

1 Dvodimenzionalni harmonski oscilator

Imamo Hamiltonian, ki ima optencial podan s spremenljivkama x in y .

$$H = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2}k_x x^2 + \frac{1}{2}k_y y^2$$

Tokrat je gibalna količina vektor, p^2 pa je vsota kvadratov njegovih komponent, torej

$$p^2 = p_x^2 + p_y^2 = -i\hbar\nabla^2 = -i\hbar \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} \right)$$

Tako lahko tudi Hamiltonian razdelimo na dva dela:

$$H = H_x + H_y = \left(\frac{p_x^2}{2m} + \frac{1}{2}k_x x^2 \right) + \left(\frac{p_y^2}{2m} + \frac{1}{2}k_y y^2 \right)$$

Iščemo rešitve stacionarne Schrödingerjeve enačbe

$$\hat{H}\psi_n(x, y) = E_n(x, y)$$

Zdaj naredimo separacijo spremenljivk: $\psi(x, y) = \varphi(x)\chi(y)$

$$H_x \varphi_m(x) = E_m^{(x)} \varphi_m(x)$$

$$H_y \chi_n(y) = E_n^{(y)} \chi_n(y)$$

Ali drugače:

$$H \varphi_m(x) \chi_n(y) = (E_m^{(x)} + E_n^{(y)}) \varphi_m(x) \chi_n(y)$$

V Diracovem zapisu:

$$H |m\rangle_x |n\rangle_y = (E_m^{(x)} + E_n^{(y)}) |m\rangle_x |n\rangle_y$$

Označimo $|mn\rangle = |m\rangle_x |n\rangle_y$ (gre v bistvu za indeksiranje po matriki).

$$H |mn\rangle = (E_m^{(x)} + E_n^{(y)}) |mn\rangle$$

Ker v eni dimenziji poznamo rešitev LHO:

$$H_x |m\rangle_x = \hbar\omega_x \left(m + \frac{1}{2} \right) |m\rangle_x, \quad \omega_x = \sqrt{\frac{k_x}{m}}$$

$$H_y |n\rangle_y = \hbar\omega_y \left(n + \frac{1}{2} \right) |n\rangle_y, \quad \omega_y = \sqrt{\frac{k_y}{m}}$$

Tako je celotna lastna energija harmonskega oscilatorja enaka

$$H |mn\rangle = \left[\hbar\omega_x \left(m + \frac{1}{2} \right) + \hbar\omega_y \left(n + \frac{1}{2} \right) \right] |mn\rangle$$

1.1 ”Enosmerni” harmonski oscilator

Predpostavili smo, da sta k_x in k_y oba večja od 0, sicer sta verdnosti ω_x in ω_y imaginarni. Če je $k_x = 0$ ali $k_y = 0$, pa dobimo v tisti smeri Hamiltonian

$$H_i = \frac{p_i}{2m},$$

katerega rešitve so ravni valovi. V tem primeru dobimo, npr. za $k_y = 0$:

$$H |m_x q_y\rangle = \left[\hbar\omega_x \left(m + \frac{1}{2} \right) = \frac{\hbar^2 q_y^2}{2m} \right] |m_x q_y\rangle$$

1.2 Izotropni harmonski oscilator

Drugi zanimiv primer je izotropni harmonski oscilator, pri katerem je $k_x = k_y = k$.

$$H |n_x n_y\rangle = \hbar\omega (n_x + n_y + 1) |n_x n_y\rangle$$

Opazimo, da ima prvo vzbujeno stanje dve možni lastni funkciji, in sicer $|0, 1\rangle$ in $|1, 0\rangle$, torej pride do degeneracije. Pokažimo, da ti stanji tvorita bazo vseh funkcij z energijo $2\hbar\omega$.

$$H(\alpha|0, 1\rangle + \beta|1, 0\rangle) = \alpha H|0, 1\rangle + \beta H|1, 0\rangle = 2\hbar\omega (\alpha|0, 1\rangle + \beta|1, 0\rangle)$$

Sledi, da je linearna kombinacija teh lastnih funkcij tudi lastna funkcija z isto energijo.

Če zapišemo Schrödingerjevo enačbo za dvodimenzionalni izotropni LHO, opazimo, da jo lahko zapišemo v polarnih koordinatah:

$$H = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2}k(x^2 + y^2) = \frac{p^2}{2m} + V(r)$$

Tak operator komutira z operatorjem z -komponente vrtilne količine L_z , zapisanega kot

$$L_z = xp_y - yp_x = -i\hbar \frac{\partial}{\partial\varphi}$$

$$[H, L_z] = 0$$

Ker operatorja komutirata, lahko poiščemo lastne funkcije za oba hkrati, in sicer so lastne funkcije L_z linearne kombinacije lastnih funkcij H . Poglejmo si to na primeru prvega vzbujenega stanja, ki je dvakrat degenerirano.

$$\begin{aligned} L_z |\psi\rangle &= \lambda |\psi\rangle \\ -i\hbar \frac{\partial}{\partial\varphi} |\psi\rangle &= \lambda |\psi\rangle \end{aligned}$$

To rešujemo kot diferencialno enačbo prvega reda.

$$\psi(\varphi) = C e^{i\frac{\lambda}{\hbar}\varphi}$$

Robni pogoj je periodičnost s periodo 2π , torej mora veljati

$$\frac{\lambda}{\hbar} = m, \quad m \in \mathbb{Z}$$

Iz normalizacije pa dobimo zahtevo za C :

$$\int_0^{2\pi} |\psi(x)|^2 d\varphi = 2\pi C^2 = 1$$

$$\psi(\varphi) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{im\varphi}, \quad m \in \mathbb{Z}$$

Zdaj obravnavamo linearno kombinacijo ψ_{01} in ψ_{10} :

$$\psi(x, y) = \alpha\psi_{01}(x, y) = \beta\psi_{10}(x, y)$$

Zapišemo ločeno:

$$\psi_{01}(x, y) = \psi_0(x)\psi_1(y)$$

$$\psi_{10}(x, y) = \psi_1(x)\psi_0(y)$$

ψ_0 je ravni val:

$$\psi_0(x) = \frac{1}{\sqrt[4]{\pi x_0^2}} e^{-\frac{x^2}{2x_0^2}}$$

Iščemo še ψ_1 . Vemo:

$$a^+ |0\rangle = |1\rangle$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} \left(\frac{x}{x_0} - i \frac{p_x}{p_0} \right) \psi_0(x) = \psi_1(x)$$

Pri čemer je

$$\begin{aligned} p_x &= -i\hbar \frac{d}{dx}, & p_0 &= \frac{\hbar}{x_0} \\ \psi_1(x) &= \frac{1}{\sqrt{2\pi x_0^2}} \left(\frac{x}{x_0} e^{-\frac{x^2}{2x_0^2}} - i \frac{x_0}{\hbar} \left(-i\hbar \frac{d}{dx} e^{-\frac{x^2}{2x_0^2}} \right) \right) \\ &= \frac{1}{\sqrt{4\pi x_0^2}} \left[\frac{x}{x_0} + \frac{x}{x_0} \right] e^{-\frac{x^2}{2x_0^2}} = \sqrt{2} \frac{x}{x_0} \psi_0(x) \end{aligned}$$

Zdaj zelo lahko dobimo ψ_{01} in ψ_{10} :

$$\psi_{01} = \sqrt{\frac{2}{\pi y_0^2}} \frac{y}{y_0} e^{-\frac{1}{y_0^2}(x^2+y^2)}$$

$$\psi_{10} = \sqrt{\frac{2}{\pi x_0^2}} \frac{x}{x_0} e^{-\frac{1}{x_0^2}(x^2+y^2)}$$

V polarnih koordinatah to izrazimo kot produkt radialne funkcije in kotne funkcije:

$$\begin{aligned} \psi_{10} &= \sqrt{\frac{2}{\pi x_0^2}} \frac{r \cos \varphi}{x_0} \exp\left(-\frac{r^2}{2x_0^2}\right) = \cos \varphi f(r) \\ \psi_{01} &= \sqrt{\frac{2}{\pi y_0^2}} \frac{r \sin \varphi}{y_0} \exp\left(-\frac{r^2}{2y_0^2}\right) = \sin \varphi f(r) \end{aligned}$$

Zdaj se vrnimo na prejšnjo zahtevo:

$$\psi(\varphi) = e^{-im\varphi}, \quad m \in \mathbb{Z}$$

Zaradi Eulerjeve formule lahko izrazimo

$$|m=+1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (1 \cdot |1, 0\rangle + i \cdot |0, 1\rangle)$$

$$|m=-1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (1 \cdot |1, 0\rangle - i \cdot |0, 1\rangle)$$

Drugačen postopek iskanja lastnih funkcij bi bil, da stvar zapišemo kot sistem linearnih enačb:

$$|\psi\rangle = \alpha |0, 1\rangle + \beta |1, 0\rangle$$

$$L_z |\psi\rangle = \lambda |\psi\rangle$$

$$\alpha L_z |1, 0\rangle + \beta L_z |0, 1\rangle = \lambda (\alpha |1, 0\rangle + \beta |0, 1\rangle)$$

Enačbo najprej pomnožimo z $\langle 1, 0|$, da dobimo prvo enačbo, nato pa z $\langle 0, 1|$, da dobimo drugo enačbo:

$$\langle 1, 0| \alpha L_z |1, 0\rangle + \langle 1, 0| \beta L_z |0, 1\rangle = \lambda \alpha \quad (1)$$

$$\langle 0, 1| \alpha L_z |1, 0\rangle + \langle 0, 1| \beta L_z |0, 1\rangle = \lambda \beta \quad (2)$$

Če enačbo prepišemo v matrični obliki, gre za problem lastnih vrednosti

$$\begin{bmatrix} \langle 1, 0| L_z |1, 0\rangle & \langle 1, 0| L_z |0, 1\rangle \\ \langle 0, 1| L_z |1, 0\rangle & \langle 0, 1| L_z |0, 1\rangle \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix}$$

Matrične elemente izračunamo tako, da L_z zapišemo z a in a^\dagger :

$$H = \hbar\omega \left(a_x^\dagger a_x + \frac{1}{2} \right) + \hbar\omega \left(a_y^\dagger a_y + \frac{1}{2} \right)$$

Po zdrgledu enodimenzionalnega LHO zapišemo:

$$\begin{aligned} x &= \frac{x_0}{\sqrt{2}} (a_x + a_x^\dagger) & y &= \frac{x_0}{\sqrt{2}} (a_y + a_y^\dagger) \\ p_x &= \frac{p_0}{i\sqrt{2}} (a_x - a_x^\dagger) & p_y &= \frac{p_0}{i\sqrt{2}} (a_y - a_y^\dagger) \\ x_0 &= \sqrt{\frac{\hbar}{m\omega}} & p_0 &= \frac{\hbar}{x_0} \end{aligned}$$

Iz lastnosti parcialnih odvodov, da je

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right) = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right),$$

sledi:

$$[a_x, a_y] = [a_x, a_y^\dagger] = [a_x^\dagger, a_y] = [a_x^\dagger, a_y^\dagger] = 0$$

To nam koristi, ko sestavimo L_z : veliko členov se namreč med seboj odšteje.

$$\begin{aligned} L_z &= xp_y - yp_x = \frac{x_0}{\sqrt{2}} \frac{p_0}{\sqrt{2}i} (a_x + a_x^\dagger) (a_y - a_y^\dagger) - \frac{x_0}{\sqrt{2}} \frac{p_0}{\sqrt{2}i} (a_y + a_y^\dagger) (a_x - a_x^\dagger) = \\ &= \frac{\hbar}{2i} [(a_x a_y - a_x a_y^\dagger + a_x^\dagger a_y - a_x^\dagger a_y^\dagger) - (a_y a_x - a_y a_x^\dagger + a_y^\dagger a_x - a_y^\dagger a_x^\dagger)] = \\ &= \frac{\hbar}{2i} [(a_x a_y - a_y a_x) + (-a_x a_y^\dagger - a_y^\dagger a_x) + (a_x^\dagger a_y + a_y a_x^\dagger) - (-a_x^\dagger a_y^\dagger + a_y^\dagger a_x^\dagger)] = \\ &= \frac{\hbar}{2i} [-2a_x a_y^\dagger + 2a_x^\dagger a_y] = \frac{\hbar}{i} (a_x^\dagger a_y - a_x a_y^\dagger) \end{aligned}$$

Zdaj lahko izračunamo matrične elemente:

$$a_x^\dagger a_y |1, 0\rangle = a_x^\dagger a_y |1\rangle_x |0\rangle_y = (a_x^\dagger |1\rangle_x) (a_y^\dagger |0\rangle)$$

Vemo, da je $a^\dagger |n\rangle = \sqrt{n+1} |n+1\rangle$ in $a |0\rangle = 0$, torej dobimo:

$$a_x^\dagger a_y |1, 0\rangle = \sqrt{2} |2\rangle \cdot 0 = 0$$

Ker je

$$a_x a_y^\dagger |1, 0\rangle = |0, 1\rangle,$$

je prvi element matrike:

$$\begin{aligned} \langle 1, 0 | L_z | 1, 0 \rangle &= \frac{\hbar}{i} \langle 1, 0 | (a_x^\dagger a_y - a_x a_y^\dagger) | 1, 0 \rangle = \\ &= \frac{\hbar}{i} \langle 1, 0 | (0 - |0, 1\rangle) = -\frac{\hbar}{i} \langle 1, 0 | 0, 1 \rangle = 0 \end{aligned}$$

zaradi ortogonalnosti. Podobno naredimo za ostale kombinacije:

$$\begin{aligned} \langle 0, 1 | L_z | 1, 0 \rangle &= -\frac{\hbar}{i} \langle 0, 1 | 0, 1 \rangle = i\hbar \\ \langle 1, 0 | L_z | 0, 1 \rangle &= \frac{\hbar}{i} \langle 1, 0 | 1, 0 \rangle = -i\hbar \\ \langle 0, 1 | L_z | 0, 1 \rangle &= \frac{\hbar}{i} \langle 0, 1 | 1, 0 \rangle = 0 \end{aligned}$$

Naš problem diagonalizacije postane

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 0 & i\hbar \\ -i\hbar & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} &= \lambda \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} \\ \det \begin{bmatrix} -\lambda & i\hbar \\ -i\hbar & -\lambda \end{bmatrix} &= \lambda^2 - \hbar^2 = 0 \end{aligned}$$

Sledi $\lambda = \pm \hbar$. Za lastni vektor dobimo zahtevo $\alpha = \pm i\beta$, nato pa upoštevamo normalizacijo $|\alpha|^2 + |\beta|^2 = 1$ in dobimo:

$$\lambda = \hbar : v_1 = \left(-\frac{i}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}} \right) \quad \lambda = -\hbar : v_2 = \left(\frac{i}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}} \right)$$

$$|m = +1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (-i |1, 0\rangle + |0, 1\rangle)$$

$$|m = -1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (i |1, 0\rangle - |0, 1\rangle)$$

Dobili smo enak rezultat kot prej, ki pa je zamaknjen za fazo $-i$. Rezultat je torej matematično drugačen, fizično pa ta fazni zamik ne vpliva na nobeno merljivo količino.