



## ch04 sec4.4 函数簇和建模的关系

---

### Table of Contents

---

#### cho4 sec4.4 函数簇和建模的关系

钟形曲线的家族:  $y=e^{-(x-a)^2/b}$

使用函数簇来建模

重力场中的运动方式:  $y=-4.9t^2+v_0t+y_0$

有限制条件的指数函数模型:  $y=a(1-e^{-bx})$

逻辑斯蒂模型(Logistic Model)

逻辑斯蒂模型(Logistic Model) 的分析

对于简单的幂函数

$$y = x^2$$

可以经过一定的变形, 一般的形式为:

$$y = a(x + b)^2 + c, a, b, c \text{ 称为参数}$$

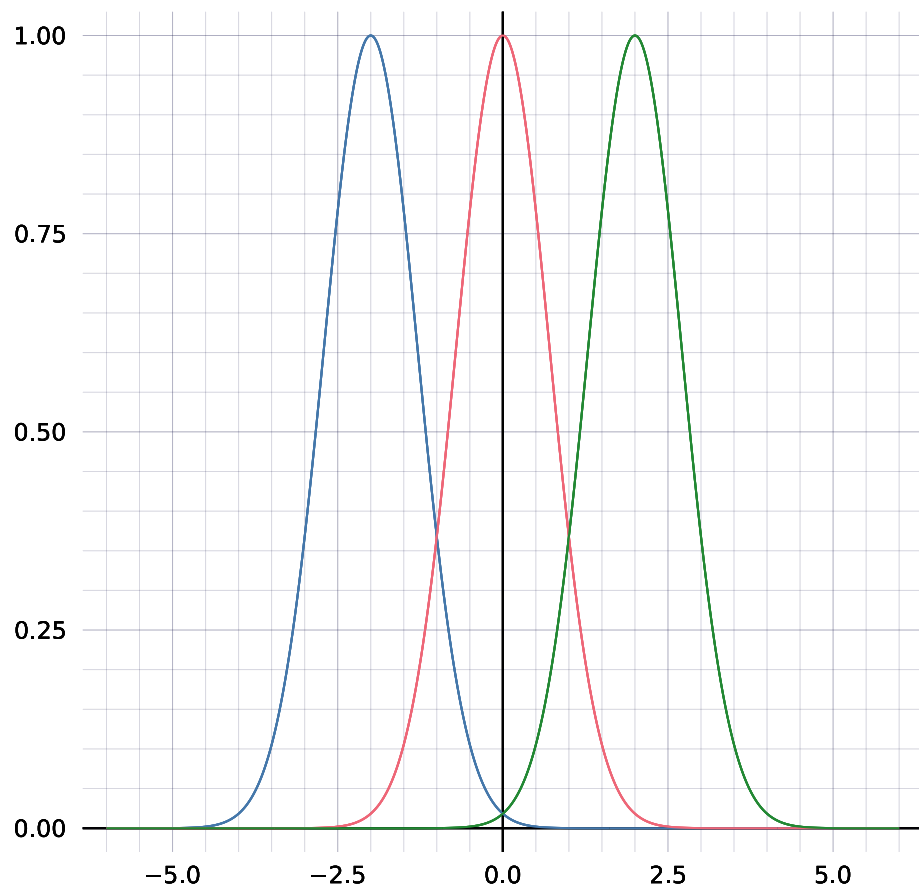
变形后的函数图形与初始函数很类似.

- `md"""`
- 对于简单的幂函数
- 
- `$y=x^2$`
- 可以经过一定的变形, 一般的形式为:
- 
- `$y=a(x+b)^2+c$, a,b,c 称为参数$`
- 
- 变形后的函数图形与初始函数很类似.
- 
- `"""`

# 钟形曲线的家族: $y = e^{-(x-a)^2/b}$

钟形曲线的家族包括了概率统计中使用的正态分布密度函数.

- `md"""`
- `## 钟形曲线的家族:$y=e^{\{-(x-a)^2/b\}}$`
- 钟形曲线的家族包括了概率统计中使用的正态分布密度函数.
- `"""`



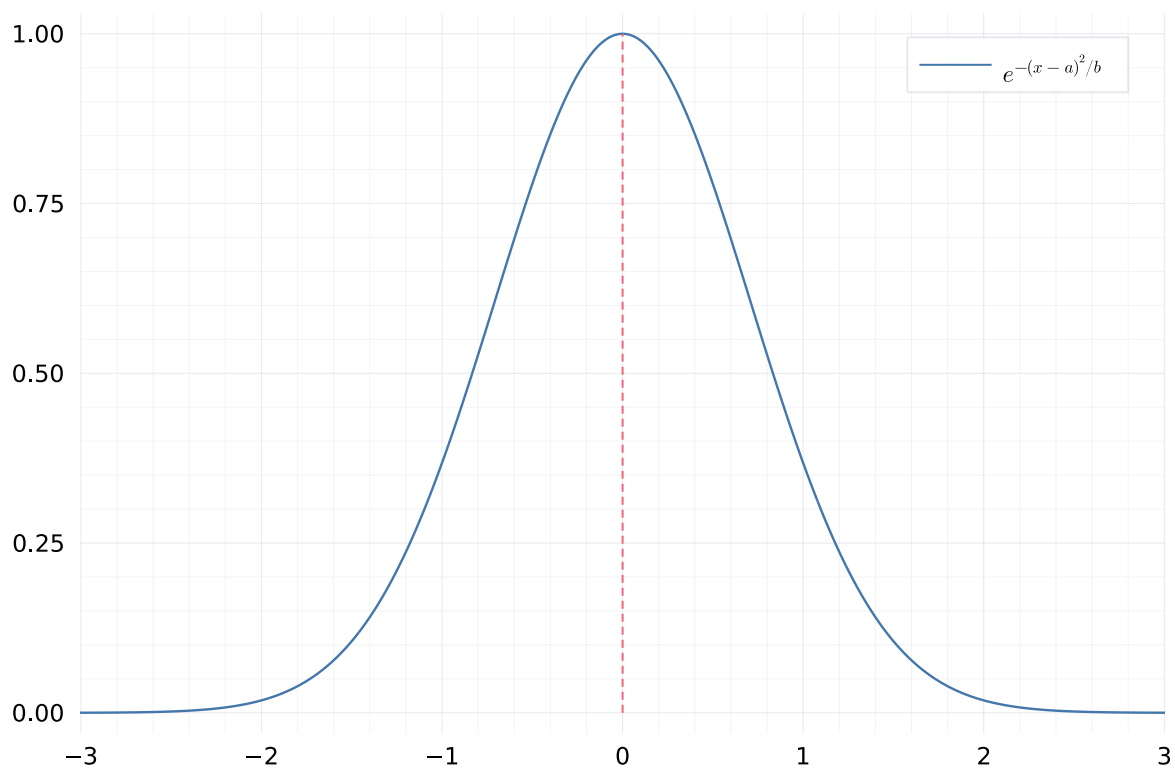
```

• let
•   acollection=[-2,0,2]
•   xspan=-6:0.02:6
•
•
•   p1=plot()
•   plotarr=[p1]
•
•   for a in acollection
•     y(x)=e^(-(x-a)^2)
•
•     p=plot!(y,xspan,lw=1)
•     push!(plotarr,p)
•
•   end
•
•   plot!(plotarr...,frame=:zerolines,size=(600,600))
•
•
• end

```

参数a 的取值  0 改变临界点位置

参数b 的取值  1.0 改变曲线的发散程度



```
• let
•   tspan=-4:0.02:4
•   a=aval
•   b=bval
•   f(x)=e^(-(x-a)^2/b)
•   plot(f,tspan,label=L"e^{-(x-a)^2/b}",xlims=(-3,3))
•   plot!([a,a],[0,f(a)],label=false,ls=:dash,lw=1)
•
• end
```

# 使用函数簇来建模

数学建模里最关键的一步是:能找到拟合数据的函数簇.

## 重力场中的运动方式: $y = -4.9t^2 + v_0t + y_0$

运动方程:

$$y = -4.9t^2 + v_0t + y_0$$

有两个参数: $v_0$ 和 $y_0$

当 $t = 0$ 时刻,  $y = y_0$ , 这是物体的初始位置

方程的导数为

$$\frac{dy}{dt} = -9.8t + v_0$$

当 $t = 0$ 时刻  $v_0$  表示物体的初始速度

当  $\frac{dy}{dt} = 0$  时,可以得出 $t = \frac{v_0}{9.8}$  也就是临界点

方程的二阶导数为:

$$\frac{d^2y}{dt^2} = -9.8$$

对于所有  $t > 0$ ,二阶导数为负值,所以临界点是全局最大值. 含义是物体能够上升的最大高度

- `md"""`
- `## 使用函数簇来建模`
- 数学建模里最关键的一步是:能找到拟合数据的函数簇.
- 
- 
- `### 重力场中的运动方式:$y = -4.9t^2+v_{0}t+y_{0}$`
- 
- 
- 
- 运动方程:
- 
- `$y = -4.9t^2+v_{0}t+y_{0}$`
- 
- 有两个参数:\$v\_{0}\$和\$y\_{0}\$
- 
- 
- 当\$t=0\$ 时刻, \$y=y\_0\$, 这是物体的初始位置
- 
- 方程的导数为
- 
- `$\frac{dy}{dt}=-9.8t+v_{0}$`
-

- 当 $t=0$  时刻  $v_{0}$  表示物体的初始速度
- 
- 
- 当  $\frac{dy}{dt}=0$  时,可以得出 $t=\frac{v_{0}}{9.8}$  也就是临界点
- 
- 方程的二阶导数为:
- 
- 
- $\frac{d^2y}{dt^2}=-9.8t$
- 
- 对于所有  $t>0$  ,二阶导数为负值,所以临界点是全局最大值。 含义是物体能够上升的最大高度
- 
- 
- """

### Example

example3 从地面发射的火箭,初始速度为 $v_0 = 50m/sec$ ,求它上升的最大高度

从地面发射所以 $y_0 = 0$

运动方程变为:

$$y(t) = -4.9t^2 + 50t$$

临界点的时刻为:

$$t = \frac{v_0}{9.8} = 5.1s$$

所以上升高度为:

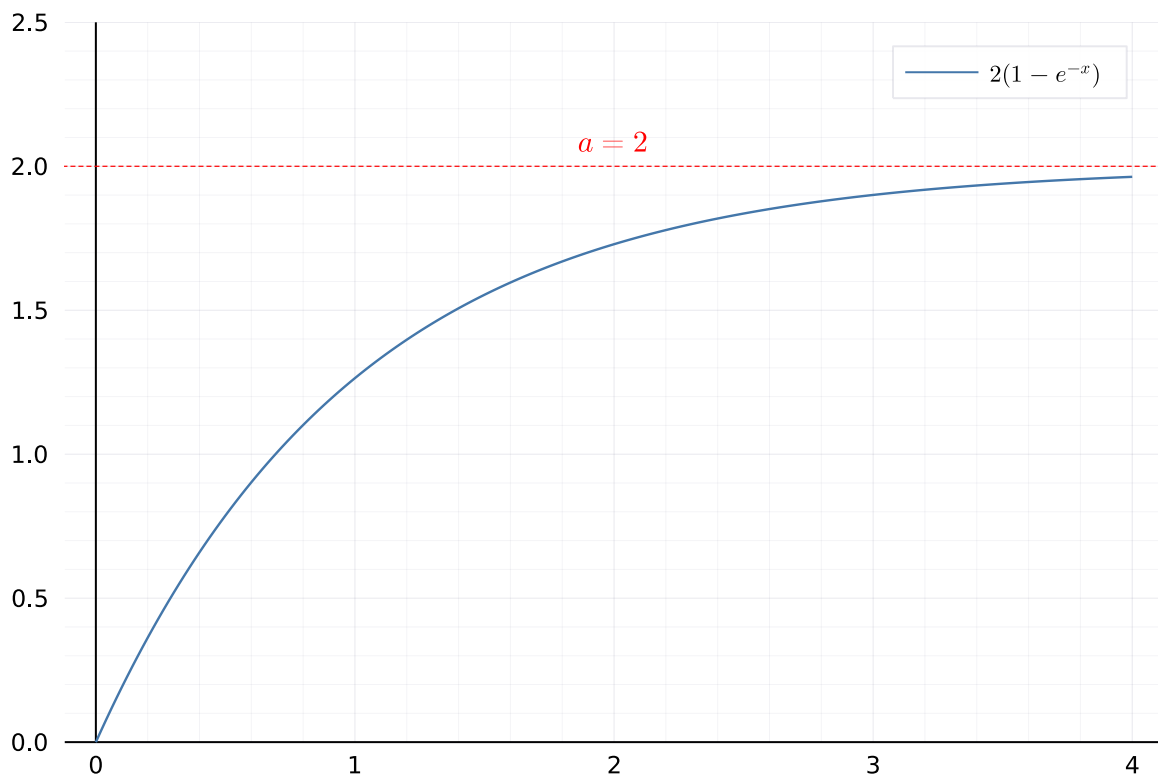
127.55

- `round(-4.9*(5.1)^2+50*5.1,digits=2)`

## 有限制条件的指数函数模型: $y = a(1 - e^{-bx})$

当  $a = 2, b = 1$  时

- `md"""`
- `### 有限制条件的指数函数模型:$y=a(1-e^{-bx})$`
- 
- 当  $a=2, b=1$  时
- `"""`



```

• let
•   tspan=0:0.02:4
•   f(x)=2(1-e^(-x))
•   ann=[
•       (2,2.1,text(L"a=2",pointsize=10,color=:red))
•   ]
•   plot(f,tspan,label=L"2(1-e^{-x})",frame=:zerolines,ylims=(0,2.5))
•   hline!([2],ls=:dash, lw=0.6,color=:red,label=false,ann=ann)
• end

```

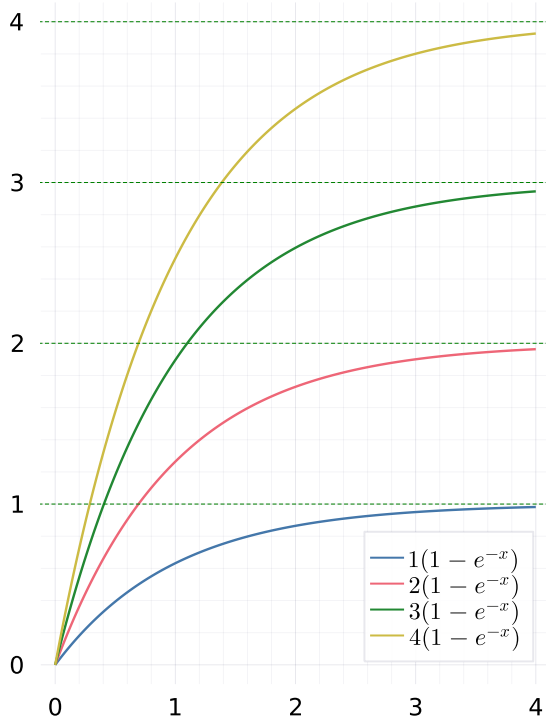
### 不同参数a和b对曲线的影响

```

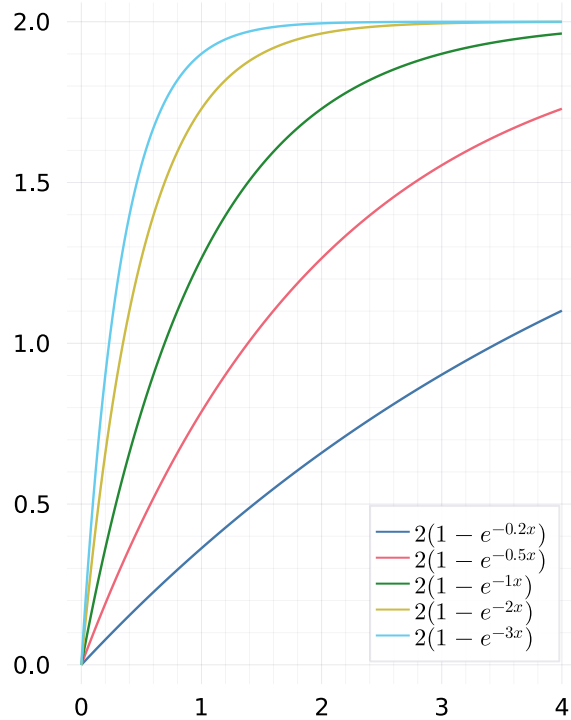
• md"""
• 不同参数a和b对曲线的影响
• """

```

fixed b change a



fixed a change b



```

• let
•   tspan=0:0.02:4
•   ac=1:4
•   bc=[0.2,0.5,1,2,3]
•   #使用参数返回一个函数
•   function fa(a)
•       return function (x)
•           return a*(1-e^(-x))
•       end
•   end
•
•   function fb(b)
•       return function (x)
•           return 2*(1-e^(-b*x))
•       end
•   end
•
•   function la(a)
•       return latexstring("$a(1-e^{-x})")
•   end
•
•   function lb(b)
•       return latexstring("2(1-e^{-b}x)")
•   end
•
•   funarra= [fa(a) for a in ac]
•   funarrb= [fb(b) for b in bc]
•
•   p1=plot(funarra,tspan,label=[la(1) la(2) la(3) la(4)])
•
•   p2=plot(funarrb,tspan,label=[lb(0.2) lb(0.5) lb(1) lb(2) lb(3)])
•
•   plot!(p1,p2,legend=:bottomright,title=["fixed b change a" "fixed a change b"])
•   aline=hline!([ac...],ls=:dash,color=:green, lw=0.5,label=false)

```



end

$y(x) = a(1 - e^{-bx})$  参数变化

$a$ 变化, $b$ 固定	$a$ 固定 $b$ 变化
每条曲线都接近 $y = a$ 的 水平渐近线	$b$ 值越大曲线越陡峭
$x \rightarrow +\infty, e^{-bx} \rightarrow 0$	$a$ 固定, 曲线渐近线不变

函数 $y(x) = a(1 - e^{-bx})$  的分析:

函数的导函数为:

$y'(x) = abe^{-bx}$

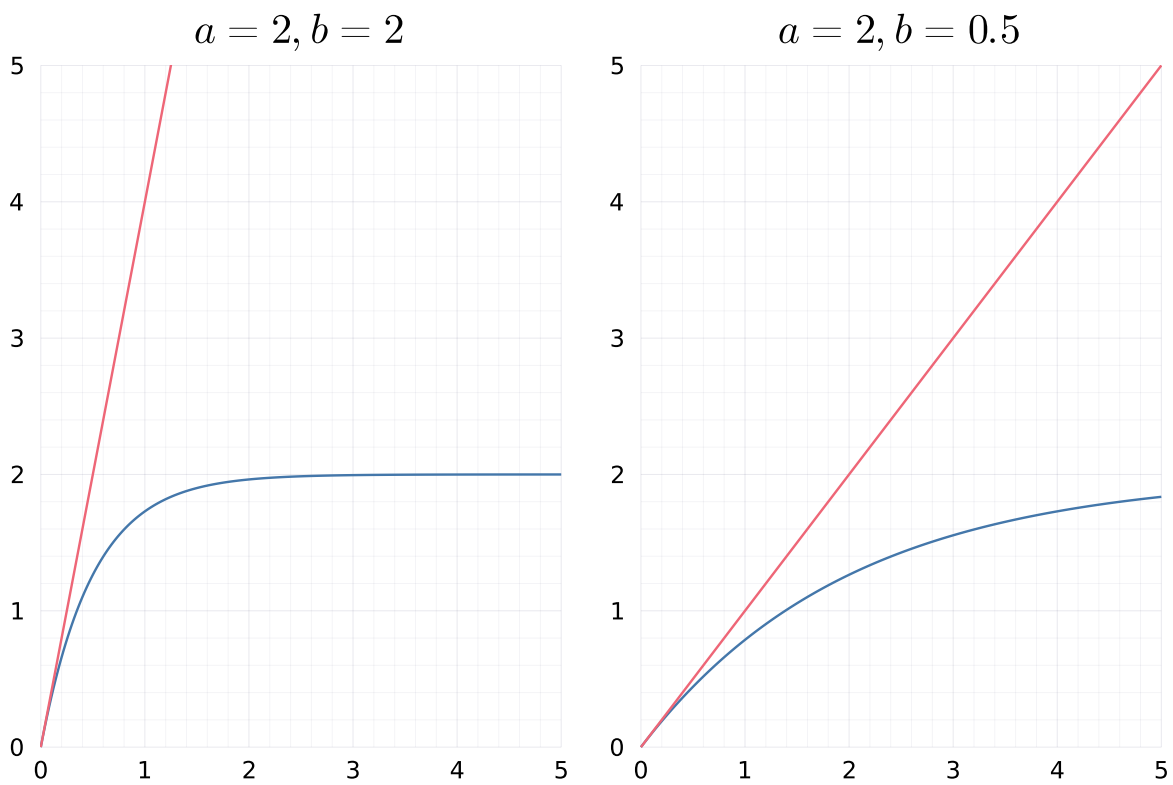
当  $x = 0$  时,  $-bx = 0, e^0 = 1$ , 所以在  $x = 0$  处,  $y'(0) = ab$

固定  $a, b$  值越大, 导数越大, 切线斜率越大, 函数变化速率越快

这就是右边图的表达的含义

如果  $y(x) = \frac{a}{2}$ , 因此  $a(1 - e^{-bx}) = \frac{a}{2}$ , 则  $x = \frac{\ln 2}{b}$ ,  $b$  越大, 到达  $\frac{a}{2}$  的时间越早

```
• md"""
• $y(x)=a(1-e^{-bx})$ 参数变化$
•
• | $a$ 变化, $b$固定 | $a$ 固定  $b$ 变化 |
• | :-- | :-- |
• | 每条曲线都接近$y=a$ 的
• 水平渐近线 | $b$ 值越大曲线越陡峭 |
• | $x\to +\infty$, $e^{-bx}\to 0$ | $a$ 固定, 曲线渐近线不变 |
•
•
•
• 函数$y(x)=a(1-e^{-bx})$ 的分析:
•
•   函数的导函数为:
•
•   $y'(x)=abe^{-bx}$
•
•   $当 x=0时, -bx=0 ,e^0=1,所以在 x=0处, y'(0)=ab$
•   $固定$a,b 值越大, 导数越大,切线斜率越大, 函数变化速率越快$
•   $这就是右边图的表达的含义$
•   $如果 $y(x)=\frac{a}{2}$, 因此$a(1-e^{-bx})=\frac{a}{2}$ ,则 $x=\frac{\ln 2}{b}$,$b$ 越大, 到达
    $\frac{a}{2}$ 的时间越早$
•   """
```



```

• let
•   tspan=0:0.02:5
•
•   function fb(b)
•       return Dict(
•           "func"=>(x)->2*(1-e^(-(b)*x)),
•           "affineline"=>(x)->2*b*x,
•
•       )
•   end
•
•   fb1=fb(2)
•   fb2=fb(0.5)
•
•   p1=plot([fb1["func"],fb1["affineline"]],tspan,label=false)
•   p2=plot([fb2["func"],fb2["affineline"]],tspan,label=false)
•   plot!(p1,p2,xlims=(0,5),ylims=(0,5),title=[L"a=2,b=2" L"a=2,b=0.5"])
•
• end

```

# 逻辑斯蒂模型(Logistic Model)

*logistic* 函数簇是针对受环境制约的种群数量增长问题的模型

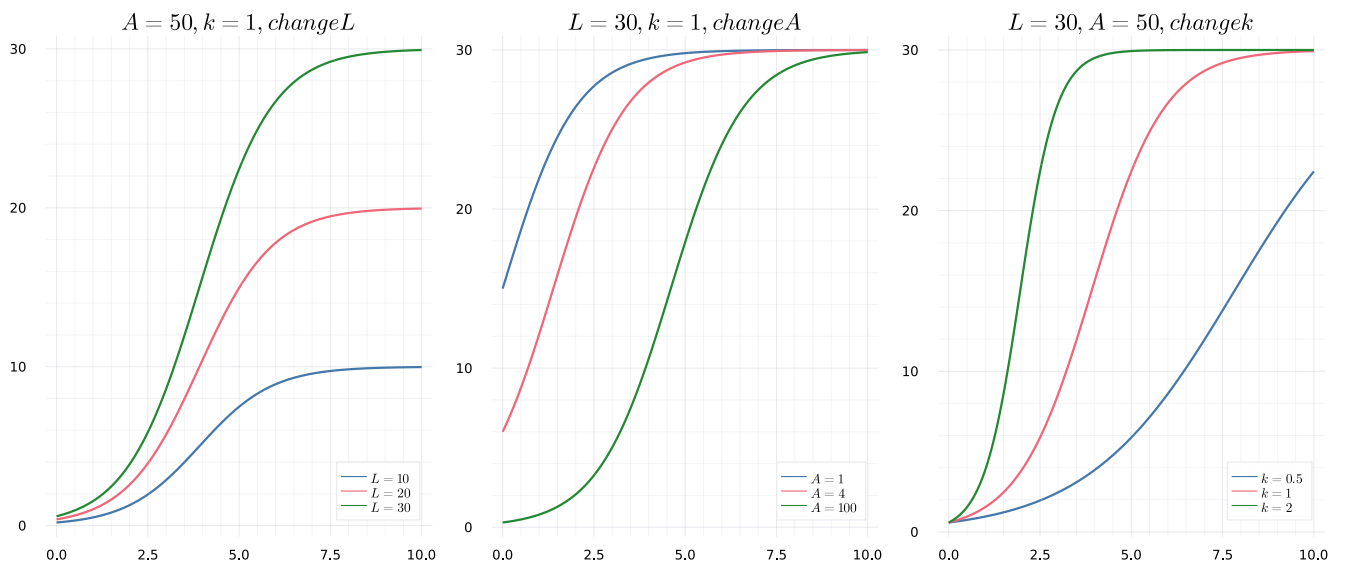
表达式为:

$$y = L / (1 + Ae^{-kt})$$

有三个参数 分别是  $L, A$  和  $k$

我们来看看固定两个参数, 改变一个参数的函数变化情况

```
• md"""
• ## 逻辑斯蒂模型(Logistic Model)
•
• *logistic* 函数簇是针对受环境制约的种群数量增长问题的模型
•
• 表达式为:
•
• $y=L/(1+Ae^{-kt})$
•
• 有三个参数 分别是 $L$, $A$ 和 $k$
•
• 我们来看看固定两个参数, 改变一个参数的函数变化情况
•
• """
```



```

• let
•   tspan=0:0.02:10
•   L=10
•   A=50
•   k=1
•   lrange=[10,20,30]
•   arange=[1,4,100]
•   krange=[0.5,1,2]
•   function y1(L)
•       A=50
•       k=1
•       return (t)->L/(1+A*e^(-k*t))
•   end
•
•   function y2(A)
•       L=30
•       k=1
•       return (t)->L/(1+A*e^(-k*t))
•   end
•   function y3(k)
•       L=30
•       A=50
•       return (t)->L/(1+A*e^(-k*t))
•   end
•
•   larr=[y1(r) for r in lrange]
•   aarr=[y2(a) for a in arange]
•   karr=[y3(k) for k in krange]
•   p1=plot(larr,tspan,title=L"A=50,k=1,change L",label=[L"L=10" L"L=20" L"L=30"])
•   p2=plot(aarr,tspan,title=L"L=30,k=1,change A",label=[L"A=1" L"A=4" L"A=100"])
•   p3=plot(karr,tspan,title=L"L=30,A=50,change k",label=[L"k=0.5" L"k=1" L"k=2"])
•
•   plot!(p1,p2,p3,layout=(1,3),legend=:bottomright,size=(1200,500),lw=2)
•
• end

```

改变 $L$	改变 $A$	改变 $k$
当 $t \rightarrow +\infty, Ae^{-kt} \rightarrow 0$	$A$ 决定了 $t = 0$ 时刻的 $y_0$ 值	$t = 0, y'(0) = LAk/(1 + A)^2$
所以当 $t$ 增加, $y \rightarrow L$	增加 $A$ , 减小了 $y_0$ 的值	所以初始 $t_0$ 的增长率由 $k$ 值决定
$L$ 称为环境容量		

- md"""
- 
- |\$改变 L\$|\$改变 A\$|\$改变 k\$|
- |:--|--:--|--:|
- |\$当t \to +\infty, Ae^{-kt} \to 0\$ |\$A\$决定了 t=0时刻的 y\_{0}值\$|\$t=0,
- y'(0)=Lk/(1+A)^2\$|
- |\$所以 当t 增加 , y \to L\$ |增加\$A\$,减小了 \$y\_0\$ 的值|所以初始\$t\_0\$的增长率由\$k\$ 值决定
- |\$L\$ 称为环境容量\$ |||
- """

# 逻辑斯蒂模型(Logistic Model) 的分析

对逻辑斯蒂表达式

$$y = L / (1 + Ae^{-kt})$$

一阶导数为:

$$\frac{dy}{dt} = \frac{L A k e^{-kt}}{(1 + Ae^{-kt})^2}$$

分子,分母都为正值, 所以  $f'(t)$  在任何时刻都大于 0, 函数没有临界值

二阶导数为:

$$\frac{d^2y}{dt^2} = \frac{L A k^2 e^{-kt} (-1 + Ae^{-kt})}{(1 + Ae^{-kt})^3}$$

因为  $L, A, k, e^{kt}$  以及分母  $(1 + Ae^{-kt})^3$  都大于 0, 二阶导数的符号由  $(-1 + Ae^{-kt})$  决定.

函数凸性发生改变在  $\frac{d^2y}{dt^2} = 0$  所以有  $Ae^{-kt} = 1$  由此的函数值为  $y = \frac{L}{2}$

所以当 种群数量达到  $\frac{L}{2}$  的时候, 数量还会增加, 但是增长的幅度会减少 (二阶导数小于 0)

凸性改变的反射点时间可由二阶导数为0的条件求出

$$\text{因为 } Ae^{-kt} = 1, \text{ 所以 } t = \frac{\ln(1/A)}{-k} = \frac{\ln A}{k}$$

- `md"""`
- `### 逻辑斯蒂模型(Logistic Model) 的分析`
- 
- 
- `对逻辑斯蒂表达式`
- 
- `$y=L/(1+Ae^{-kt})$`
- 
- `一阶导数为:`
- 
- `$\frac{dy}{dt}=\frac{L A k e^{-kt}}{(1+Ae^{-kt})^2}$`
- `分子,分母都为正值, 所以 $f'(t)$ 在任何时刻都大于 0,函数没有临界值$`
- 
- `二阶导数为:`
- 
- `$\frac{d^2y}{dt^2}=\frac{L A k^2 e^{-kt} (-1+Ae^{-kt})}{(1+Ae^{-kt})^3}$`
- 
- `因为$L, A, k, e^{kt}$ 以及分母  $(1+Ae^{-kt})^3$ 都大于 $0$,二阶导数的符号由  $(-1+Ae^{-kt})$决定.$$`
- 
- `函数凸性发生改变在 $\frac{d^2y}{dt^2}=0$ 所以有 $Ae^{-kt}=1$ 由此的函数值为 $y=\frac{L}{2}$`
- 
- 
- `所以当 $种群数量达到 $\frac{L}{2}$的时候,数量还会增加,但是增长的幅度会减少(二阶导数小于 0)$`

- 
- 凸性改变的反射点时间可由二阶导数为\$0\$的条件求出
- 
- \$因为 Ae^{-kt}=1\$,所以  $t=\frac{\ln(1/A)}{-k}=\frac{\ln A}{k}$
- 
- ""
- 

- `@html("""<script src="https://cdn.bootcdn.net/ajax/libs/mathjax/3.1.2/es5/tex-svg-full.js"></script>`
- `""")`