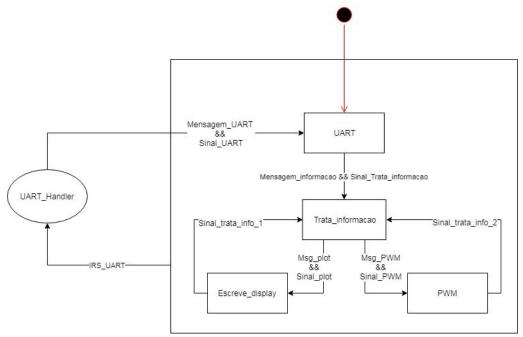
# Defesa de Laboratório: Laboratório 4

Disciplina: Sistemas Embarcados

Professor: André Schneider de Oliveira

Alunos: Lucas Ricardo Marques de Souza e Marcelle Reis Pires

# Diagrama de estados e transições do programa



## Diagrama de estados e transições do programa

- Método de comunicação entre threads
  - Bloco de Mensagens comunicação da UART;
  - Fila de Mensagens comunicação entre as threads de tratar informações, display e PWM;
- Método de Sincronização entre threads
  - Interrupção gerando sinal para a thread da UART.

# Diagrama de Gantt

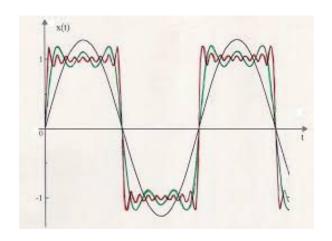


#### **Devices Drivers**

- UART
  - definições de endereçamento
  - o inicia\_UART()
  - readchar()
  - UART0\_Handler()
- PWM
  - o definições de endereçamento
  - PWM\_function\_init()
  - PWM\_amplitude\_set()
  - o PWM\_per\_set()

# Gerador de Funções - 1<sup>a</sup> ideia

- Séries de Fourier para formas as ondas;
  - Resultados precisos;
  - Laço de repetição extenso demais.



$$a_0 = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t) dt$$

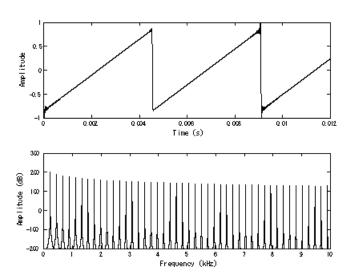
$$a_0 = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t) dt$$
  $a_n = \frac{2}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t) \cos\left(\frac{2\pi tn}{T}\right) dt$ 

$$b_n = \frac{-2}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t) \sin\left(\frac{2\pi tn}{T}\right) dt$$

# Gerador de Funções - 2ª ideia

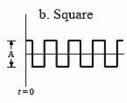
- Adaptar as funções trigonométricas para formar os sinais desejados:
  - Muito mais eficiente que Série de Fourier
  - Facilitou a sincronização do tempo no programa

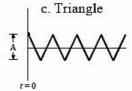
$$y(x) = -\frac{2a}{\pi} \arctan\left(\cot\left(\frac{x\pi}{p}\right)\right)$$

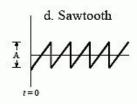


#### Formas de Onda

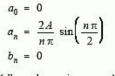
- Triangular;
- Dente de Serra;
- Quadrada;
- Senoidal função seno da biblioteca math.h;
- Trapezoidal uma soma de 2 ondas triangulares defasadas no tempo;



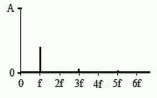






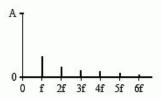


4f 5f 6f (all even harmonics are zero)





(all even harmonics are zero)



$$a_0 = 0$$

$$a_n = 0$$

$$b_n = \frac{A}{n\pi}$$

### Desafios da implementação

- Calcular a série de Fourier que forma os sinais;
- Sincronização entre a saída do PWM e o sinal do Display;
- Ajuste da escala do Mermaid para geração do Gantt;
- Regulagem e ajuste da alteração de escala na tela;
- Cálculo realizado na escala 1:1;
- Circuito para mostrar a forma de onda no osciloscópio;
- Dificuldades na sincronização do tempo;

### Referências Bibliográficas

<a href="https://www.dspquide.com/ch13/4.htm">https://www.dspquide.com/ch13/4.htm</a>> Acesso dia 01/06/2019

<a href="https://mermaidjs.github.io/">https://mermaidjs.github.io/</a> Acesso dia 02/06/2019

<a href="https://en.wikipedia.org/wiki/Sawtooth">https://en.wikipedia.org/wiki/Sawtooth</a> wave/> Acesso dia 09/06/2019