que todo software, incluindo o sistema operacional (OS/360) funcionasse em todos os modelos.
  - Sistema operacional enorme e complexo.

#### A terceira geração (1965-1980): Cls e multiprogramação

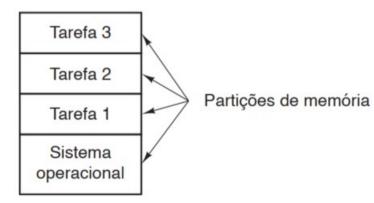
 A multiprogramação tornou-se popular nessa geração (divisão da memória em partições para diferentes tarefas);

Aplicações CPU-bound (E/S ociosa) e I/O-bound (CPU

ociosa)

 Desenvolvimento inicial do sistema UNIX, com código aberto (Padronização IEEE Posix 1003);

UNIX → MINIX → Linux → distribuições.



A quarta geração (1980-presente): computadores pessoais

- Com o desenvolvimento dos circuitos integrados em larga escala (Large Scale Integration — LSI), surgiu a era do computador moderno;
- Em consequência de contatos entre IBM, Bill Gates e Digital Research, surgiu o DOS (Disk Operating System) e o MS-DOS;
  - Versão inicial relativamente primitiva com aspectos tirados do UNIX;
  - Digitação de comandos no teclado e GUI.
- Windows originalmente executado em cima do MS-DOS;
- UNIX forte entre servidores de rede e de empresas, e presente em computadores de mesa, notebooks, tablets e smartphones.

#### A quinta geração (1990-presente): computadores móveis

- O primeiro telefone móvel real apareceu em 1946 (40 kg) e o primeiro telefone verdadeiramente móvel foi criado na década de 1970 (~ 1 kg);
- O primeiro smartphone de verdade n\u00e3o foi inventado at\u00e9 meados de 1990 (Nokia N9000);
- Agora que os smartphones tornaram-se onipresentes, a competição entre sistemas operacionais tornou-se feroz e o desfecho é incerto;
- Android é um sistema operacional baseado no Linux lançado pelo Google em 2008.

#### Sistemas operacionais de computadores de grande porte

- Mainframes ainda são encontrados em centros de processamento de dados de grandes corporações, com alta capacidade de E/S (1.000 discos não é incomum);
- Os sistemas operacionais para computadores de grande porte são intensamente orientados para o processamento de muitas tarefas ao mesmo tempo;
- Processamento de cheques em um banco ou reservas de companhias aéreas.
  - Exemplos: OS/390, OS/360, variantes UNIX.

#### Sistemas operacionais de servidores

- Servidores servem a múltiplos usuários ao mesmo tempo por uma rede e permitem que os usuários compartilhem recursos de hardware e software;
- Provedores de acesso à internet utilizam várias máquinas servidoras para dar suporte aos clientes, e sites usam servidores para armazenar páginas e lidar com as requisições que chegam;
- Sistemas operacionais simplificados.
  - Exemplos: Solaris, FreeBSD, Linux e Windows Server 201x.

#### Sistemas operacionais de multiprocessadores

- Com o advento recente de chips multinúcleo para computadores pessoais, mesmo sistemas operacionais de computadores de mesa e notebooks convencionais estão começando a lidar com pelo menos multiprocessadores de pequena escala;
- A parte difícil será fazer com que os aplicativos usem toda essa potência computacional;
- Exemplos: Windows e Linux.

#### Sistemas operacionais de computadores pessoais

- Todos os computadores modernos d\u00e3o suporte \u00e0 multiprograma\u00e7\u00e3o;
- Seu trabalho é proporcionar um bom apoio para um único usuário com múltiplos módulos;
- Exemplos: Linux, FreeBSD, Windows 7, Windows 8 e OS X da Apple.

#### Sistemas operacionais de computadores portáteis

- Tablets e smartphones são exemplos de computadores portáteis;
- Eles possuem CPUs multinúcleo, GPS, câmeras e outros sensores, quantidades <u>enormes</u> de memória, sistemas operacionais sofisticados e diversos apps;
- Exemplos: Android do Google e o iOS da Apple.

#### Sistemas operacionais embarcados

- Sistemas embarcados são executados em computadores que controlam dispositivos que não costumam ser vistos como computadores e que não aceitam softwares instalados pelo usuário (forno microondas, TV, carros, DVDs);
- Essa é a principal diferença com portáteis;
- Exemplos: Embedded Linux, QNX e VxWorks.

#### Sistemas operacionais de nós sensores (sensor-node)

- Esses nós são computadores minúsculos (com CPU, RAM, ROM e sensores ambientais) que se comunicam entre si e com uma estação-base usando comunicação sem fio;
- Redes de sensores são usadas para proteger os perímetros de prédios, guardar fronteiras nacionais, detectar incêndios em florestas, medir a temperatura e a precipitação para a previsão de tempo, etc;
- Exemplo: TinyOS.

#### Sistemas operacionais de tempo real

- O tempo é um parâmetro-chave nesses sistemas;
- <u>Sistemas de tempo real crítico</u> (controle de processos industriais, aviônica, militar, etc) e <u>sistemas de tempo real</u> <u>não crítico</u> (sistemas de multimídia ou áudio digital, e smartphones);
- Exemplo: eCos.

Sistemas operacionais de cartões inteligentes (smartcard)

- Os menores sistemas operacionais são executados em cartões inteligentes, que são dispositivos do tamanho de cartões de crédito contendo um chip de CPU;
- Possuem severas restrições de memória e energia;
- Alguns cartões inteligentes são orientados a Java;
- O sistema operacional extremamente primitivo lida com questões de gerenciamento de recursos e proteção.

- ✓ Computadores de grande porte;
- ✓ Servidores;
- ✓ Multiprocessadores;
- ✓ Computadores pessoais;
- ✓ Computadores portáteis;
- ✓ Embarcados;
- √ Nós sensores (sensor-node);
- ✓ Tempo real;
- ✓ Cartões inteligentes (smartcard).



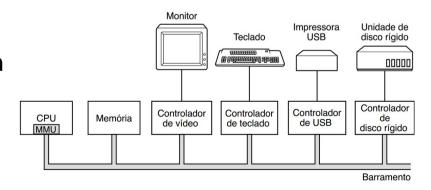
 Um sistema operacional está intimamente ligado ao hardware do computador no qual ele é executado:

Estende o conjunto de instruções do computador;

Gerencia seus recursos;

Deve conhecer profundamente o hardware.

 A CPU, memória e dispositivos de E/S estão todos conectados por um sistema de barramento e comunicam-se uns com os outros sobre ele.



#### **Processadores**

- O cérebro do computador é a CPU:
  - Busca a instrução na memória;
  - Decodifica para determinar o seu tipo e operandos;
  - Executa a instrução.
- Tempo para acessar a memória > tempo de execução → registradores internos.

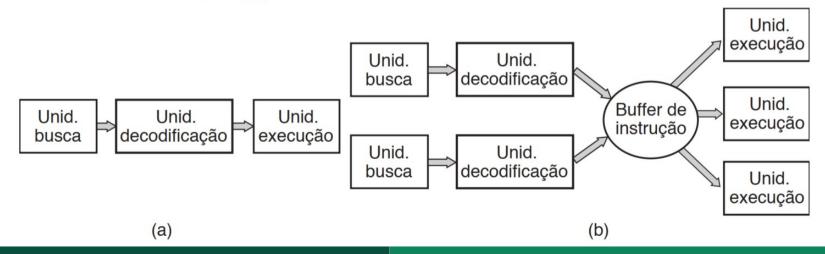
Registradores gerais	Variáveis e resultados temporários
Contador de programa	Contém o endereço de memória da próxima instrução
Ponteiro de pilha	Aponta para o topo da pilha atual na memória
Palavra de estado do programa (PSW)	Bits de controle (como modo de execução usuário ou núcleo); Programas de usuários leem tudo, mas em geral podem escrever somente parte dos seus campos. Tem um papel importante nas chamadas de sistema e em E/S.

#### **Processadores**

- Realizando a multiplexação de tempo da CPU, o sistema operacional muitas vezes vai interromper o programa em execução para (re)começar outro, salvando e restaurando registradores;
- Muitas CPUs modernas têm recursos para executar mais de uma instrução ao mesmo tempo;
- Uma organização com essas características é chamada de pipeline.

#### **Processadores**

(a) Um pipeline com três estágios. (b) Uma CPU superescalar.



#### **Processadores**

A maioria das CPUs — exceto aquelas muito simples usadas em sistemas embarcados, tem dois modos, núcleo e usuário, com controle por um bit no PSW.

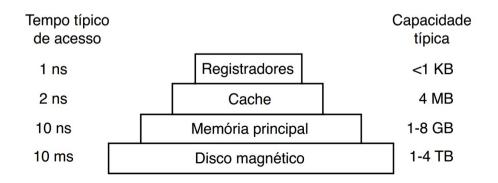
Modo núcleo	Modo usuário
CPU pode executar todas as instruções em seu conjunto de instruções e usar todos os recursos de hardware; Em computadores de mesa e servidores, o sistema operacional normalmente opera em modo núcleo; Na maioria dos sistemas embarcados, uma pequena parte opera em modo núcleo.	Apenas um subconjunto das instruções pode ser executado e um subconjunto dos recursos pode ser acessado; É nesse modo que os programas de usuários são executados.

#### **Processadores**

- Para obter serviços do sistema operacional, um programa de usuário deve fazer uma chamada de sistema;
- Por meio de uma instrução TRAP, ela chaveia do modo usuário para o modo núcleo e passa o controle para o sistema operacional;
- Assim, ela é um tipo especial de procedimento de instrução.

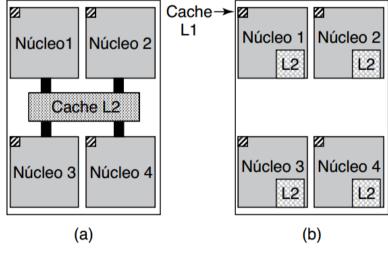
#### Memória

- O segundo principal componente em qualquer computador é a memória;
- O que queremos da memória? Rápida, com alta capacidade e barata!



#### Memória

Registradores	Os programas devem gerenciar os próprios registradores (isto é, decidir o que manter neles).
Memória cache	Controlada principalmente pelo hardware; Cache hits costumam levar em torno de dois ciclos de CPU; A diferença entre as caches L1 e L2 encontra-se na sincronização: L1 é sem atraso e L2 envolve um atraso de um ou dois ciclos de relógio.
Memória principal	Normalmente chamada de RAM ( <i>Random Access Memory</i> — memória de acesso aleatório); A ROM ( <i>Read Only Memory</i> — memória somente de leitura) é programada na fábrica e não pode ser modificada depois, como para uso do carregador para inicializar o computador.

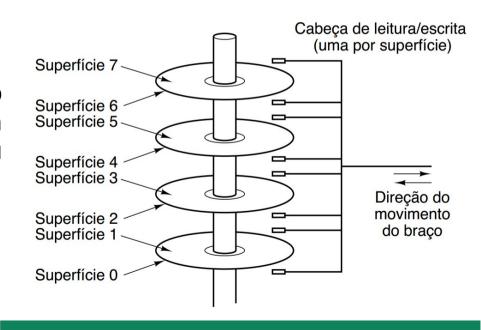


- (a) Chips multinúcleo Intel: controlador de cache mais complexo
- (b) Chips AMD: mais difícil manter a consistência

#### **Discos**

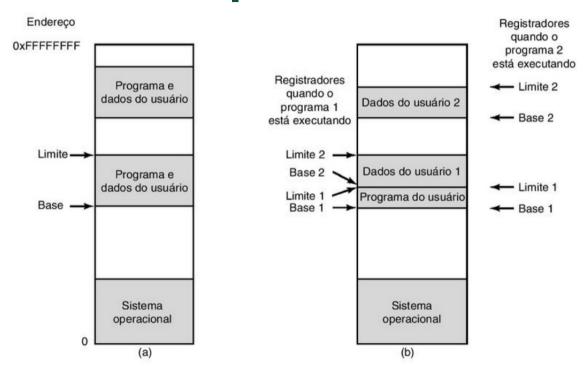
Os discos magnéticos são dispositivos mecânicos que rodam a 5.400, 7.200, 10.800 RPM, ou mais, com:

- Setores;
- Trilhas;
- Cilindros.



#### **Discos**

- Quando falamos em discos, podemos também incluir os SSDs (Solid State Disks), cuja única semelhança com os discos é por armazenarem uma quantidade grande de dados;
- Muitos computadores d\u00e3o suporte a um esquema conhecido como mem\u00f3ria virtual (usar a mem\u00f3ria principal como cache do disco);
- Para isso, é necessário remapear endereços de memória do disco e da RAM, pela MMU (Memory Management Unit).



(a) Uso de um par base-limite. O programa pode ter acesso à memória entre a base e o limite. (b) Uso de dois pares base-limite. O código do programa está entre Base 1 e Limite 1; já os dados estão entre Base 2 e Limite 2.

#### Dispositivos de E/S

Dispositivos de E/S também interagem intensamente com o sistema operacional, com duas partes:

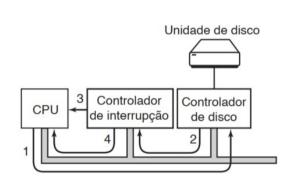
- <u>Controlador</u>: é um chip ou um conjunto de chips que controla fisicamente o dispositivo, aceitando comandos do sistema operacional e apresentando uma interface mais simples do dispositivo para ele;
- <u>Dispositivo em si</u>: possuem interface simples porque não podem fazer muito.

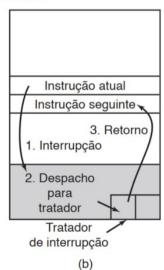
#### Dispositivos de E/S

- O software que conversa com um controlador, dando a ele comandos e aceitando respostas, é chamado de driver de dispositivo;
- Para ser usado, o driver tem de ser colocado dentro do sistema operacional de maneira que ele possa ser executado em modo núcleo (alguns até fora do núcleo: abaixo ou acima);
- Para ativar o controlador, o driver recebe um comando do sistema operacional, então o traduz para os valores apropriados a serem escritos nos registradores dos dispositivos.

#### Dispositivos de E/S

(a) Os passos para iniciar um dispositivo de E/S e obter uma interrupção. (b) O processamento de interrupção envolve obter a interrupção, executar o tratador de interrupção e retornar ao programa do usuário.

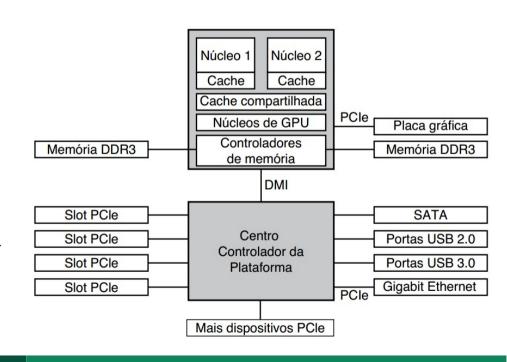




(a)

#### **Barramentos**

- À medida que os processadores e as memórias foram ficando mais rápidos, barramentos adicionais tornaram-se necessários;
- O sistema operacional precisa ter ciência de todos eles para configuração e gerenciamento:
  - Caches;
  - PCIe (Peripheral Component Interconnect Express);
  - DDR 3;
  - DMI (Direct Media Interface);
  - USB (Universal Serial Bus).



#### **Barramentos**

- Arquitetura de barramento compartilhado: múltiplos dispositivos usam os mesmos fios para transferir dados, com organização por árbitro;
- Arquitetura de barramento paralela: você pode enviar uma palavra de dados através de múltiplos fios (PCI);
- Arquitetura de barramento serial: envia todos os bits em uma mensagem através de uma única conexão, chamada faixa, como um pacote de rede (PCIe).

Objetivo: conhecer o funcionamento de diferentes sistemas operacionais, e suas interações comoutras partes do computador.

### Referências



TANENBAUM, Andrew S.; BOS, Herbert. Sistemas operacionais modernos. 4. edição. São Paulo: Pearson, 2016. xviii, 758 p. ISBN 9788543005676.