Opracowanie danych pomiarowych

na podstawie podręcznika A. Zięba, Analiza danych w naukach ścisłych i technice Wydawnictwo Naukowe PWN, 2013

dr inż. Alina Domanowska

Instytut Fizyki Centrum Naukowo - Dydaktyczne Politechnika Śląska

6 marca 2023

Analiza danych

A. Domanowska

Dokumenty

Bład pomiaru

Niepewność

Niepewność

Średnia arytmetyczna

Srednia wazoni Niepewność

pomiarowa $u_b(x)$

nalogowe

zliczające

Pomiary bezpośrednie i pośrednie

Prawo propagacji

Zapis wynikó

cena zgodności

Vykresy

Spis treści

Dokumenty konwencji GUM, dokumenty pochodne i polskie akty prawne

Błąd pomiaru

Niepewność standardowa

Niepewność statystyczna $u_a(x)$

Średnia arytmetyczna Średnia ważona

Niepewność pomiarowa $u_b(x)$

przyrządy proste analogowe cyfrowe zliczające

Pomiary bezpośrednie i pośrednie

Prawo propagacji niepewności

Zapis wyników końcowych

Ocena zgodności

Wykresy

Regresja liniowa

Analiza danych

A. Domanowska

Bład pomi

27

standardowa

Niepewność

Średnia arytmetyczna

arytmetyczna Średnia ważor

Niepewność pomiarowa $u_b(x)$

nalogowe

frowe

Pomiary pezpośrednie i

Prawo propagacj niepewności

Zapis wynik końcowych

cena zgodno

ykresy

Dokumenty konwencji GUM, dokumenty pochodne i polskie akty prawne

Międzynarodowa konwencja oceny niepewności pomiaru GUM (jest to angielski akronim Guide to the Expression of Uncertainty in Measurement) jest rezultatem porozumień podobnych do uzgodnień ustanawiających Międzynarodowy Układ Jednostek Miar SI i powstała z inicjatywy organów Konwencji Metrycznej.

Nazewnictwo, symbolika i metody obliczania niepewności są zgodne z dokumentem

Joint Committee for Guides in Metrology JCGM Guide to the Expression of Uncertainty in Measurement, 2008

Postanowienia konwencji GUM stają się częścią obowiązującego prawa państwowego na mocy decyzji administracyjnej. Wiąże się to zwykle z dokonaniem oficjalnego tłumaczenia na język narodowy. Tłumaczenie Przewodnika na język polski opublikowane przez Główny Urząd Miar zapoczątkowało wdrażanie postanowień konwencji GUM w Polsce

Wyrażanie niepewności pomiaru. Przewodnik. Główny Urząd Miar, Warszawa

z obszernym dodatkiem tłumacza, J. M. Jaworskiego, pt. Niedokładość, błąd, niepewność Analiza danych

A. Domanowska

Dokumenty

Błąd pomia

Niepewnosc standardowa

Niepewność

Średnia

ytmetyczna

liepewność omiarowa $u_b(x)$

analogowe

cyfrowe

alioaninae

omiary

pezposrednie i pośrednie

niepewności

apis wynik ońcowych

ena zgodnoś

ykresy

Błąd pomiaru

Przyjęte w Polsce pojęcia blqd i niepewność, używane są w nauce w znaczeniu innym niż w języku potocznym. W konsekwencji wywodzące się z nich przymiotniki blędny/niepewny mają niewłaściwe znaczenie i muszą być zastąpione przymiotnikiem dokladny/niedokladny.

Błąd pomiaru w znaczeniu ilościowym, to różnica między wartością zmierzoną w danym eksperymencie a wielkością rzeczywistą

$$\Delta x = x - x_0.$$

Zakłada się przy tym, że rzeczywista wartość istnieje.

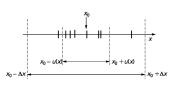
Klasyfikacja rodzajów błędów pomiaru:

błędy przypadkowe - zdarzenia przypadkowe

błędy grube - pomyłki eksperymentatora

błędy systematyczne - cechy metody pomiarowej

Dla uzyskanego wyniku pomiaru można jednak określić przedział liczbowy $(x_0 - \Delta x, x_0 + \Delta x)$ w którym znajduje sie wartość rzeczywista. Parametr Δx nazywa się **niepewnością graniczną**. Parametr u(x) to **niepewność standardowa**.



Analiza danych

A. Domanowska

Dokumenty

Błąd pomiaru

Niepewność standardowa

Niepewność statystyczna

Średnia

Średnia ważo:

Niepewność pomiarowa $u_b(x)$

przyrządy pro

cyfrowe

zliczające

Pomiary bezpośrednie i

rawo propagacji

apis wyników

ońcowych

7 1

Nykresy

Niepewność pomiarowa $u_b(x)$

analogowe

liczające

omiary ezpośrednie i ośrednie

Prawo propagacji niepewności

Zapis wynikó końcowych

cena zgodno:

vkresv

Regresia liniow

Niepewność standardowa u(x) pomiaru wielkości x składa się z szeregu składników, które, według zaleceń konwencji GUM, można zgrupować w dwie kategorie, zgodnie ze sposobem obliczania ich wartości liczbowych

niepewność statystyczna $u_a(x)$ - obliczona metodami statystycznymi niepewność pomiarowa $u_b(x)$ - obliczona innymi metodami.

Niepewność całkowita to suma geometryczna wszystkich składowych niepewności

$$u(x)=\sqrt{u_a^2(x)+u_b^2(x)} \eqno(1)$$

Średnia arytmetyczna

Jeśli wszystkie otrzymane wyniki wykonywane są N - krotnie tym samym przyrządem pomiarowym, wówczas wynikiem serii pomiarów jest **średnia arytmetyczna**. Niepewnością statystyczną $u_a(x)$ jest wówczas odchylenie standardowe wartości średniej, pomnożone przez współczynnik Studenta Fishera $t_{\alpha,N}$

$$\overline{x} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} x_i \tag{2}$$

$$u_a(x) = \sqrt{\frac{1}{N(N-1)} \sum_{i=1}^{N} (x_i - \overline{x})^2 \cdot t_{\alpha,N}}.$$
 (3)

Współczynnik Studenta Fishera $t_{\alpha,N}$ to liczba większa od 1, zależna od

 α - poziomu ufności, czyli procentowego prawdopodobieństwa, że wynik pomiaru zawiera się w przedziale domkniętym, ograniczonym niepewnością $u_a(x)$. Poziom ufności $\alpha=0.6828$ stosuje się dla zwykłych pomiarów, natomiast poziom ufności $\alpha=0.95$ stosuje się na świadectwach wzorcowania urządzeń;

N - ilości pomiarów w serii.

Analiza danych

A. Domanowska

Dokumenty

Błąd pomiaru

Niepewność standardowa

Niepewność statystyczna u

Średnia arytmetyczna

Średnia ważona Vienewność

omiarowa $u_b(x)$ przyrządy proste

nalogowe yfrowe

zliczające

omiary ezpośrednie i ośrednie

Prawo propagacj niepewności

apis wynik ońcowych

cena zgodno

Wykresy



Tabela współczynników Studenta Fishera

Współczynniki Studenta Fishera odczytuje się z tabeli

$t_{\alpha,N}$	0.6826*	0.9	0.95	0.99
2	1.837	6.314	12.706	63.657
3	1.321	2.92	4.303	9.925
4	1.197	2.353	3.182	5.841
5	1.141	2.312	2.776	4.604
6	1.110	2.015	2.580	4.032
7	1.090	1.943	2.447	3.707
8	1.077	1.895	2.365	3.500
9	1.066	1.86	2.306	3.355
10	1.059	1.833	2.252	3.250
11	1.052	1.813	2.228	3.169
12	1.047	1.796	2.021	3.106
13	1.043	1.782	2.179	3.055
14	1.04	1.771	2.160	3.012
15	1.037	1.761	2.145	2.977
16	1.034	1.753	2.131	2.921
17	1.032	1.746	2.120	2.892
18	1.030	1.740	2.110	2.878
19	1.028	1.734	2.100	2.861
20	1.027	1.729	2.093	2.845

Analiza danych

A. Domanowska

Średnia arvtmetvczna

Niepewność

Niepewność statystyczna

Średnia arytmetyczna

Średnia ważona

Niepewność pomiarowa $u_b(x)$

analogowe cyfrowe

zliczające

Pomiary bezpośrednie i

Prawo propagacji niepewności

nepewnosci Zapis wyników

cońcowych

cena zgo

ykresy

Regresia liniow

Gdy pomiary wielkości x w N - liczebnej serii pomiarowej zostały wykonane przy pomocy różnych przyrządów, albo z zastosowaniem różnych metod lub osobnych eksperymentów, i wyniki te mają **różne** niepewności, wówczas wynik końcowy należy obliczyć metodą średniej ważonej. Najczęściej stosuje się uproszczony wzór

$$\overline{x} = \frac{\sum_{i=1}^{N} x_i w_i}{\sum_{i=1}^{N} w_i}, \text{ gdzie } w_i = \frac{1}{u^2(x_i)}, \ u(\overline{x}) = \sqrt{\frac{1}{\sum_{i=1}^{N} w_i}}$$
(4)

W przypadku, gdy niepewności różnią się rzędami wielkości, niepewność średniej ważonej oblicza się z bardziej ogólnego wzoru

$$u(\overline{x}) = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{N} w_i}{N} \cdot \frac{\sum_{i=1}^{N} w_i (x_i - \overline{x})^2}{\left(\sum_{i=1}^{N} w_i\right)^2 - \sum_{i=1}^{N} w_i^2}}$$
(5)

Niepewność $u_b(x)$ zwykłych przyrządów pomiarowych

Przewodnik GUM dopuszcza oraz stara sie dowartościować subiektywna ocene niepewności oparta o naukowy osad badacza, która

- wymaga intuicii opartei na posiadanym doświadczeniu i ogólnei wiedzu
- oraz jest umiejetnościa zawodowa, która można nabyć wraz z praktyka Trzeba zgodzić się, że jej wynik, podany przez różne osoby, może być różny.

Analiza danych

A. Domanowska

przyrządy proste

Niepewność

Standardowa Nienewność

statystyczna $u_a(x)$

Średnia ważona

Niepewność pomiarowa $u_b(x)$

przyrządy proste

cyfrowe

zliczajace

Pomiary

pośrednie pośrednie

rawo propagacj iepewności

apis wynikć ońcowych

Ocena zgodności

Vykresy

Regresia liniow

Proste przyrządy mechaniczne: przymiar milimetrowy, suwmiarka, śruba mikrometryczna czy termometr rtęciowy. Producenci takich przyrządów na ogół nie określają ich dokładności, bo realna niepewność zależy od rodzaju pomiaru. Potocznie przyjmuje się, że niesprecyzowana bliżej dokładność Δx jest równa wartości **najmniejszej działki skali**. Jej wartość wynosi dla linijki 1 mm, suwmiarki 0,05 lub 0.1 mm, śruby mikrometrycznej 0.01 mm, termometru lekarskiego 0.1° C.

Ocena ta może być **skorygowana w górę lub w dół** zgodnie z posiadaną wiedzą i doświadczeniem, na przykład

- ightharpoonup jeżeli mierzy się linijką średnicę monety jednogroszowej i odczytuje na oko również dziesiąte części milimetra, można twierdzić, że wynikiem pomiaru jest d=15.4 mm; $u_b(d)=0.2$ mm;
- przy pomiarze rozmiarów pokoju taśmą mierniczą, należy zapewne przyjąć niepewność większą niż 1 mm, chociaż na taśmie widnieje skala z podziałką milimetrową.

Niepewność standardowa

$$u(x) = \frac{\Delta x}{\sqrt{3}} \tag{6}$$

Niepewność graniczna (maksymalna) dla mierników analogowych określona jest przez klasę dokładności oraz zakres pomiarowy (obie wielkości należy odczytać z miernika)

$$\Delta x = \frac{\text{klasa} \cdot \text{zakres}}{100} \tag{7}$$

Niepewność standardowa typu b przewodnik GUM zaleca zamieniać niepewność graniczną na niepewność standardową przy użyciu wzoru

$$u_b(x) = \frac{\Delta x}{\sqrt{3}} \tag{8}$$



klasa: 2.5, zakres: 20 A

$$u_b(x) = \frac{2.5 \cdot 20A}{100\sqrt{3}}$$

co wynika z założenia, że jeśli nie ma dodatkowych informacji o działaniu przyrządu, przyjmuje się, że wynik pomiaru wystąpi z jednakowym prawdopodobieństwem w przedziale $(x_0 - \Delta x, x_0 + \Delta x)$ co oznacza założenie, że mamy do czynienia z jednostajnym rozkładem prawdopodobieństwa, którego odchylenie standardowe jest równe połowie szerokości rozkładu, podzielonej przez $\sqrt{3}$.

analogowe

Niepewność $u_b(x)$ przyrządów cyfrowych

Określenie **miernik** n-cyfrowy oznacza, że największa wyświetlana liczba wynosi $10^n - 1$, np. dla miernika 4-cyfrowego 9999. Niepewność graniczna (maksymalna)

$$\Delta x = a\% \cdot \text{wynik} + b \cdot \text{rozdzielczość}$$
 (9)

gdzie %a - podawana w % klasa przyrządu, b - liczba naturalna, rozdzielczość - zmiana wartości mierzonej, odpowiadająca przeskokowi ostatniej cyfry. Wielkości %a i b podawane sa przez producenta urządzenia, zatem aby obliczyć niepewność graniczną, należy zapoznać się z instrukcja obsługi.



miernik 5-cyfrowy rozdzielczość: 0.01 jednostki

Niepewność standardowa typu b

$$u_b(x) = \frac{\Delta x}{\sqrt{3}} \tag{10}$$

Analiza danych

A. Domanowska

Dokumenty

lad pomiaru

Niepewność

Niepewność

Średnia

Niepewność pomiarowa $u_h(x)$

przyrządy proste

cyfrowe

zliczające

Pomiary pezpośrednie i pośrednie

Prawo propagacji niepewności

Zapis wynik cońcowych

Ocena zgodno

Vykresy

Regresia liniov

Niepewność $u_b(x)$ zliczających przyrządów pomiarowych

Urządzenia zliczające

liczniki impulsów, np. licznik Geigera Müllera

Niepewnością pomiarową dla urządzenia zliczającego

jest pierwiastek kwadratowy z ilości zliczeń N

$$u_b(N) = \sqrt{N} \tag{11}$$



Analiza danych

A. Domanowska

Dokument

Błąd pomia

Niepewność

Nienewność

Średnia

Średnia ważona Niepewność

przyrządy prost analogowe

cyfrowe

zliczajace

zliczają

Pomiary bezpośrednie i

Prawo propagacji

lapis wynikó

cena zgodr

wkreev

Niepewność

Niepewność

Średnia arytmetyczna

Niepewność

przyrządy pros analogowe

cyfrowe

Pomiary bezpośrednie i

pośrednie Prawo propagacj

niepewności

apis wynik ońcowych

cena zgodno

ykresy

tegresja liniowa

Pomiar bezpośredni - doświadczenie, w którym przy pomocy odpowiednich przyrządów dokonuje się wyznaczenia wartości wielkości fizycznej. Bezpośredni pojedynczy pomiar jest obarczony niepewnością pomiarową u_b . Seria pomiarów bezpośrednich jest obarczona niepewnością u_a .

Pomiar pośredni - doświadczenie, w którym wyznacza się wartość wielkości fizycznej przez pomiar innych wielkości fizycznych związanych z daną wielkością znanym związkiem funkcyjnym

$$y = f(x_1, x_2, ..., x_i, ..., x_k),$$

gdzie y jest wielkością wyznaczaną w pomiarze pośrednim, a x_i jest pomiarem bezpośrednim, potrzebnym do wyznaczenia y.

Prawo propagacji niepewności

Wielu wielkości fizycznych nie da się zmierzyć pojedynczym przyrządem, lecz wyznacza się metodą pomiaru pośredniego. Jeżeli szukana wielkość jest wyznaczana ze wzoru funkcyjnego

$$y = f(x_1, x_2, ..., x_i, ..., x_k),$$

gdzie kolejne zmienne x_i są obarczone niepewnościami $u(x_i)$, wówczas niepewności te przenoszą się na wielkość obliczaną, powodując, że jest ona obarczona skończoną niepewnością

$$u(y) = \sqrt{\sum_{i=1}^{k} \left[\frac{\partial y}{\partial x_i} u(x_i) \right]^2}.$$
 (12)

Jest to prawo propagacji niepewności.

Analiza danych

A. Domanowska

Dokumen

Bład pomia

Niepewność

Niepewność

Średnia

Średnia ważona

Niepewnosc pomiarowa $u_b(x)$

nalogowe

frowe

Pomiary bezpośrednie i

Prawo propagacji niepewności

niepewności

cońcowych

cena zgodno

ykresy

Niepewność statystyczna $u_a(x)$

Srednia arytmetyczna

Niepewność

przyrządy pros

cyfrowe

zliczajace

Pomiary ezpośrednie

Prawo propagacj

Zapis wyników końcowych

Ocena zgodności

ykresy

Regresia liniow

Niepewność (standardową) podaje się z zasady **z dokładnością dwu cyfr znaczących**. Wówczas graniczna niepewność spowodowana zaokrąglaniem wynosi od 5% do 0.5% dla cyfr, odpowiednio, od 10 do 99. Podanie dwu cyfr jest w pełni wystarczające, gdyż sama wartość niepewności jest znana z dokładnościa nie lepsza niż 10-20%.

Wyniki końcowe należy zapisać w jednym z poniższych formatów format słowny:

okres wahadła wynosi 1.2867 s z niepewnością 0.0035 s,

przy użyciu symboli:

$$T = 1.2867 \text{ s}; u(T) = 0.0035 \text{ s},$$

skrócony:

$$T = 1.2867(35)$$
 s.

W przypadku zapisu skróconego, w nawiasie nie dodaje się przecinka. Np. wynik jest równy 123.5, niepewność 1.2, poprawny zapis skrócony: 123.5(12).

Ocena zgodności wyniku końcowego z wartością dokładną

Porównanie z wartością dokładną (tabelaryczną lub nominalną).

Wnioskowanie o zgodność (bądź niezgodności) wartości zmierzonej y i dokładnej y_0 polega na obliczeniu różnicy $y-y_0$ i porównaniu z wartością niepewności rozszerzonej. Wartość zmierzoną uznaje się za zgodną z wartością dokładną, jeżeli:

$$|y - y_0| < U(y)$$

gdzie U to **niepewność rozszerzona** (ang. expanded uncertainty) - powiększona niepewność standardowa, wybrana tak, by w przedziale (y-U(y),y+U(y)) znalazła się przeważająca część wyników pomiaru potrzebna do określonych zastosowań.

Wartość Uoblicza się, mnożąc niepewność złożoną przez bezwymiarowy $współczynnik\ rozszerzenia\ k$

$$U(y) = k \cdot u(y)$$

W zgodzie z międzynarodową praktyką do obliczenia U przyjmuje się umowną wartość $k=2.\,$

Zapis końcowy dla niepewności rozszerzonej

$$T = 1.2867 \pm 0.0070s$$
.

4日 → 4団 → 4 三 → 4 三 → 99 ○

Analiza danych

A. Domanowska

Dokumenty

Błąd pomiar

Niepewność standardowa

Niepewność

erednia arytmetyczna

irytmetyczna Średnia ważoi

Niepewność pomiarowa $u_b(x)$

nalogowe

cyfrowe

liczające

Pomiary ezpośrednie i

rawo propagacji iepewności

apis wyników

ńcowych

Ocena zgodności

Vykresy

Ocena zgodności wyników dwóch pomiarów

Ocena zgodności wyników dwóch eksperymentów

Wyniki dwóch niezależnych pomiarów tej samej wielkości mają z zasady różne wartości. Do dyspozycji są dwie wartości zmierzone x_1 i x_2 , oraz ich niepewności standardowe, $u(x_1)$ i $u(x_2)$.

Niepewność rozszerzona

$$U(x_1 - x_2) = k\sqrt{[u(x_1)]^2 + [u(x_2)]^2}$$

Wyniki pomiaru uważa się za zgodnie ze sobą, jeżeli

$$|x_1 - x_2| < U(x_1 - x_2)$$

Analiza danych

A. Domanowska

Dokument

Bład pomia

Niepewność

Niepewność

Średnia

Średnia ważona

Niepewność pomiarowa $u_b(x)$

nalogowe

yfrowe liczające

Pomiary pezpośrednie i

Prawo propagacji

Zapis wyników cońcowych

Ocena zgodności

Vykresy

A. Domanowska

Dokumenty

Biąd pomiar

Niepewność

Niepewność

statystyczna u_a i Średnia

Średnia ważon

Niepewność pomiarowa u_b (:

nalogowe

yfrowe liczaiace

Pomiary ezpośrednie i

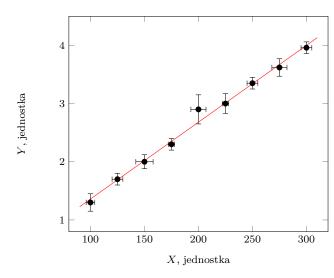
Prawo propagacj

niepewności

apis wynik ońcowych

cna zgod

Wykresy



Przy wykonywaniu wykresu obowiązuje zasada przedstawiania na osi X wielkości, które zależą od eksperymentatora. Na osi Y przedstawia się wielkości będące skutkiem zmian X.

- 1 Osie wykresu
 - muszą mieć ustaloną skalę liczbową
 - powinny być opisane: jaka wielkość przedstawiona jest na osi, z jaką jednostką
 - nie muszą zaczynać się od zera
- 1. Na wykresie należy przedstawić punkty pomiarowe.
- Dla wielkości mierzonych bezpośrednio należy zaznaczyć słupki niepewności. Jeśli punktów jest dużo, lub słupki bardzo wysokie, dla przejrzystości można wykreślić słupki tylko dla niektórych punktów pomiarowych.
- Punktów pomiarowych nie należy łączyć odcinkami prostymi ani krzywymi.
- Należy przedstawić linię trendu dla wykresu o odpowiednim przebiegu. Jeśli teoria mówi, że dana zależność jest liniowa, należy obliczyć regresję liniową i narysować na wykresie prostą regresji.
- 6 Jeżeli z wykresu odczytuje się jakąś wielkość, należy ją na wykresie zaznaczyć.

Dokumenty

Błąd pomiaru

Niepewność standardowa

Niepewność

Średnia

Średnia ważona Niepewność

Niepewność pomiarowa $u_b(x)$

analogowe

zliczające

Pomiary pezpośrednie i

Prawo propagacji niepewności

apis wynik ońcowych

ocena zgodnośc

Wykresy



Regresia liniowa

Dwie wielkości x i y sązależne od siebie liniowo, gdy spełniona jest zależność y = ax + b.

Metoda regresji liniowej wyznacza wartości parametrów

a - współczynnik kierunkowy prostej,

b - przecięcie prostej (jako wartość y w punkcie x=0),

które najlepiej pasuja do zbioru wartości oraz ich niepewności u(a) i u(b). W pomiarze uzyskano n par punktów pomiarowych, które przedstawiono na wykresie

$$\begin{array}{c|cc}
x_1 & y_1 \\
\vdots & \vdots \\
x_n & y_n
\end{array}$$

Do obliczenia współczynników a i b należy obliczyć następujące sumy

$$S_x = \sum_{i=1}^n x_i, \quad S_y = \sum_{i=1}^n y_i, \quad S_{xx} = \sum_{i=1}^n x_i^2, \quad S_{xy} = \sum_{i=1}^n x_i \cdot y_i.$$

Współczynniki prostej i ich niepewności oblicza się z zależności

Nachylenie prostej	$a = \frac{nS_{xy} - S_x S_y}{nS_{xx} - S_x^2}$	$u(a) = \sqrt{\frac{n}{n-2} \cdot \frac{S_{\varepsilon\varepsilon}}{nS_{xx} - S_x^2}}$
Przecięcie prostej	$b = \frac{S_{xx} \cdot S_y - S_x S_{xy}}{n S_{xx} - S_x^2}$	$u(b) = \sqrt{\frac{1}{n-2} \cdot \frac{S_{xx}S_{\varepsilon\varepsilon}}{nS_{xx} - S_x^2}}$

gdzie $S_{\varepsilon\varepsilon} = \sum_{i=1}^{n} \varepsilon_i^2 \text{ oraz } \varepsilon_i = y_i - ax_i - b.$



Analiza danych

A. Domanowska